

一切都在控制中。



COPILLOT®

软件用户指南



RJG
MOLD SMART

注塑培训和技术

印刷日期

07. 31. 2024

Rev

v9. 3. 0

Copilot® 保留所有权利。 © 2024 RJG, Inc.

目录

简介

免责声明	iv
隐私	iv
预警	iv
产品概览	iv
要求	v
软件图标和导航	vi
软件通知	viii
用户登录	ix
CoPilot 仪表板	x
机器，模具和工艺命名约定	xii
输入和输出“类型”和“位置”	xii

设置

首次设置	1
系统语言	1
机器设置	2
自定义字段	3
注塑机设置	4
分配输入	5
分配模型详细信息	19
分配输出	20
螺杆底部	25
注射压强	26
模具设置	27
模具设置	28
模腔名	29
阀浇口名称	30
闸阀腔分配	31
模具连接板	32
模具输入	33
型号详情	34
顶针详情	35
模具输出	36
设置汇总	38

设置（续）

工艺设置	39
工艺设定	40
分选选项	41
常规设置	44
控制选项	45
模板匹配	46
设置错误	47
与 Hub 断开连接	47

作业信息面板

作业浏览	49
工艺值	49
设置信息	53
报警设置	54
报警选择	55
设置报警	58
移除报警	63
警告限制	64
周期图	65
周期数据曲线	65
机器序列状态	65
周期图控件	66
设定填充体积在光标处	68
监视周期图曲线	70
注射压力曲线	71
注射行程/体积曲线	72
浇口后模腔压力曲线	73
MID中腔压力曲线	74

仪表板（续）

模腔末端压力曲线	75
周期图工艺模板	76
循环图参考模板	78
循环图叠加循环	82
循环图传感器错误和数据丢失	83
模板匹配	84
设置正常过程变化	86
模具匹配	87
机器匹配	88
材料匹配	89
编辑模板匹配百分比	90
打开/关闭模板匹配	90
工艺匹配协助	91
要求	91
处理匹配协助激活	92
一般检查	93
启动建议	94
建议	95
建议注意事项	97
建议中断	98
汇总图	99
周期数据趋势	99
汇总图控件	100
比较摘要图周期与当前周期	107
传感器错误和丢失数据摘要图	109
上一周期值表	110
添加上一个周期值	111
删除以前的周期值	112

仪表板（续）

模腔填充时间	113
峰值压力：模腔末端	114
速度到压力控制（V→P）	115
控制	116
添加V→P控件	117
编辑或删除V→P控件	119
V→P错误	121
针阀浇口控制	122
作业仪表板阀浇口控制四分之一视图屏幕	123
作业仪表板阀浇口控制全视图屏幕	124
阀浇口控制设置	125
阀门浇口控制工具	130
阀浇口控制一般设置	131
零件取样器	132
零件变体	132
样品类型	132
制件样品分拣	133
零件取样	134
备注	137
添加新注释	138
空闲状态屏幕	139
接受周期	139
周期警告	140
周期被拒绝	141
注塑机关闭	142
标准工艺值	143
位置或体积	143
速度或体积流速	144
液压压力或塑料压力	144

仪表板（续）

工艺错误	145
过分拒收	145
检测到残量值无效	146
注入启用禁用	147
周期时间超出。	148
序列错误	149
传感器通信错误	150

注释输入

一般说明	151
工艺变更原因说明	151
工艺变更控制编号注释	152

工艺日志

查看日志	153
------	-----

设置

CoPilot设置	154
系统设置	154
网络设置	155
系统软件	156

帮助

CoPilot帮助和问题报告	158
用户指南	158
报告问题	158
诊断	159
高级设置	160

附录

阀浇口控制应用	162
顺序阀浇口应用	162
独立模腔控制	163
其它阀浇口控制技巧	165
“运行”启动	165
压力释放	165
交替模腔控制	165

术语表

时序	172
冷却时间	172
周期时间	172
填充时间	172
补缩/保压时间	172
计量时间	172
位置	173
残量	173
松退	173
注射量	173
切换位置	173
压力	174
平均峰值	174
背压压强	174
平衡峰值	174
填充压力	174
保压压强	174
峰值	174
塑料压力	174
有效粘度	175
材料粘度	175
公式	175
增强比（Ri）	175
塑料压力（压强ppsi）	175
有效粘度	175
西格玛（标准差）	175
DECOUPLED MOLDING®	176
DECOUPLED MOLDING II	176
DECOUPLED MOLDING III	176
积分	177
周期积分	178
注射积分	179

简介

请阅读、理解并遵循以下所有说明。

免责声明


RJG, Inc. 无法限制他人对本材料的使用，因此不保证可获得与此处说明相同的结果。对于任何在本材料中以图片、技术图纸或类似形式说明的可行或建议性制成品设计，RJG, Inc. 不保证其有效性或安全性。每位材料或设计使用者或两者应自行进行测试，以确定本材料或此处设计所用任何材料的适用性以及本材料、工艺和/或设计用于其特定目的时的适用性。此处对本材料或设计的可行或建议性使用所做声明不可视为构成任何RJG, Inc. 专利项下的许可，涵盖构成任何专利侵权的使用或根据建议使用本材料或此处设计的行为。


隐私


由RJG, Inc. 设计和编写。 2024 RJG, Inc. 版权所有（手册设计、格式以及排版） 2024 RJG, Inc. 版权所有（内容文档）保留所有权利。若无RJG, Inc. 的明确书面许可，严禁以手抄、复印或电子形式全部或部分复制此处所含材料。如与RJG的最大利益没有冲突，一般来说可授权在公司内部使用上述材料。

预警

根据需要使用以下三种提醒类型，以进一步澄清或强调手册中提供的信息：

 **DEFINITION** 定义文本中使用的一个或多个术语。

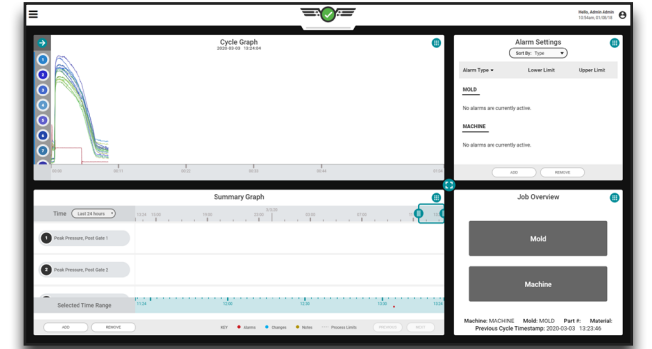
 **NOTE** 备注说明讨论主题的其他信息。

 **CAUTION** 注意事项用于使操作人员意识到可能导致设备损坏和/或人身伤害的情形。

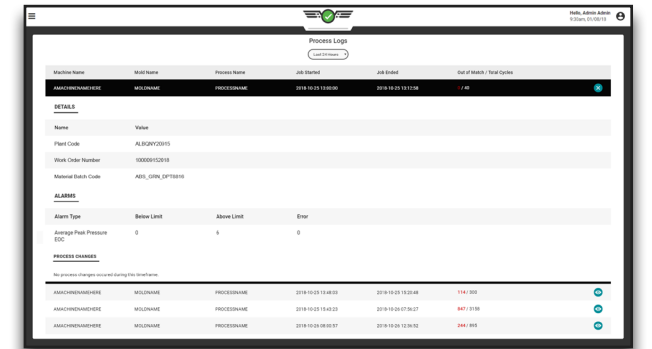
产品概览

CoPilot® 软件 提供 以下功能：

- 工艺状况概述



- 工艺变更日志



The screenshot shows a 'Process Log' table with columns for Machine Name, Mold Name, Process Name, Job Start, Job End, and End of Batch - Prod Status. Below the table is a 'DETAILS' section with a table of Name and Value pairs. Below that is an 'ALARMS' section with a table of Alarm Type, Below Limit, Above Limit, and Error. At the bottom is a 'PROCESS CHANGES' section with a table of Machine Name, Mold Name, Process Name, Job Start, Job End, and End of Batch - Prod Status.

Machine Name	Mold Name	Process Name	Job Start	Job End	End of Batch - Prod Status
AMACHRENALM001	MOLDNAME	PROCESSNAME	2019-10-23 17:00:00	2019-10-23 17:11:00	100

Name	Value
Plant Code	ALBANY0010
Work Order Number	0000010010
Material Batch Code	ABS_ORN_EPT1010

Alarm Type	Below Limit	Above Limit	Error
Average Push Pressure	0	0	0
EOC			

Machine Name	Mold Name	Process Name	Job Start	Job End	End of Batch - Prod Status
AMACHRENALM001	MOLDNAME	PROCESSNAME	2019-10-23 17:00:00	2019-10-23 17:11:00	100 / 100
AMACHRENALM002	MOLDNAME	PROCESSNAME	2019-10-23 15:40:23	2019-10-24 07:30:27	800 / 1000
AMACHRENALM003	MOLDNAME	PROCESSNAME	2019-10-24 08:01:57	2019-10-24 12:36:52	200 / 100

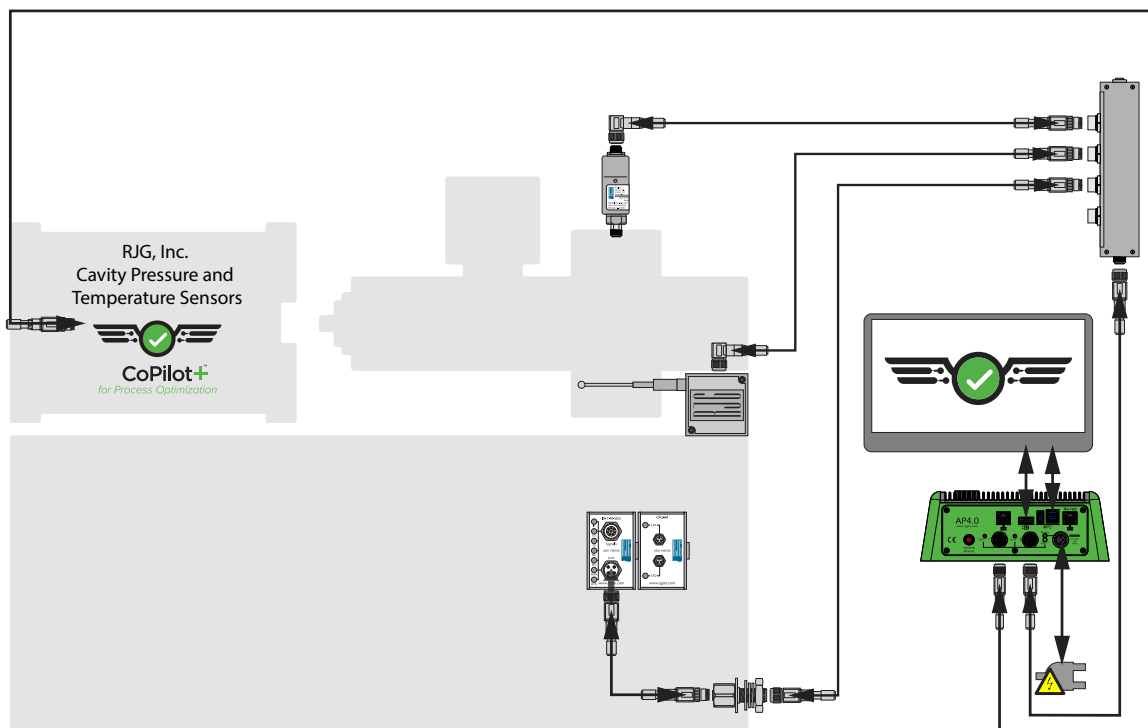
简介（续）

要求

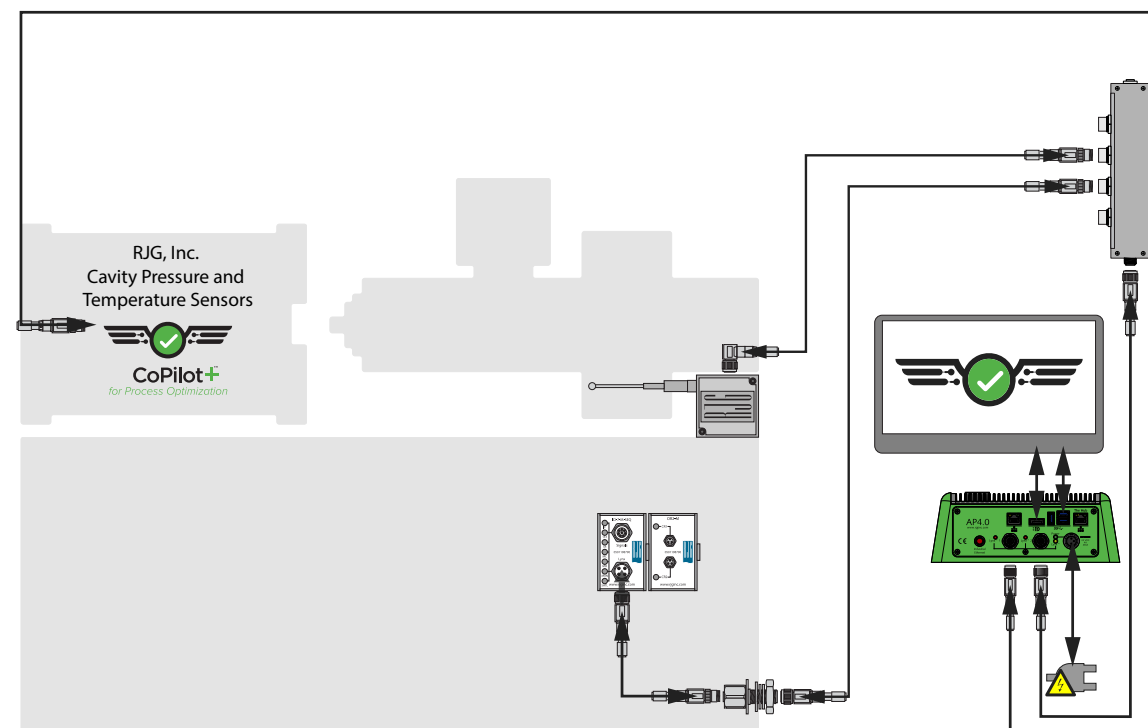
使用本产品需满足以下要求：

RJG, Inc. CoPilot硬件包括内置Lynx™传感器接口的AP4.0应用主机和必要的Lynx注塑机接口组件。有关组件的更多信息，请参阅《CoPilot硬件安装和设置指南》。

液压注塑机设置



电动注塑机设置



简介（续）

软件图标和导航

以下详细介绍了GoPilot软件中常用的符号及其功能。

	用户	点击对象以查看用户信息。		设置	点击对象以查看或编辑设置。		错误	该对象指示发生了错误。
	菜单	点击对象以打开软件菜单。		帮助	点击对象以查看软件或硬件用户指南，或报告问题。		新建	点击对象以创建新的机器，模具或工艺。
	设置	点击对象以打开信息面板。		退出窗口	点击对象以退出打开的窗口或菜单。		取消选择	点击对象以取消/取消选择该项目。
	作业信息面板	点击对象以查看工艺。		编辑对象	点击对象进行编辑。		折叠/展开	点击向上箭头以折叠窗口；点击向下箭头以展开窗口。
	工艺变更日志	点击对象以查看工艺日志。		信息	点击对象以查看更多信息。		筛选	点击包含对象的字段，然后输入术语或短语以过滤结果。
	注释输入	在作业运行时，点击对象以输入工艺注释。		成功	该对象指示操作成功。		时间范围选择	点击，按住并拖动一端以扩大/缩短选定的时间范围；点击，按住并拖动中间以移动选定的时间范围。

简介（续）



CoPilot硬件

该图标表示CoPilot硬件。



机器

该图标指定机器和机器设置。



模具

此图标代表模具和模具设置。



工艺

此图标代表工艺和工艺设置。



序列信号模块

该图标代表机器时序的模块。



模拟输入模块

该图标代表模拟输入。



继电器输出
模块

此图标表示用于分类和控制输出的继电器模块。



液压压力

此图标代表液压传感器。



限位/接近开
关

此图标代表LS-S限位开关或L-PX接近开关。



传感器

此图标代表模腔压力传感器或传感器适配器。



行程/速度输
入

此图标代表行程/速度输入。



行程/速度输
入

此图标代表行程/速度输入。



塑料压力

此图标代表塑料压力类型的位置。



分选

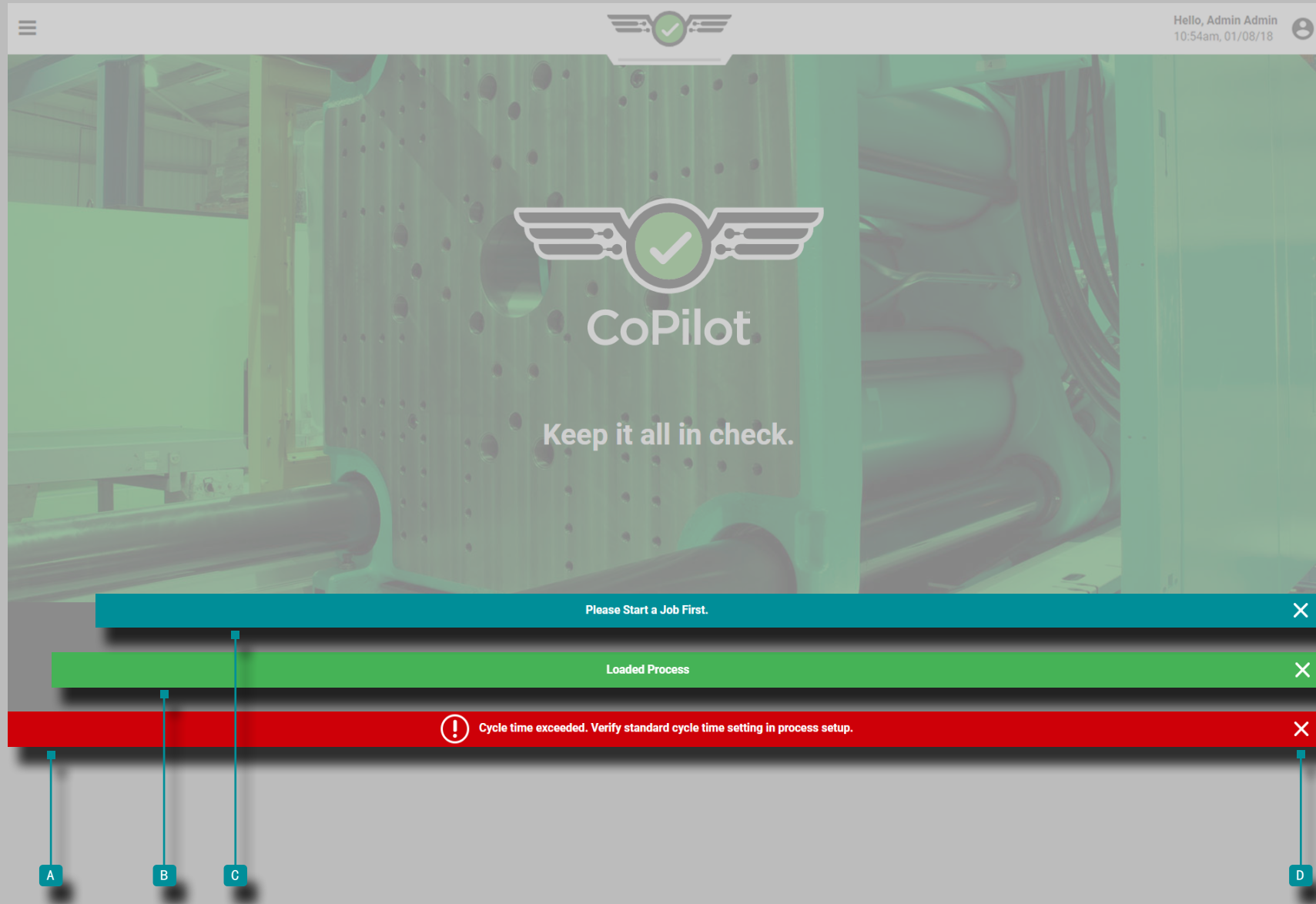
此图标表示分选输出。



控制

此图标代表控制输出。

简介（续）



软件通知

屏幕底部将显示软件通知。

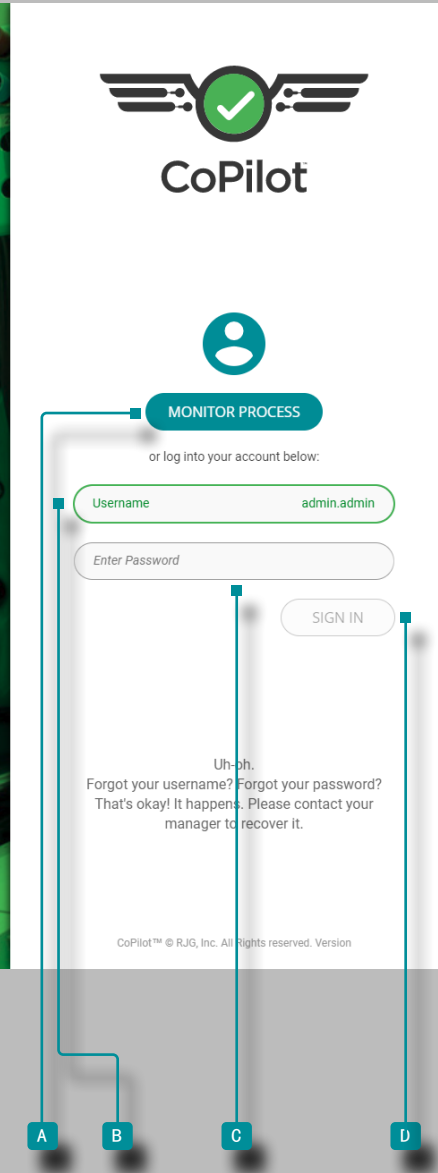
由于缺少或不正确的输入，缺少或不正确的输出或常规软件错误而出现**错误通知 A**；错误通知可能是红色或黄色，具体取决于所需操作的紧急程度。读取错误以确定错误类型和所需的纠正措施。

成功通知 B显示为对软件中所做的任何更改或命令的确认。

信息通知 C为用户提供了其他信息。

点击 **D** **退出图标**以从屏幕上取消通知。


简介（续）





The screenshot shows the CoPilot login page. At the top is the CoPilot logo, which consists of a checkmark inside a circle with wings. Below the logo is the text 'CoPilot'. Underneath is a user icon and a button labeled 'MONITOR PROCESS'. Below this button is the text 'or log into your account below:'. There are two input fields: 'Username' with the value 'admin.admin' and 'Enter Password'. To the right of the password field is a 'SIGN IN' button. Below the input fields is a link for 'Forgot your username? Forgot your password?' and a paragraph of text: 'Uh-oh. Forgot your username? Forgot your password? That's okay! It happens. Please contact your manager to recover it.' At the bottom of the page is the text 'CoPilot™ © RJG, Inc. All Rights reserved. Version'. Four callout boxes labeled A, B, C, and D are connected to the interface by lines. Callout A points to the 'MONITOR PROCESS' button. Callout B points to the 'Username' input field. Callout C points to the 'Enter Password' input field. Callout D points to the 'SIGN IN' button.

CoPilot™ © RJG, Inc. All Rights reserved. Version

用户登录

CoPilot 软件要求用户在使用前使用用户名和密码登录。用户可以在作业正在 **A** 运行时点击  监视工艺按钮以监视工艺，但是在完成登录之前，不允许进行任何更改。

输入 **B** 用户名和密码 **C**，然后点击  登录 **D** 按钮以完成登录并查看仪表板，或者点击  监视 **A** 工艺按钮以查看当前工艺。

简介（续）



CoPilot仪表盘

CoPilot仪表盘提供对设置实用程序（机器，模具和工艺），作业仪表盘（工艺监视器），工艺日志，软件设置和软件帮助访问。

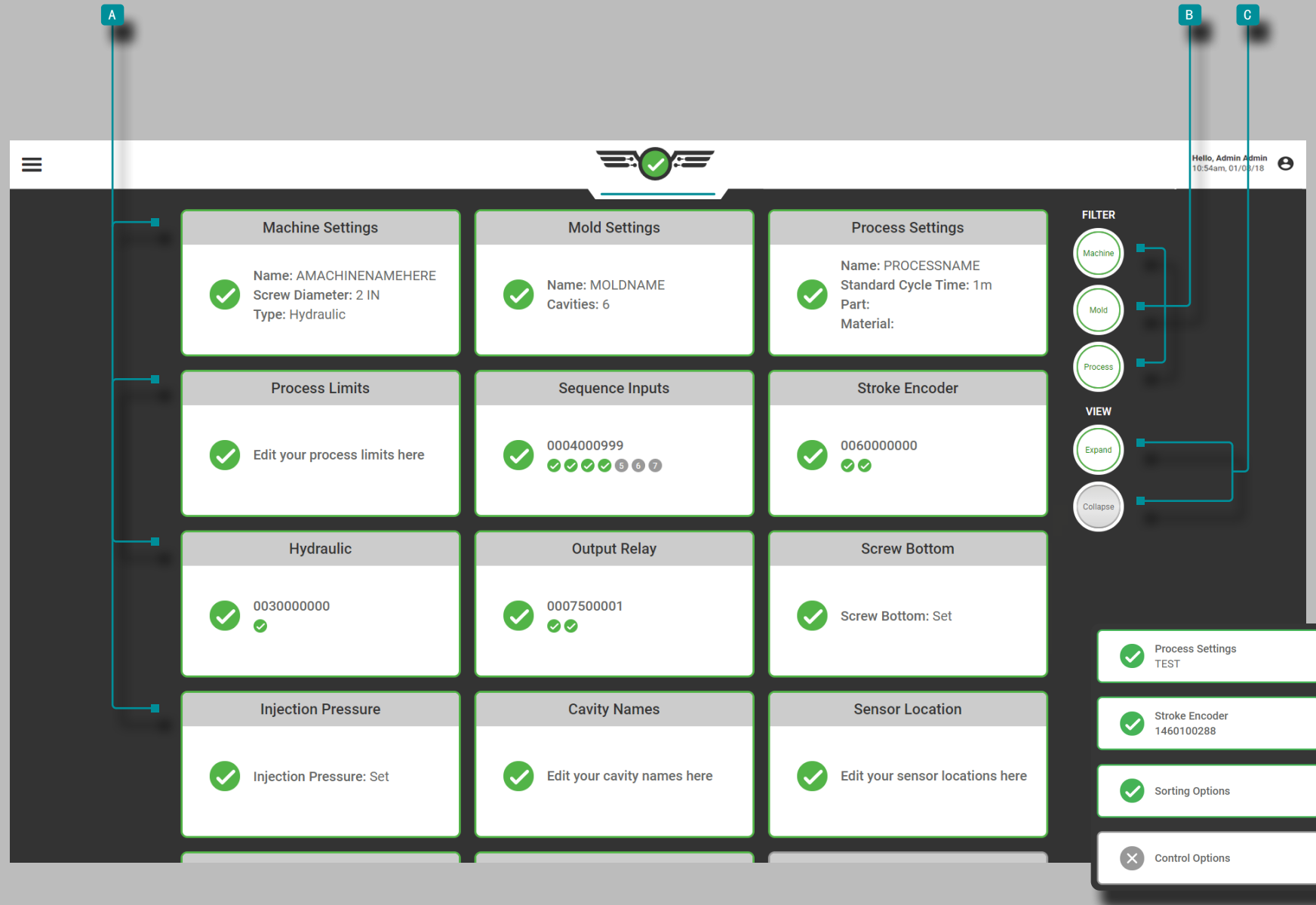
点击、按住并拖动 **A** 下拉菜单，然后选择 **B** 选择机器、模具、制件或工艺以加载保存的设置，或创建新的机器、模具或工艺。

点击 **C** 菜单按钮，**D** 然后选择“设置”以查看“设置仪表盘”，或点击 **E** “作业仪表盘”以查看正在运行的工艺和值，或者点击 **C** 菜单按钮，然后选择 **F** “工艺日志”以查看或导出工艺变更日志。

点击 **C** 菜单按钮，然后在作业运行时选择 **G** 注释输入以输入工艺注释。

点击 **C** 菜单按钮，然后选择 **I** 设置以访问软件设置。点击 **C** 菜单按钮，然后选择 **H** 帮助以访问软件帮助。

简介（续）



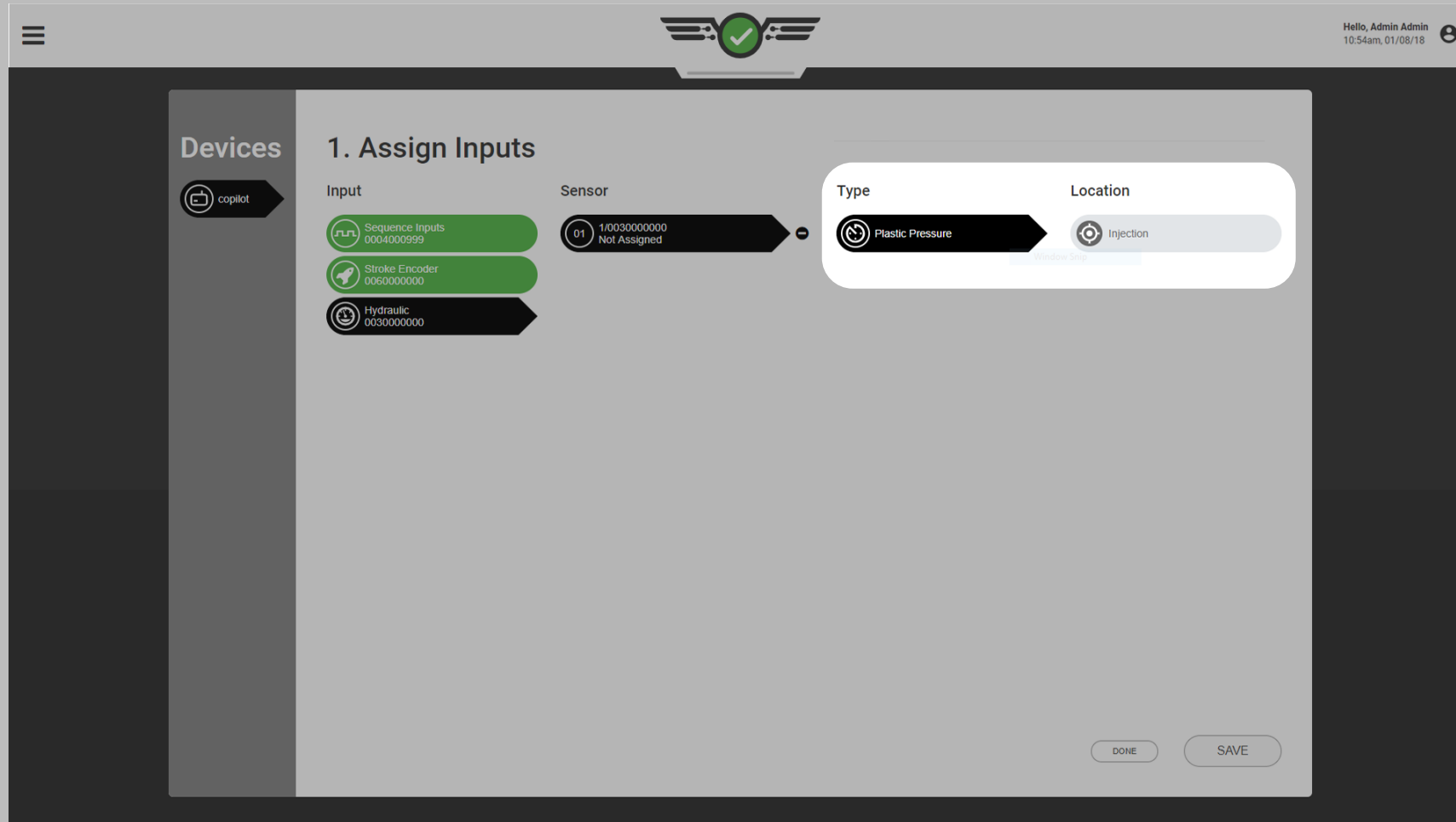
仪表板（续）

设置仪表板将显示 **A** 卡片，详细说明当前的机器，模具和工艺设置。

点按 **A** 卡片以快速查看和/或编辑所选设置。

点击 **B** 机器，模具或工艺 **B** 过滤器按钮以查看或隐藏相关卡片；点击 **C** “展开”或“折叠视图”按钮以查看卡片上的更多或更少信息。

简介（续）



机器，模具和工艺命名约定

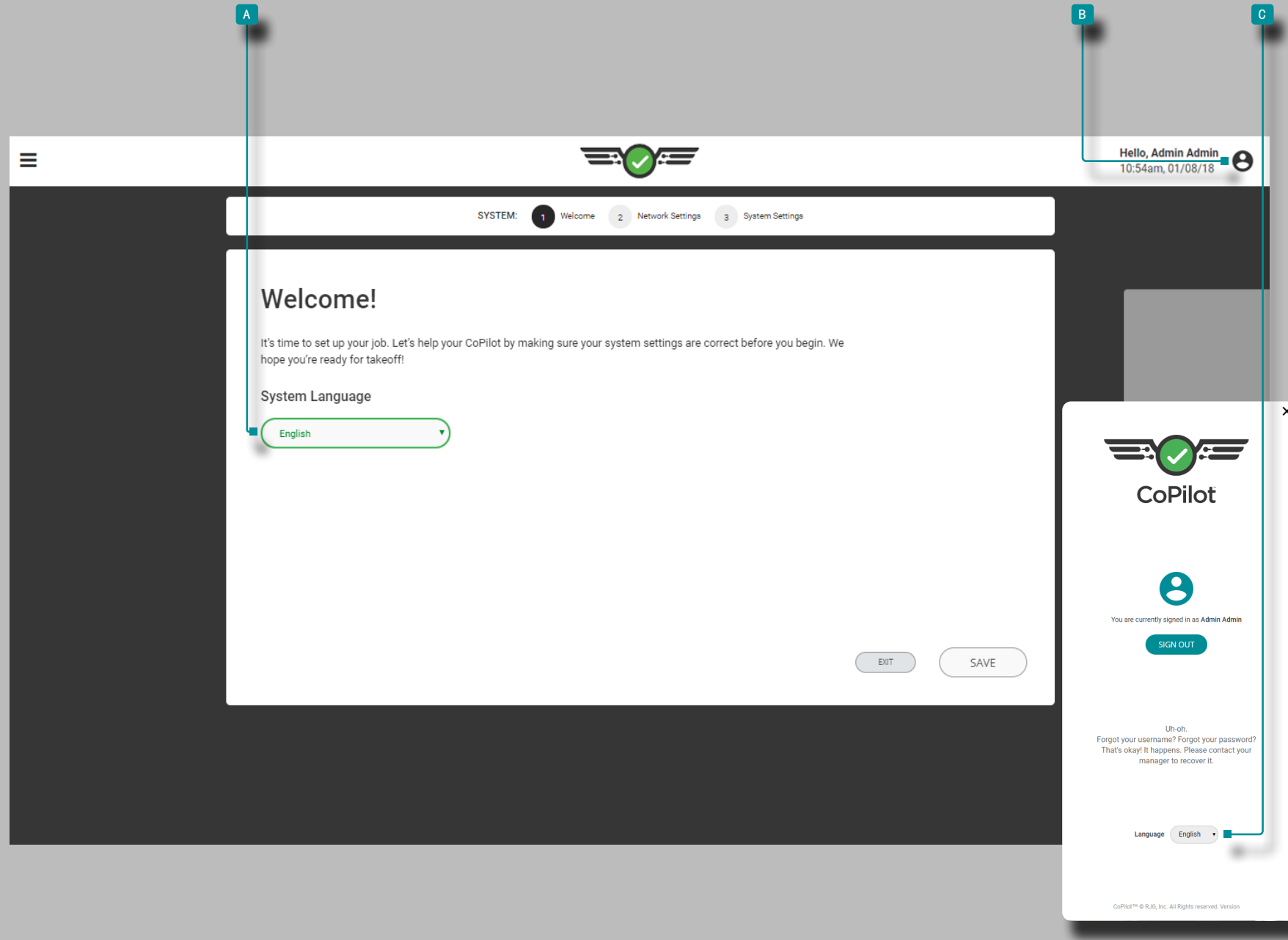
建议创建一个用于在软件中输入机器，模具和工艺名称的命名标准。名为“M248”的模具（带空格）与“M 248”模具（无空格）不同；对于机器，模腔，传感器ID和工艺也是如此。如果设置不一致，则以稍有不同的名称重新启动作业时，警报设置和工艺限制将不可用。

输入和输出“类型”和“位置”

每个输入或输出“传感器”都必须在软件中设置“类型”和“位置”。这两项使软件可以使用缩放和校准详细信息来决定如何处理来自传感器的数据。

键入传感器要测量的值。例如，液压传感器类型为“塑料压力”，因为它可以测量液压并将其转换为塑料压力。位置是传感器的物理位置；例如，液压传感器位置是“注射”，因为它位于。

设置




首次设置

初次启动时，CoPilot软件将开始进行有指导的首次系统设置。首次设置包括系统语言，网络设置和系统软件。


系统语言

CoPilot软件可用于以下语言：英语，中文（简体），法语，德语和西班牙语（墨西哥）。

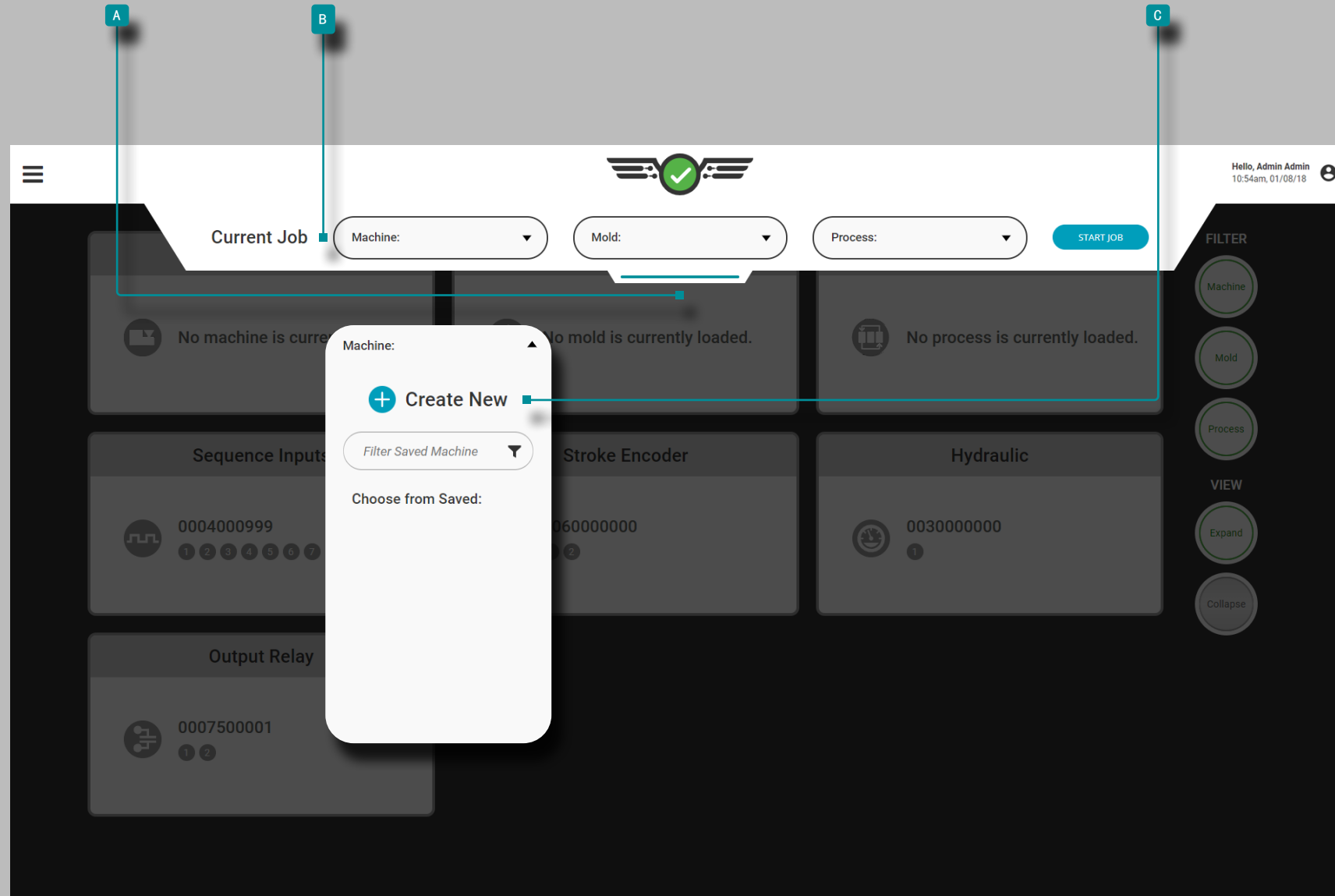
初始设置

在首次设置过程中首次启动时就选择了所需的系统软件语言。点击  以从提供的下拉框中选择所需的软件 **A** 语言。


语言变更

要在设置完成后更改所选的系统软件语言，请点击  **B** 用户图标，然后从提供的下拉框中选择所需的软件 **C** 语言。

设置（续）

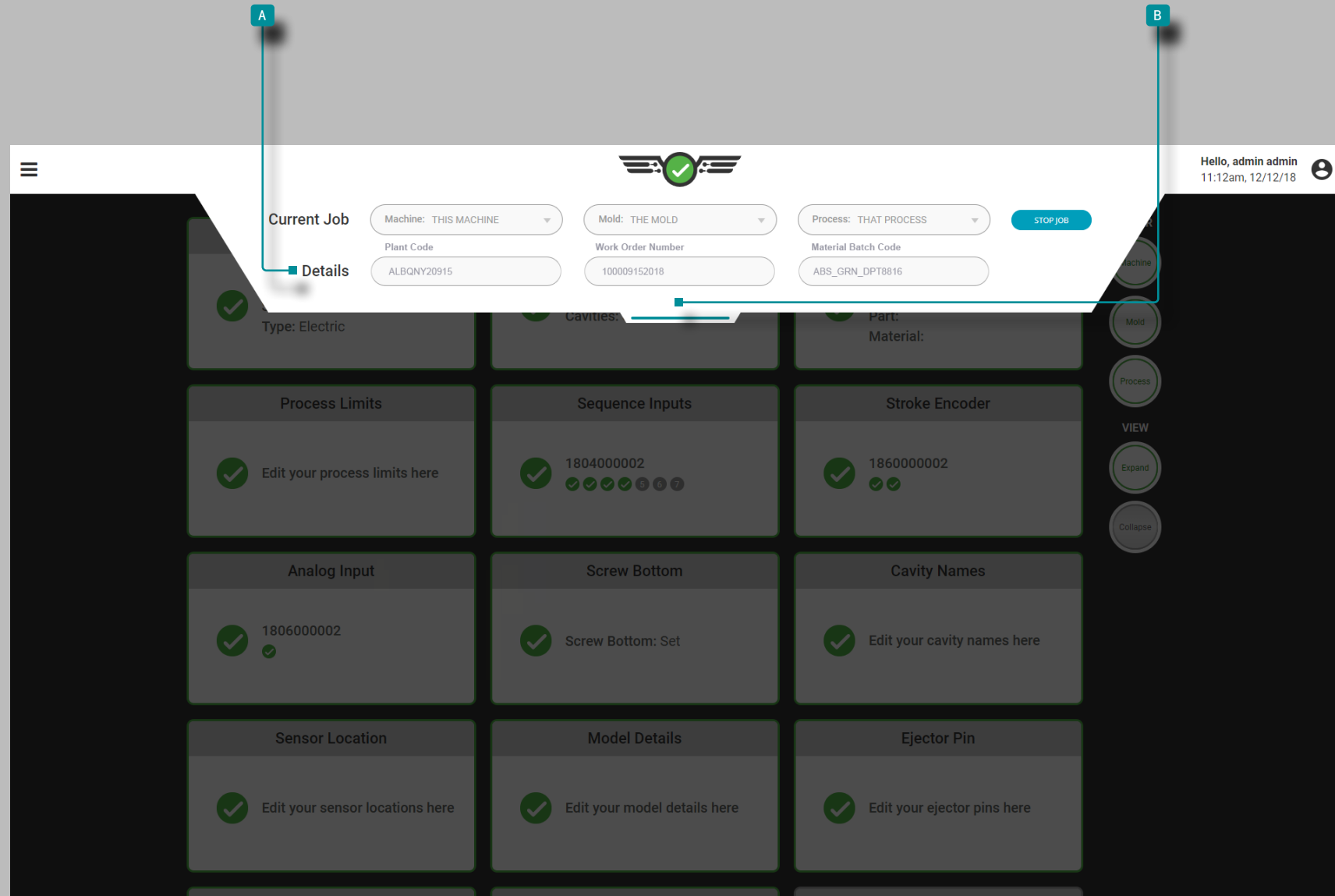


机器设置

点击 ，按住并拖动下拉 **A** 菜单以访问机器设置。点击  **B** “机器-” 下拉菜单，然后点击  以选择 **C** “创建新机器” 选项。

机器设置包括设置，输入，输出，螺杆底部归零，以及（如果适用）注射压力归零（仅适用于液压机）。设置机器后，可以将其加载或保存以备将来使用。

设置（续）



自定义字段

可以从Hub®将“自定义字段”添加到位于下拉菜单B中的设置中；A自定义字段用于记录来自CoPilot系统的其他信息，以显示在Hub上A。根据Hub上配置的设置，可能需要也可能不需要完成A“自定义字段”。

设置（续）

注塑机设置

每次创建新设置时都要完成机器设置。机器设置包括名称，螺杆直径和机器类型。

名称，螺杆直径，机器类型

机器名称是必需的，并且必须是唯一的，并且长度可以为 1 - 20 个字符，包括大写字母，字母数字，空格和特殊字符或 #。点击 该字段并输入 **A** 机器名称。

螺杆直径是必需的，并且只能使用小数点后一位（十分之“0.0”）为 0.1+。点击 该字段以输入 **B** “螺杆直径”，然后点击 以输入 螺杆直径单位。

点击 以选择 **C** 机器类型（必填）。点击 字段以输入 液压机的增强比。

NOTE 如果机器的增强比为 10: 1，请输入“10”；否则，请输入 10。运行作业时无法编辑机器的 Ri。

DEFINITION 增强比 (Ri) 是螺杆前端输出的塑料压力与注射油缸液压压力的比值。增强比 (Ri) = 注塑缸截面积 ÷ 螺杆截面积

CAUTION 电动或混合动力机器的“补缩速度”控制器设置必须正确设置，以使 CoPilot 正确且一致地计算保压压力，并在保压时间结束之前将模腔充分填充。

设置（续）

The screenshot shows the '1. Assign Inputs' configuration screen. The interface includes a top navigation bar with 'MACHINE: Machine Settings', 'Machine Inputs', 'Machine Outputs', 'Screw Bottom', and 'Injection Pressure'. The main area is divided into four columns: 'Input', 'Sensor', 'Type', and 'Location'. The 'Input' column lists 'Sequence Inputs 0004000999', 'Stroke Encoder 0060000000', and 'Hydraulic 0030000000'. The 'Sensor' column lists seven sensors, with '04 4/0004000999 Mold Closed' selected. The 'Type' column lists 'Sequence Signal'. The 'Location' column lists 'Injection Forward' and 'First Stage'. A red error banner at the bottom reads 'You are missing required sensor assignments for: Injection, Screw Run'. Callout letters A, B, C, D, and E point to various elements: A points to the 'Input' column, B to the 'Sensor' column, C to the 'Type' column, D to the 'Location' column, and E to the error banner.

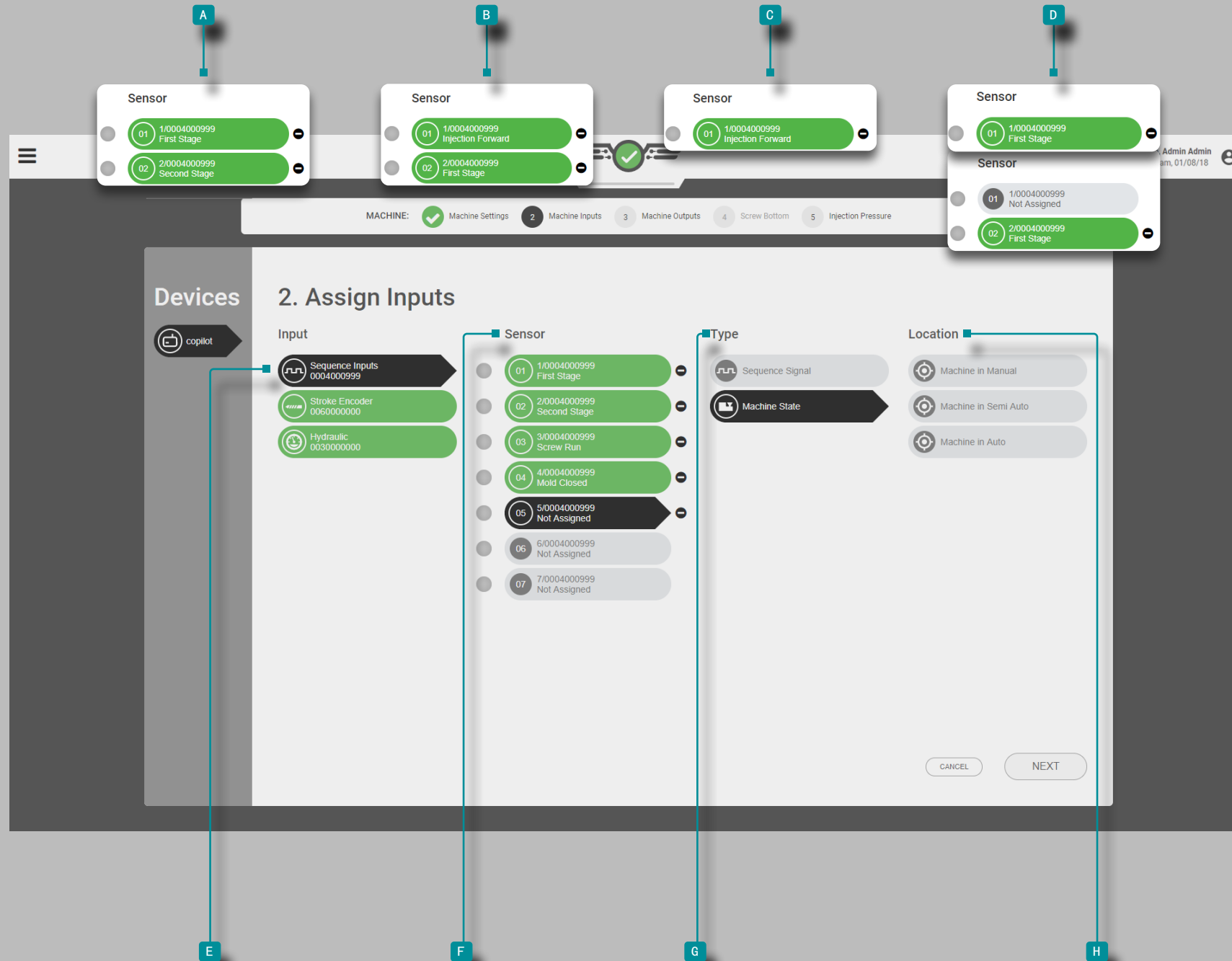
分配输入

每次创建新的机器设置时分配输入。输入包括顺序输入、注射行程和速度位置、注射压力、螺杆恢复信号（如果顺序模块无法从机器获得）、模具关闭信号（如果顺序模块无法从机器获得）、以及——可选——冷却剂流量和温度，以及水流量和温度。

每个连接的 **A** 输入都显示在左侧。点按 **A** 输入即可为其分配 **B** 传感器，**C** 类型（输入类型）**D** 和位置（输入的物理位置或功能）。

必须分配每个连接的输入模块。如果输入分配未完成，则 **E** 错误通知将指示输入尚未设置，需要进行分配才能继续进行机器设置。

设置（续）



分配输入（续）

序列信号输入

需要用于注射前进，螺杆转动和模具锁模的机器序列信号输入。注射前进可能来自以下组合：

- A** 传感器通道1：第一阶段和传感器通道2：第二阶段或
- B** 传感器通道1：注射前进和传感器通道2：第一阶段或
- C** 传感器通道1：注射前进或
- D** 传感器通道1：第一级或传感器通道2：第一级

NOTE **A**推荐，其次是**B**，其他可以接受但不是最佳选择

NOTE 周期时间需要第1阶段和第2阶段序列信号输入导致快速填充时间/填充时间小于0.1秒，OR用户将需要使用设置填充体积在光标处的功能计算填充时间。请参阅“高级设置” on page 160 和“设定填充体积在光标处” on page 68。

轻按 **E** 序列信号输入，然后选择 **F** 传感器通道以为螺杆前进顺序输入分配 **G** 类型和 **H** 位置。

如果运行DECOUPLED I I®或DECOUPLED I I I®工艺，可使用周期图上的“在光标处设置填充”功能来设置填充序列信号（请参阅“设定填充体积在光标处” on page 68）。

DEFINITION 序列信号输入模块ID7MSEQ是一个DIN导轨安装模块，直接连接到注塑机上，以便接收24VDC定时信号以用于CoPilot软件。

设置（续）

The screenshot shows the '1. Assign Inputs' configuration screen. The interface includes a top navigation bar with 'MACHINE: Machine Settings', 'Machine Inputs', 'Machine Outputs', 'Screw Bottom', and 'Injection Pressure'. The main content area is divided into four columns: 'Input', 'Sensor', 'Type', and 'Location'. The 'Input' column lists 'Sequence Inputs', 'Stroke Encoder', and 'Hydraulic'. The 'Sensor' column lists seven sensors, with '03' selected. The 'Type' column lists 'Sequence Signal'. The 'Location' column lists 'Screw Run'. Callout boxes A, B, C, and D are connected to the 'Sensor 03', 'Sequence Inputs', 'Sequence Signal', and 'Screw Run' respectively.

Input	Sensor	Type	Location
Sequence Inputs 0004000999	01 1/0004000999 Not Assigned	Sequence Signal	Screw Run
Stroke Encoder 0060000000	02 2/0004000999 Not Assigned		
Hydraulic 0030000000	03 3/0004000999 Not Assigned		
	04 4/0004000999 Not Assigned		
	05 5/0004000999 Not Assigned		
	06 6/0004000999 Not Assigned		
	07 7/0004000999 Not Assigned		

分配输入（续）

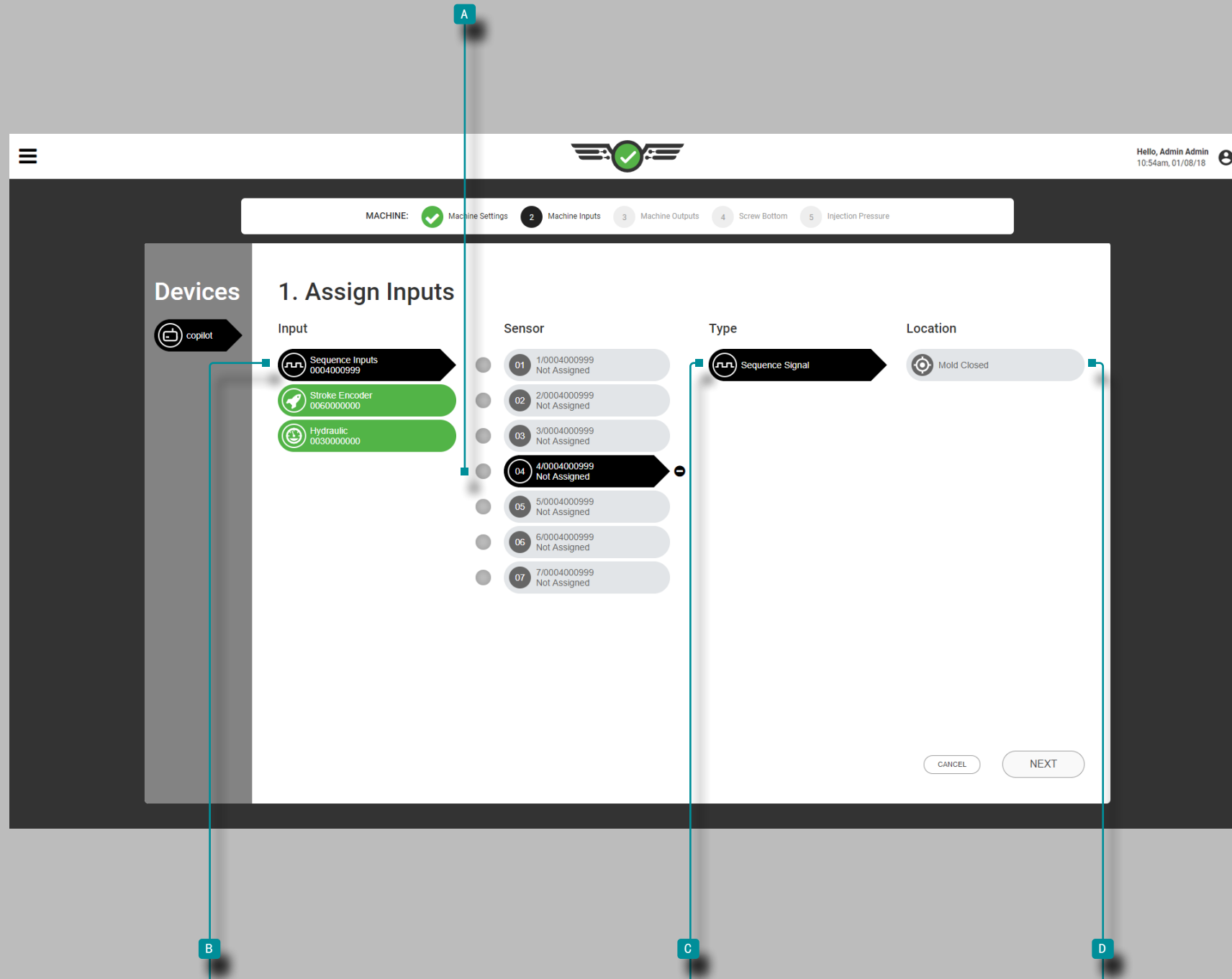
螺杆转动可从序列

A 信号模块传感*i*器通道3：螺杆转动或来自模拟量输入：螺杆转速RPM。

如果从序列信号模块获取了螺杆转动信号，请点击 **B** 序列信号输入，然后点击 **A** 传感器通道3，以指定螺杆转动信号输入的 **C** 类型和 **D** 位置。

i NOTE 如果通过螺杆转数RPM模拟量输入获取了螺杆转动信号，则稍后将在对（“将模拟螺杆转速RPM分配给螺杆转动序列信号” on page 9）页面对其进行分配。

设置（续）



分配输入（续）

合模信号可以从序列信号模块

A ⓘ 传感器通道4：合模，或输入接近开关或输入限位开关得出。

如果从序列信号模块获取了合模信号，请

点击 **B** 序列信号输入，然后点击 **A** 传感器通道4，以指定合模输入的 **C** 类型和 **D** 位置。

NOTE ① 如果通过接近或限位开关的输入获取了合模信号，则稍后将在（“将接近开关输入分配给合模信号” on page 10 页面）对其进行分配。

设置（续）

The screenshot displays the '1. Assign Inputs' configuration interface. It features a top navigation bar with 'MACHINE: Machine Settings', 'Machine Inputs', 'Machine Outputs', 'Screw Bottom', and 'Injection Pressure'. A left sidebar shows 'Devices' with a 'copilot' icon. The main area is divided into four columns: 'Input', 'Sensor', 'Type', and 'Location'. In the 'Input' column, 'Sequence Inputs' and 'Hydraulic' are highlighted in green. In the 'Sensor' column, '01 1/0060000000 Not Assigned' is selected. In the 'Type' column, 'Revolution Rate' is selected. In the 'Location' column, 'Screw Motor' is selected. A pop-up window for the 'Screw Motor' sensor configuration is open, showing 'Sensor' parameters (01 1/1506100335 Screw Motor) and 'Analog Input Parameters' with fields for 'Enter Maximum Position Here' (set to 'rpm'), 'Enter Voltage at Max (V) Here', and 'Enter Voltage at Min (V) Here'. A 'Current Reading: 0.00' is also visible. Callouts A-E are placed as follows: A points to the 'Sequence Inputs' input; B points to the 'Sensor' column; C points to the 'Type' column; D and E point to the 'Analog Input Parameters' fields.

分配输入（续）

将模拟螺杆转速RPM分配给螺杆转动序列信号

点击 **A** 模拟输入，然后点击 **B** 传感器通道1，为 **i** 模拟输入螺杆RPM序列信号输入螺杆转动分配 **C** 类型和 **D** 位置。

DEFINITION 模拟输入螺杆转速RPM：如果没有螺杆转动信号，则可以通过电信号（电动机）模拟输入得出螺杆转速。

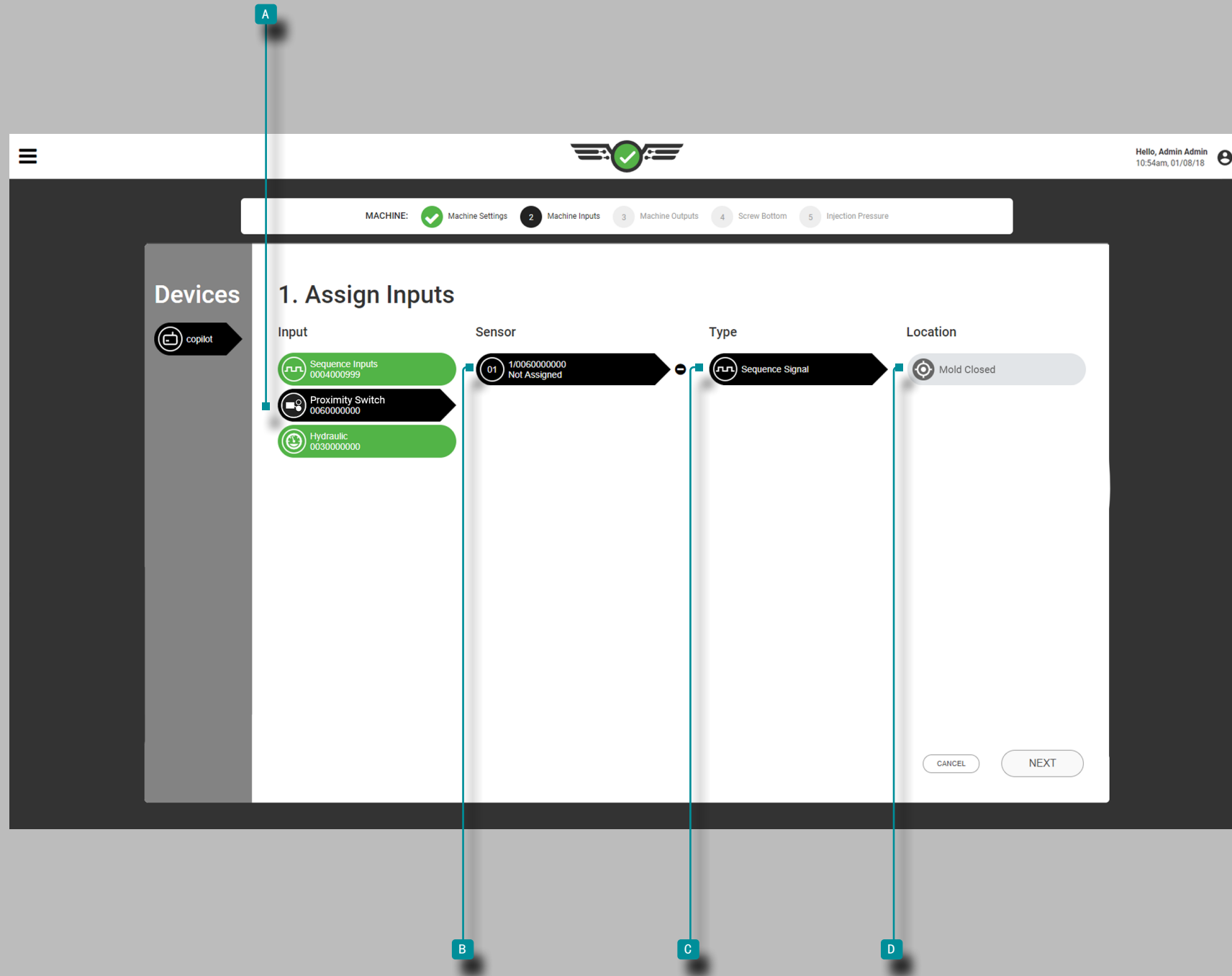
点击 **E** 这些字段以输入模拟输入 $\} \}$ ，以获得最大的螺杆转速和 **最小和最大电压值**。

DEFINITION 模拟输入电压（最小值/最大值）：螺杆rpm的电信号通常为0-10 V，其中低电压（不总是零）表示螺杆停止，高电压（不总是10 V）表示螺杆转动。测量螺杆转动/停止的实际电压。

螺杆的最大rpm和电压的最小值和最大值为必需的，并且可以为0-15的值，并带有两位小数（百分之“0.00”）。

NOTE 当作业正在运行/机器正在工作时，无法设置或编辑模拟输入：螺杆转动比例。

设置（续）



分配输入（续）

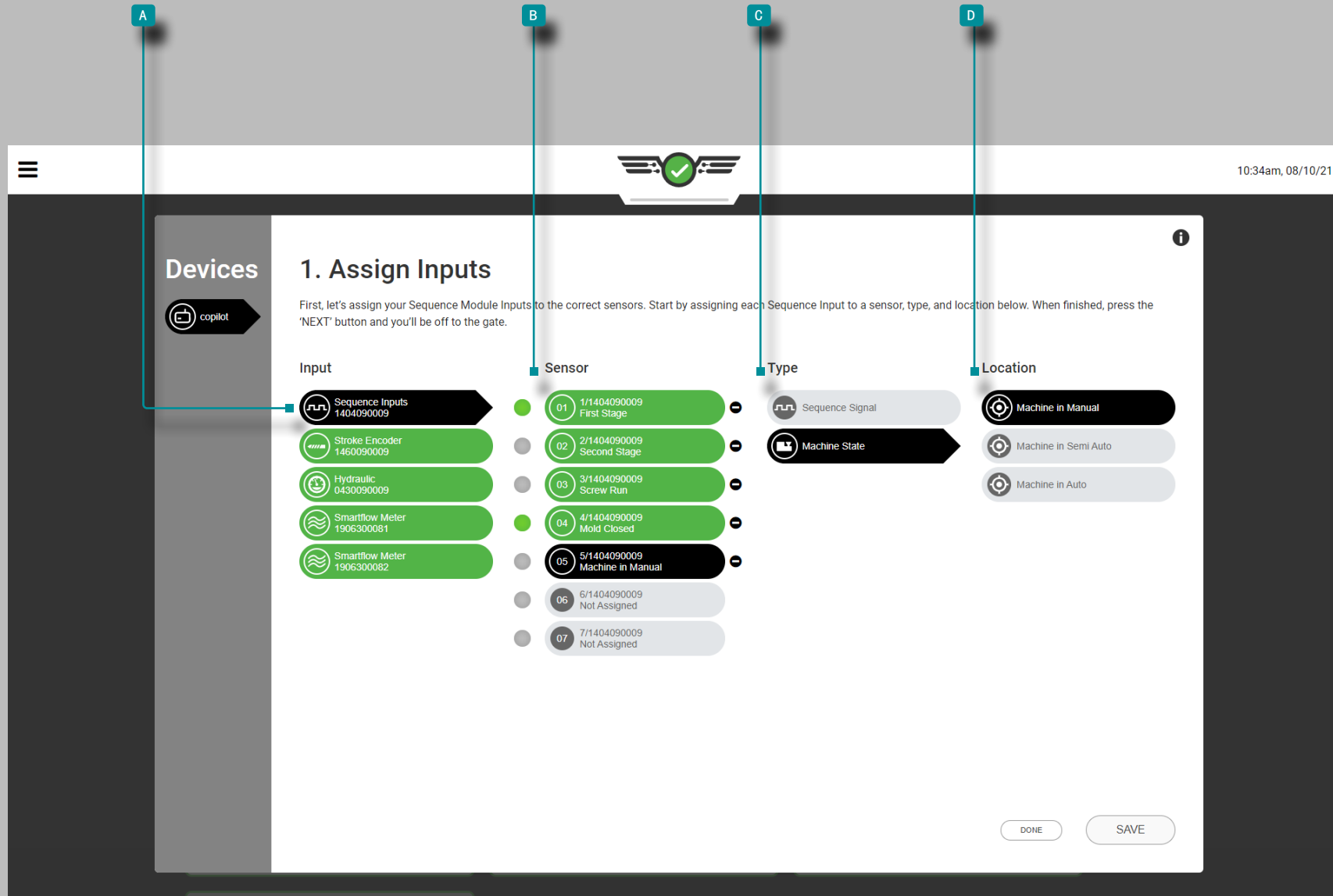
将接近开关输入分配给合模信号

点击 **A** 输入，然后 **B** 点击传感器通道1，为接近 **C** 开关序列输入模具合模指定类型和 **D** 位置。

或

点击 **A** 输入，然后点击 **B** 传感器通道1，为限位开关顺序输入模具合模分配 **C** 类型和 **D** 位置。

设置（续）



分配输入（续）

可选序列输入——机器状态

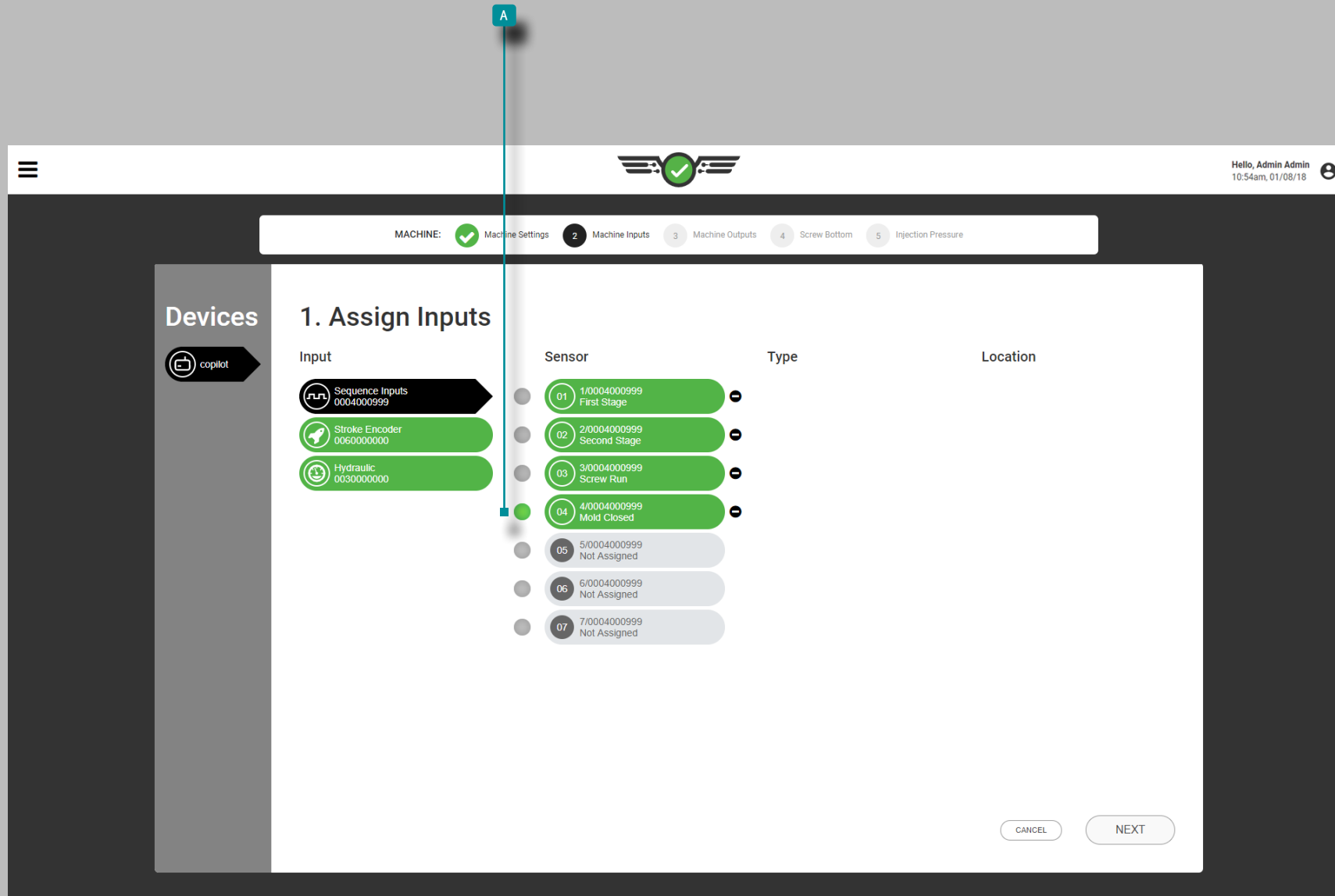
手动物器状态、半自动机器状态和自动机器状态的机器序列输入是可选的。这些序列信号输入为 GoPilot 系统提供当前机器状态。

点击 **A** 输入，然后点击 **B** 传感器通道以分配机器状态序列输入的 **C** 类型和 **D** 位置。


机器处于手动序列输入机器状态时，可与阀浇口控制配合使用，作为打开所有浇口清洁模具的手段；有关阀浇口控制的更多信息，请参阅“常规设置” on page 44 或“阀浇口控制一般设置” on page 131 获取有关阀浇口控制的更多信息在手动控制选项中，用于阀浇口模腔分配和设置的“模具设置” on page 27，以及用于阀浇口控制打开和关闭分配和监控的“针阀浇口控制” on page 122

NOTE 阀浇口控制是一种可选工具，仅适用于获得许可的用户。


设置（续）



测试序列信号输入

验证是否  正确分配了序列信号模块输入。

注意，执行正确的序列信号后，ID7MSEQ模块上的相应指示灯以及屏幕上输入旁边的 **A** 相应指示灯都会亮起；确认序列信号输入按正常操作顺序进行。

 **CAUTION** 序列输入信号必须正确分配。不遵守将导致软件无法按预期运行。

在机器处于手动模式时，请执行以下操作：

1. 手动运行机器进行注射；相应的注射前进/第一阶段/第二阶段指示灯应点亮。
2. 旋转螺杆；相应的螺杆转动灯应亮起。
3. 合上模具；相应的合模灯应点亮。

设置（续）

1. Assign Inputs

Input

- Sequence Inputs 0004000999
- Analog Input 0060000000
- Hydraulic 0030000000

Sensor

- 01 1/0060000000 Not Assigned
- 02 2/0060000000 Not Assigned

Type

- Stroke
- Velocity

Location

- Screw Motor

Sensor

- 01 1/0606000063 Screw/Stroke Position
- 02 2/0606000063 Screw/Velosity

Analog Input Parameters

- Enter Maximum Position Here in cm mm
- Enter Voltage at Max (V) Here
- Enter Voltage at Min (V) Here

分配输入（续）

行程位置/速度（电机）

电动机需要最大 **①** **行程位置/速度** 的模拟量输入，其输入值可以为0+，对小数位没有限制。需要测量的位置单位。

点击 **②** **模拟输入**，然后点击 **③** **传感器通道** 以分配行程位置和速度的 **④** **类型** 和 **⑤** **位置**。

点击 **⑥** **字** **段** 以输入 **⑦** **电动机** 螺杆行程位置最小值和最大值的模拟输入电压。

① NOTE 运行作业时，无法编辑“模拟输入：行程位置/速度”缩放比例。

需要最小和最大值行程位置/速度的电压，并且该值可能是0-15的值，并带有两位小数位（百分数“0.00”）。

⑧ DEFINITION 模拟输入行程位置/速度：行程位置和速度由电信号（电动机）的模拟输入得出。

⑨ DEFINITION 模拟输入电压（最小/最大）：行程位置的电信号通常为0-10 V，其中低电压（不总是零）代表螺杆底部，而高电压（不总是10 V）代表最大射料量。测量螺杆底部和最大注射行程的实际电压。

设置（续）

The screenshot displays the '1. Assign Inputs' configuration screen. The interface includes a top navigation bar with a hamburger menu, a logo, and user information ('Hello, Admin Admin', '10:54am, 01/08/18'). Below the navigation bar is a progress indicator for 'MACHINE:' with steps: Machine Settings (checked), Machine Inputs (active), Machine Outputs, Screw Bottom, and Injection Pressure. The main content area is titled '1. Assign Inputs' and features a table with the following data:

Input	Sensor	Type	Location
Sequence Inputs 0004000999	01 1/006000000 Not Assigned	Stroke	Screw
Stroke Encoder 0060000000	02 2/006000000 Not Assigned	Velocity	
Hydraulic 0030000000			

At the bottom right of the configuration area, there are 'CANCEL' and 'NEXT' buttons. A 'Devices' sidebar on the left shows 'copilot' as the selected device.

分配输入（续）

行程位置/速度（液压机）

液压机需要用于行程位置/速度的模拟输入，如果安装了适当的设备（Lynx™行程/速度编码器LE-R-50），则会自动分配模拟输入。

DEFINITION 模拟输入行程位置/速度：行程位置/速度由LER50行程编码器（液压机）的模拟输入得出。

设置（续）

MACHINE: Machine Settings 2 Machine Inputs 3 Machine Outputs 4 Screw Bottom 5 Injection Pressure

Hello, Admin Admin
10:54am, 01/08/18

Devices
copilot

1. Assign Inputs

Input	Sensor	Type	Location
<input checked="" type="checkbox"/> Sequence Inputs 004000999	<input checked="" type="checkbox"/> 1/006000000 Not Assigned	<input checked="" type="checkbox"/> Plastic Pressure	<input checked="" type="checkbox"/> Injection
<input checked="" type="checkbox"/> Analog Input 006000000			
<input checked="" type="checkbox"/> Hydraulic 003000000			

Sensor
01 1/1606100393
Injection

Analog Input Parameters

Enter Maximum Pressure Here psi bar

Enter Voltage at Max (V) Here

Enter Voltage at Min (V) Here

分配输入（续）

注射压力（电动机）

电动机需要 **i** **最大注射压力** 的模拟输入，其输入值可以为 0+，对小数位没有限制。需要压力的测量单位。

点击 **A** **模拟输入**，然后点击 **B** **传感器通道** 以分配注射压力的 **C** **类型** 和 **D** **位置**。

点击 **这些字段**，然后输入电动机的 **E** **最小值和最大值** 的模拟输入电压。电压值可以是 0 - 15，具有两位小数（百分之“0.00”）。

DEFINITION 压力模拟输入最大注射压力：模拟输入来自模块从电信号（电动机）中得出最大注射压力。

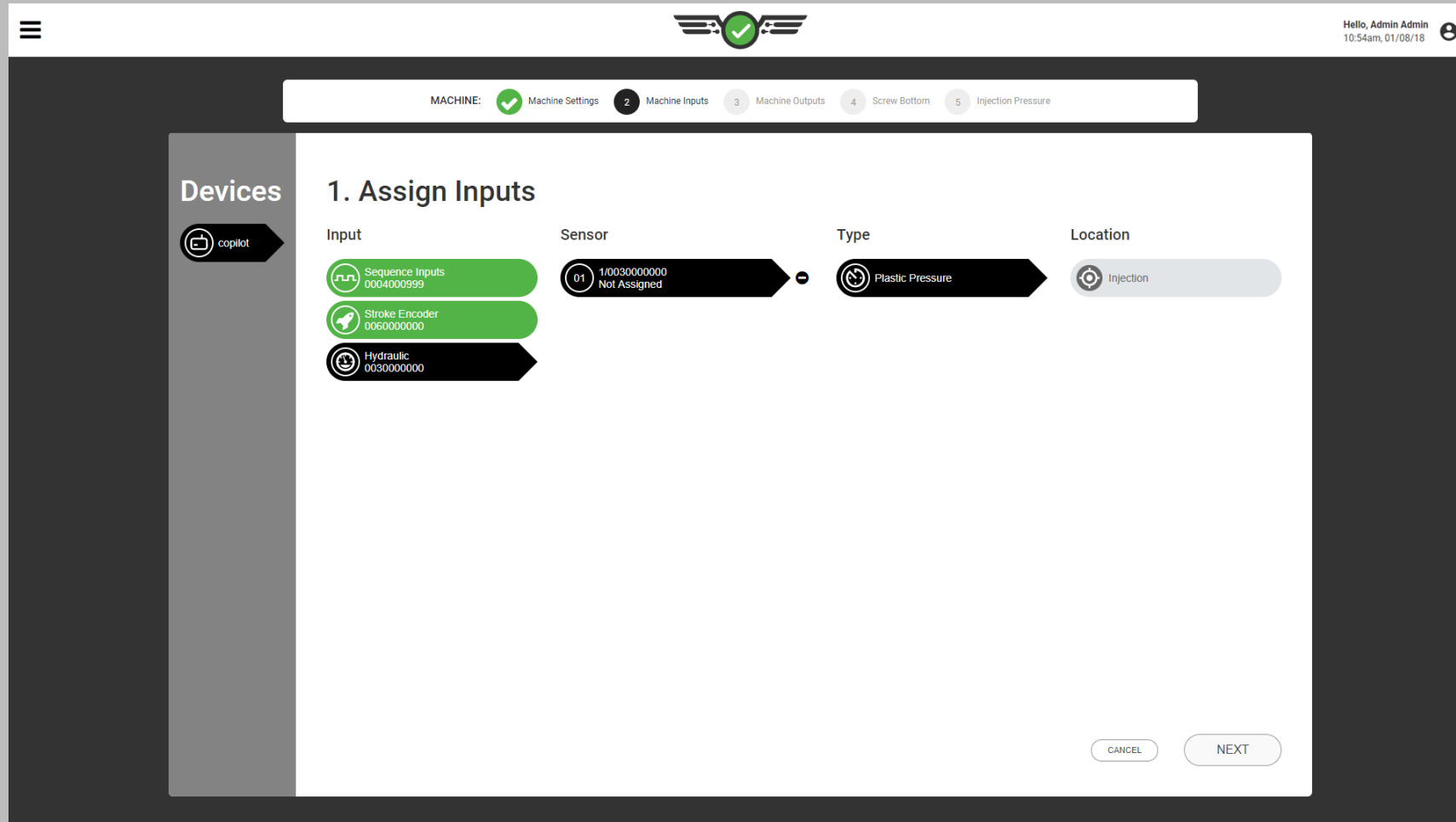
DEFINITION 模拟输入电压（最小值/最大值）：压力的电信号通常为 0-10 V，其中低压（不总是零）代表零压力，高压（不总是 10 V）代表最大压力。在零压力和最大压力下测量实际电压。

确定电机输出电压：

1. 在电动机关闭或机器处于待机状态下，将显示的电压记录到小数点后两位。
2. 设置保压压力，并在手动操作机器的情况下进行清料，直到螺杆触底。记录机器的实际压力并记录显示的电压。
3. 输入最大压力（机器的实际压力），最大电压（记录的电压 2）和最小电压（记录的电压 1）。


NOTE 运行作业时，无法编辑“模拟输入：注射压力”缩放比例。


设置（续）



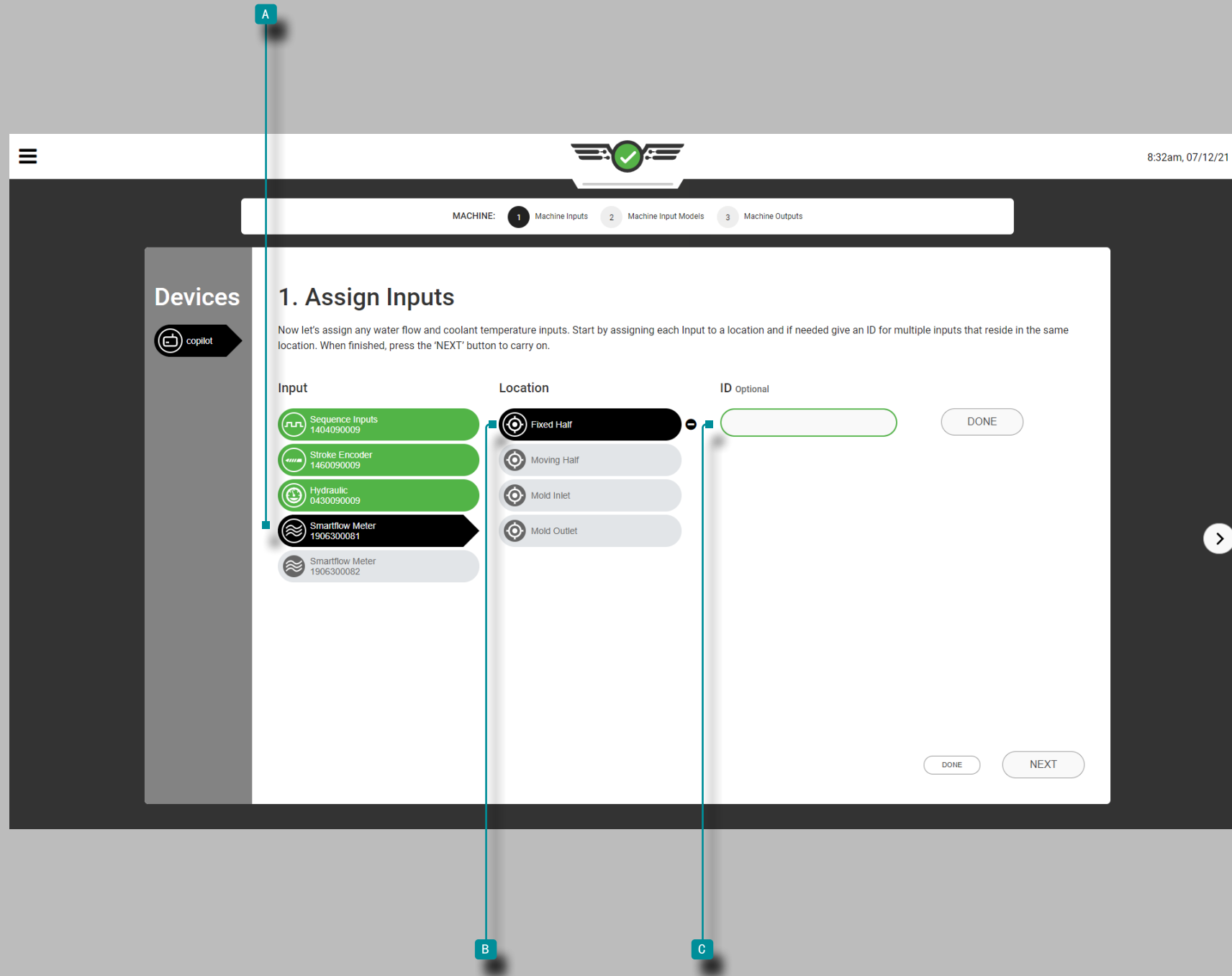
分配输入（续）

注射压力（液压机）

液压机需要  注射压力输入，如果安装了适当的设备（Lynx™ 3,000 psi 液压传感器 LS-H-1 / 4NPT-3K），则会自动分配该输入。由于传感器是 RJG, Inc. 的预校准传感器，因此无需校准。

 **DEFINITION** 输入最大注射压力：最大注射压力由 LS-H-1 / 4NPT-3K 液压传感器（液压机械）提供。

设置（续）



分配输入（续）

冷却液流速和冷却液温度（可选）

冷却液流速和冷却液温度的输入是可选的。如果连接了来自 Burger and Brown Engineering, Inc. 的 Smartflow® TracerVM™ 流量计，则必须完成输入传感器和位置分配。

点击 **A** 输入，然后点击每个流量计 **B** 的传感器位置。流量计位置可以分配到定模、动模、模具入水口或模具出水口。

如果多个传感器将位于同一位置，则点击 **C** 字段以输入 ID。

由于传感器是RJG, Inc. 的预校准传感器，因此无需校准。来自设置的流量计的冷却剂流速和温度数据将可用于在报警小部件、周期图和汇总图中查看和设置报警。

设置（续）

The screenshot shows a software interface for configuring machine inputs. The main title is "1. Assign Inputs". Below the title, there is a sub-header "Input" with a list of input types: Sequence Inputs, Analog Input, and three more Analog Input entries. A "Sensor" dropdown is set to "1/0006000100 Fixed Half". Under "Type", "Flow Rate" and "Temperature" are selected. Under "Location", "Fixed Half" is selected. An "ID Optional" field is empty. A "DONE" button is visible. Below the main configuration, there is an "Analog Input Parameters" section with fields for "Enter Min Flow Rate", "Enter Max Flow Rate", "Enter Voltage at Min Flow Rate", and "Enter Voltage at Max Flow Rate". There are also units "gpm", "lpm", and "cfm" and temperature units "°F" and "°C". A "Current Voltage: 0.07 V" and "Current Reading: --" are displayed. At the bottom, there are "DONE" and "NEXT" buttons. Callouts A through J point to various elements: A points to the "Analog Input" type, B to the "Sensor" dropdown, C to the "Type" section, D to the "Location" dropdown, E to the "ID Optional" field, F to the "DONE" button, G to the "Enter Min Temperature" field, H to the "Enter Voltage at Min Temperature" field, I to the "DONE" button at the bottom, and J to the "NEXT" button at the bottom.

分配输入（续）

水流量和温度（可选）

水流量和冷却剂温度的输入是可选的。如果将水流或温度设备连接到模拟输入模块 IA1-MV，则必须完成输入传感器和位置分配。在“警报”小部件、“先前循环值”小部件、循环图和摘要图中查看或设置水流量和温度数据的警报。

点击 每个水流或温度设备的 **A** 输入、**B** 传感器位置、**C** 类型和 **D** 位置。类型 **C** 可指定为流量或温度。位置 **D** 可以分配给固定半部、移动半部、模具入口或模具出口。

如果在同一位置进行多项分配，请点击 **E** 字段输入 ID。点击 **F** 完成 按钮即可完成作业。

点击 **G** 字段输入 流速或温度的最小值和最大值；点击 选择相关的测量单位 - 华氏度或摄氏度，或加仑/分钟、升/分钟或立方英尺/分钟。

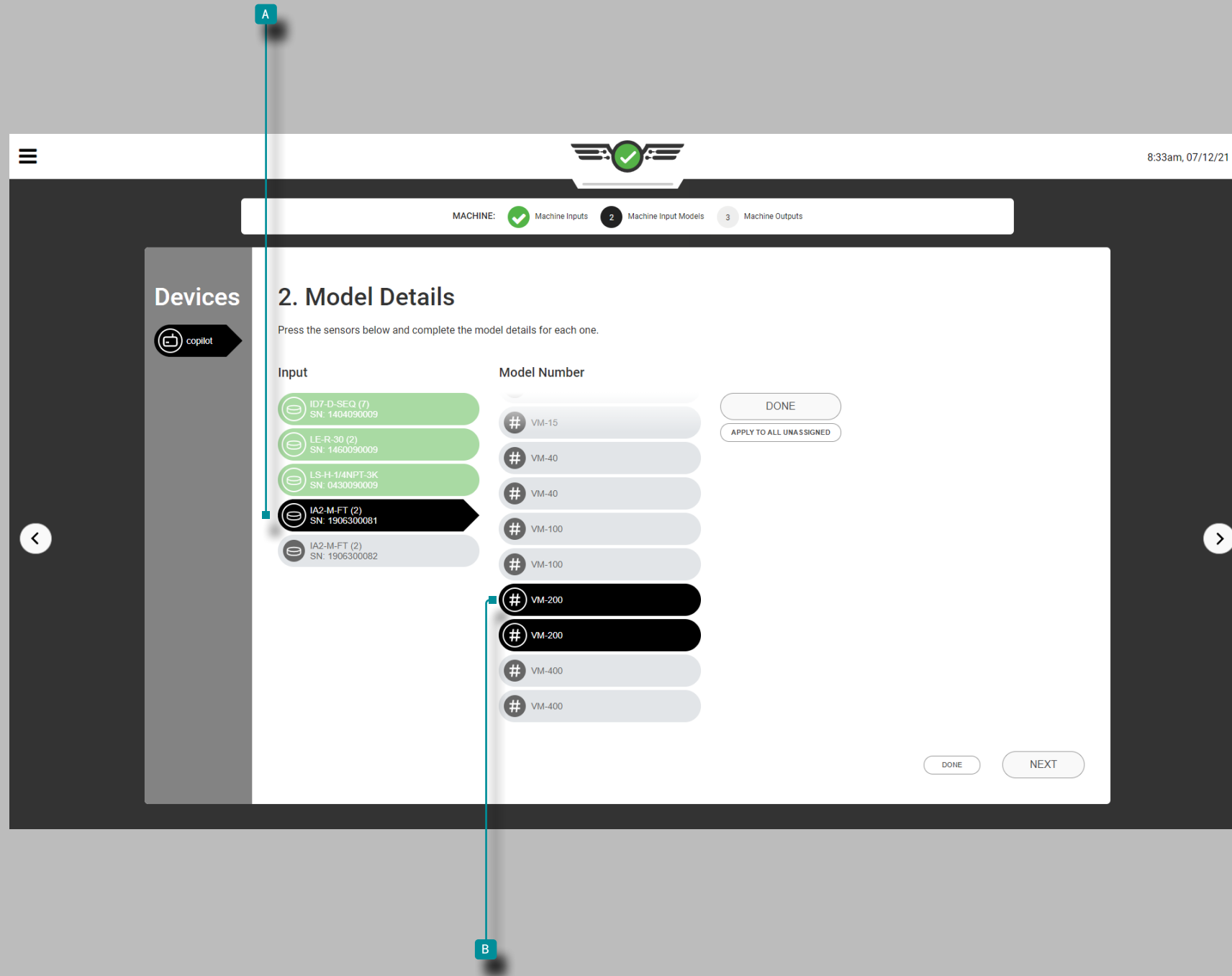
NOTE 作业运行时无法编辑模拟输入缩放。

点击 **H** 字段输入 流量或温度的 最小值和最大值的模拟输入电压。电压值可以是 0 - 15，具有两位小数（百分之“0.00”）。

点击 **I** 完毕按钮完成水流或温度输入分配，或 点击 **J** 下一个 按钮完成机器输入分配并继续机器输出设置。

DEFINITION 模拟输入电压（最小/最大） 电信号通常为 0-10 V，低电压（并不总是零）代表零，高电压（并不总是 10 V）代表最大值。测量零电压和最大值时的实际电压。

设置（续）



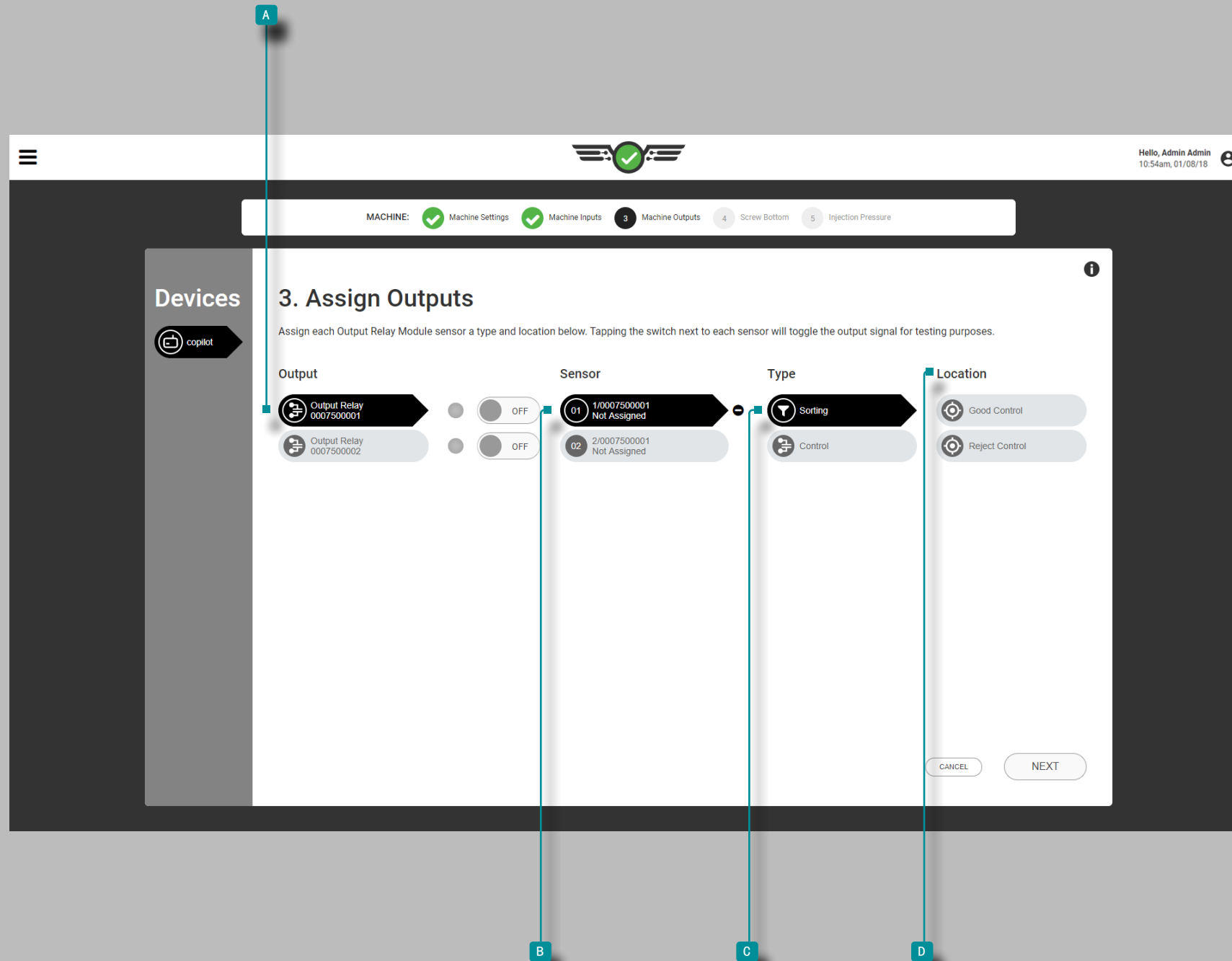
分配模型详细信息

大多数机器接口传感器型号详细信息将由系统在软件中自动评估：一些传感器将需要型号选择。

Smartflow 流量计

点击 **A** 输入，然后 点击 每个流量计的 **B** 型号：为两个通道选择一个模型 1：冷却剂流速和通道 2：冷却液温度。

设置（续）



分配输出

分选输出

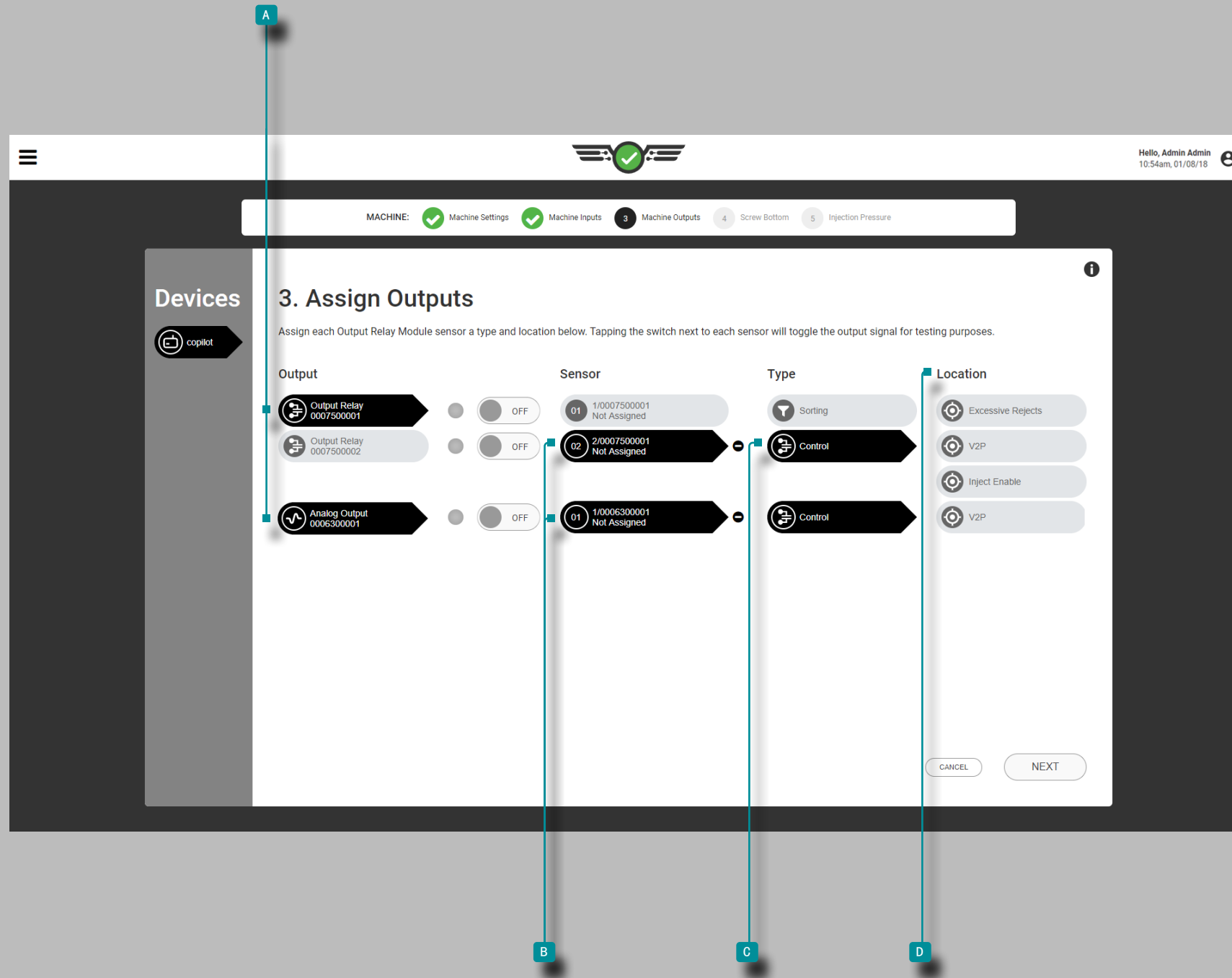
如果适用，每**次**创建新设置时分配分选输出。将分类输出分配给物理连接的输出继电器模块通道。

点击 **A** 输出继电器，然后点击 **B** 传感器通道以分配 **C** 类型和位置进行 **D** 分类。

DEFINITION 分选输出—良好控制：连接到分选设备的继电器触点闭合输出，可用于在“ON”（触点闭合）时将良好的零件移至“Good”位置，或在“OFF”时将其移至“Failsafe”位置（触点打开）。模拟输出分类可防止不良零件被分类为“良好”。

DEFINITION 分选输出—拒收控制：连接到分选设备的继电器触点闭合输出，当“开”（触点闭合）时，可用于将不良零件移至“不良”位置，而当“关”时，可将其移至“良好”位置（触点打开）。

设置（续）



分配输出（续）

控制输出

如果适用，每次创建新设置时分配 **控制输出**。将控制输出分配给物理连接的输出继电器模块通道。

点击 **A** 输出继电器，然后点击 **B** 传感器通道以分配控制的 **C** 类型和 **D** 位置（有关输出继电器模块接线的更多信息，请参阅《CoPilot硬件安装和设置指南》）。

DEFINITION 控制输出—过多拒收：继电器输出可以检测不稳定/零星的拒收或一连串的拒收，并且可以连接到设备上以激活警报或关闭注塑机以防止过多的拒收制件产生。

DEFINITION 控制输出—V2P：根据模腔压力或填充开始后的时间控制机器的速度到压力（V→P）切换机器的输出，可以是继电器输出或模拟输出。

DEFINITION 启用注射：一种继电器输出，允许机器运行，直到发生以下情况之一：控制传感器发生故障或停止与CoPilot系统的通信；用于控制或序列信号的任何模块均无法与CoPilot系统通信；与注射启用控件关联的输出继电器模块已断开；或CoPilot系统的电源已断开。

设置（续）

Devices

copilot

MACHINE: Machine Settings Machine Inputs Machine Input Models Machine Outputs Screw Bottom Injection Pressure

4. Assign Outputs

Assign each Output Relay Module sensor a type and location below. Tapping the switch next to each sensor will toggle the output signal for testing purposes.

Output	Sensor	Type	Location
<input checked="" type="checkbox"/> Output Relay 0007500001	<input checked="" type="checkbox"/> 01 1/0007500001 Not Assigned	<input type="checkbox"/> Sorting	<input type="checkbox"/> Process Good
<input type="checkbox"/> Output Relay 0007500002	<input type="checkbox"/> 02 2/0007500001 Not Assigned	<input type="checkbox"/> Control	<input type="checkbox"/> Process Alarm
<input type="checkbox"/> Analog Output 0009000001		<input checked="" type="checkbox"/> Indicator Output	<input type="checkbox"/> Process Warning

CANCEL NEXT

分配输出（续）

指示器输出

如果适用，每次创建新设置时分配 **指示器输出**。将指示器输出分配给物理连接的输出继电器模块通道。

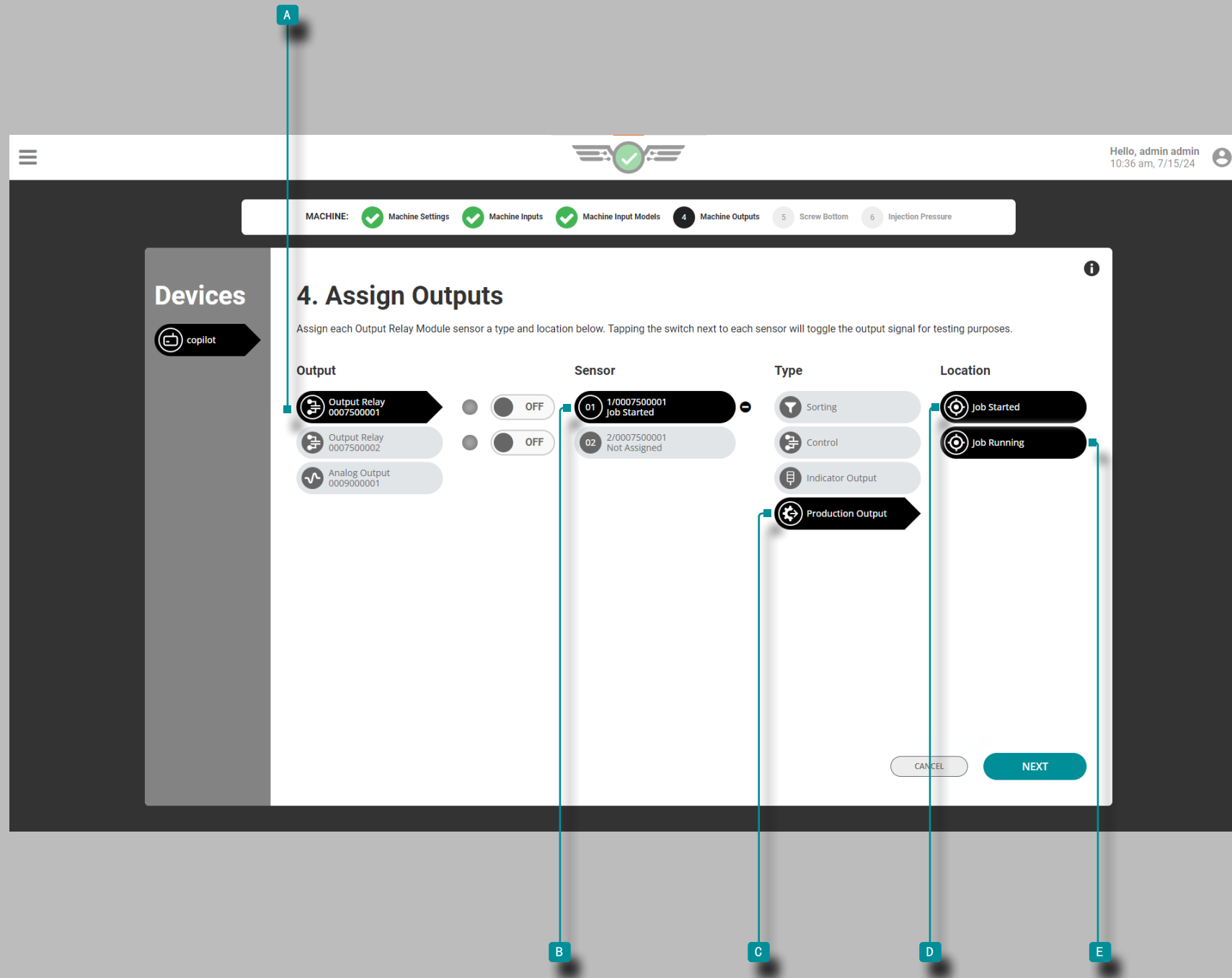
点击 **A** 输出继电器，然后点击 **B** 传感器通道，为指示器输出分配 **C** 类型和 **D** 位置（有关输出继电器模块接线的更多信息，请参阅 CoPilot 硬件安装和设置指南）。

指标输出地点 包括过程良好、过程警报和过程警告；这些输出对应于任何警报和警告设置。

如果适用，**当连接** RJG Lynx™ 指示灯树 LT3-L 时，指示器输出工艺好 和 过程报警 会自动分配。

DEFINITION 指示器输出 允许连接的指示器（例如灯树或铃铛）指示过程是否在限制范围内运行的继电器输出。

设置（续）



分配输出（续）

生产输出作业已开始

生产输出作业已开始被分配给与 CoPilot 系统和注塑机 (IMM) 连接的物理双继电器输出模块 (OR2-M)。当 CoPilot 系统通电并开始作业时，“作业已开始”生产输出可使继电器输出开启并且 IMM 进行循环。

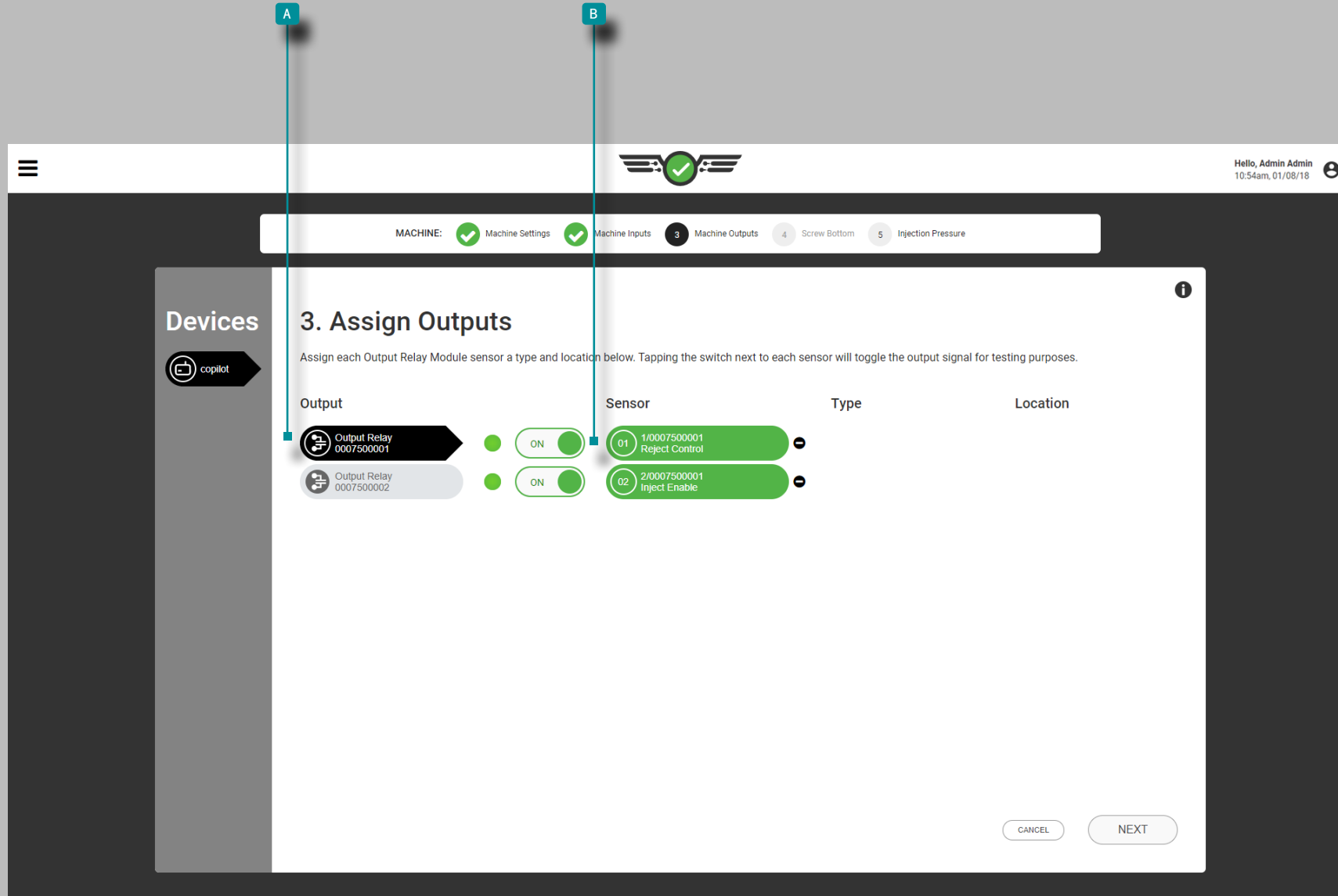
点击 输出继 **A** 电器，然后点击传感 **B** 器通道，为指示器输出分配生 **C** 产输出类型和 **D** 作业开始位置（有关输出继电器模块接线的更多信息，请参阅《CoPilot 硬件安装和设置指南》）。

生产输出作业运行

生产输出作业运行分配给连接到 CoPilot 系统和注塑机 (IMM) 的物理双继电器输出模块 (OR2-M)。作业运行生产输出使继电器输出能够打开，并且当作业在 CoPilot 系统上运行时 IMM 能够循环，然后打开 off/shut 如果作业进入关闭状态，则 IMM 将关闭。

点击 输出继 **A** 电器，然后点击传感 **B** 器通道，为指示器输出分配生 **C** 产输出类型和 **E** 作业运行位置（有关输出继电器模块接线的更多信息，请参阅《CoPilot 硬件安装和设置指南》）。

设置（续）



分配输出（续）

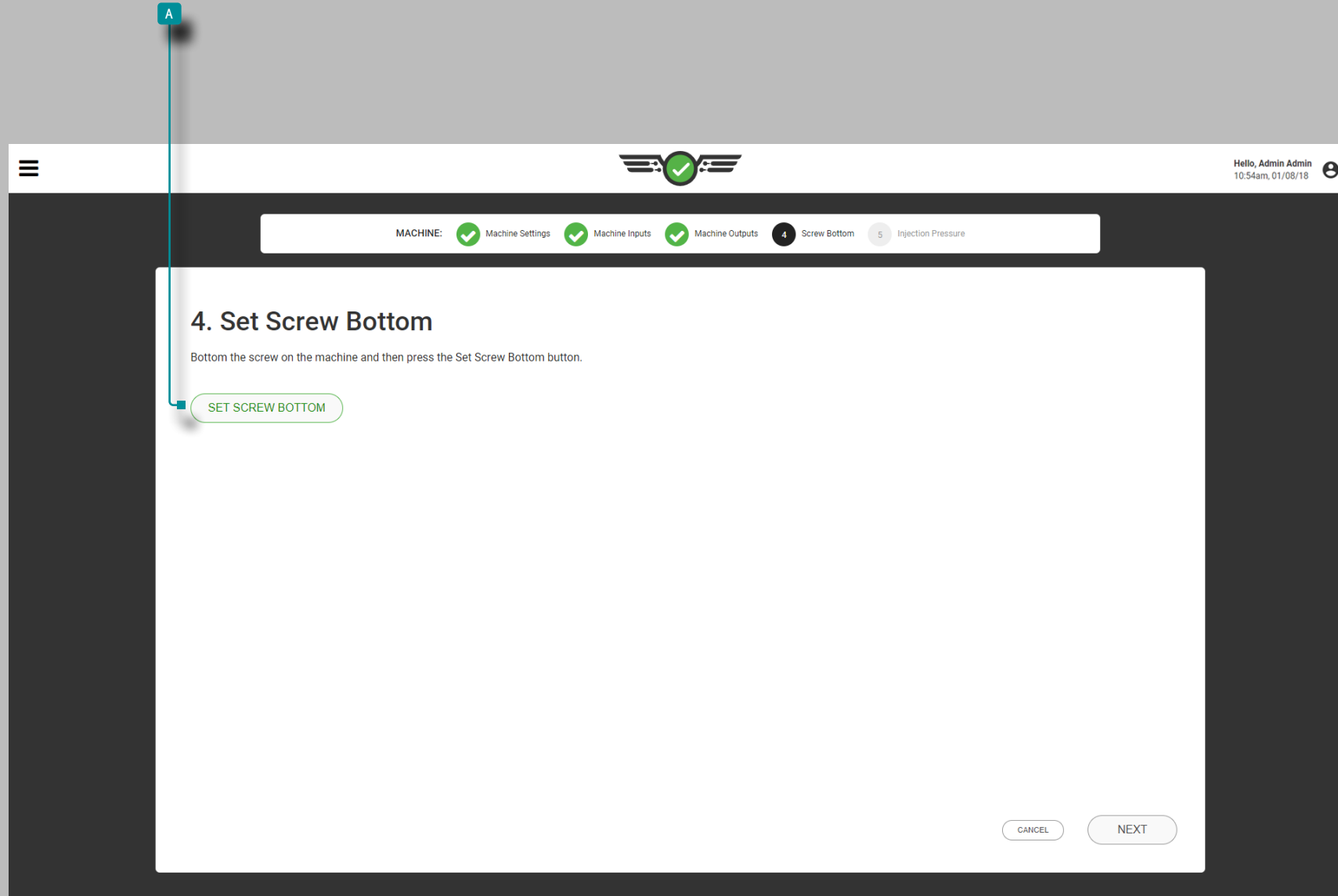
测试分选和控制输出

测试输出以进行分类和控制操作。

点击 **A** 输出继电器以将其选中。




点击 **B** 配给“分选”或“控制”的通道旁边的“开/关”按钮，以验证所连接的控制设备或机器执行了恰当的操作。

设置（续）



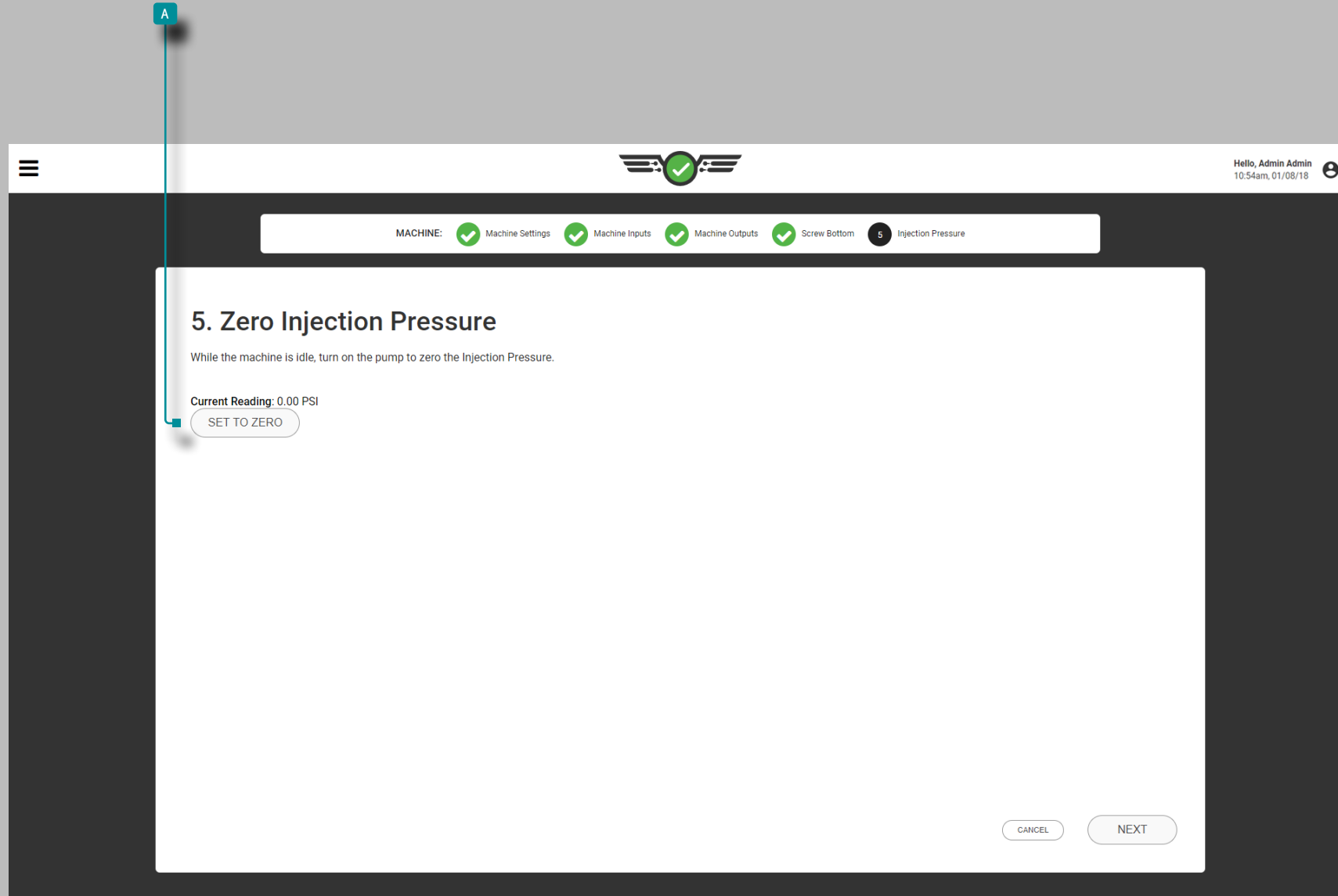
螺杆底部

该软件根据设定螺杆底部和行程指示器（LER50或IA1MV）计算注射行程和注射体积。螺杆底部是机器螺杆行程指针的零点。

每次创建新的设置时，将设置螺杆底部归零。将机器上的螺杆实际推进到最底部，然后点按  以选择   设置螺杆底部按钮。




① NOTE 每次创建设置时必须设置螺杆底部。每次启动机器，更改工作或关闭CoPilot系统后，如果未设置螺杆底部，则CoPilot不会存储该位置，并且无法正确计算残量。


设置（续）



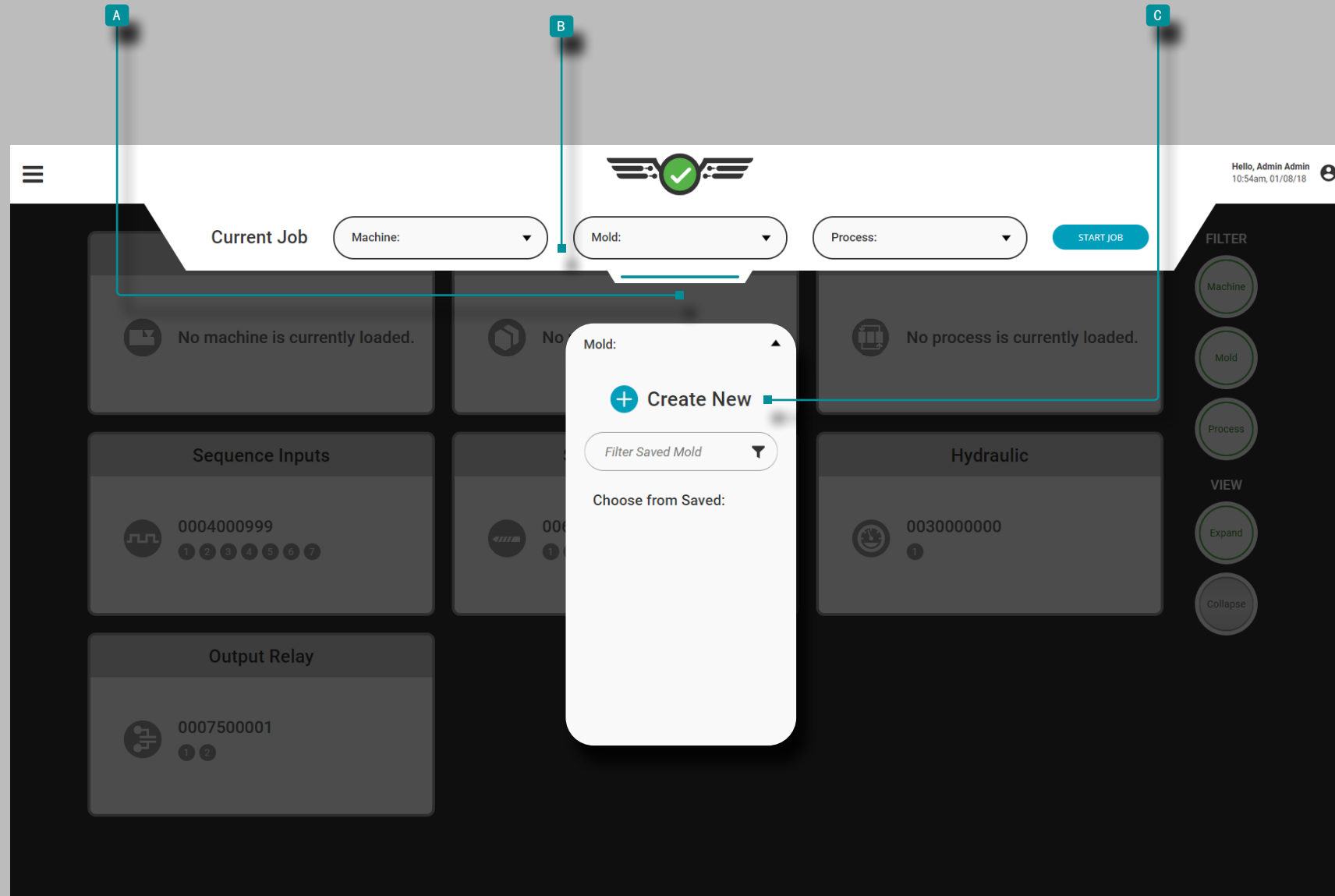
注射压强

每次创建新设置（仅液压机）时，将注射压力归零。

1. 将机器置于空闲状态。
2. 打开液压泵。
3. 点击  以选择   设置压力归零按钮。

 **NOTE** 由于残余压力可忽略不计，怠速期间的液压注入压力通常高于零。CoPilot软件使用残值作为零值进行计算。

设置（续）



模具设置

点击 ，按住并拖动下拉  设置菜单以访问机器设置。点击   “模具” 下拉菜单，然后点击  以选择  “创建新模具” 选项。

每次创建新的设置时，都要完成模具设置。模具设置包括模具设置，模腔名称，模具连接板，模具输入，型号详细信息，顶针详细信息以及设置摘要。

设置（续）

The screenshot shows the 'Mold Settings' configuration page. At the top, there is a navigation bar with a hamburger menu on the left, a logo with a green checkmark in the center, and user information 'Hello, admin admin' and '1:23 pm, 8/17/23' on the right. The main content area is titled 'Mold Settings' and includes a congratulatory message: 'Congrats, your machine setup is checked in! Now that we've set up your machine, let's prepare your mold for ascent.' Below this, there are three input fields: 'Mold Name' (containing 'Charger'), 'Number of Cavities' (containing '2'), and 'Number of Valve Gates' (containing '0'). A section titled 'Piezo Sensor Zeroing' features a toggle switch set to 'OFF' and the text 'Use eDART piezo zeroing'. A note below states: 'Note: eDART piezo zeroing uses the rising edge of next mold clamp'. At the bottom right, there are 'DONE' and 'SAVE' buttons. Callout 'A' points to the 'Mold Name' field, 'B' points to the 'Number of Cavities' field, and 'C' points to the 'Number of Valve Gates' field. A callout 'D' is located at the bottom left of the page.

模具设置

每次创建新设置时都要完成模具设置。模具设置包括模具名称和带有传感器的模腔数量，以及（如果适用）阀浇口数量和阀浇口状态。只有购买了阀浇口许可证，才会显示阀浇口信息。

模具名称，带传感器的模腔数量

点击 该字段，然后在提供的字段中输入 **A** 模具名称。模具名称是必需的，并且必须是唯一的，并且长度可以为1 - 20个字符，包括大写字母，字母数字，空格和特殊字符或 #。

点击 该字段并输入带有传感器的模 **B** 腔数量。带有传感器数量的腔数是必需的，并且可以是1到200之间的任何整数。

阀门浇口数量（如果适用）

点击 该字段并输入 **C** 数量。阀浇口数量是阀浇口用户需要的数量，可以是1到99之间的任意整数。

压电传感器调零

点击 滑块选择 **E** 开/关； 开 将在模具设置期间启用延迟压电传感器调零选项，而 关 将保留默认的压电传感器调零。有关此选项的更多信息，请参阅“压电传感器调零” on page 161。

设置（续）

MOLD: Mold Settings 2 Cavity Names 3 Mold Plates 4 Mold Inputs 5 Model Details 6 Ejector Pins 7 Setup Summary

2. Cavity Names

Please review your cavity names and make any desired changes.



1 2 3 4 5

6 7 8

CANCEL NEXT

模腔名

在将传感器分配给模腔之前，必须先命名模腔。系统将自动以数字升序填充字段。

要更改系统分配的模腔名称，请点击  一个字段，然后在提供的字段中输入  模腔名称。模腔名称是必需的，并且必须是唯一的，并且长度可以为1-20个字符，包括大写字母，字母数字，空格和特殊字符-或#。

设置（续）

MOLD: ✓ Mold Settings ✓ Cavity Names 3 Valve Gate Names 4 Valve Gate Cavity Assignment 5 Mold Plates 6 Mold Inputs 7 Model Details 8 Ejector Pins 9 Mold Outputs 10 Setup Summary

Full-screen Step

3. Valve Gate Names


Please review your Valve Gate names and make any desired changes.

1 2

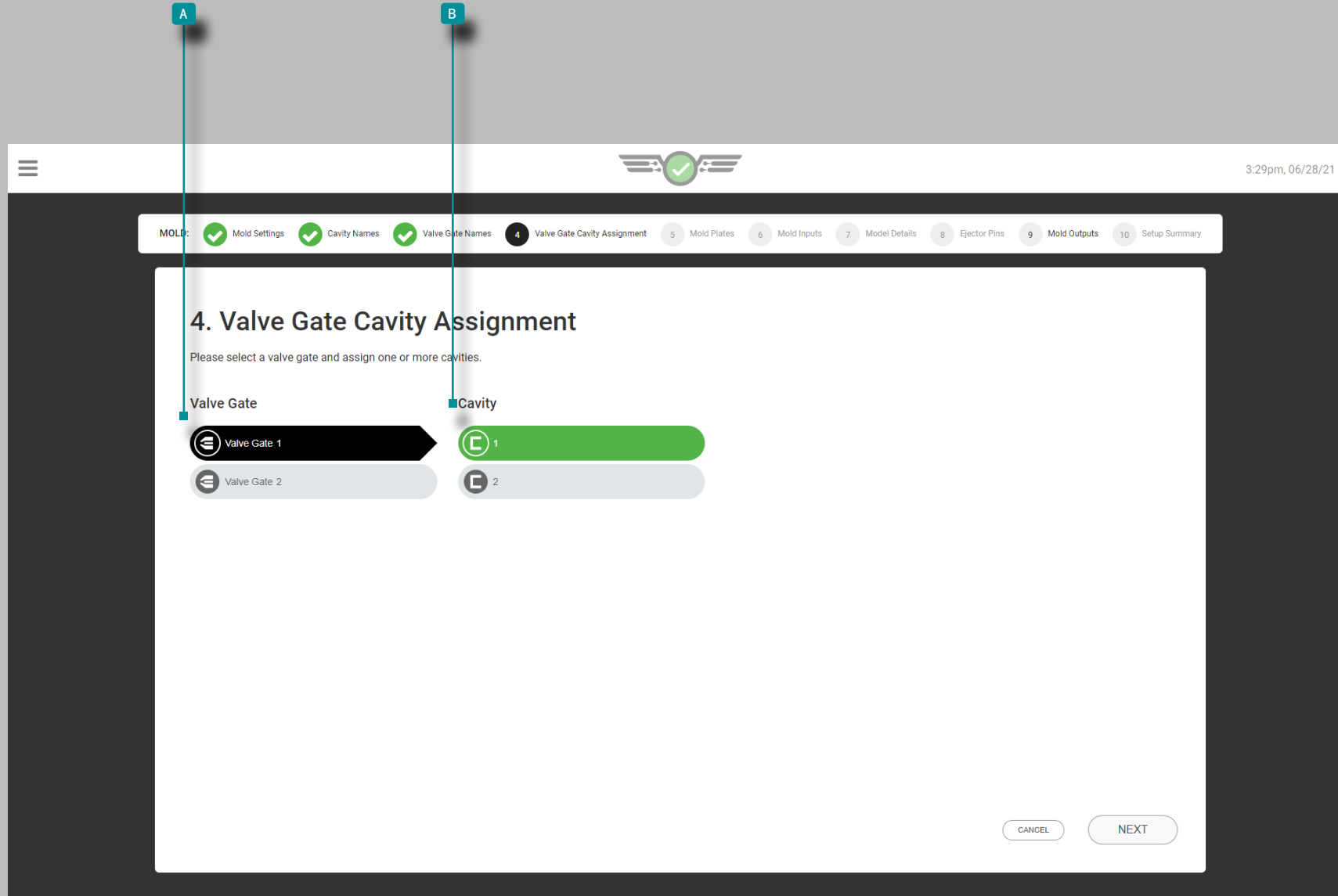
CANCEL NEXT

阀浇口名称



在将传感器分配给阀浇口之前，必须先命名阀浇口。系统将自动以数字升序填充字段。

要更改系统分配的阀浇口名称，请点击  一个字段并在提供的字段中输入 **A** 阀浇口名称。阀浇口用户需要阀浇口名称，必须是唯一的，长度可以是 1-10 个字符，包括大写字母、字母数字、空格和特殊字符 - 或 _。

设置（续）



闸阀腔分配

如果正在使用  阀浇口，请 **A** 从输入列表中点击 阀浇口，然后从列表中 点击  **B** 型腔 以将选定的阀浇口分配给选定的模腔。每个阀浇口必须分配一个模腔；一个阀浇口可以分配给多个模腔，多个阀浇口可以分配给一个模腔。

如果将先前设置的模具移至具有 OR2-M 模块的不同机器，则必须重新分配阀浇口模腔分配。

NOTE 作业运行时无法更改阀浇口分配。

设置（续）

A

HELIX

Hello, Admin Admin
10:54am, 01/08/18

MOLD: Mold Settings Cavity Names **3** Mold Plates Mold Inputs Model Details Ejector Pins Setup Summary

Devices

copilot

3. Mold Plates

Verify that all mold plates are working as expected. If a plate ID is missing, either select one from the list of expected plates or enter a new ID.

Plate	ID
Adapter: 1603900001 Plate ID: 1403705555	
Adapter: 1603900003 Plate ID: 1403706555	

CANCEL NEXT

未检测到板。 X

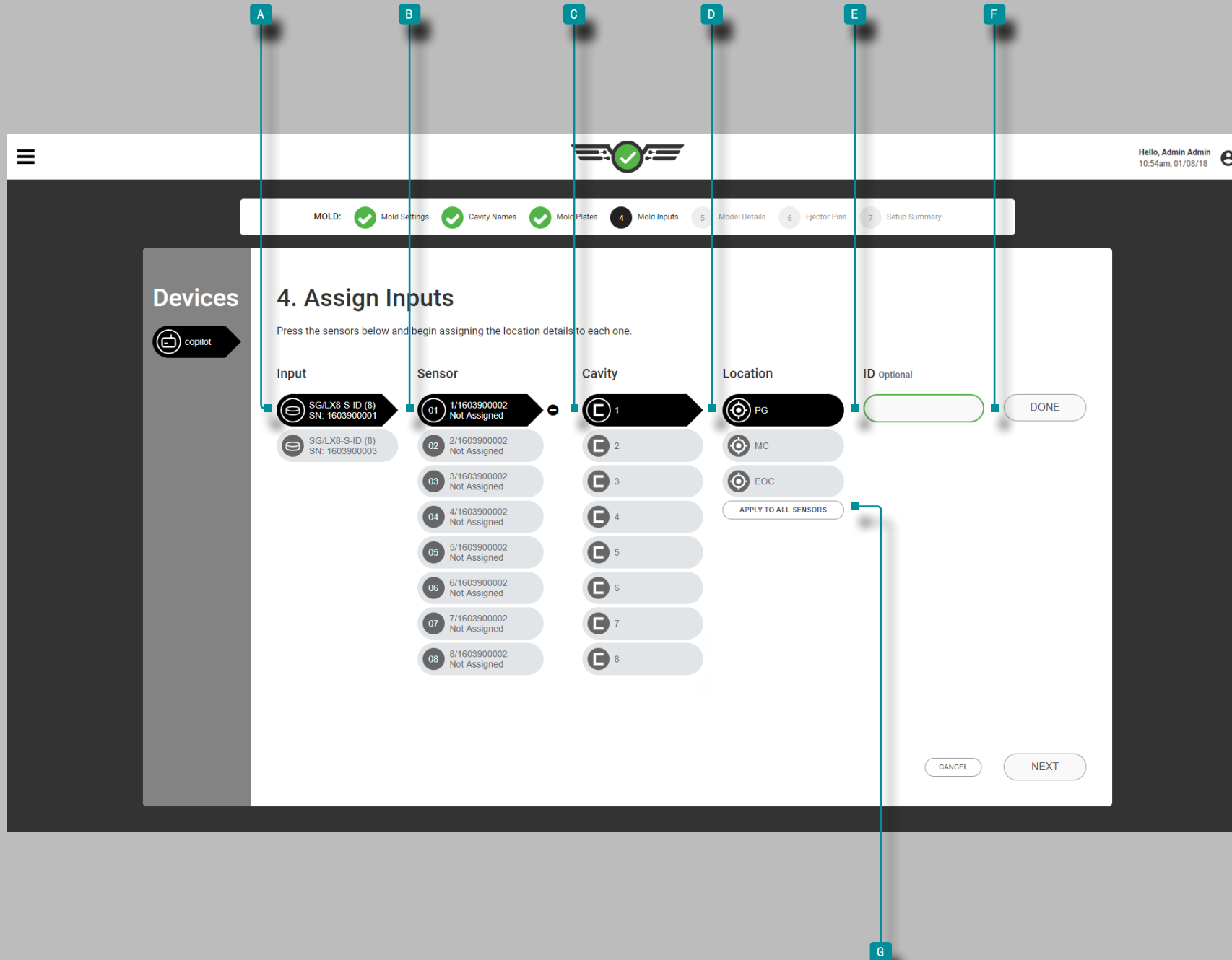
模具连接板

确认所有已连接的模具传感器连接板均正常工作；如果已连接的传感器连接器板未出现在列表中，请输入新的板ID或从列出的板中选择一个。

如果没有连接板，通知 A 将指示未检测到连接板。

NOTE 温度传感器适配器将不会出现在模具连接板页面上，而会存在于模具的输入页面上。

设置（续）



模具输入

每次创建新的设置时都要完成模具输入。将软件中的每个模腔压力传感器分配给它在模具和模腔中的物理位置。模腔压力传感器可以分配给模腔内的近浇口（PG），中腔（MID）或模腔末端位置（EOC）；除了PG，MID和EOC位置外，还可以将温度传感器分配给“模具表面”，“进水”和“出水”位置；可以将模具变形传感器分配给模具分型线位置。

传感器，模腔，位置和ID

点击输入列表中的 **A** 输入，然后点击 **B** 列表中的传感器，然后点击 **C** 以从下拉菜单中选择模腔；点击 **D** 以从选项选择一个位置，以将传感器分配给模腔 **D** 位置。

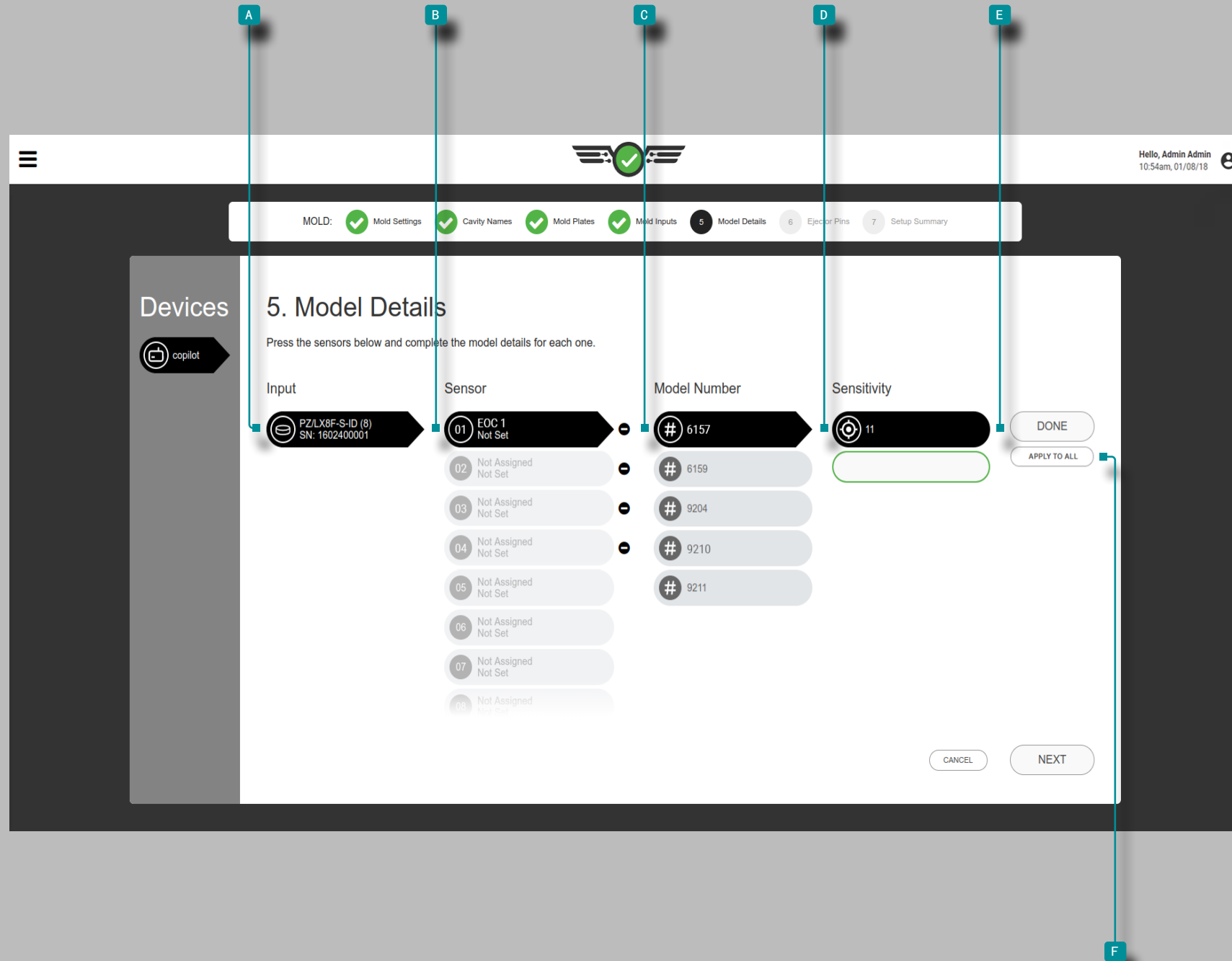
如果在模腔的同一位置存在多个传感器，则需要一个传感器ID。点击 **E** ID字段，然后输入所需的ID。传感器 **E** ID必须是唯一的，并且长度可以是1 - 15个字符，包括大写字母，字母数字，空格和特殊字符-或_。点击 **F** 完成按钮以保存传感器位置设置。

或者，点击 **G** “应用于所有传感器”按钮，将所选位置应用于连接到所选模具输入的所有模腔压力传感器；每个传感器仍必须分配给一个模腔。

CAUTION 修改先前分配的传感器的模腔ID或位置（PG，MID或EOC）将删除与该传感器先前分配的模腔或位置相关的所有工艺限制和工艺警报；必须为新的模腔或位置再次设置工艺限制和警报。

NOTE 运行作业时，无法编辑传感器位置/类型分配。

设置（续）



型号详情

每次创建新设置时，完整的传感器ⁱ器型号详细信息。系统使用该信息计算比例，并在工艺监视器，周期值表和周期图上显示正确的模腔压力。

NOTE 运行作业时无法编辑传感器型号。

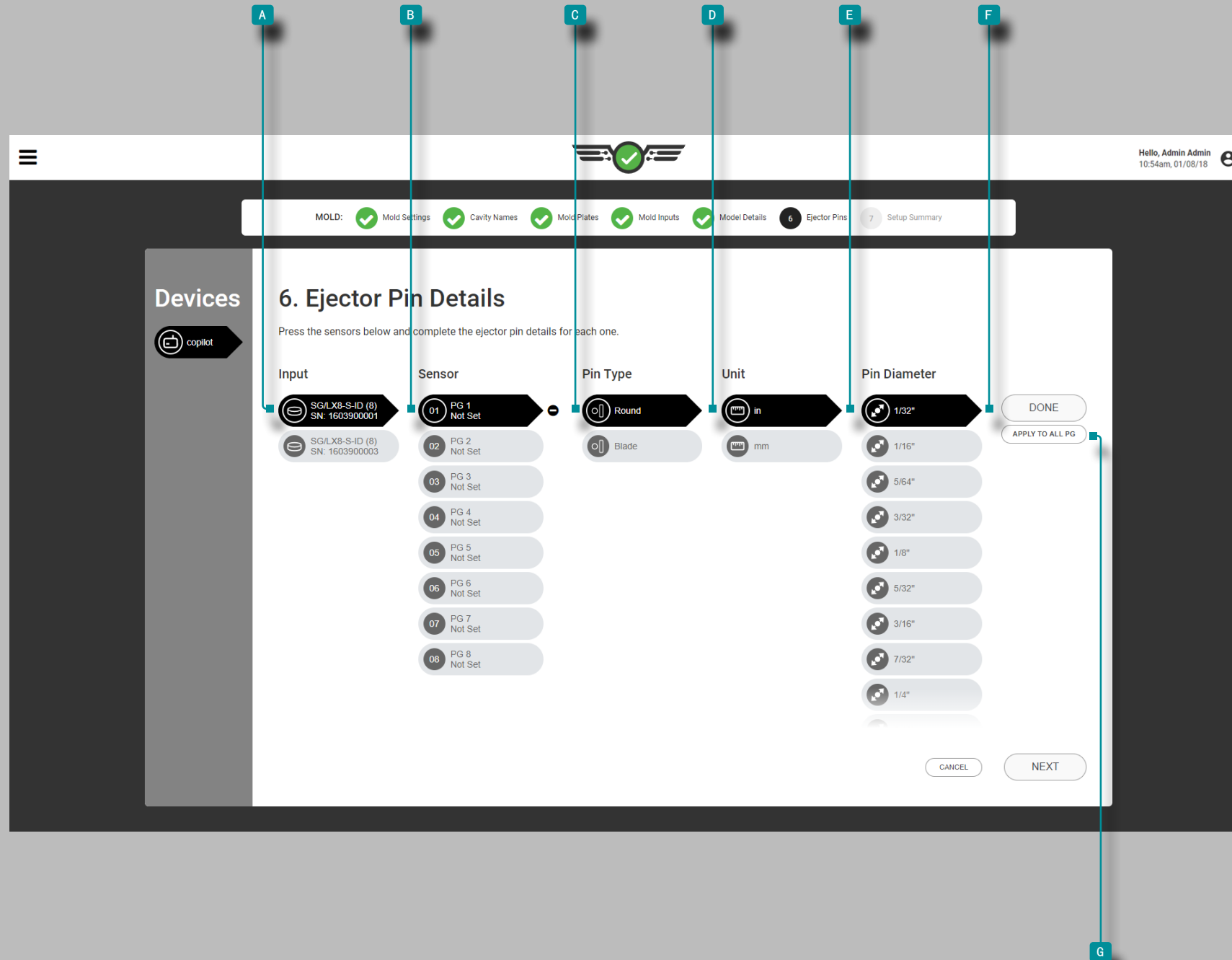
传感器，型号和灵敏度

该软件会自动检测某些传感器并提供正确的传感器型号，而其他传感器必须分配一个传感器型号。

点击 输入列表中的 **A** 传感器/适配器，然后点击 以从下拉菜单中选择 **B** 传感器 **C** 和型号。如果传感器是压电传感器，请点击 为传感器列出的 **D** 灵敏度，或者输入传感器校准证书（随每个传感器附带）中列出的灵敏度。

点击 **E** 完成按钮以保存传感器位置设置。（可选）点击 **F** “全部应用”按钮将所选型号应用于所有传感器。

设置（续）



顶针详情

每次创建新设置时^①，都将提供完整的顶针详细信息。该系统使用相应的传感器，顶针类型和顶针直径来计算缩放比例，并在工艺监视器，周期值表和周期图上显示正确的模腔压力。

^① **NOTE** 运行作业时不能编辑顶针。

传感器，顶针类型，单位，顶针直径

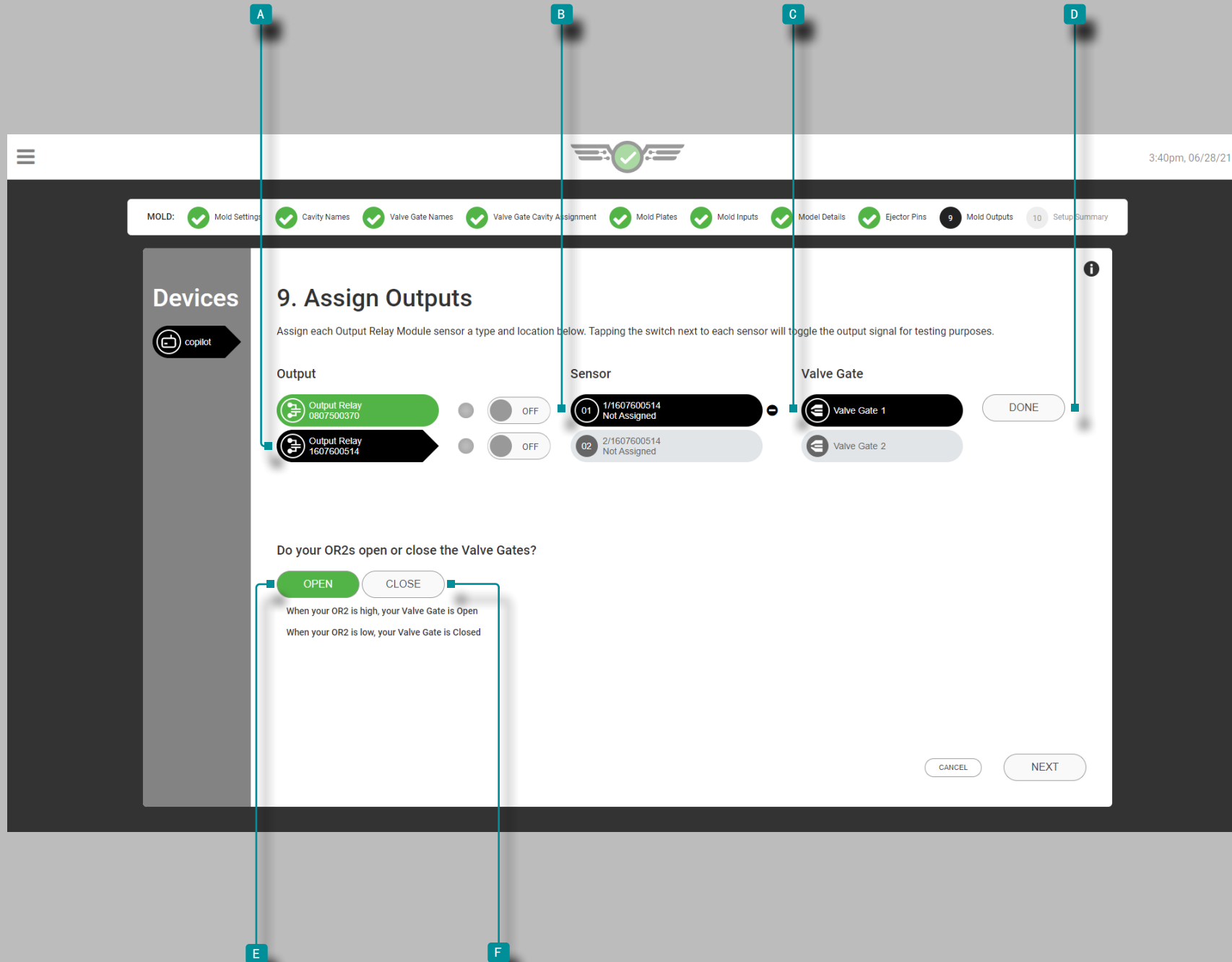
在输入列表中点击 ^A 输入，然后在传感器列表中点击 ^B 传感器，然后点击 ^C 以选择顶针类型；点击 ^D 以选择顶针的单位（测量单位），然后点击 ^E 以选择或输入顶针直径。

点击 ^F 完成按钮以保存传感器位置设置。

（可选）点击 ^G “全部应用”按钮，将选定的顶针类型和直径或面积应用于同一位置（PG，MID，EOC）中的所有传感器。

^① **NOTE** 温度，齐平安装模腔压力和模具变形传感器不需要选择顶针类型，也不需要其他按钮式传感器所需的相关测量单位和直径。

设置（续）



模具输出

每次创建新的阀浇口设置时都完成模具输出ⁱ。模具输出是双继电器输出模块（OR2M），分配给传感器和阀浇口以打开或关闭阀浇口。

NOTE 作业运行时无法编辑阀浇口和传感器位置。

DEFINITION 输出一阀浇口 继电器输出，允许指定的针阀依据压力，位置，温度，时间、序列信号输入或其他阀浇口的操作来打开或关闭。

传感器和阀浇口

点击 **A** 出列表中的 输出，然后点击 **B** 表中的 传感器，然后点 **C** 以选择 **C** 阀浇口 以将阀浇口分配给传感器。

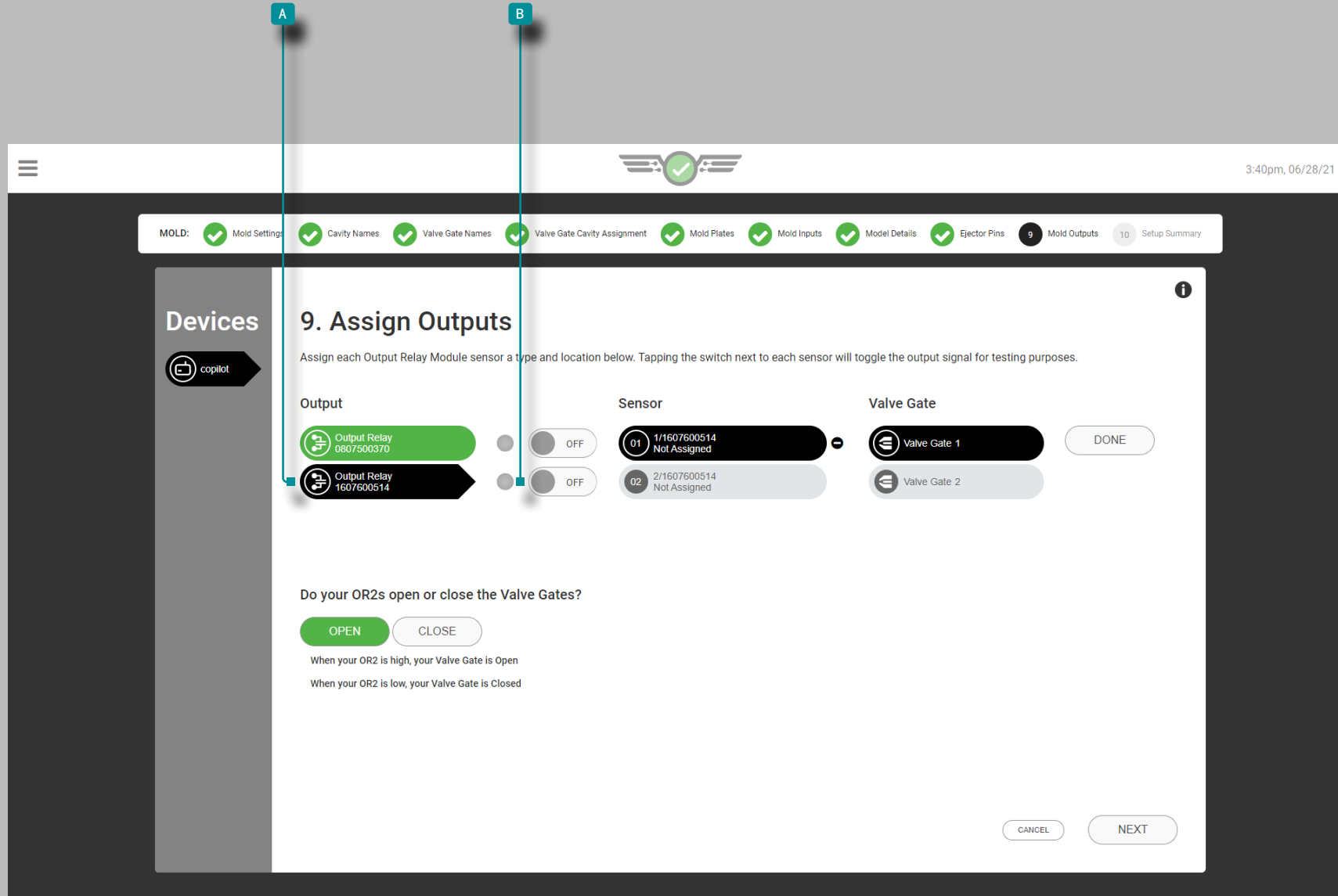
点击 **D** 完成按钮以保存传感器位置设置。

点击 **E** 打开 或 **F** 关闭 按钮可选择常开（NO）或常闭（NC）的阀浇口。阀浇口用户需要选择阀浇口状态。

某些阀浇口电磁阀的默认位置是关闭的——控制器需要打开浇口。一些阀浇口电磁阀默认位置是打开的——控制需要关闭浇口。

所有浇口都将被指定为打开阀浇口或关闭阀浇口。用户不能指定 OR2M 的一端口打开阀浇口，另一端口关闭阀浇口。

设置（续）



测试阀浇口输出

阀浇口操作的测试输出。

点击 **A** 输出继电器以将其选中。

点击 **B** 指定输出旁边的 **B** 开/关 按钮以验证连接的控制设备是否执行适当的操作。

设置（续）

7. Setup Summary

Please review your mold setup in the summary below.

Input Name/Channel	Serial Number	Cavity	Location	ID	Model Number	Pin Type	Pin Size
MCSG 8 Channels	1603900001						
1	1603900002	1	Post Gate	-	MCSG-B-127-2000	Round	1/4 in
2	1603900002	2	Post Gate	-	MCSG-B-127-125	Round	1/4 in
3	1603900002	3	Post Gate	-	MCSG-B-127-125	Round	1/4 in
4	1603900002	4	Post Gate	-	MCSG-B-127-125	Round	1/4 in
5	1603900002	5	Post Gate	-	MCSG-B-127-125	Round	1/4 in
6	1603900002	6	Post Gate	-	MCSG-B-127-125	Round	1/4 in
7	1603900002	7	Post Gate	-	MCSG-B-127-125	Round	1/4 in
8	1603900002	8	Post Gate	-	MCSG-B-127-125	Round	1/4 in
MCSG 8 Channels	1603900003						
1	1603900004	1	End of Cavity	-	MCSG-B-127-2000	Round	1/8 in

FINISH MOLD SETUP

To finish setting up Valve Gate Control, (1) start the job, (2) go to the Valve Gate Widget on the Job Dashboard, and (3) setup Valve Gate Rules. CONFIRM

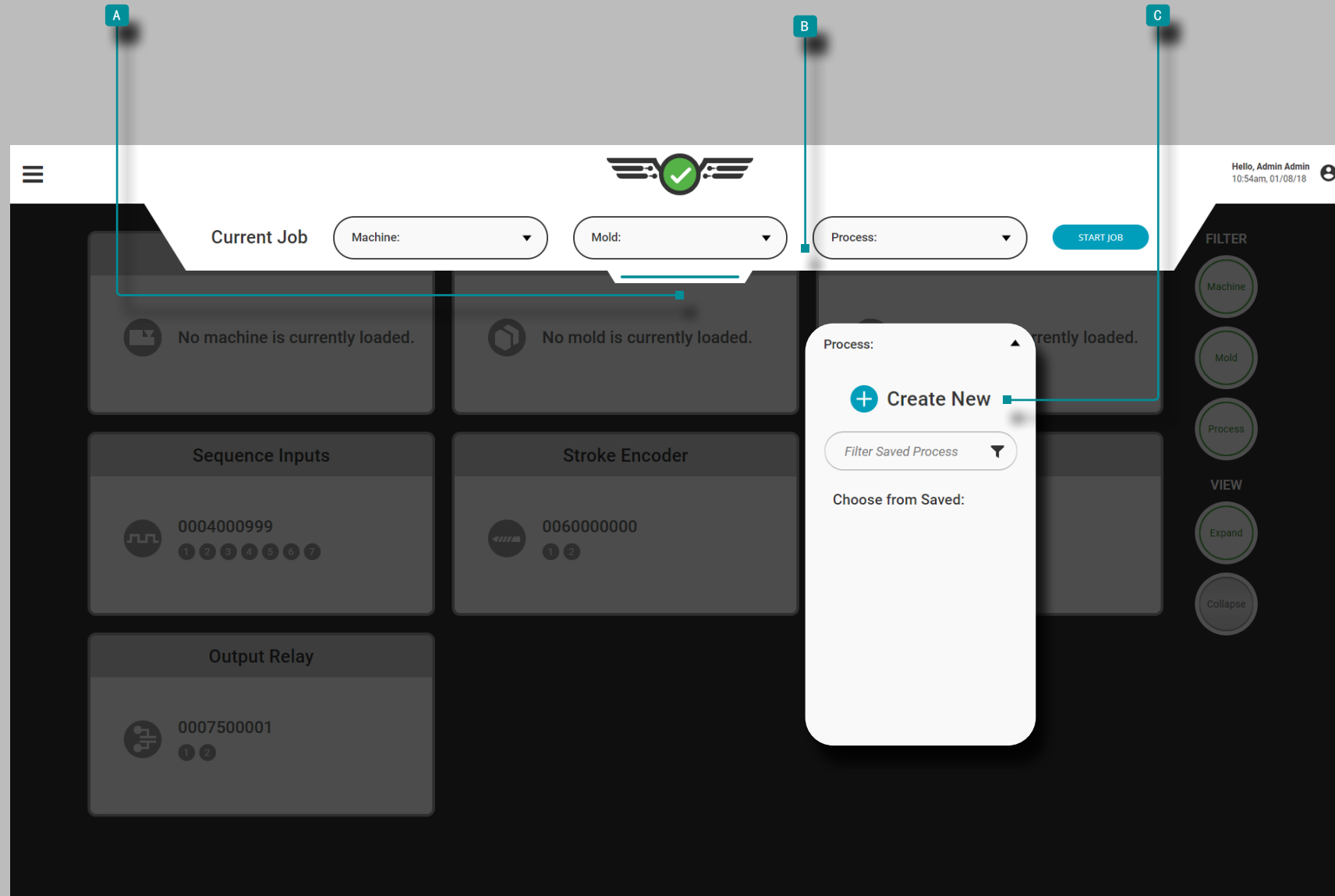
设置汇总

模具设置汇总提供了每个模具传感器设置项目的整体视图，包括输入名称/通道，序列号，模腔，位置，ID（如果已分配），型号，顶针类型和顶针尺寸。

如果分配了阀浇口，则输出名称/通道，将显示序列号、位置、阀浇口和 ID。 **A** 将显示通知，其中包含完成阀浇口设置的说明；阅读说明，然后 点击 **B** 确认 按钮继续设置。

在完成模具设置之前，请验证模具设置汇总中的所有信息是否正确。

设置（续）



工艺设置

点击 ，按住并拖动下拉菜单 **A** 以访问机器设置。点击  **B** “工艺” 下拉菜单，然后点击  以选择 **C** “创建新工艺” 选项。


每次创建新设置时都要完成工艺设置。工艺设置包括工艺设置、分选选项、常规设置（如果使用阀浇口控制）、控制选项和模板匹配选项。



设置（续）

工艺设定

每次创建新设置时都要完成“工艺设置”。工艺设置包括名称、标准周期时间；可选地，设置信息、TCU 和快速填充时间选项也可从“工艺设置”页面获得。


工艺名称、标准周期时间、TCU 连接和设置信息


点击 ，然后在提供的字段中输入 **A** 工艺名称。工艺名称是必需的，并且必须是唯一的，并且长度可以是1 - 20 个字符，包括大写字母，字母数字，空格和特殊字符或#。

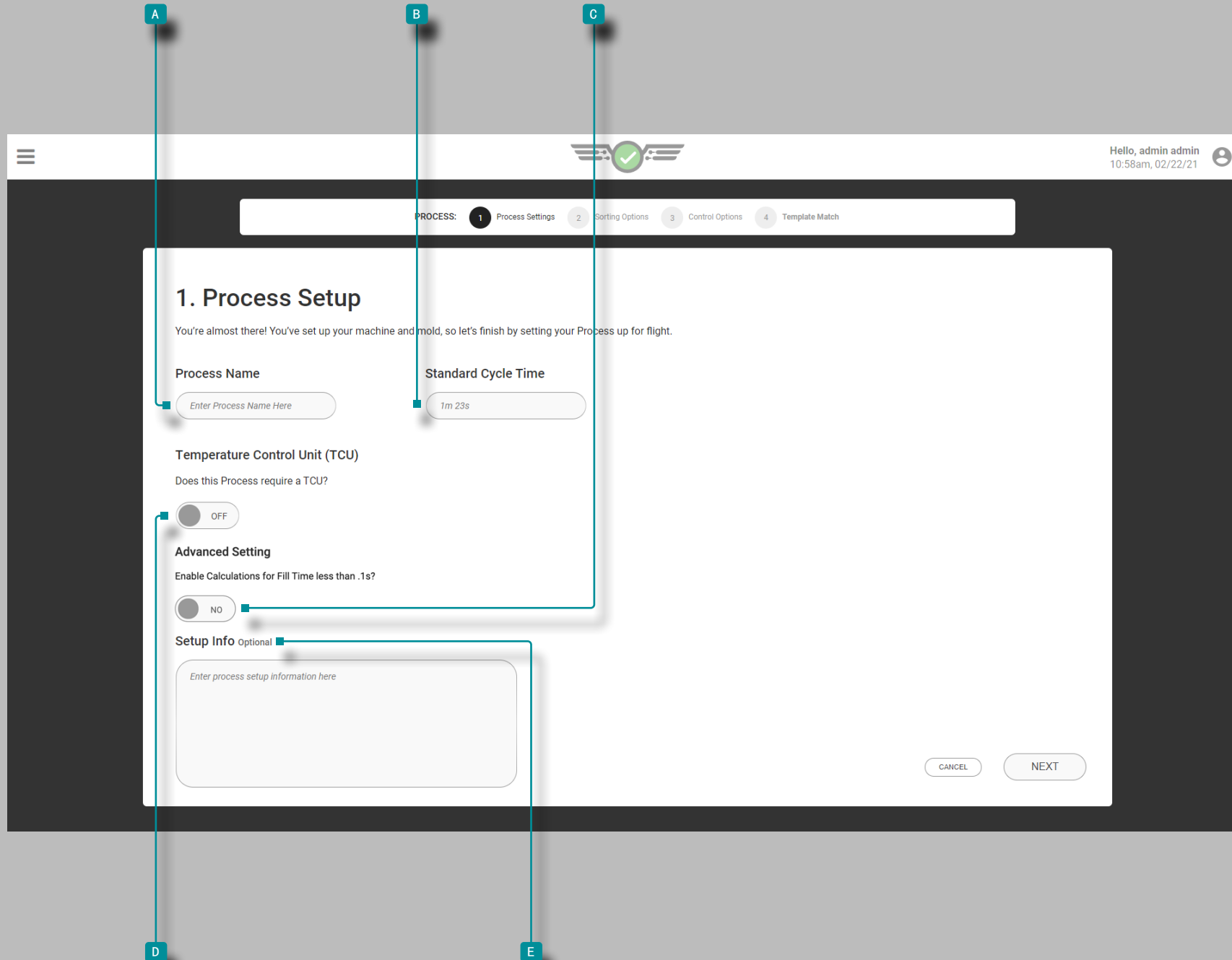
点击 ，然后在提供的字段中输入 **B** 标准周期时间。标准周期时间是必需的，并且可以是2+秒的任何时间值。如果快速填充时间小于 0.1秒正在使用中，点击  选择 **C** 开或关 以启用计算；如果没有显示切换，请参阅“高级设置” on page 160。

CAUTION 周期时间必须准确；不遵守将导致软件计算不正确的值。

NOTE 如果输入了导致快速填充时间/填充时间小于 0.1 秒的短周期时间，则必须在机器序列设置中分配第一和第二阶段信号，或者用户将需要利用光标处的设置填充量功能来计算填充时间。请参阅“高级设置” on page 160 和“设定填充体积在光标处” on page 68。

如果连接了温度控制单元(TCU)，点击  选择 **D** 在或者离开 以便从CoPilot系统查看和设置TCU的报警。TCU串行通道必须设置为0，波特率必须设置为9600。有关设置闹钟的信息，请参阅 页面 54 。

点击该字段，然后 **E** 后在 提供的字段中  输入 任何设置信息。设置信息是可选的，长度可以为0-300 个字符。可以在“工艺监视器”页面上访问设置信息。

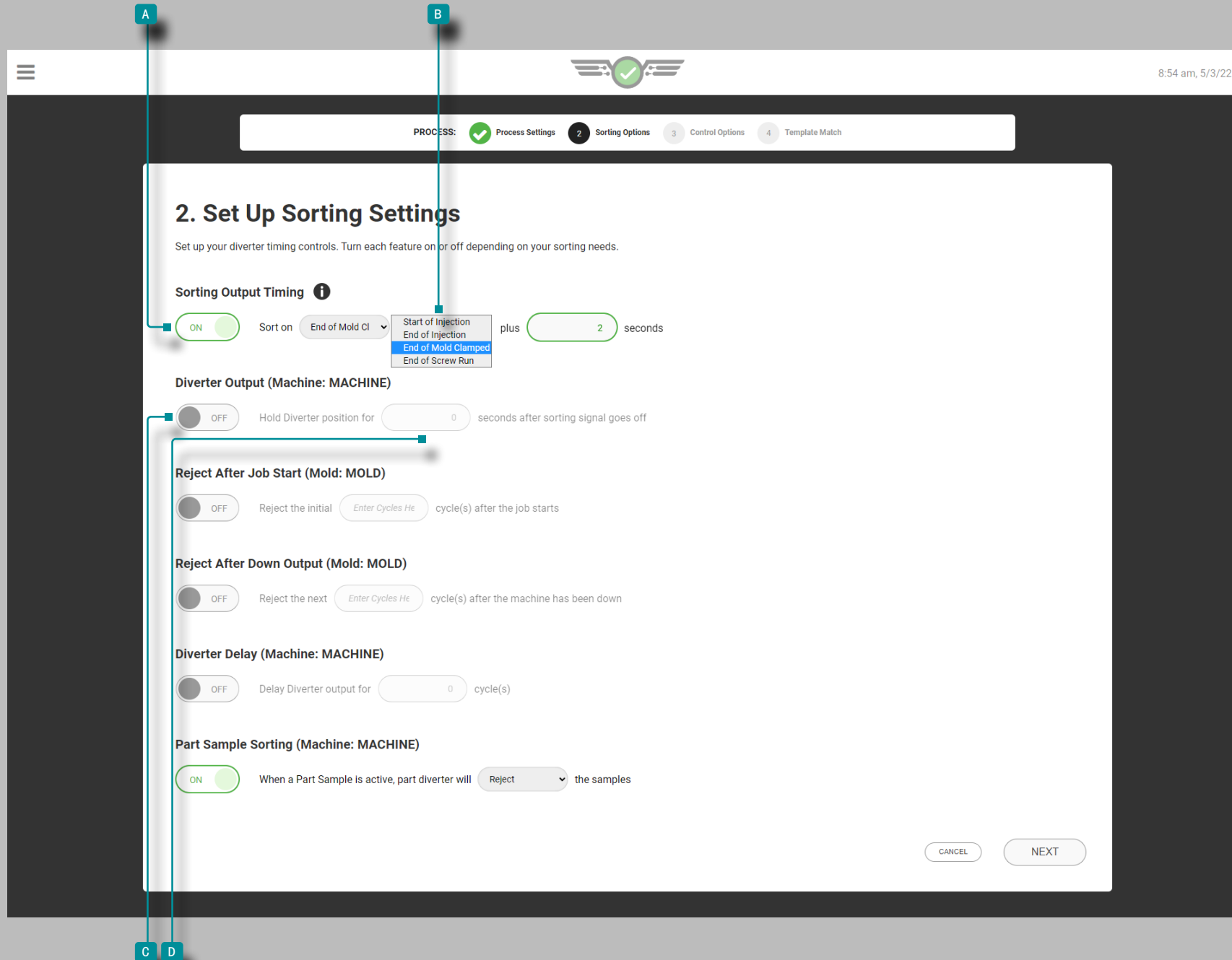


The screenshot shows the '1. Process Setup' configuration page. At the top, there is a breadcrumb trail: 'PROCESS: 1 Process Settings 2 Sorting Options 3 Control Options 4 Template Match'. The main content area is titled '1. Process Setup' and includes a sub-header 'You're almost there! You've set up your machine and mold, so let's finish by setting your Process up for flight.' Below this, there are several input fields and controls:

- Process Name:** A text input field with the placeholder 'Enter Process Name Here'. Callout A points to this field.
- Standard Cycle Time:** A text input field with the value '1m 23s'. Callout B points to this field.
- Temperature Control Unit (TCU):** A section titled 'Does this Process require a TCU?' with a toggle switch currently set to 'OFF'. Callout C points to this toggle.
- Advanced Setting:** A section titled 'Enable Calculations for Fill Time less than .1s?' with a toggle switch currently set to 'NO'. Callout D points to this toggle.
- Setup Info:** A section titled 'Optional' with a text input field for 'Enter process setup information here'. Callout E points to this field.

At the bottom right of the form, there are two buttons: 'CANCEL' and 'NEXT'.

设置（续）



分选选项

每次创建新设置时都要完成“分选设置”。分选设置包括分选输出时间、带转向分选设备保持时间的转向器输出、作业开始后拒收、停机后的拒收、分选设备输出延时和制件样品分拣。

分选输出时间设置

点击 选择 **A** 开 或 **i** 关，调整分选输出时间；点击 以选择 **B** **i** 分选选项（注射开始、注射结束、螺杆转动结束，或模具锁模结束字段），然后输入 的时间值秒添加到选定的 **B** **i** 分选选项。

i NOTE 分选输出时间关闭时，系统默认在模具锁模结束时分选输出；当分选输出定时为 ON 时，系统将在注射结束时加上输入的时间值进行分选。如果注射结束加上输入的时间值比模具锁模结束的时间点长，则模具锁模结束将会被使用。

CAUTION 当模具锁模结束以外的分选输出时间被选中，则冷却时间警报将不可用。若在出现冷却警报后添加除模具锁模结束以外的分选输出时间，将显示错误消息并拒绝所有循环，直到冷却时间警报被移除。

分选设备输出

点击 以选择分流器位置的 **C** 开或关；点击 该字段并输入 **D** **i** 分流器保持时间。

i NOTE 必须设置分选设备，以便队列中的任何制件以相同的顺序到达，以计算不匹配的数值。

设置（续）

8:54 am, 5/3/22

PROCESS: ✓ Process Settings 2 Sorting Options 3 Control Options 4 Template Match

2. Set Up Sorting Settings

Set up your diverter timing controls. Turn each feature on or off depending on your sorting needs.

Sorting Output Timing ⓘ

ON Sort on End of Mold Cl Start of Injection
End of Injection
End of Mold Clamped
End of Screw Run

Diverter Output (Machine: MACHINE)

OFF Hold Diverter position for seconds after sorting signal goes off

Reject After Job Start (Mold: MOLD)

OFF Reject the initial cycle(s) after the job starts

Reject After Down Output (Mold: MOLD)

OFF Reject the next cycle(s) after the machine has been down

Diverter Delay (Machine: MACHINE)

OFF Delay Diverter output for cycle(s)

Part Sample Sorting (Machine: MACHINE)

ON When a Part Sample is active, part diverter will Reject the samples

分选选项（续）

作业开始后拒收

作业开始后分选将在作业开始时拒收指定数量/周期的制件（如果启用）。如果在“作业开始后拒收”处于活动状态时更改了“作业开始后拒收”的数量，则计数将重置。系统将拒收新输入的周期数，即使它先前已根据之前的设置拒绝了一些周期。

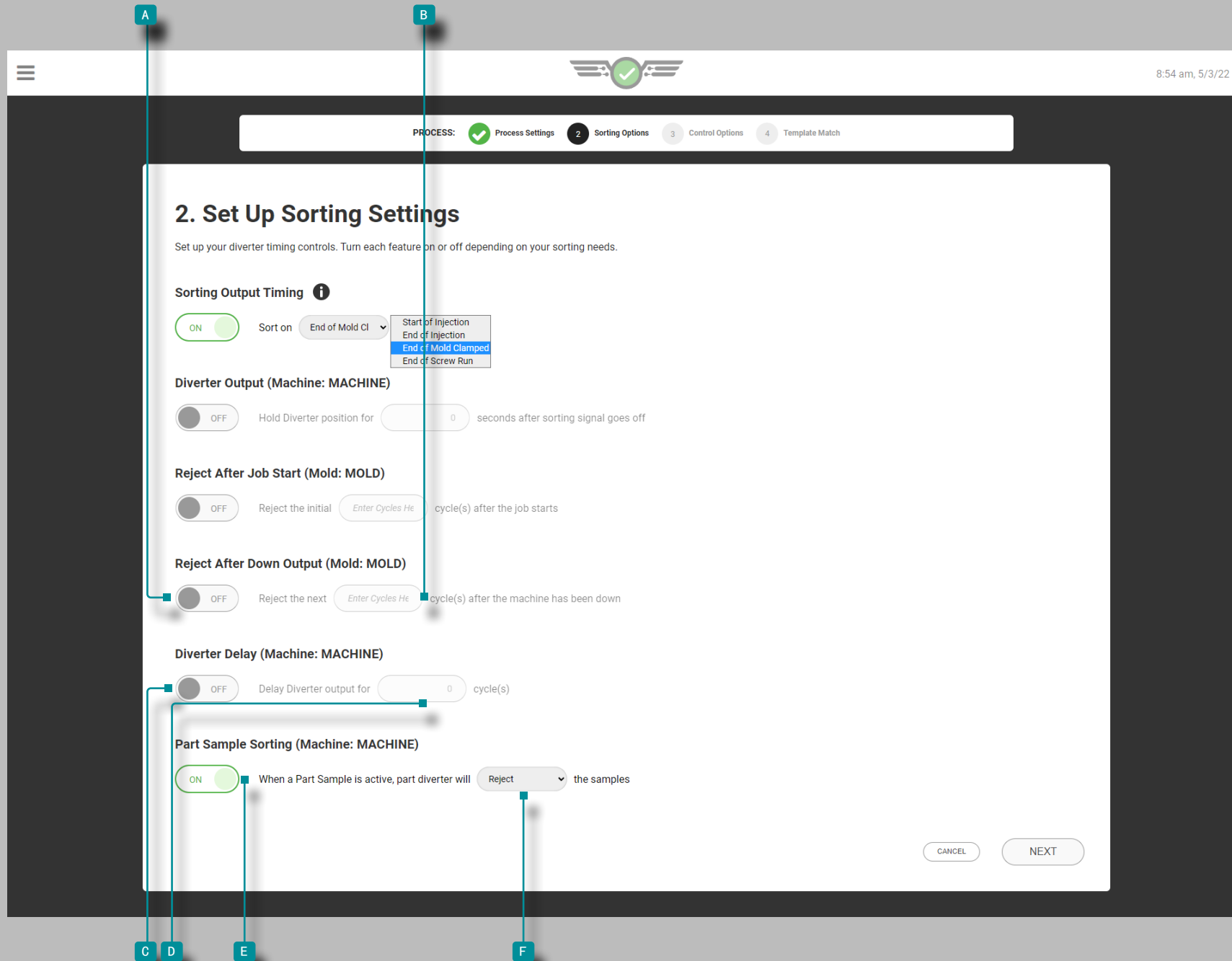
点击 选择 **A** 开 或 关 以启用或禁用在工作开始时拒收； 点击 该字段并 输入 在工作开始时拒收的 **B** ⓘ 制件/周期数值。

如果 CoPilot 系统出现故障或在作业开始时没有周期，则启用拒收作业开始后拒绝或停机后拒收（如果两者都启用）中设置较大的周期数。

如果用户在作业开始后拒收状态期间开始采样，取样小工具将显示等待下一个周期，直到作业开始后拒收 数目过期。

NOTE ⓘ 只有分配为工艺工程师角色的用户才能编辑此设置。

设置（续）



分选选项（续）

停机后拒收

点击 以选择“拒收”周期 **A** “开”或“关”。点击 该字段，并在停机计时后输入 **B** 拒收数目。

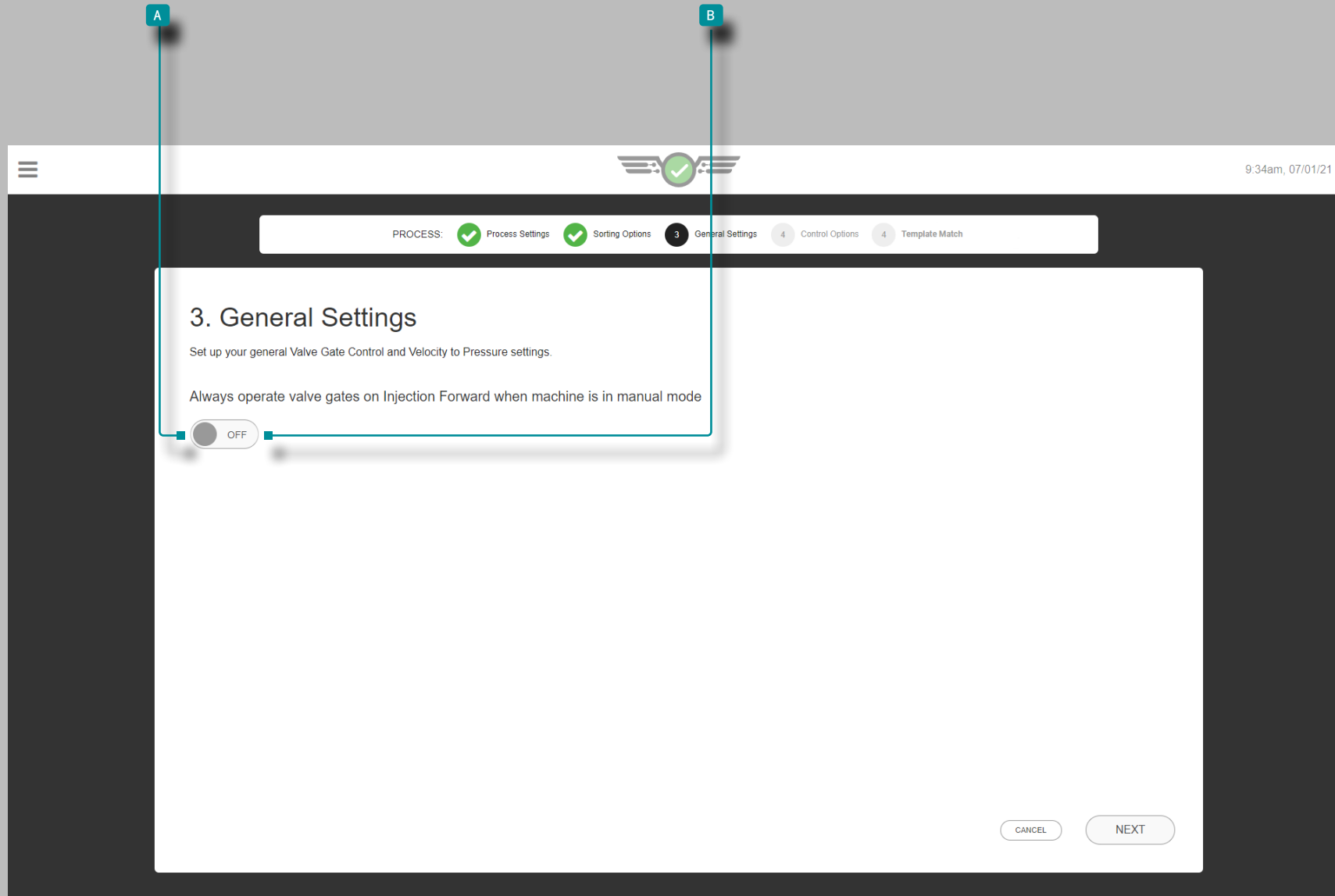
分选设备延时

点击 以选 **C** 择 **开** 或 **关** 用于分选设备延时。点击 该字段并输入 **D** 分选设备输出延迟时间。

制件样品分拣



点击 以选 **E** 择 **开** 或 **关** 制件样品分类，然后 点击 下拉菜单以选择在制 **F** 件采样处于活动状态时是 **保留还是拒收** 样品。有关制件取样工具”零件取样器” on page 132。

设置（续）



常规设置

此选项仅适用于阀浇口控制用户。每次创建新的阀浇口控制过程设置时，完成常规设置。

为了能通过模具和阀浇口进行清料，
点击  选择 **A**开 这样即使在手动模式下浇口也会打开并允许材料通过；如果不需要， 点击  选择 **B**关。

必须在机器设置中连接和分配机器手动序列信号，以便在手动模式下操作阀浇口控制。

该设置也可以在设置完成后激活，同时从阀浇口控制通用设置仪表板卡运行作业；请参阅“阀浇口控制一般设置” on page 131。

设置（续）

PROCESS: Process Settings Sorting Options Control Options Template Match

3. Set Up Control Options

Set up your Control Options for excessive rejects to get your process off to a flying start.

Excessive Rejects (Mold: HBAR)

OFF Activate output after reject(s) within consecutive cycles

控制选项

每次创建新设置时都要完成“控制选项”。控制选项确定过分拒收设置，包括有效输出的时序和连续周期的数值。

如果需要，点击 以选择 **A** “开”或“关”以进行过多的废品控制；点按 该字段，然后输入 **B** 有效输出拒绝时序 **C** 和连续周期数。

设置（续）

PROCESS: Process Settings Sorting Options Control Options 4 Template Match

4. Set Up Template Match Options

Enable Template Match

One last step! Set up your preferences for Template Match and you'll be on your way to making parts.

Mold Match	Machine Match	Material Match
Good Match Percentage * <input type="text" value="3%"/>	Good Match Percentage <input type="text" value=""/>	Good Match Percentage <input type="text" value=""/>
Warning Match Percentage <input type="text" value="7%"/>	Warning Match Percentage <input type="text" value=""/>	Warning Match Percentage <input type="text" value=""/>

CANCEL NEXT

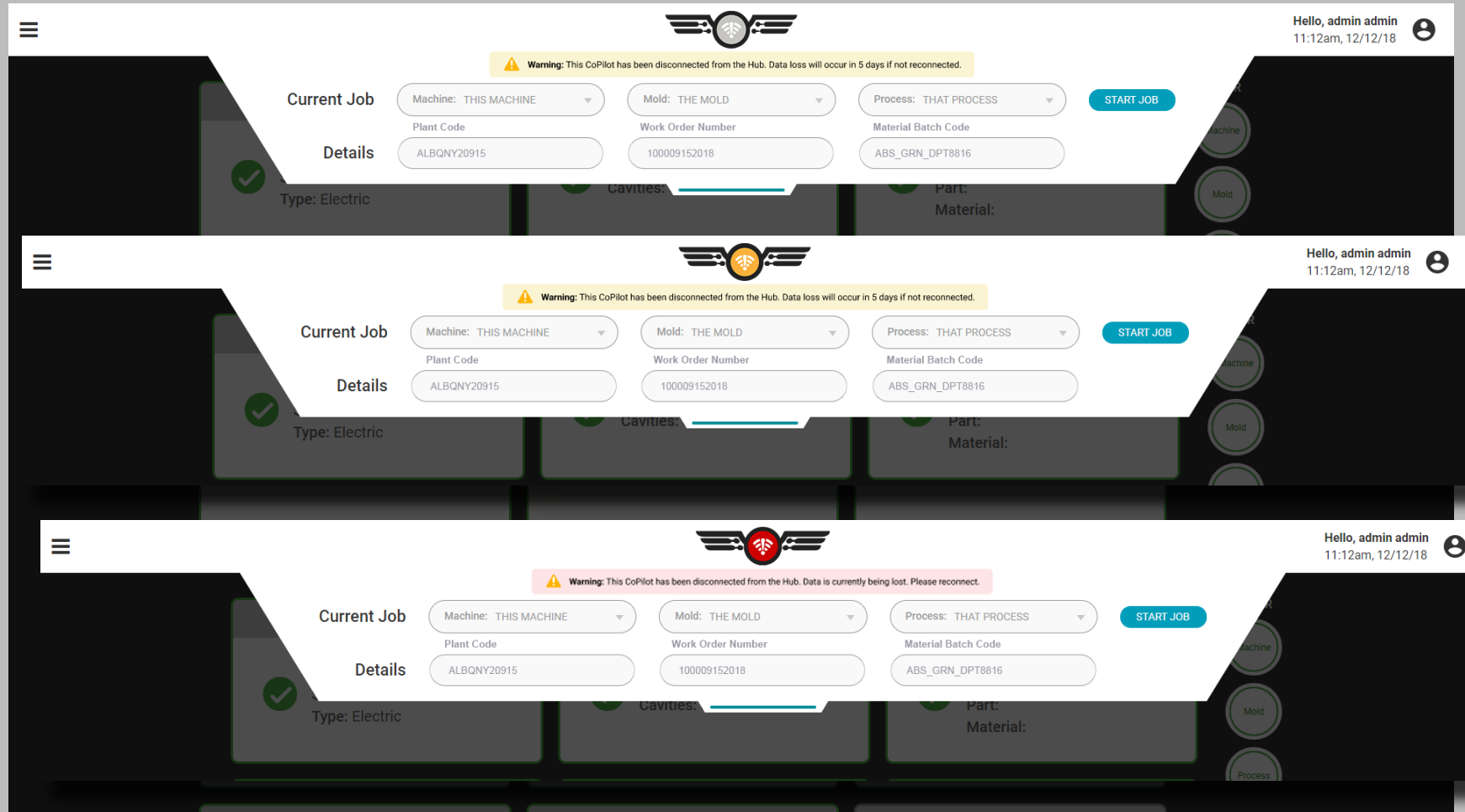
模板匹配

每个都有完整的模板匹配选项时间 创建一个新的设置。模板匹配选项确定将用于比较模具、机器和材料过程值的循环图过程模板值的良好百分比和警告百分比。

模具和机器匹配设置默认为 3%（良好匹配百分比）和 7%（警告匹配百分比）。材质匹配设置默认为 10%（良好匹配百分比）和 20%（警告匹配百分比）。如果没有为良好和警告匹配百分比输入值，则当作业开始时，刻度盘将不会在作业仪表板上处于活动状态。

如果需要， 点击 以选择 **A** “开” 或 “关” 以打开或关闭模板匹配； 点击 字段并 输入 模具、机器的 **B**良好匹配百分比 和 **C**警告匹配百分比 ， 和/或 物质价值。

设置（续）



设置错误

与 Hub 断开连接

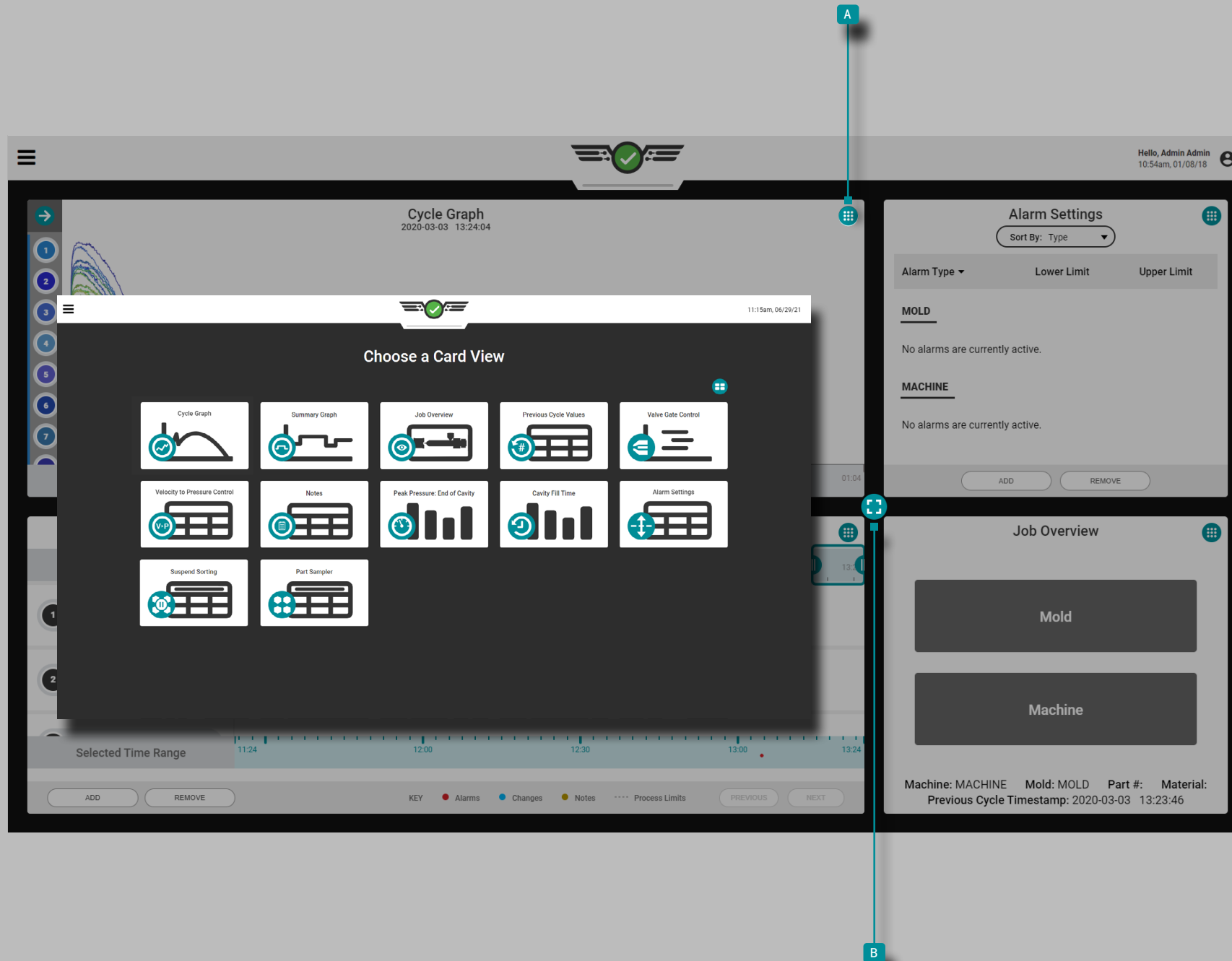
如果 CoPilot 系统与 The Hub 软件断开连接，CoPilot 系统图标将根据断开连接的时间长短而变化。不可用的记录将显示为灰色。记录可以与旧的配置数据一起使用，但如果在断开连接期间进行了更改，则在重新建立连接时将替换 The Hub 上的现有记录。

当 CoPilot 系统断开连接时，图标会发生变化




- 少于12天，
- 多于 12 天但少于 14 天，以及
- 超过 14 天。

当作业配置窗格展开时，还会显示一条警告消息，指示在丢失数据之前必须多长时间恢复连接。

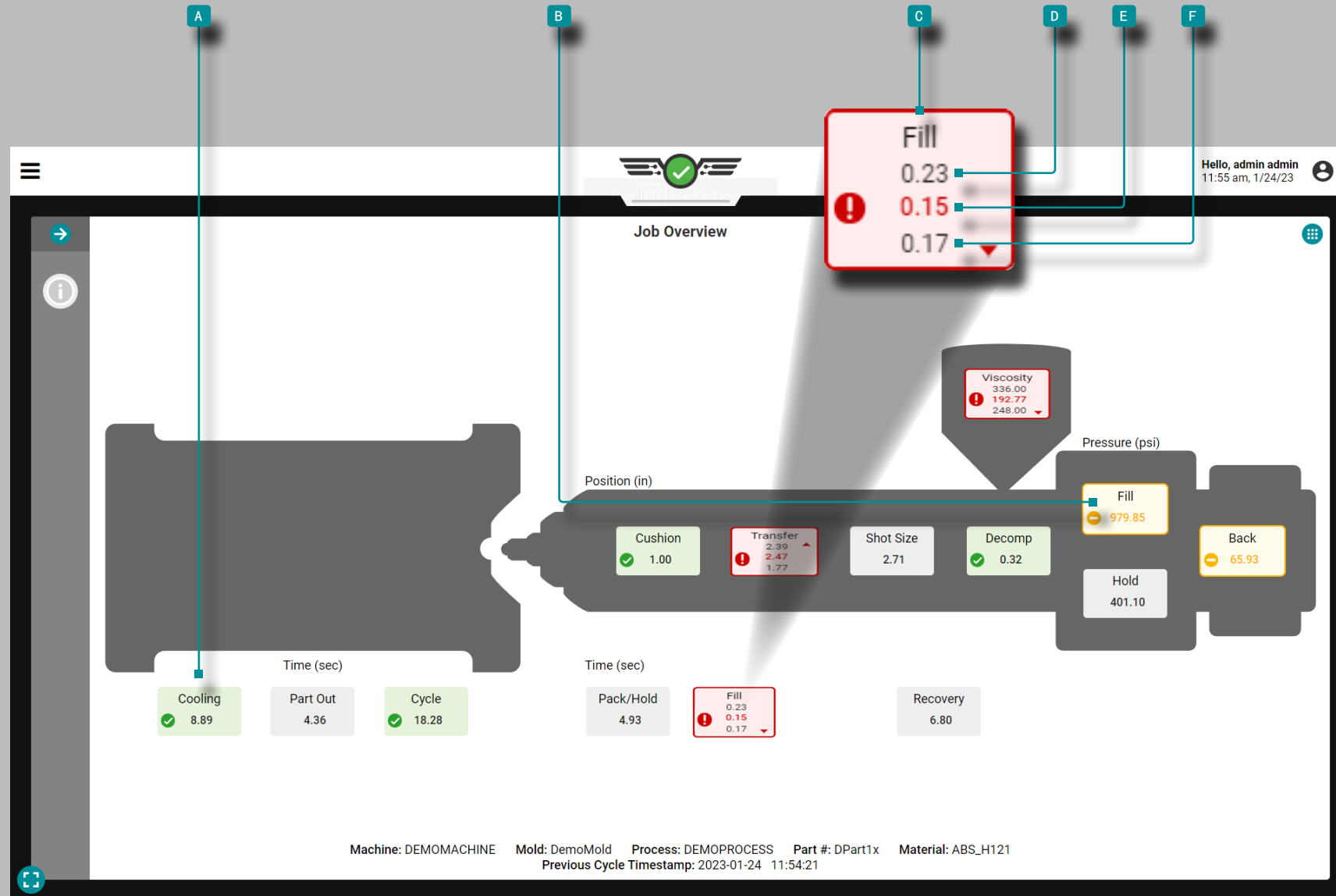
作业信息面板



作业信息面板 视图提供了最多同时查看四个小部件的空间；可选择的小部件包括作业概览、警报设置、循环图、模板匹配，摘要图、上一个循环值、型腔填充时间、峰值压力：型腔末端、速度到压力（V→P）控制、阀门浇口控制（如果获得许可）、零件采样器、暂停排序和注释视图。“周期图”和“汇总图”窗口小部件可以在作业面板上多次显示。

每个视图右上角的 **A** 显示视图按钮，然后点击  以选择所需的窗口小部件。要调整可见窗口小部件的大小，请点击  按，按住并拖动大小 **B** 调整按钮，上下左右。要将小部件扩展到全屏，请拖动 **B** 调整大小按钮直到小部件达到全尺寸，或双击  小部件。

作业仪表盘（续）



作业浏览

工艺值

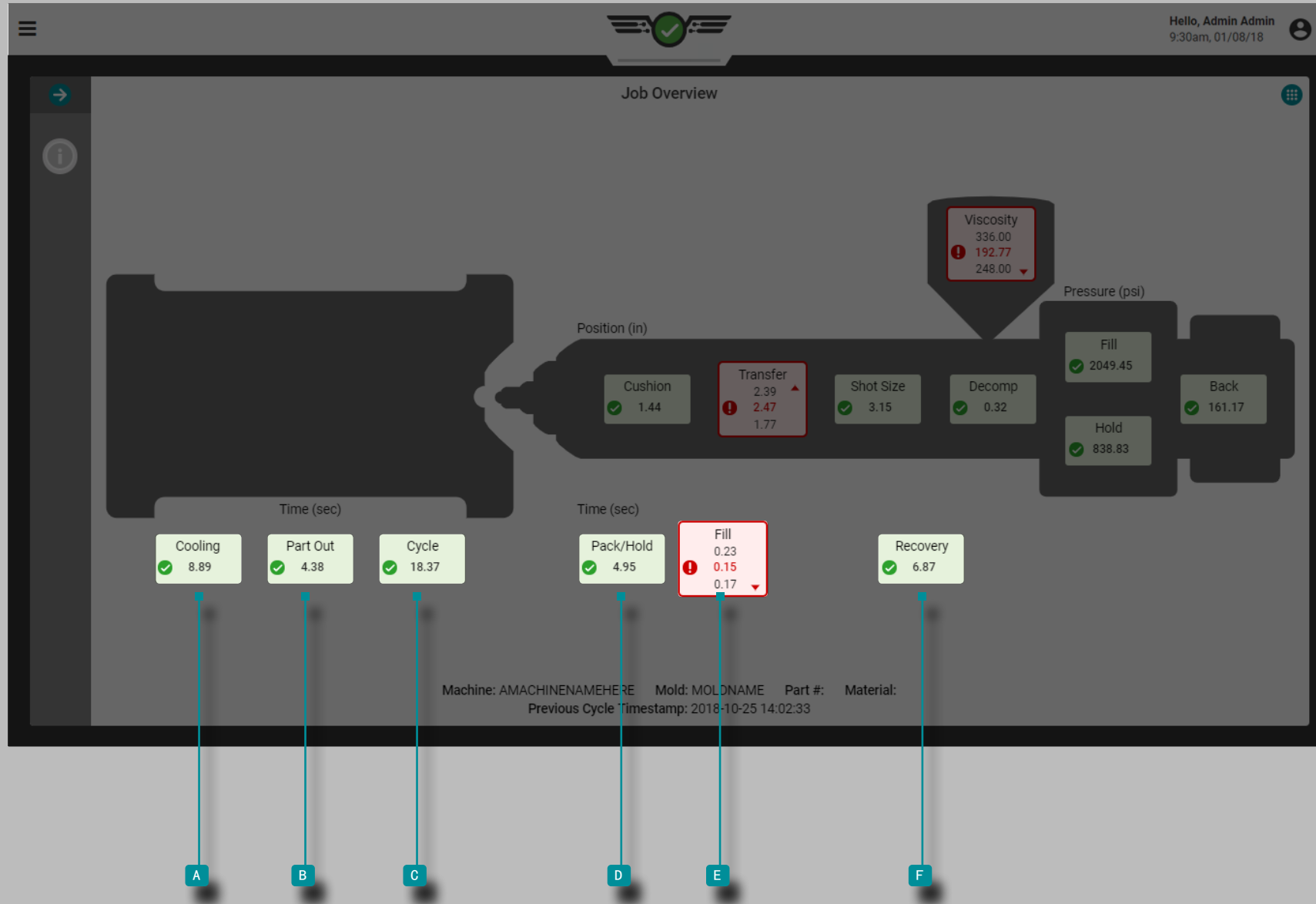
工艺值（包括计时，位置，压力和材料粘度）显示在“作业仪表盘作业概述”中，并具有下限值，目标值和上限（如果设置了限值）。

如果过程在报警上下限范围内，则为“匹配”或“良好”；匹配/良好过程值框是 **A** 绿色的。如果过程在警告限值内，过程值框为 **B** 黄色。如果该工艺超出上限或下限，则为“不匹配”；不匹配的工艺值框为 **C** 红色。如果工艺值未设置相应的警报极限，则工艺值框为灰色。

点击 并按住一个工艺值，以查看设置的警报上限和警报下限。每个值的 **D** 警报上限，**E** 当前值 和 **F** 警报下限都显示在“作业概述”上。

每个框内的图标指示过程值是在目标范围内 、警告中 、超出范围 、高于上限 还是低于下限 。

作业仪表盘（续）



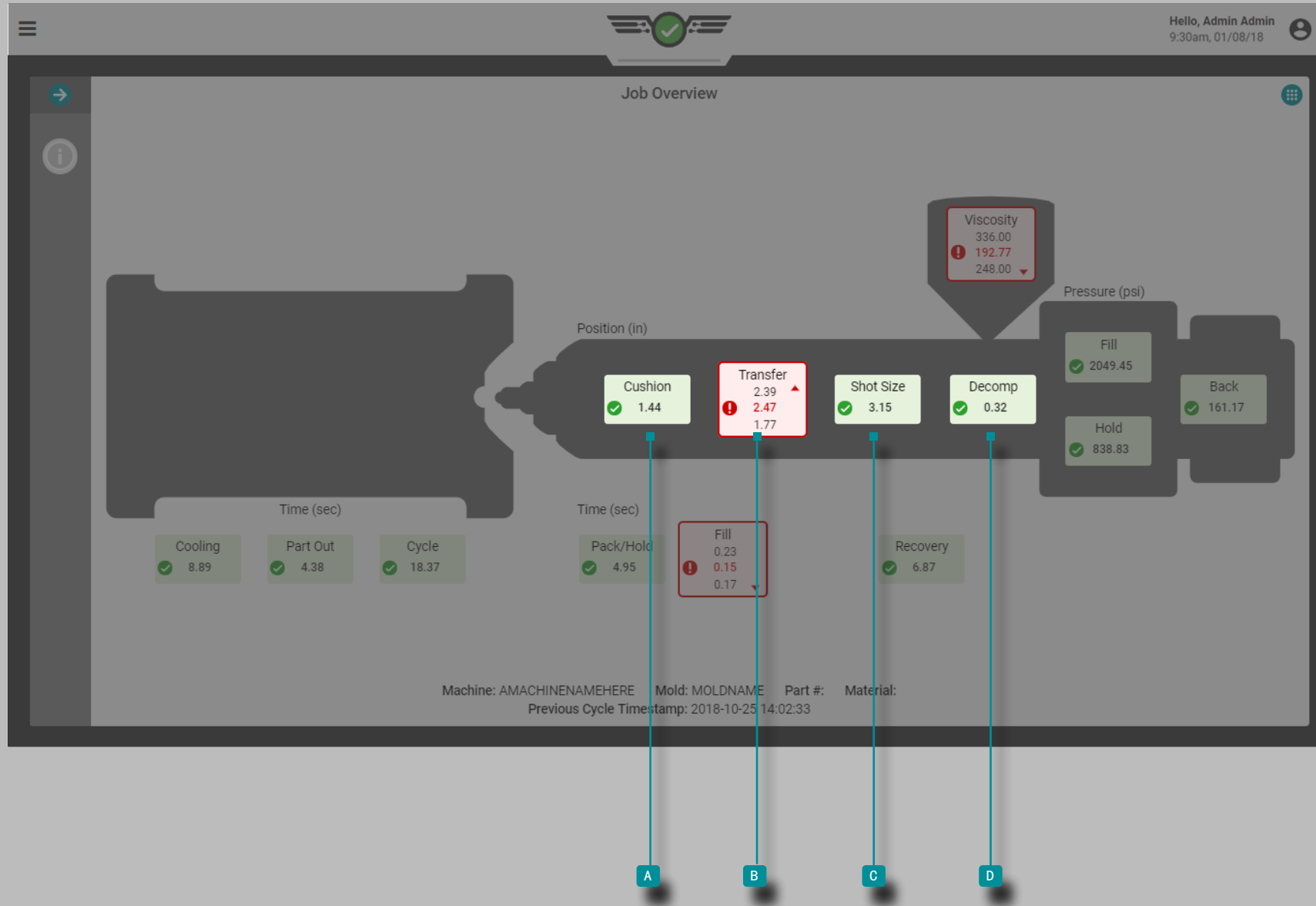
工艺值（续）

时序时间

时序时间包括 **A** 冷却， **B** 脱模， **C** 周期， **D** 补缩/保压， **E** 填充 **F** 和计量。

有关计时器的定义和其他信息，请参见第”术语表” on page 172。

作业仪表板（续）



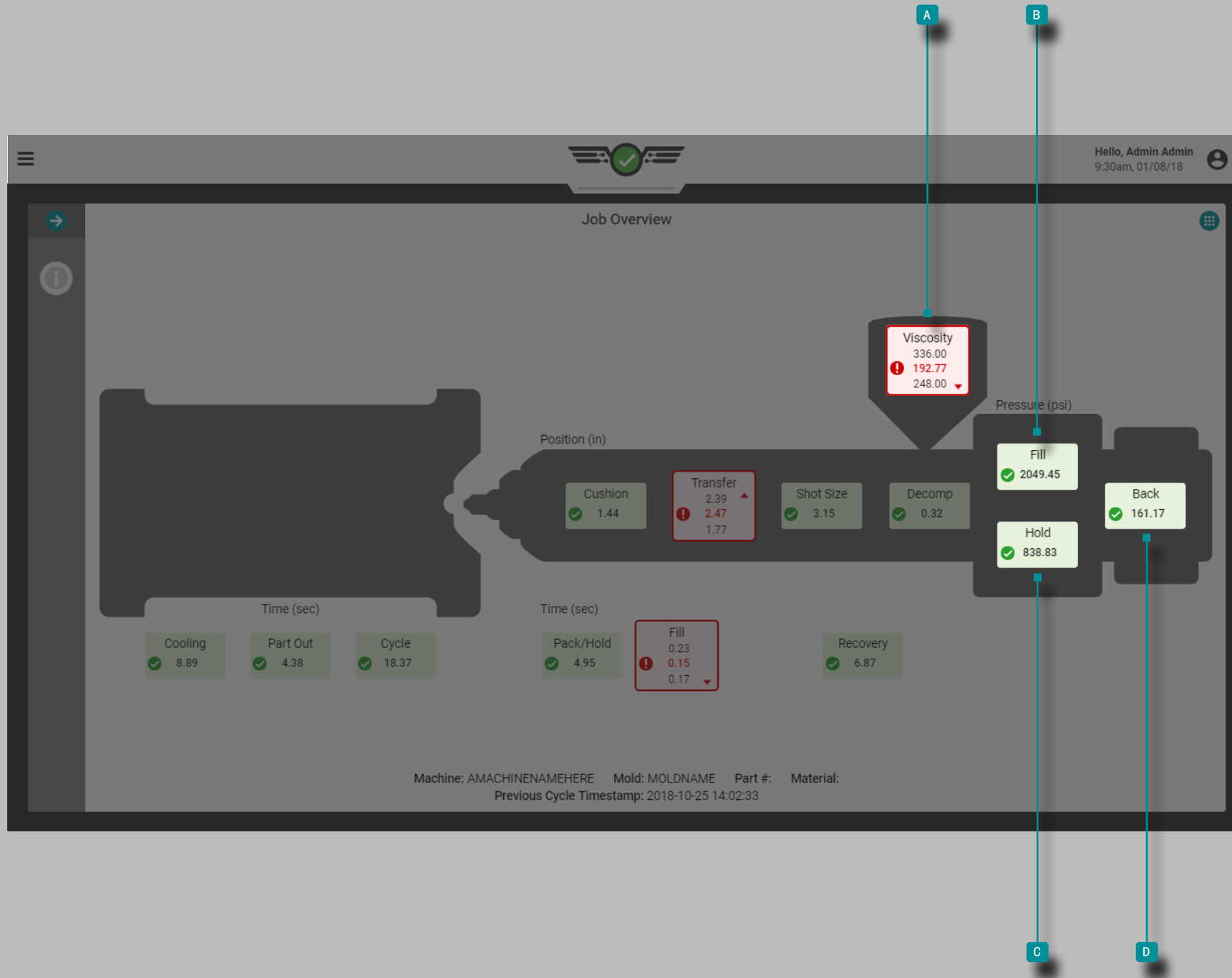
工艺值（续）

位置

位置包括 **A** 残量, **B** 切换点, **C** 注射量 **D** 和后松退。

有关位置的定义和其他信息, 请参见第”术语表” on page 172。

作业仪表板（续）



工艺值（续）

粘度

粘度 **A** 包含在工艺作业概述屏幕中。有关粘度的更多信息，请参见第“术语表” on page 172。

DEFINITION 粘度：材料粘度的波动表明填充率，进料和温度的变化。

压力

压力包括 **B** 填充，**C** 保压 **D** 和背压。有关压力的定义和其他信息，请参见第“术语表” on page 172。

作业仪表盘（续）

The screenshot shows a 'Job Overview' dashboard. On the left, a 'Setup Info' sidebar is open, displaying a warning: 'Only run this job on Tuesdays!!!'. The main dashboard area features a central diagram of a mold with various parameters and values:

- Viscosity: 3547.81
- Pressure (psi):
 - Fill: 970.70
 - Hold: 405.68
 - Back: 65.93
- Position (in): Cushion, Transfer, Shot Size, Decomp
- Time (sec):
 - Cycle: 18.28
 - Pack/Hold: 4.61
 - Fill: 0.72
 - Recovery: 6.78

At the bottom, machine and material information is displayed: 'Machine: ASDF Mold: ASDF Part #: Material: Previous Cycle Timestamp: 2019-03-25 10:30:56'. A 'CLOSE' button is located at the bottom left of the sidebar.

Callout A points to the 'Setup Info' sidebar, and callout B points to the 'Job Overview' title.

设置信息

可以在工艺设置过程中输入**设置信息 A**，以用作操作员资源。
在**B**“作业概述”屏幕上，点击**设置信息按钮**以查看工艺设置信息（如果在设置时输入）。

作业仪表板（续）

Alarm Settings

Sort By: Type

Alarm Type	Lower Limit	Template Value	Sigma Mean	Upper Limit	Previous Cycle	Unit
MOLD						
Cavity Fill Time: End of Cavity 2	0.53	0.63	0.62	0.72	0.70	s
Cavity Fill Time: End of Cavity 1	0.54	0.64	0.63	0.74	0.71	s
Balance Peak: End of Cavity	76.39	89.87	90			
Balance Cavity Fill Time	82.29	96.81	90			
Average Peak Pressure: End of Cavity	1825.77	2147.97	211			
Average Cavity Fill Time	0.53	0.63				
MACHINE						
Fill Time	0.09	0.10				
Fill Pressure	11329.19	11582.42	116			
Effective Viscosity	315.47	383.74	47			
Decompress	0.38	0.39	0.39	0.40	0.39	in ³
Cycle Time	11.83	19.68	18.93	26.02	18.26	s
Cushion	1.21	1.22	1.23	1.24	1.22	in ³
Cooling Time	6.64	10.39	9.11	11.58	8.89	s

Warning Limits

1 Warning Limits: ON

2 Enter Warning Percentage: 10%

Warning 10%

Warning 10%

Alarm Lower Limit Good Upper Limit Alarm

CANCEL SET WARNING LIMITS

Add Remove

G H

报警设置

报警设置小部件提供了过程警报的选择和设置以及机器和模具值的警告限制。报警设置包括每个 **A** 监控过 **B** 程值的 **C** 下限、**D** 模板值、sigma 平均值、上限和 **E** 上一个周期值；限制必须基于经过验证的、稳定的过程值。可以手动、按百分比或使用 sigma 设置警报限值。

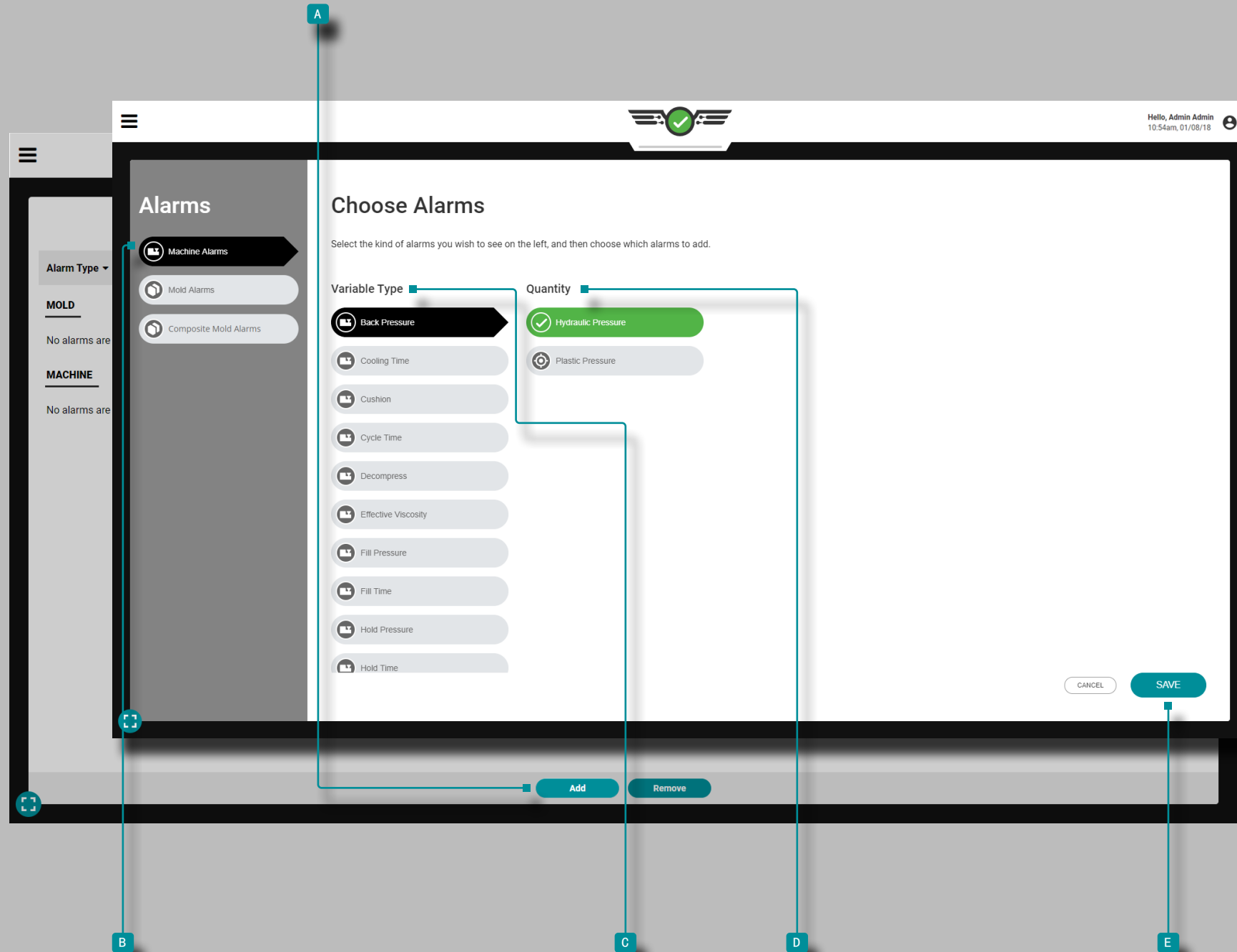
警告限制设置包括一个可调整的 **F** 警告限制百分比 值高于/低于 设定的下限警报限制/上限 报警限值。始终在设置警告限值之前设置报警限值。

如果一个 TCU 在“工艺设置”中进行连接和选择，从工艺到工艺的最低温度、平均温度和峰值温度的模具警报，以及可以直接从“警报设置”小部件设置和查看 TCU 的工艺设定值。数据也可以绘制在循环图上。

NOTE 有关选择警报设置的更多信息，请参阅第 页的 Hub 软件用户指南“使用 CoPilot 系统和 Hub 软件 选择警报设置”。

显示的处于警告状态的 **G** 过程值将以黄色高亮显示，而显示的处于报警状态的 **H** 过程值将以红色高亮显示。

作业仪表板（续）



报警选择

将警报添加到警报设置小部件；添加警报后，设置警报限制。

添加机器警报

机器警报是根据计时器，位置，压力和物料粘度从机器传感器数据中计算得出的（有关计时器，位置，压力和物料粘度的更多信息，请参见第“术语表” on page 172。

点击a **A** “报警设置”小部件上的“添加报警”按钮，然后点击 **B** “机器报警”。点击 **C** 以选择或取消选择机器 **C** 变量 **c**，然后点击 **d** 以选择所需的 **D** 数量（机器或标准化），然后在完成时点击 **e** 以选择 **E** 保存按钮。选择的 **C** 变量 **c** 和 **D** 数量 **d** 将以相应的格式显示在监视器上；有关机器对标准化值的更多信息，请参阅第30页的“标准化工艺值” on page 143。

作业仪表板（续）

The screenshot shows the 'Choose Alarms' interface. On the left, there are three alarm categories: 'Machine Alarms', 'Mold Alarms', and 'Composite Mold Alarms'. The 'Mold Alarms' category is selected. Below these are two status indicators for 'MOLD' and 'MACHINE', both showing 'No alarms are...'. The main area is titled 'Choose Alarms' and contains three columns: 'Variable Type', 'Location', and 'Cavity'. The 'Variable Type' column has a list of options, with 'Average Cavity Fill Time' and 'Peak Pressure' selected. The 'Location' column has 'End of Cavity' and 'Post Gate' options. The 'Cavity' column has a list of cavity IDs from 1 to 8, with cavity 1 selected. At the bottom, there are 'Add' and 'Remove' buttons. In the top right corner, there is a 'SAVE' button and a 'CANCEL' button. Callout letters A-F are placed around the interface to indicate specific actions: A points to the 'Add Alarm' button in the top right; B points to the 'Mold Alarms' category; C points to the 'Average Cavity Fill Time' variable; D points to the 'End of Cavity' location; E points to the 'Cavity 1' selection; and F points to the 'SAVE' button.

报警选择（续）

添加模具警报

仅当存在传感器时，才可以设置模具警报。根据模腔压力，温度和模具变形传感器的数据，根据积分，峰值或时间计算出模具警报（有关积分，峰值和时间的更多信息，请参见第“术语表” on page 172）；温度传感器数据和TCU数据。

模具警报可以设置为模腔压力，温度和TCU传感器。如果连接了传感器但未设置，则它将不会出现在模具报警位置列表中。

点击a **A** “报警设置”小部件上的“添加报警”按钮，然后点击b **B** “选择模具报警”。点击c 以选择或取消选择模具的 **C** 变量类型，**D** 位置 **E** 和模腔；如果适用，请点击 以选择传感器ID。完成后，点击 **F** “保存”按钮。

① NOTE 如果存在， 可以为每个报警选择多个模腔；选择一个模腔，然后选择该模腔的传感器ID，然后重复进行，直到选择了所有所需的模腔和相关的传感器ID，然后选择“完成”。

① NOTE 如果断开了先前分配的具有报警配置的传感器，报警将不会自动删除，但也不会起作用；连接并分配传感器或取消选择报警以继续。

作业仪表板（续）

The screenshot shows the 'Choose Alarms' configuration screen. On the left, there is a sidebar with 'Alarms' and 'Alarm Type' (MOLD, MACHINE). The main area is titled 'Choose Alarms' and contains three columns: 'Variable Type', 'Location', and 'ID'. The 'Variable Type' column has 'Cavity Fill Time', 'Cycle Integral', 'Fill & Pack Integral', 'Fill & Pack Time', 'Injection Integral', and 'Peak Pressure'. The 'Location' column has 'End of Cavity' and 'Post Gate'. The 'ID' column has 'SELECT ALL', 'Average', 'High', 'Low', and 'Range'. At the bottom, there are 'Add' and 'Remove' buttons, and 'CANCEL' and 'SAVE' buttons. Callout letters A-F point to specific UI elements: A points to the 'Add' button, B points to the 'Composite Mold Alarms' button, C points to the 'End of Cavity' button, D points to the 'Average' button, E points to the 'Range' button, and F points to the 'SAVE' button.

报警选择（续）

添加复合模具警报

复合模具警报是使用摘要变量高、低、平均值或范围复合传感器数据的警报。复合模具警报允许使用复合传感器数据为汇总变量设置单个警报，而不是为多个传感器设置多个警报。可为型腔填充时间、周期积分、填充设置复合模具警报 & 包装积分，填充 & 保压时间、注入积分和峰值压力摘要变量。

点击 报警设置小部件上的 **A** 添加 按钮，然后 点击 选择 **B** 复合模具警报；点击 以选择或取消选择模具 **C** 变量类型、**D** 位置和 **E** ID（平均、高、低或范围）。完成后，点击 **F** “保存”按钮。

作业仪表板（续）

The screenshot shows the 'Alarm Settings' interface. At the top, there is a header with a logo, a user profile 'Hello, admin admin' with the time '11:13 am, 7/5/22', and a menu icon. Below the header, the title 'Alarm Settings' is centered, with a 'Sort By: Cavity' dropdown menu. The main content is a table with columns: 'Alarm Type', 'Lower Limit', 'Template Value', 'Upper Limit', 'Previous Cycle', and 'Unit'. The table is divided into two sections: 'MOLD' and 'MACHINE'. The 'MOLD' section includes 'Average Cavity Fill Time' (with input fields for Lower and Upper limits), 'Peak Pressure, End of Cavity 1', 'Peak Pressure, End of Cavity 2', 'Average Peak Pressure, Post Gate', 'Fill & Pack Integral, End of Cavity 1', 'Fill & Pack Integral, End of Cavity 2', and 'Average Peak Pressure, End of Cavity'. The 'MACHINE' section includes 'Cushion, Stroke Volume', 'Cycle Time', 'Cooling Time', 'Back Pressure, Hydraulic Pressure', and 'Effective Viscosity'. A floating dialog box is open over the 'Average Cavity Fill Time' row, showing 'Set your alarm limits by: Percentage or Sigma' and a 'SET LIMITS' button.

Alarm Type	Lower Limit	Template Value	Upper Limit	Previous Cycle	Unit
MOLD					
Average Cavity Fill Time	<input type="text"/>	0.63	<input type="text"/>	0.63	s
1 Set your alarm limits by: <input checked="" type="radio"/> Percentage or <input type="radio"/> Sigma					
Peak Pressure, End of Cavity 1		2359.63		2359.63	psi
Peak Pressure, End of Cavity 2		2260.72		2260.72	psi
Average Peak Pressure, Post Gate		2317.24		2281.92	psi
Fill & Pack Integral, End of Cavity 1		761.79		656.95	psi-sec
Fill & Pack Integral, End of Cavity 2		639.93		578.96	psi-sec
Average Peak Pressure, End of Cavity		2310.18		2310.18	psi
MACHINE					
Cushion, Stroke Volume		0.78		0.78	in³
Cycle Time		18.29		18.30	s
Cooling Time		8.89		8.89	s
Back Pressure, Hydraulic Pressure		65.93		65.93	psi
Effective Viscosity		1995.96		2028.24	psi-sec

设置报警

在注塑机的自动运行情况下，运行工艺直至稳定，以使用实时数据创建工艺值模板；要了解有关创建模板的更多信息，请参阅第25页的”周期图工艺模板” on page 76。可以通过三种方式设置报警限值：手动、百分比或 sigma。

无论报警限值设置方法如何，大多数更改都将应用于当前周期。以下配置更改将应用于下一个周期：报警级别，汇总值调整，模腔压力填充起点，切换检测值，标准周期时间，停机时间和超时。

DEFINITION 模腔压力填充起点：为了使CoPilot系统计算模腔填充，在一个周期中必须存在一组工艺条件。条件包括零线交叉，行程体积/注射压力零线交叉和模腔填充时间。

DEFINITION 切换发现检测值：为了使CoPilot系统计算切换，在一个周期循环中必须存在一组工艺条件。条件包括注射前进信号，螺杆转动信号，行程/速度信号。

作业仪表板（续）

The screenshot shows the 'Alarm Settings' interface. At the top, there is a header with a logo, a user greeting 'Hello, admin admin', and the time '11:21 am, 7/5/22'. Below the header, the 'Alarm Settings' section includes a 'Sort By: Cavity' dropdown and a table of alarm parameters. The table has columns for 'Alarm Type', 'Lower Limit', 'Template Value', 'Upper Limit', 'Previous Cycle', and 'Unit'. The 'MOLD' section lists parameters like 'Process Fill Time', 'Balance Cavity Fill Time', 'Peak Pressure, End of Cavity 1', and 'Fill & Pack Integral, End of Cavity 1'. The 'MACHINE' section lists parameters like 'Cushion, Stroke Volume', 'Hold Pressure, Hydraulic Pressure', 'Recovery Time', 'Effective Viscosity', 'Hold Time', 'Shot Size, Stroke Volume', 'Cycle Time', 'Cooling Time', and 'Part Out Time'. A modal window is open for 'Cushion, Stroke Volume', showing '1 Set your alarm limits by: Percentage or Sigma' and '2 Enter Percentage 15%'. Callouts A-E point to specific elements: A points to the 'Template Value' input field, B points to the edit icon in the table header, C points to the 'Lower Limit' column header, D points to the 'Upper Limit' column header, and E points to the 'SAVE' button in the modal.

Alarm Type	Lower Limit	Template Value	Upper Limit	Previous Cycle	Unit
MOLD					
Process Fill Time		0.42		0.43	s
Balance Cavity Fill Time		99.60		99.61	%
Peak Pressure, End of Cavity 1		2359.63		2373.76	psi
Fill & Pack Integral, End of Cavity 1		761.79		738.90	psi-sec
MACHINE					
Cushion, Stroke Volume		0.78	0.78		in ³
Hold Pressure, Hydraulic Pressure		401.10		403.85	psi
Recovery Time		6.82		6.90	s
Effective Viscosity		1995.96		2017.28	psi-sec
Hold Time		4.54		4.55	s
Shot Size, Stroke Volume		2.13		2.13	in ³
Cycle Time		18.29		18.30	s
Cooling Time		8.89		8.89	s
Part Out Time		4.37		4.36	s

手动设置警报限制

加载模板并 **A** 填充模板值后，点击 表格标题上的 **B** 编辑图标以编辑所有警报，或点击 单个过程值旁边的 **B** 编辑图标以编辑该值。点击 所需的字段为每个过程值输入 **C** 下限和 **D** 上限；点击 **E** 节省 按钮设置限制。

作业仪表板（续）

The screenshot shows the 'Alarm Settings' interface. At the top, there's a header with a logo, a user greeting 'Hello, admin admin', and the time '11:21 am, 7/5/22'. Below the header, the 'Alarm Settings' section has a 'Sort By: Cavity' dropdown. The main area is a table with columns: 'Alarm Type', 'Lower Limit', 'Template Value', 'Upper Limit', 'Previous Cycle', and 'Unit'. The table is divided into 'MOLD' and 'MACHINE' sections. In the 'MACHINE' section, the 'Cushion, Stroke Volume' row is highlighted, and a modal window is open for setting limits. The modal has two steps: '1 Set your alarm limits by: Percentage or Sigma' and '2 Enter Percentage 15%'. Callout letters A through H point to specific elements: A points to the 'Template Value' input field; B points to the edit icon in the 'Unit' column; C points to the calculator icon; D points to the 'Percentage' radio button; E points to the '15%' input field; F points to the 'SET LIMITS' button; G points to the 'SAVE' button; and H points to the 'X' close button.

Alarm Type	Lower Limit	Template Value	Upper Limit	Previous Cycle	Unit
MOLD					
Process Fill Time		0.42		0.43	s
Balance Cavity Fill Time		99.60		99.61	%
Peak Pressure, End of Cavity 1		2359.63		2373.76	psi
Fill & Pack Integral, End of Cavity 1		761.79		738.90	psi-sec
MACHINE					
Cushion, Stroke Volume		0.78		0.78	in ³
Hold Pressure, Hydraulic Pressure		401.10		403.85	psi
Recovery Time		6.82		6.90	s
Effective Viscosity		1995.96		2017.28	psi-sec
Hold Time		4.54		4.55	s
Shot Size, Stroke Volume		2.13		2.13	in ³
Cycle Time		18.29		18.30	s
Cooling Time		8.89		8.89	s
Part Out Time		4.37		4.36	s

按百分比设置警报限制

报警限值可以按百分比统一或单独设置。

1. 按百分比设置一个警报的限制

加载模板后 **A** 填充模板值，点击 **B** 所需警报旁边的编辑图标。点击 **C** 计算器，然后点击 **D** 百分比按钮。如果需要，请点击 **E** 该字段以输入其他默认百分比。点击 **F** 设置限制按钮以使用目标值的百分比计算自动填充下限和上限 - 默认百分比为 15%。点击 **G** 保存按钮保存值，或点击 **H** 取消按钮放弃任何更改。

2. 按百分比设置所有警报限制

一旦加载模板并 **A** 填充模板值，点击 **B** 表头上的编辑图标可编辑所有警报。点击 **C** 计算器，然后点击 **D** 百分比按钮。如果需要，请点击 **E** 该字段以输入其他默认百分比。点击 **F** 设置警报限制按钮，使用目标值的百分比计算自动填充下限和上限——默认百分比为 15%。点击 **G** 保存按钮保存值，或点击 **H** 取消按钮放弃任何更改。

作业仪表板（续）

Alarm Settings
Sort By: Cavity

Alarm Type	Lower Limit	Template Value	Upper Limit	Previous Cycle	Unit
MOLD					
Process Fill Time		0.42		0.49	s
Balance Cavity Fill Time		99.60		99.64	%
1 Set your alarm limits by: <input type="radio"/> Percentage or <input checked="" type="radio"/> Sigma 2 Enter Sigma Value: <input type="text" value="4.5"/> 3 Calculate value based on <input type="text" value="20"/> previous shots SET LIMITS					
Fill & Pack Integral, End of Cavity 1		761.79		857.03	psi-sec
MACHINE					
Cushion, Stroke Volume		0.78		0.78	in ³
Fill Time		0.48		0.56	s
Hold Pressure, Hydraulic Pressure		401.10		404.76	psi
Recovery Time		6.82		6.93	s
Effective Viscosity		1995.96		2202.34	psi-sec
Hold Time		4.54		4.44	s
Shot Size, Stroke Volume		2.13		2.13	in ³
Cycle Time		18.29		18.25	s
Cooling Time		8.89		8.89	s
Part Out Time		4.37		4.36	s

使用 Sigma 设置警报

Sigma，希腊字母 σ 或小写 s ，是用来表示标准差的符号；标准差（“sigma”）是对样本或数据点与其平均值（也称为“平均值”）的距离的描述。具有较高 sigma 值（较高标准偏差）的数据点比具有较低 sigma 值的数据点更远离平均值。sigma计算公式参考X。

CoPilot 系统通过输入的先前注射次数计算标准 deviation/sigma。然后标准 deviation/sigma乘以输入的数字，将其添加到平均值，并将结果设置为高级别警报（“上限”）。它从平均值中减去标准 deviation/sigma，并将其设置为低水平警报（“下限”）。

CoPilot 系统默认用于计算标准 deviation/sigma 的先前注射次数（周期）是20，对平均值进行加/减/，计算报警限值的默认标准deviations/sigmas为 4.5σ 。拒收和停机周期不排除在计算之外。

在添加警报之前，该工艺建议的最少保持稳定的20次注射，尽管可以输入的最低注射次数为 10 次。如果使用工艺起始段数值来计算标准差，则变化将使这些值变得无用。

sigma 上设置的警报级别不代表任何特定的制件特征。要确定某个制件在特定值上的好坏，请在 The Hub 软件上完成制件相关性研究。

作业仪表板（续）

Alarm Limits

Warning Limits

1 Set your Alarm Limits by Percentage or Sigma

2 Enter Sigma Value: 4.5

3 Calculate Value based on 20 Previous Shots

CANCEL SET ALARM LIMITS

Alarm Type Lower Limit

MOLD

Process Fill Time

Balance Cavity Fill Time 99.60 99.64 %

1 Set your alarm limits by: Percentage or Sigma 2 Enter Sigma Value: 4.5 3 Calculate value based on 20 previous shots SET LIMITS

Mean	Upper Limit	Previous Cycle	Unit
Fill & Pack Integral, End of Cavity 1	761.79	857.03	psi-sec
Cushion, Stroke Volume	0.78	0.78	in ³
Fill Time	0.48	0.56	s
Hold Pressure, Hydraulic Pressure	401.10	404.76	psi
Recovery Time	6.82	6.93	s
Effective Viscosity	1995.96	2202.34	psi-sec
Hold Time	4.54	4.44	s
Shot Size, Stroke Volume	2.13	2.13	in ³
Cycle Time	18.29	18.25	s
Cooling Time	8.89	8.89	s
Part Out Time	4.37	4.36	s

Labels: A, B, C, D, E, F, G, H

使用 Sigma 设置警报（继续）

使用 sigma 设置警报时不需要活动模板。

点击 **A** 表格标题上的编辑图标以编辑所有警报，或点击 **A** 单个工艺值旁边的编辑图标以编辑该值。点击 **B** 计算器，然后点击 **C** Sigma 按钮。如果需要，点击 **D** 该字段以输入不同的 sigma 值，或点击 **E** 该字段以输入不同数量的已注射次数，从中计算限制。点击 **F** 设置警报限制/设置限制按钮，使用标准偏差计算自动填充下限和上限。点击 **G** 保存按钮保存值，或点击 **H** 取消按钮放弃任何更改。

当使用 sigma 设置警报时，警报设置中将出现“Sigma 平均值”列。Sigma 平均值是汇总变量的计算 sigma 值的总和除以为汇总变量计算的 sigma 值的数量。

作业仪表盘（续）

The screenshot shows the 'Alarm Settings' interface. Callout A points to the 'Remove Alarm' button in the top right of the settings panel. Callout B points to the minus sign icon on the right side of the 'Cooling Time' row in the table. Callout C points to the 'Apply' button at the bottom of the settings panel.

Alarm Type	Lower Limit	Template Value	Upper Limit	Previous Cycle	Units	
MOLD						
Average Peak Pressure, Post Gate		14.70		14.74	psi	—
Balance Peak, Post Gate		94.71		95.61	%	—
Peak Pressure, Post Gate 1		14.25		?	psi	—
Peak Pressure, Post Gate 3		15.80		?	psi	—
Process Fill Time		0.13		0.14	sec	—
MACHINE						
Back Pressure, Plastic Pressure	56.00	65.93	76.00	65.93	psi	—
Cooling Time	8.80	10.39	11.90	8.89	sec	—
Cushion, Stroke Volume	0.66	0.78	0.90	0.78	in³	—
Cycle Time	17.10	20.09	23.10	18.29	sec	—
Decompress, Stroke Volume	0.21	0.25	0.29	0.25	in³	—
Effective Viscosity	103.00	121.34	140.00	125.07	psi/sec	—
Fill Pressure, Plastic Pressure	801.00	066.10	1111.00	060.45	psi	—

移除报警

点击a 单击A “报警设置”小部件上的“删除报警”按钮，然后点击b 单击报警以选择要删除的报警；点击c 单击C “应用”按钮以删除选定的报警。

作业仪表板（续）

The screenshot shows the 'Alarm Settings' interface. At the top, there's a header with a logo, a user profile 'Hello, admin admin' with the time '12:43 pm, 9/13/22', and a 'Sort By: Type' dropdown. Below is a table with columns: Alarm Type, Lower Limit, Template Value, Sigma Mean, Upper Limit, Previous Cycle, and Unit. The table is divided into 'MOLD' and 'MACHINE' sections. A modal window titled 'Warning Limits' is open, showing a toggle for 'Warning Limits: ON', an input for 'Enter Warning Percentage: 10%', and a slider for 'Warning 10%' with 'Lower Limit' and 'Upper Limit' markers. Callout letters A through J are placed around the interface to indicate specific actions: A points to the edit icon in the table header; B points to the 'Add' button; C points to the 'Warning Limits' button; D points to the 'Warning Limits' toggle; E points to the 'Enter Warning Percentage' input; F points to the slider; G points to the 'SET WARNING LIMITS' button; H points to the 'SAVE' button; I points to the 'Sort By' dropdown; and J points to the 'Remove' button.

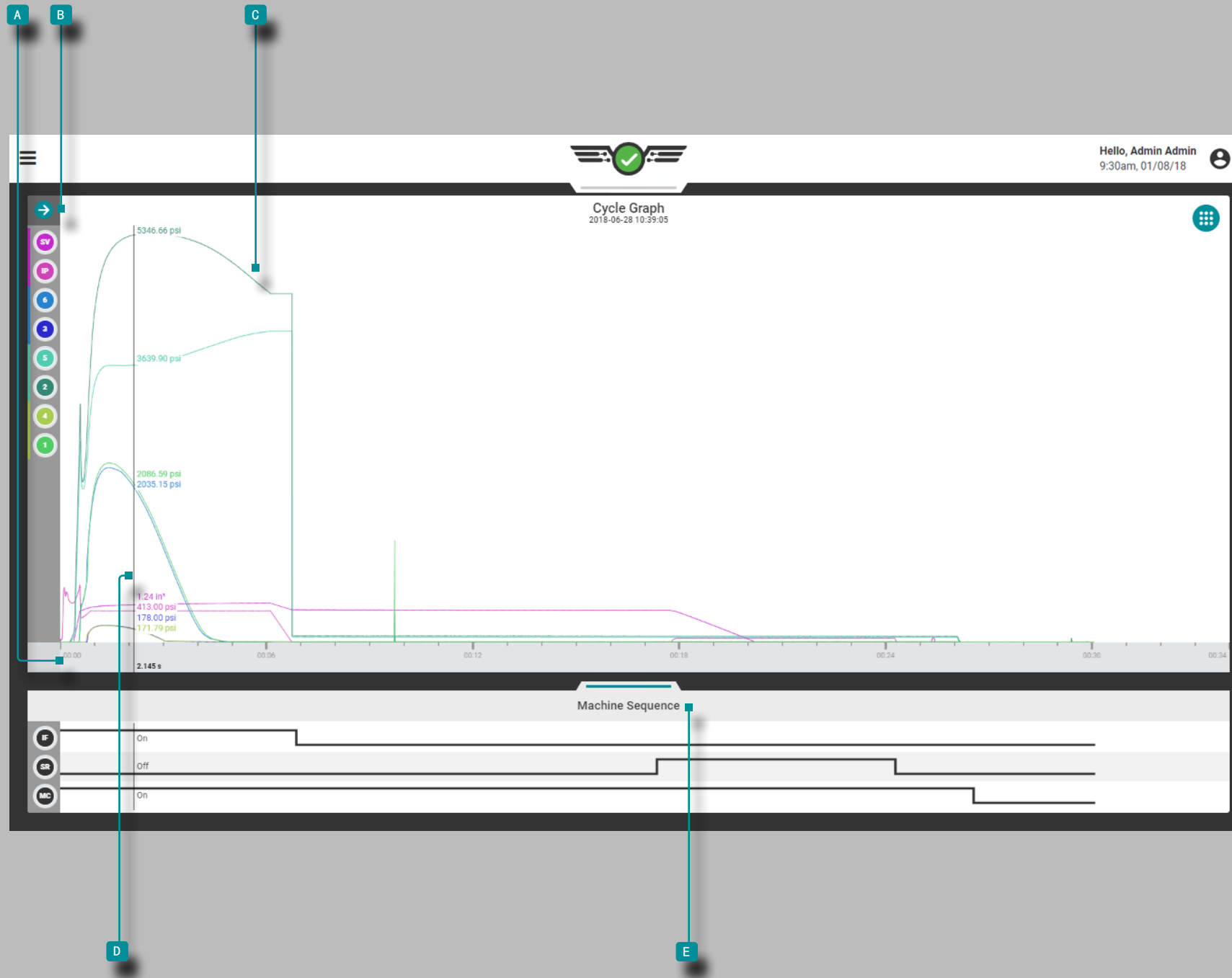
Alarm Type	Lower Limit	Template Value	Sigma Mean	Upper Limit	Previous Cycle	Unit
MOLD						
Balance Peak, Post Gate	84.48	99.39	-44.36			
Balance Peak, Mid Cavity	63.78	75.03	-2.44			
Balance Peak, End of Cavity	82.93	97.56	-83.64			
Average Peak Pressure, End of Cavity	1109.31	1305.07	6155.67			
MACHINE						
Cushion, Stroke Volume	0.57	0.79	0.78			
Cycle Time	15.52	18.38	18.35			
Cooling Time	7.56	8.89	8.89	10.22	8.89	s
Back Pressure, Hydraulic Pressure	56.04	65.93	65.93	75.82	65.93	psi
Effective Viscosity	2641.48	3107.63	1851.48	3573.77	1838.75	psi-sec

警告限制

设置警告限制

点击 **A** 表格标题上的编辑图标，然后点击 **B** 计算器。点击 **C** 警告限制按钮。如果警告限制关闭，请点击 **D** 开启按钮。点击 **E** 该字段以输入和 **E** 警告百分比，或点击 **F**，按住并将 **F** 滑块拖动到所需的 **E** 警告百分比。点击 **G** 设置警告限制按钮以保存警告限制设置。点击 **H** 表头上的节省按钮保存并应用任何设置，或点击 **J** 退出按钮取消任何设置更改。

作业仪表板（续）



周期图

周期数据曲线

周期图将周期数据显示为来自连接的机器和模具传感器的实时曲线，例如模腔压力，注射体积和速度以及模腔压力。周期图还可以在曲线图下方的单独区域中显示机器序列信号状态（信号打开或关闭）。

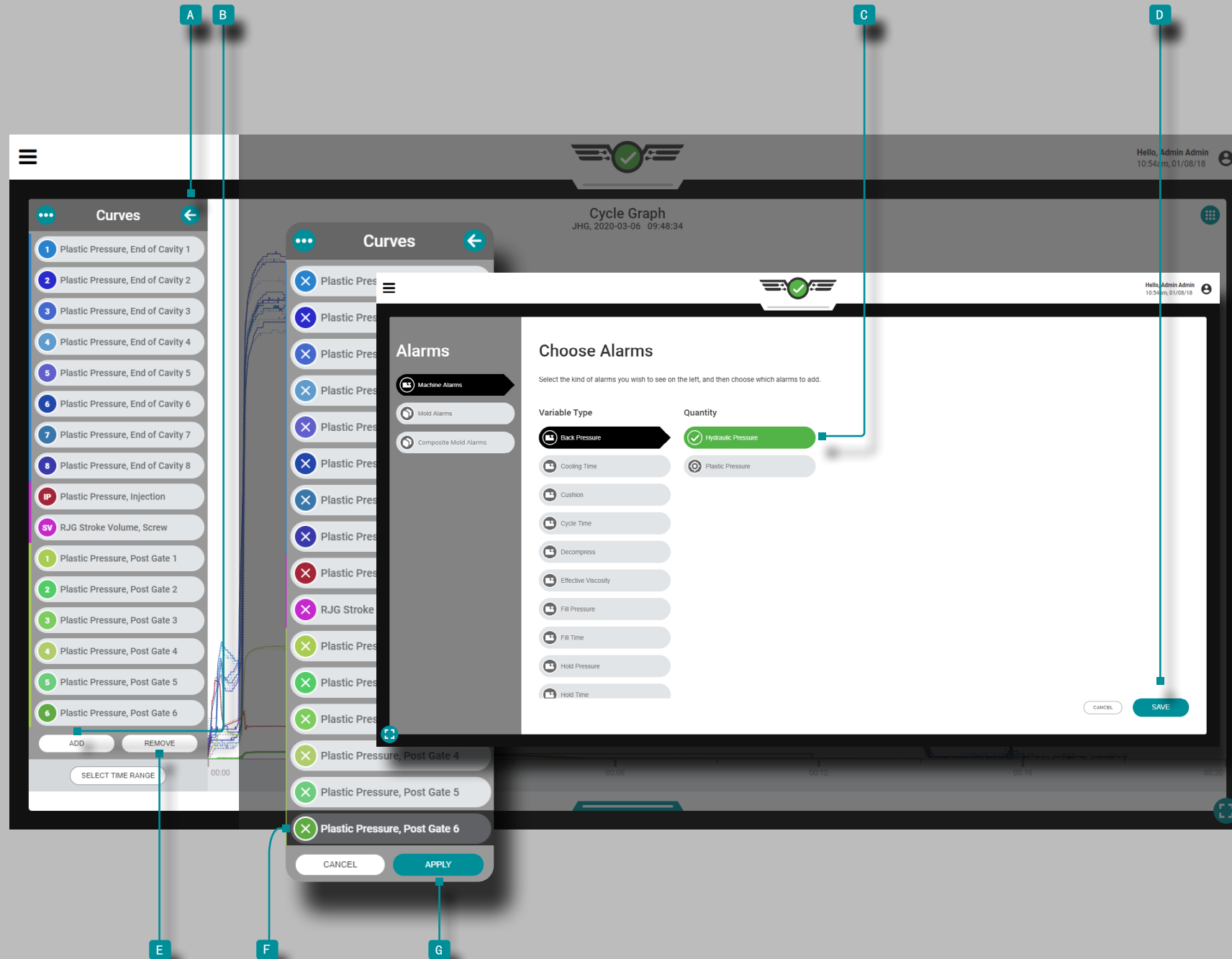
A x轴表示时间；**B** y轴表示工艺值（压力，体积，速度等），因此，**C** 周期曲线可以直观地表示整个周期过程中的工艺值。点击并按住周期图以显示**D** 光标；**D** 光标显示周期数据曲线值。拖动**D** 光标←左右→以查看整个周期数据曲线上的值。

机器序列状态

E 机器时序状态图显示每个分配的机器序列信号的当前状态。如果序列信号打开，则相应的行将出现在该序列信号区域的上半部分（高）；如果序列信号关闭，则相应的行将出现在该序列信号区域的下半部分（低）。

机器序列状态对于分析周期数据曲线特别有用。周期数据曲线应遵循周期中可预测的路径；参考机器序列状态与周期数据曲线，以验证过程在整个周期中是否按预期执行。

作业仪表板（续）



周期图控件

循环图可显示机器和模具循环数据曲线；可用的循环数据曲线的实际数量取决于安装的设备（机器和模具）。

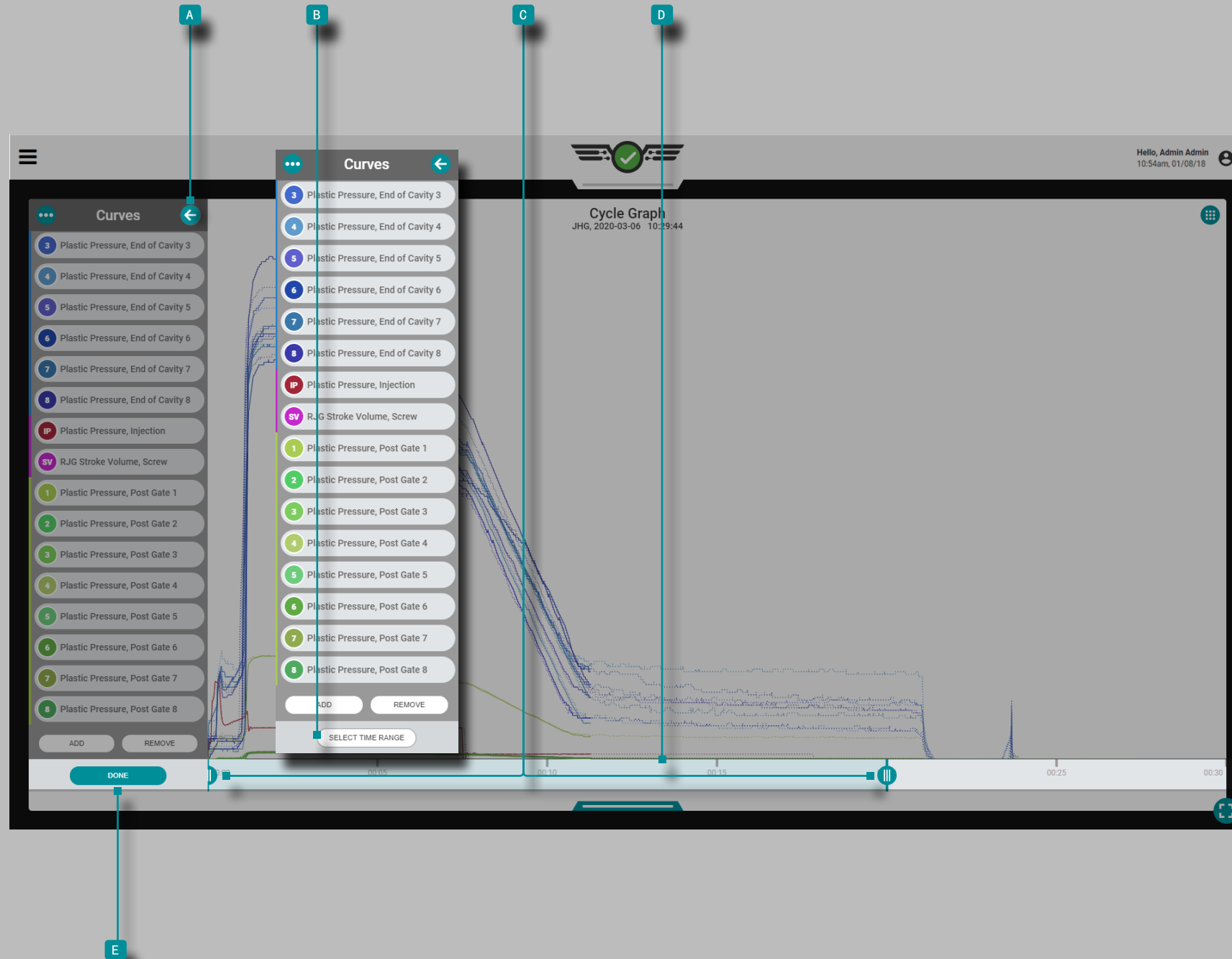
添加曲线

点击 **A** 箭头按钮展开并查看循环数据曲线菜单，然后点击 **B** 添加按钮查看可选择的机器、模具或复合模具循环数据曲线；点击 **C** 所需的 **C** 循环数据曲线类型，然后点击 **D** 完成按钮返回循环图。

移除曲线

点击 **A** 箭头按钮展开并查看周期数据曲线菜单，然后点击 **E** 删除按钮激活当前周期数据曲线以进行删除；点击 **F** 所需的 **F** 周期数据曲线，然后点击 **G** “应用” 按钮将其从图形中删除。

作业仪表板（续）



周期图控件（续）

放大

点击 **A** 箭头按钮以展开并查看周期数据曲线菜单，然后点击 **B** “选择时间范围”按钮以放大到周期图的时间选择。点击 **C**，按住并拖动其中一个或两个 **C** 滑块到选定的时间。

点击 **D**，按住并拖动时 **D** 间选择栏，以在周期图上向左或向右平移。点击 **E** 完成按钮以应用更改。

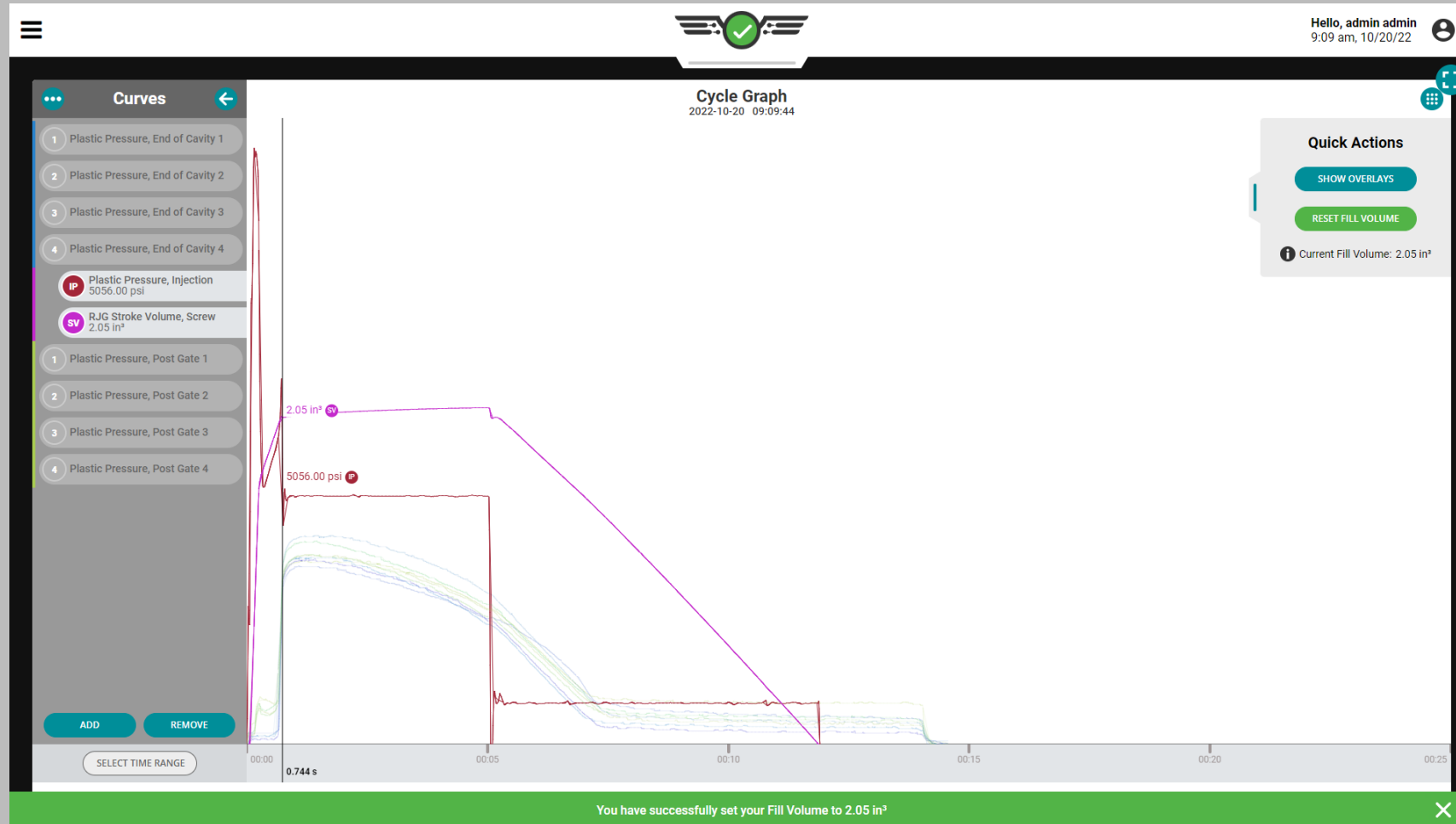
缩小

点击 **B** “选择时间范围”按钮以放大到周期图的时间选择，然后点击 **C**，按住并拖动一个或两个 **C** 滑块到所选时间。点击 **E** 完成按钮以应用更改。

平移视图

点击 **D**，按住并在周期图上拖动以随时向左或向右平移。

作业仪表板（续）



设定填充体积在光标处

在分段成型工艺中，填充（速度）阶段与补缩（压力）阶段是分开的，因此，DECOUPLED II 和 DECOUPLED III 工艺需要机器序列信号“填充”。大多数机器不产生填充信号，因此可以使用螺杆的零位置和设置的填充体积位置生成信号。

为了使用“在光标处设置填充体积”功能，必须满足以下条件：

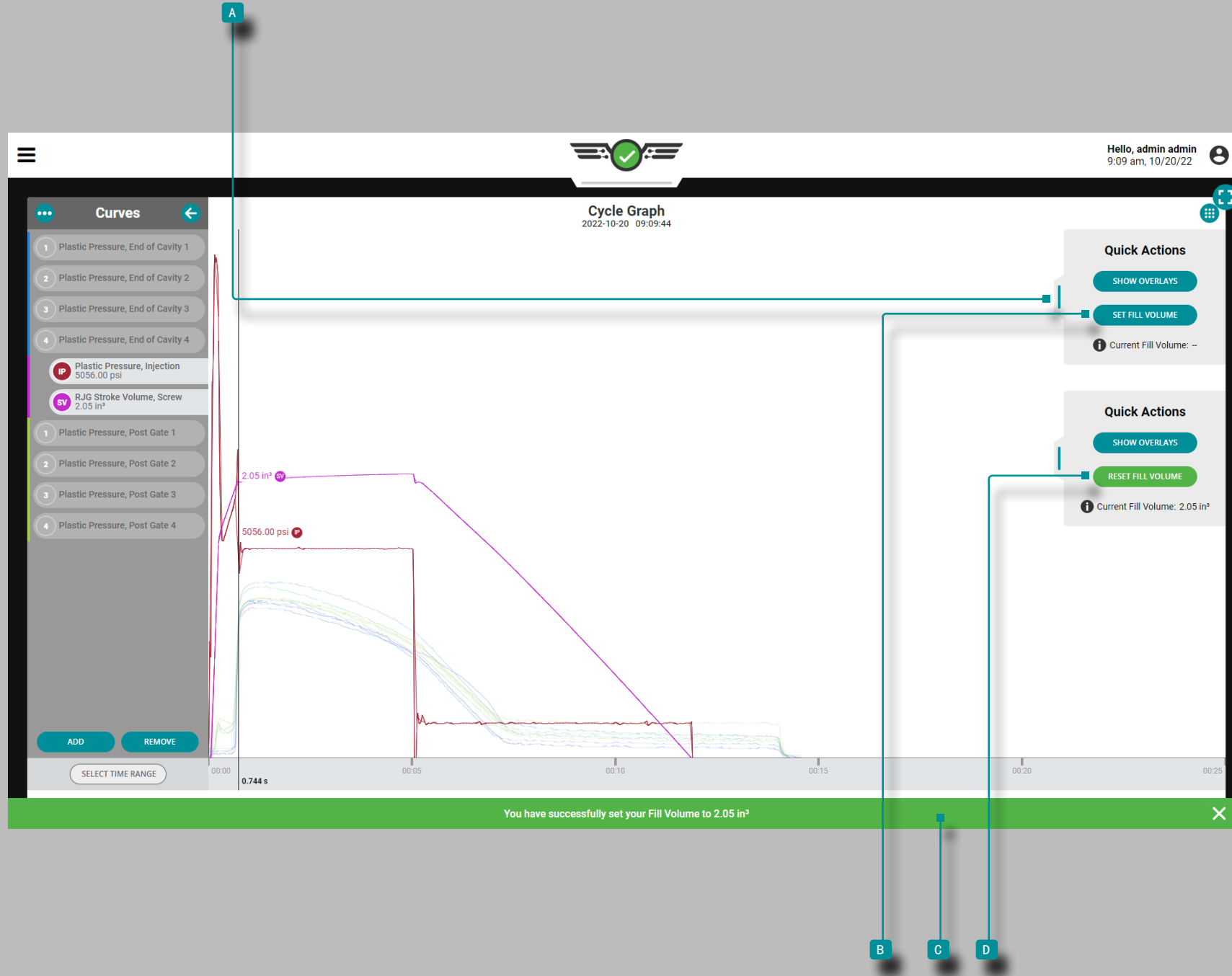
- 已配置的机器行程输入-从LE-R-50或为行程配置的 IA1-M-V（请参阅第”行程位置/速度（电机）” on page 13”行程位置/速度（液压机）” on page 14）

和

- 已配置的机器注射压力输入-从注射压力传感器或配置为注射压力的 IA1-M-V（请参见第”注射压力（电动机）” on page 15”注射压力（液压机）” on page 16）。

设置填充体积在光标处（续）

作业仪表板（续）



要使用光标设置填充体积，请执行以下操作：

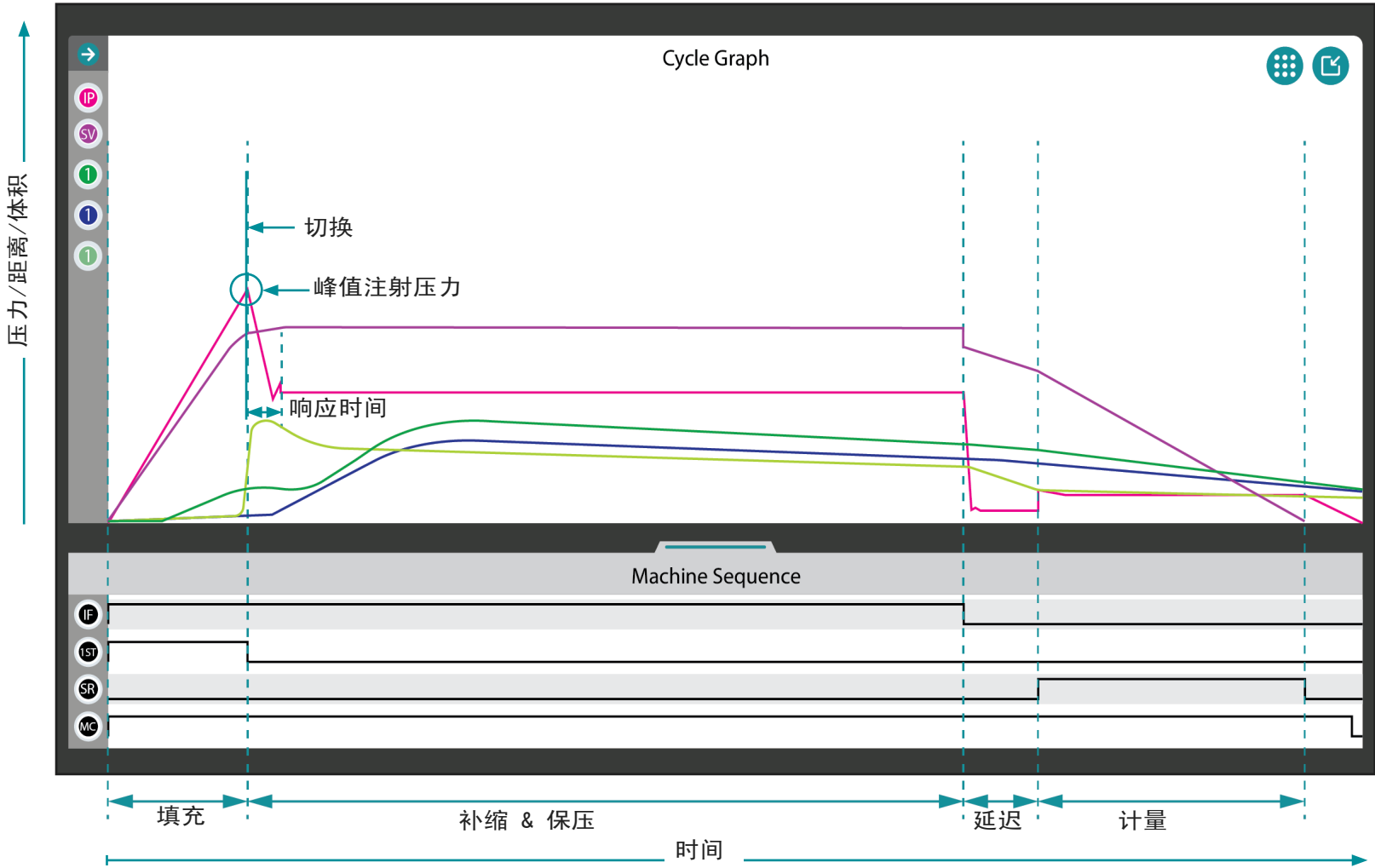
1. 在注塑机自动运行的情况下，在CoPilot软件中启动作业。
2. 导航到“作业仪表板”，然后将“周期图”展开到全屏。“注射压力”和“注射体积”曲线必须可见。一旦观察到几个“正常”周期，查看注射压力和注射体积曲线的“快速填充的终点”（通常表示为注射压力曲线中的局部峰值或体积曲线斜率的突然变化从大到小）。这些通常会在同一时间发生。
3. 点击👆并按住图表；光标将出现。将光标拖动到快速填充结束之前。点击👆，按住，然后将循环图 **A** 快速操作 菜单滑块拖动到左侧。点击👆 **B** 设置填充量 按钮以在循环图上的选定位置设置填充量位置。将会出现一条通知 **C**，以确认分配的填充体积位置。所选的填充体积位置将随工艺一起保存，并且将覆盖可能分配的所有其他机器信号；填充体积位置也将持续到重置或设置新的填充体积位置。

要重置填充量位置，请点击 **A** 快速操作 菜单上的👆 **D** 重置填充量按钮。

要覆盖选定的填充量位置，请选择一个新位置，然后 点击 **A** 快速操作 菜单上的👆 **B** 设置填充量按钮。

填充时间是根据使用“在光标处设置填充体积”功能选择的填充体积计算得出的。

作业仪表板（续）



监视周期图曲线

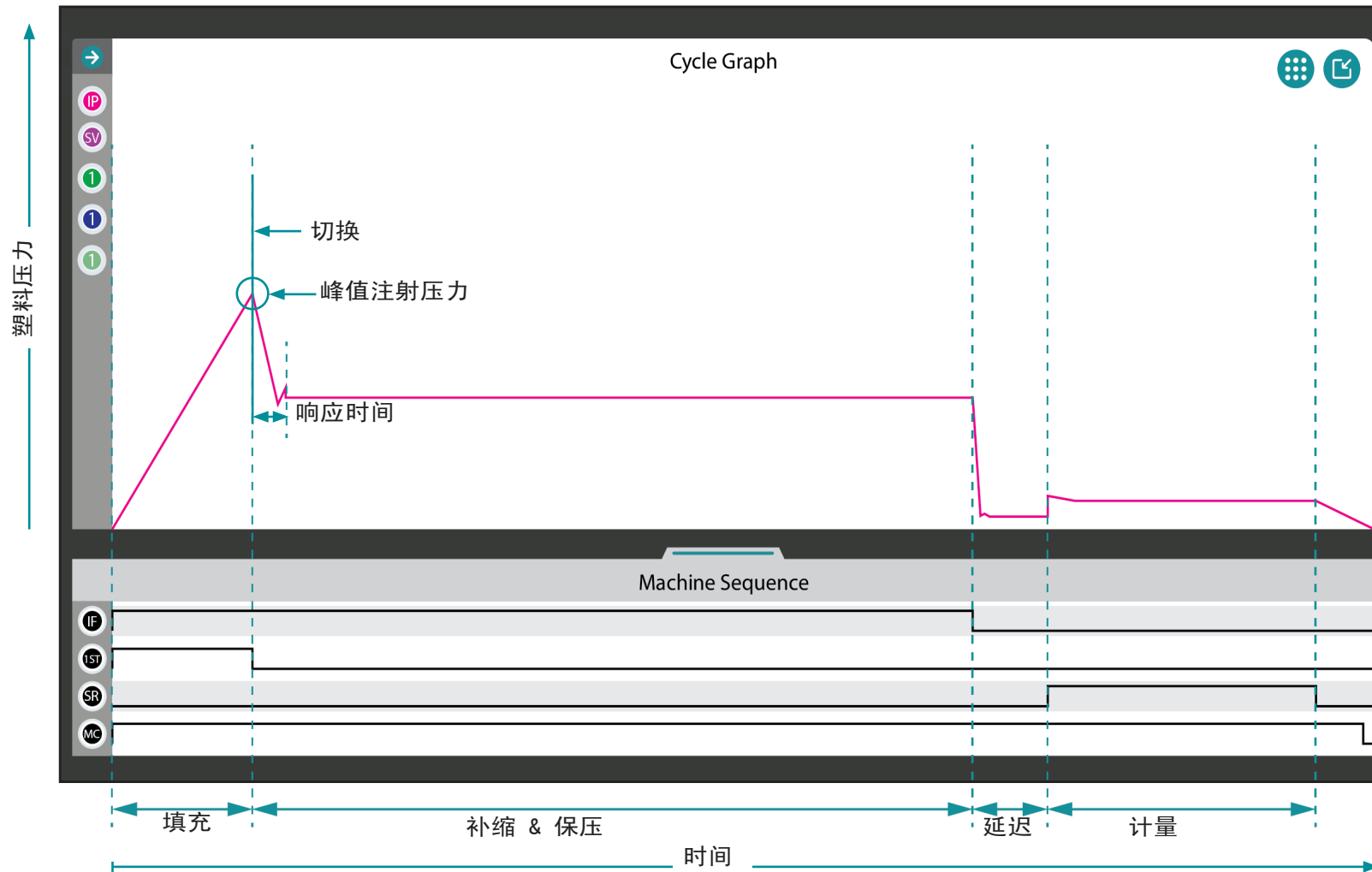
周期图曲线①可以直观地展示模具内部发生的情况，因此，应对其进行监视以识别工艺中的变化。

① **NOTE** 以下所示和描述的曲线仅供参考。每个工艺都是唯一的，并且曲线形状是特定于模具的，并且通常与所示的理想曲线有很大差异。

注射压力曲线显示了成型周期中的压力水平。注射体积（或行程）曲线显示了螺杆前进时注入到模具中的塑料量。模腔压力曲线显示了在成型周期中模腔压力传感器检测到的塑料压力。

通过监视相应的周期图曲线，可以轻松检测到工艺中的变化（注射压力，注射体积和模腔压力）。此外，可以检测到机器性能的变化。例如，在填充阶段之后，注射体积曲线中的峰值通常表明止逆阀存在潜在的问题。

作业仪表板（续）



注射压力曲线

注射压力曲线在周期图中以粉红色表示。可以监控注射压力，以检测填充速度和时间，第一阶段压力，保压和保压压力以及背压的变化（有关这些变量的更多信息，请参见第“术语表” on page 172）。

从周期开始时，注射压力曲线应有一个陡的斜率，该曲线表示从周期开始时间到填充结束时压力的建立。当达到峰值注射压力时，该曲线在周期图中的最高点，并且以下内容也适用：

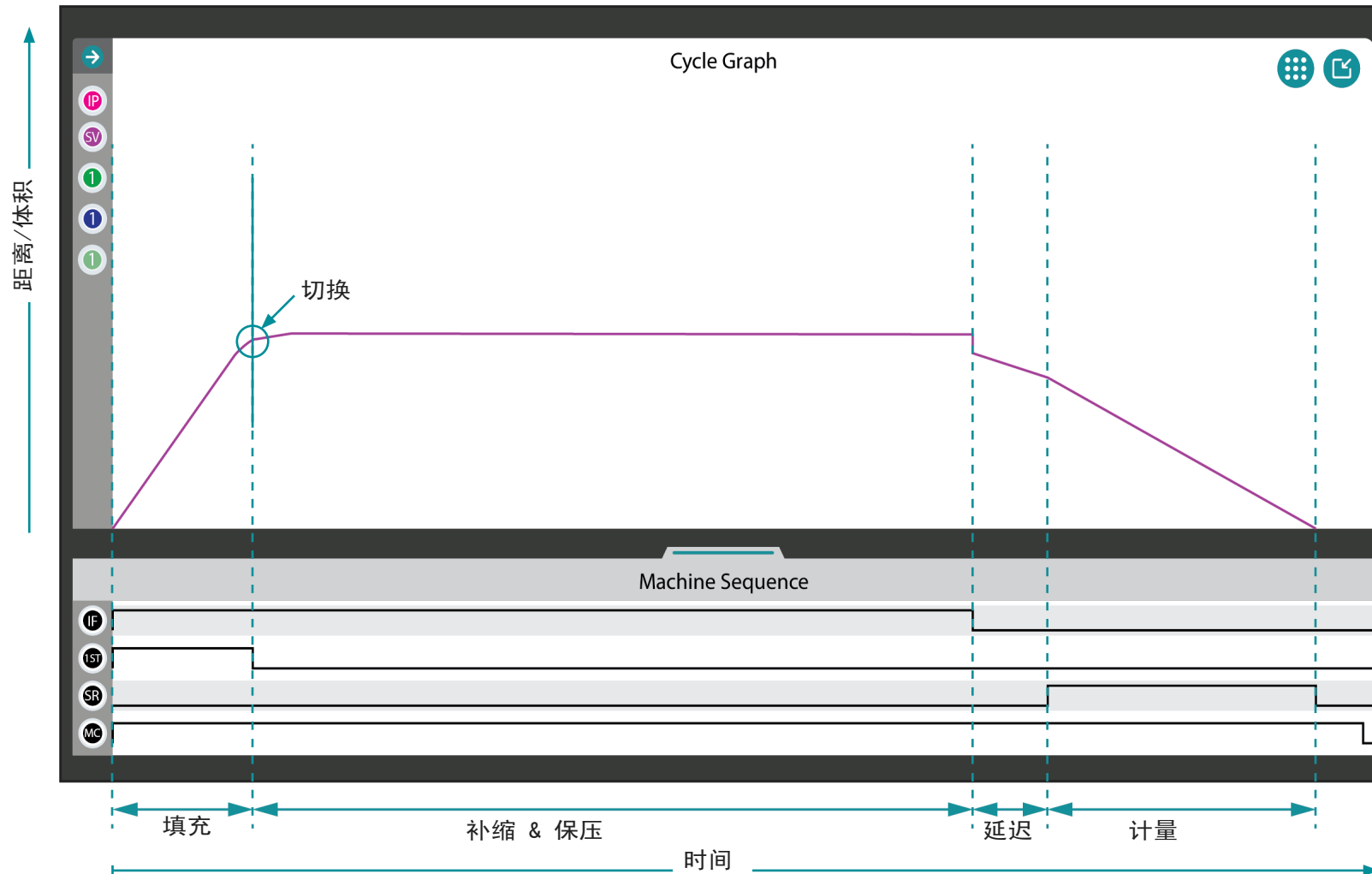
- 在分段成型II和III中应用时，模具模腔填充95-98%/85-90%。
- 填充时间结束并被计算，和补缩时间开始的点。
- 切换点从速度转到压力（保压）的点称为切换位置（X-fer, V→P）。

随着从速度到压力的切换，曲线将下降。尽管该曲线可能会再次略微上升，但随着整个模腔内的压力保持相等，它将趋于平稳。

曲线将急剧下降以表示保压结束；补缩和保压时间结束并计算，然后延迟时间开始。

然后，随着延迟时间的结束并进行计算，压力将略微上升，并且螺杆计量开始（并且计量时间开始），直到其下降到x轴为止，这表明计量和计量时间已结束。在计量期间计算背压。

作业仪表板（续）



注射行程/体积曲线

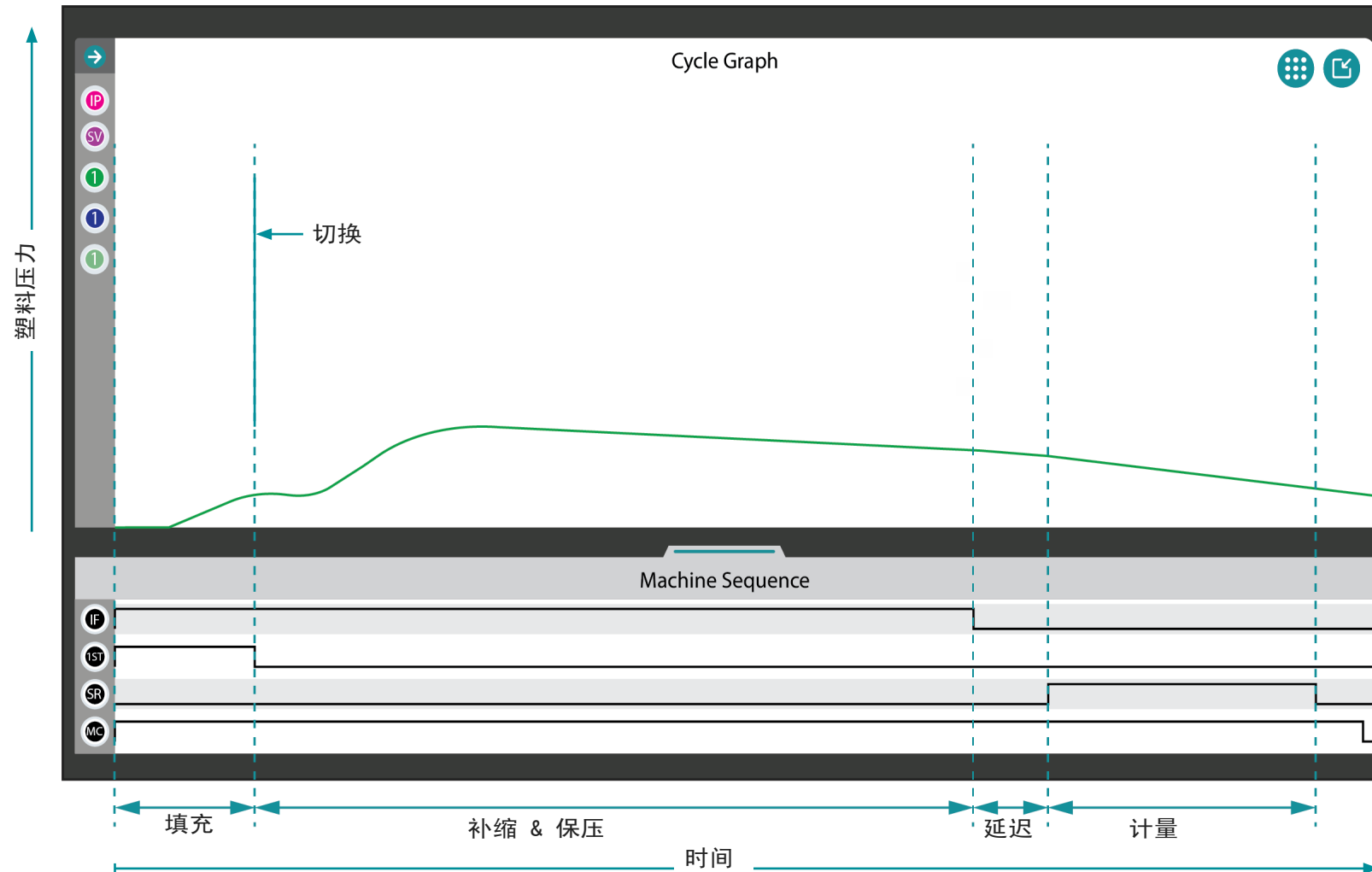
注射行程/体积曲线用品红色在周期图中显示。注射可以作为行程（距离）或体积进行监控，并且可以用于检测填充体积的变化（有关注射体积的更多信息，请参见第“术语表” on page 172）。

注射行程/体积曲线在周期开始时应该有一个陡的斜度，这表明从周期开始时间到填充时间结束，进入模具的塑料增加了。当模具模腔填充至95 - 98% / 85 - 90%（分段成型II和III三段工艺）时，到达了切换位置，从速度转为压力（保持）控制，也称为X-fer, V→P。同样在此时，填充时间结束并被计算，并且补缩和保压时间开始。

随着速度到压力的切换以及制件的补缩，曲线将继续攀升，尽管上升的速度会缓慢的多。然后曲线将下降以表示保压的结束；补缩和保压时间结束并计算，然后延迟时间开始。

然后，随着制件的冷却和收缩，曲线将略微下降，延迟时间结束并计算出来，螺杆计量开始（计量时间开始）。计量结束并顶出制件时，计量时间将被计算出。在计量期间计算背压。

作业仪表板（续）



浇口后模腔压力曲线

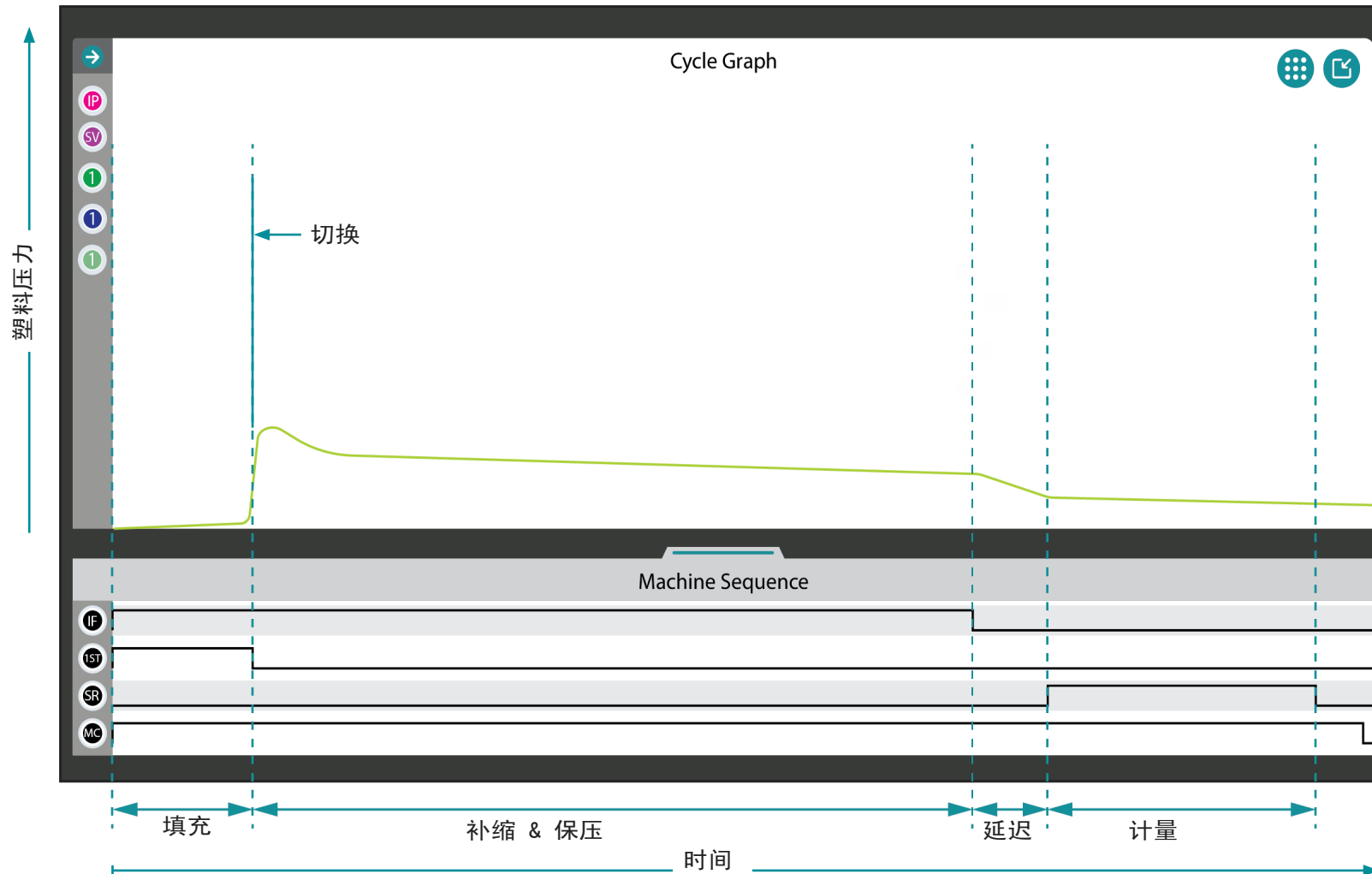
PG模腔压力曲线在周期图中以绿色显示。可以监控浇口后模腔的压力，以检测填充率，冷却速率，峰值压力和周期积分的变化（有关这些变量的更多信息，请参见第“术语表” on page 172）。

PG模腔压力曲线在周期开始时应该是平坦的，然后从周期开始时间到填充时间结束时缓慢上升，显示从周期开始时间到填充时间结束时通过传感器的进入模具的塑料增加。当模具模腔填充至95 - 98% / 85 - 90%（分段成型II和III型工艺）时，到达了切换位置，从速度转换为压力（保持）控制，也称为X-fer, V→P。同样在此时，填充时间结束并被计算，并且补缩和保压时间开始。

随着速度到压力的切换，曲线将保持水平，然后继续上升。在第二次上升之后，该曲线将缓慢下降，以表示浇口已封闭，直至保压状态结束。补缩和保压时间结束并计算，然后延迟时间开始。

然后，随着制件的冷却和收缩，延迟时间的结束和计算以及开始的螺杆计量（计量时间开始），曲线将比在补缩和保压期间的下降幅度更大。计量结束并顶出制件时，计量时间将被计算出。在计量期间计算背压。

作业仪表板（续）



MID中空压力曲线

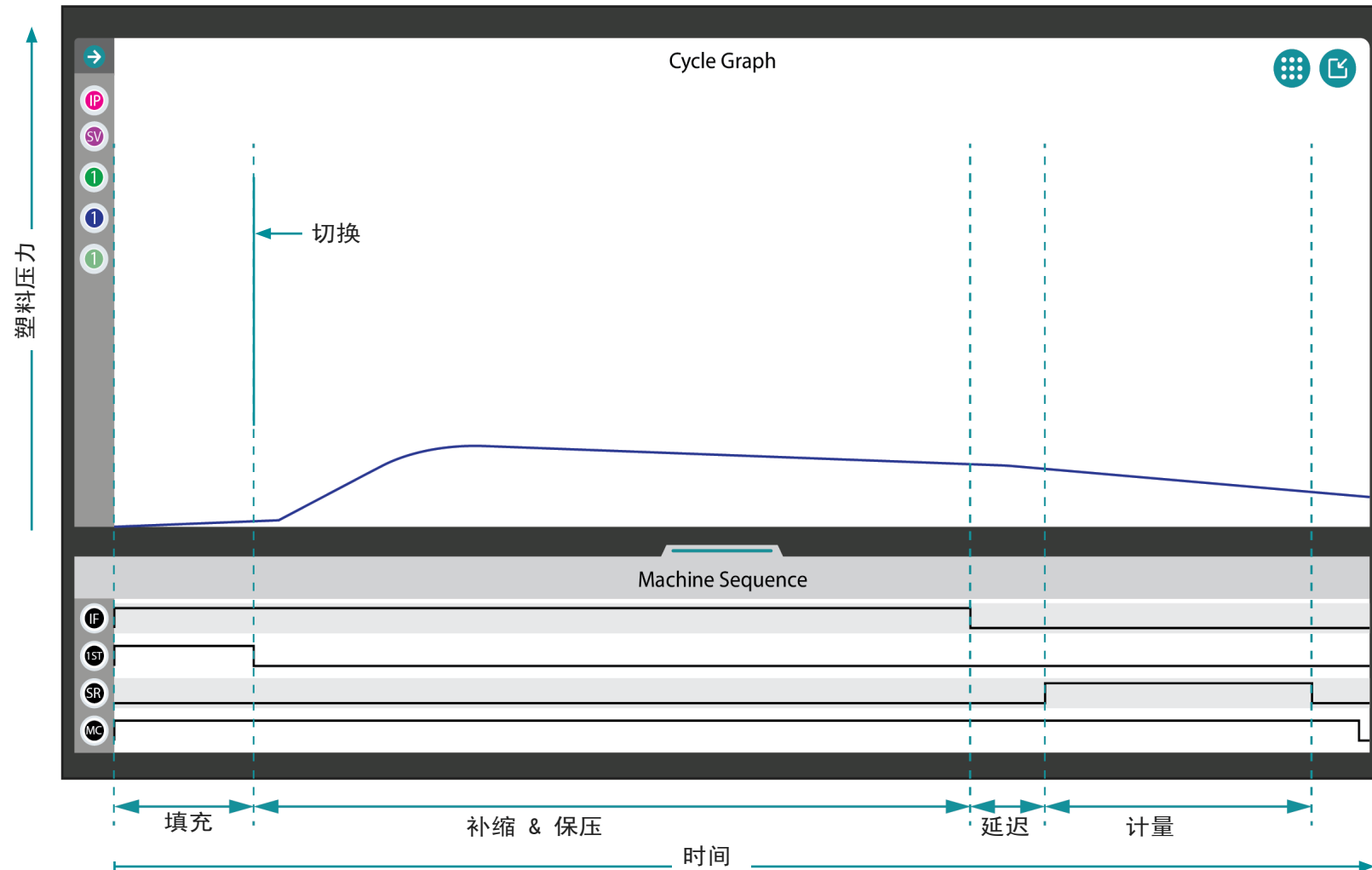
MID中空压力曲线在周期图中以柠檬绿表示。可以监测中空压力，以检测填充速率，冷却速率，峰值压力和周期积分的变化（有关这些变量的更多信息，请参见第“术语表” on page 172）。

从周期开始时间开始，MID中空压力曲线应在周期开始时相对平坦，并在填充时间结束之前迅速上升。当模具模腔填充至 95 - 98% / 85 - 90%（分段成型II和III型工艺）时，到达了切换位置，从速度转换为压力（保压）控制，也称为X-fer, V→P。同样在此时，填充时间结束并被计算，并且补缩和保压时间开始。

当塑料料到达并压缩到模腔末端时，曲线将轻微下降，然后随着速度到压力的切换而趋于水平。然后，曲线将缓慢下降，以指示浇口密封，直到保压结束；压缩和保压时间结束并计算，然后计量延迟时间开始。

由于制件的冷却和收缩，曲线将继续比填充和保压期间略有下降。同时计量延迟结束且螺杆计量的开始（计量时间开始）。计量结束并顶出零件时，计量时间将被计算出。在计量期间计算背压。

作业仪表板（续）



模腔末端压力曲线

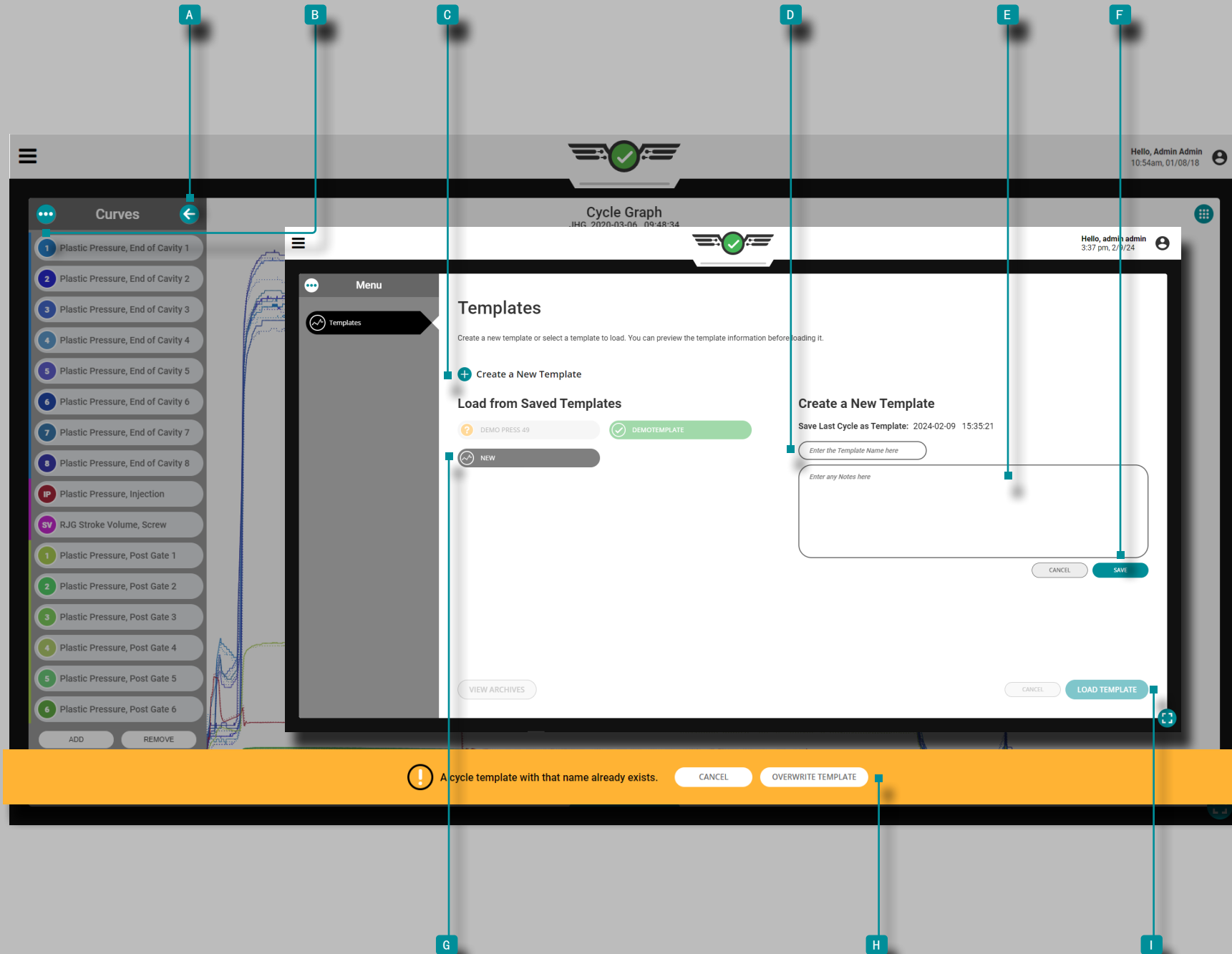
EOC模腔末端压力曲线在周期图中以蓝色显示。可以监测模腔末端压力，以检测填充速率，冷却速率，峰值压力和周期积分的变化（有关这些变量的更多信息，请参见第“术语表” on page 172）。

从周期开始时间到填充时间结束，周期开始时的EOC压力曲线应相对平坦。当模具模腔填充至95 - 98% / 85 - 90%（分段成型II和III工艺）时，到达了切换位置，从速度转换为压力（保持）控制，也称为X-fer, V→P。同样在此时，填充时间结束并被计算，并且补缩和保压时间开始。

然后，随着塑料到达并沿模腔末端压缩，从速度到压力的传递会发生变化，曲线将上升。然后，曲线将缓慢下降，以指示浇口密封，直到保压结束；压缩和保压时间结束并计算，然后计量延迟时间开始。

由于制件的冷却和收缩，曲线将继续比填充和保压期间略有下降。同时计量延迟结束且螺杆计量的开始（计量时间开始）。计量结束并顶出零件时，计量时间将被计算出。在计量期间计算背压。

作业仪表盘（续）



周期图工艺模板

周期图工艺模板是用户创建的模板，如果匹配，它们生成的制件将最接近由该模板工艺制成的制件。如果使用该模板，则该模板将与当前周期图曲线一起显示在周期图上。模板显示为虚线。选择模板后，模板值也会应用于“警报设置”小部件。

创建模板

点击 **A** 箭头按钮展开并查看循环数据曲线菜单，然后点击 **B** 菜单按钮查看现有模板；点击 **C** 创建新模板按钮，然后点击 **D** 新模板名称。或者，在提供的字段中输入 **E** 注释，然后点击 **F** 保存按钮。

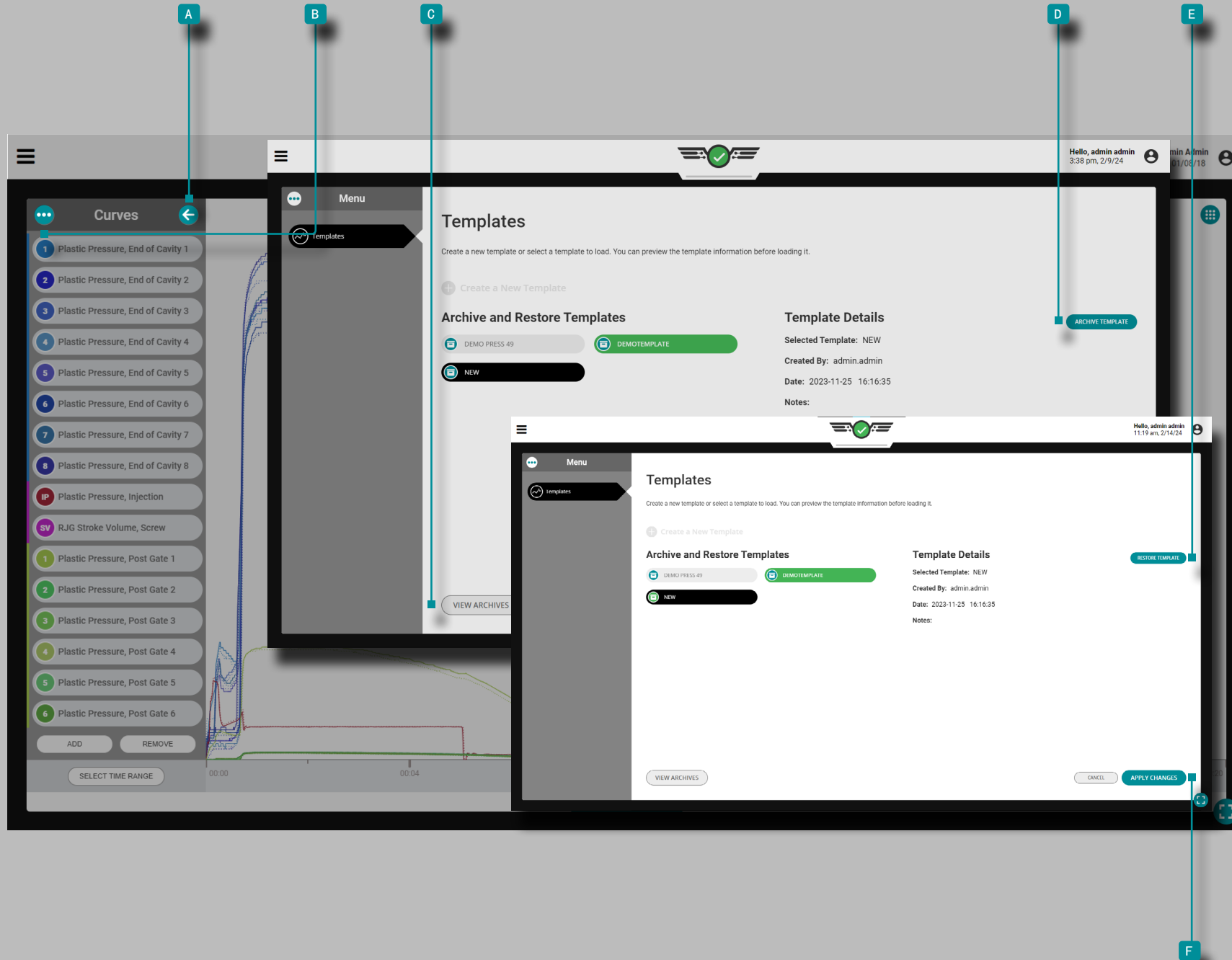
如果模板使用现有模板名称，请点击 **H** 覆盖模板按钮以确认新模板将覆盖现有模板。

NOTE 可以使用现有模板名称保存新模板；新模板将覆盖现有模板。如果保存模板以覆盖已存档的模板，则该模板将取消存档并更新为新的模板值。

加载模板

点击 **A** 箭头按钮展开并查看循环数据曲线菜单，然后点击 **B** 菜单按钮查看现有模板。点击 **G** 模板以选择使用，然后点击 **I** 加载模板按钮加载所选模板。

作业仪表盘（续）



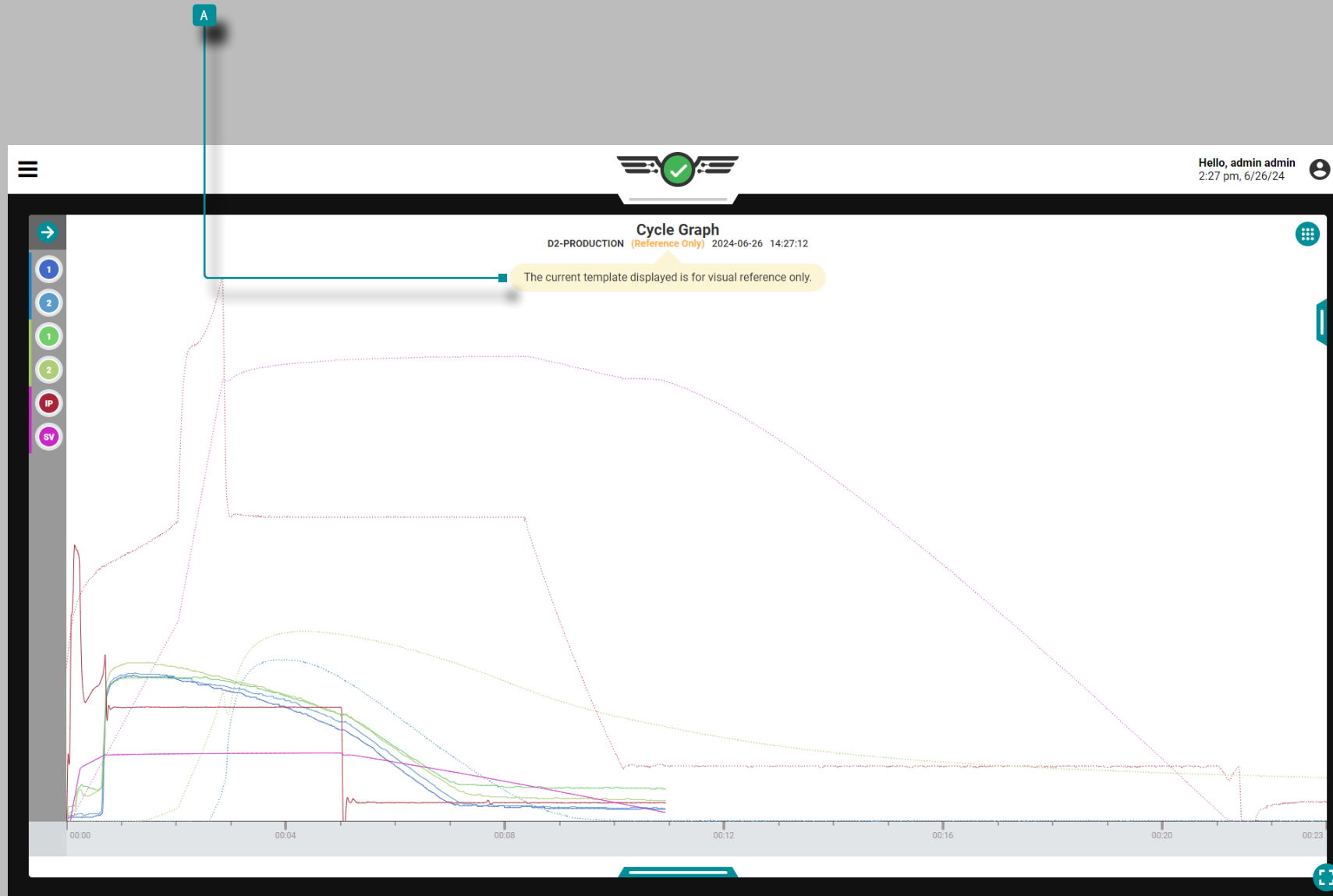
归档模板

点击 **A** 箭头按钮展开并查看循环数据曲线菜单，然后点击 **B** 菜单按钮查看现有模板。点击 **C** 查看存档按钮，然后点击 **D** 选择要存档的模板。点击 **D** 存档模板按钮，然后点击 **F** 应用变更按钮来存档或选择的模板。

恢复模板

点击 **A** 箭头按钮展开并查看周期数据曲线菜单，然后点击 **B** 菜单按钮查看现有模板；点击 **C** “查看存档”按钮，然后点击 **E** 要恢复的模板，点击 **E** “存储存档”按钮，然后点击 **F** 该按钮恢复所选模板。


作业仪表板（续）



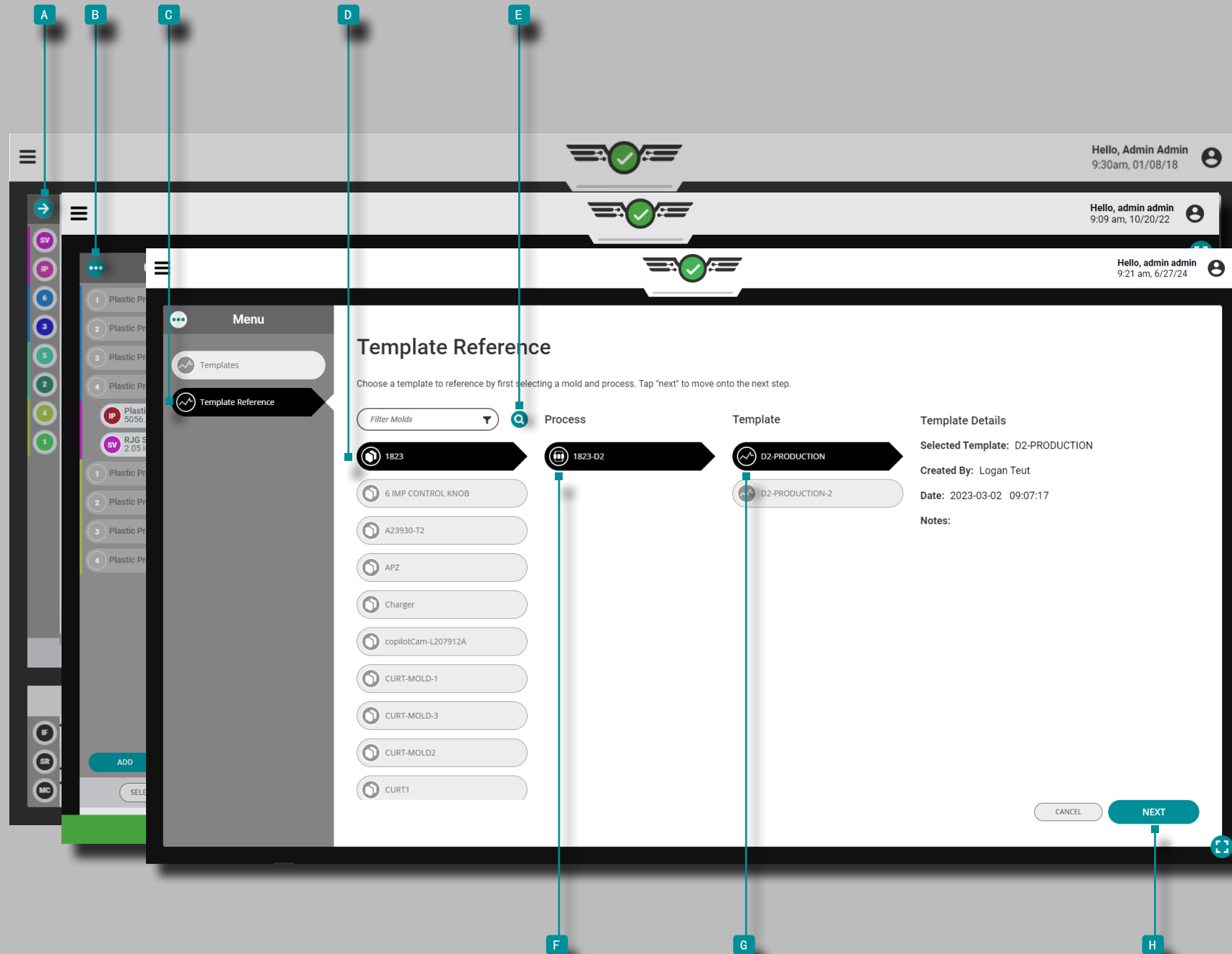
循环图参考模板

使用模板参考功能可以在循环图上显示来自不同模具和工艺的参考模板循环。腔体压力传感器可以分配给位置/腔体参考模板模具。模具上的阀门浇口分配可以匹配/分配装载模具上的阀门浇口分配。

CAUTION 加载参考模板时无法使用模板匹配。

当在循环图上加载参考模板时，循环图上的模板名称和先前的循环值小部件将被黄色组合 **A** 替换 通知/工具提示，（“仅供参考”）。' 点击  并按住 通知/工具 **A** 提示 显示以下消息：“当前显示的模板仅供视觉参考。”

作业仪表盘（续）

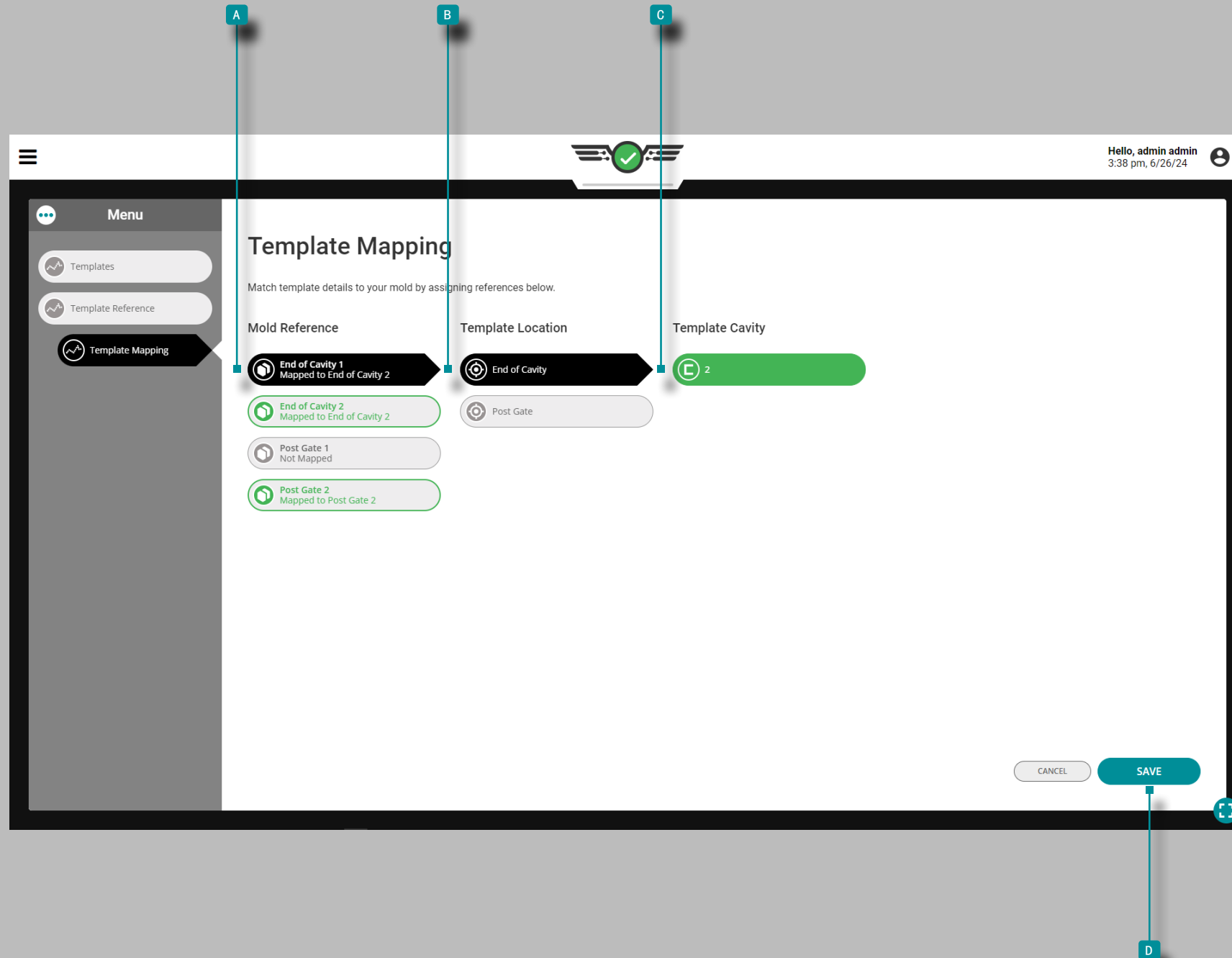


加载参考模板

点击 **A** 箭头按钮展开并查看周期数据曲线菜单，然后点击 **B** 菜单按钮查看模板菜单。点击 **C** 模板参考选项卡可查看可用的参考模板。点击 **D** 模具。或者，点击 **E** 搜索图标，然后输入模具名称以按名称搜索模具。点击 **F** 流程，然后点击 **G** 模板。点击 **H** 下一个按钮继续模板映射。

NOTE 如果流程中选择了模板，则加载参考模板时将自动卸载该模板。

作业仪表板（续）



模板映射

模板映射功能可以实现：

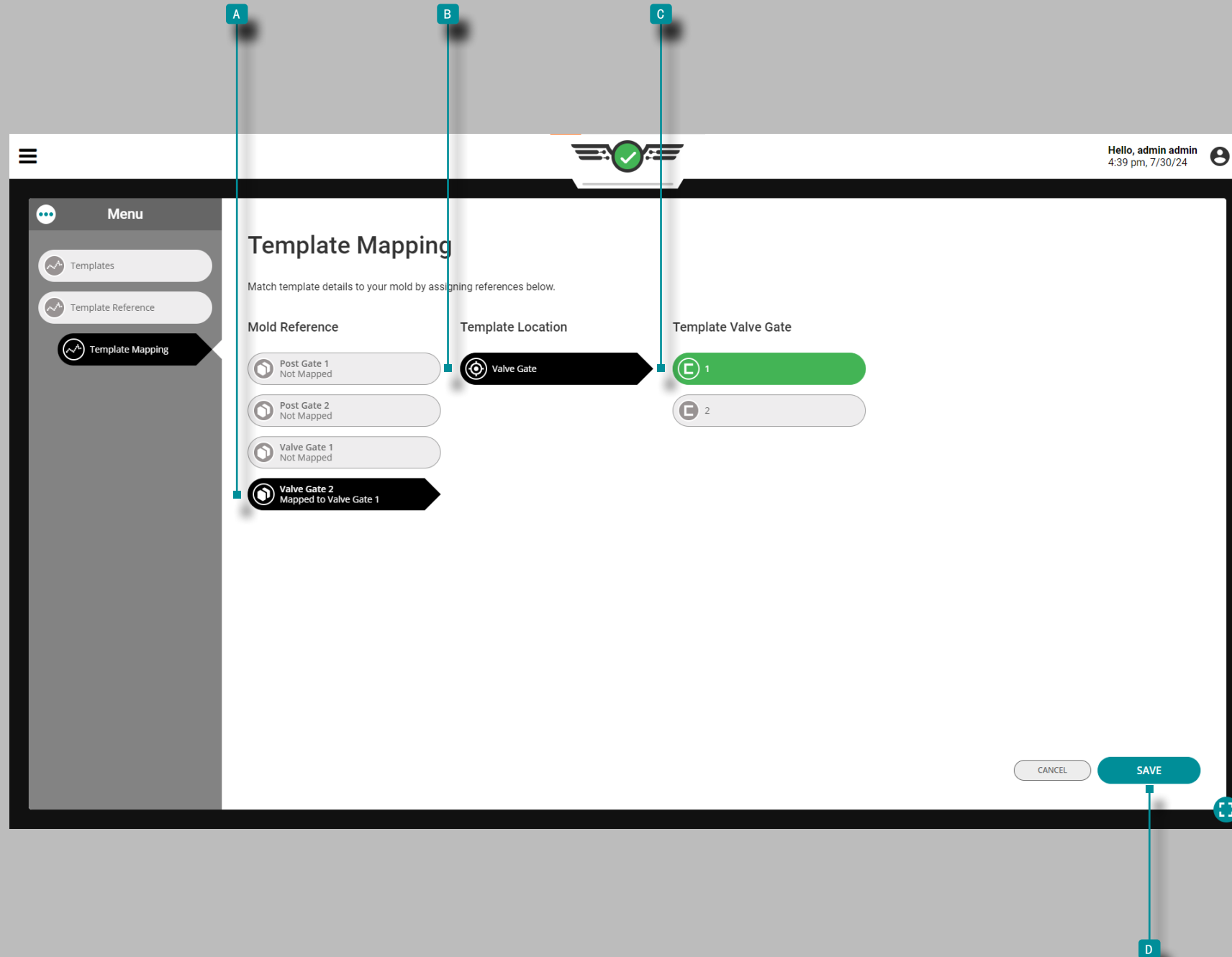
- 当前在模具中分配的型腔压力传感器与参考模板中的传感器相匹配。
- 模具中的阀门浇口分配与参考模板中的阀门浇口分配相匹配。

映射腔体压力传感器

任何腔体压力传感器与匹配位置/腔体/ID当前模具和参考模板模具之间的分配会自动映射。



点击 **A** 模具参考型腔压力传感器 进行选择，然后点击适当的 **B** 位置 和 **C** 模板 型腔，将模板参考传感器映射（匹配）到模具传感器。当所有传感器都已映射后，点击 **D** 保存 按钮。

作业仪表盘（续）

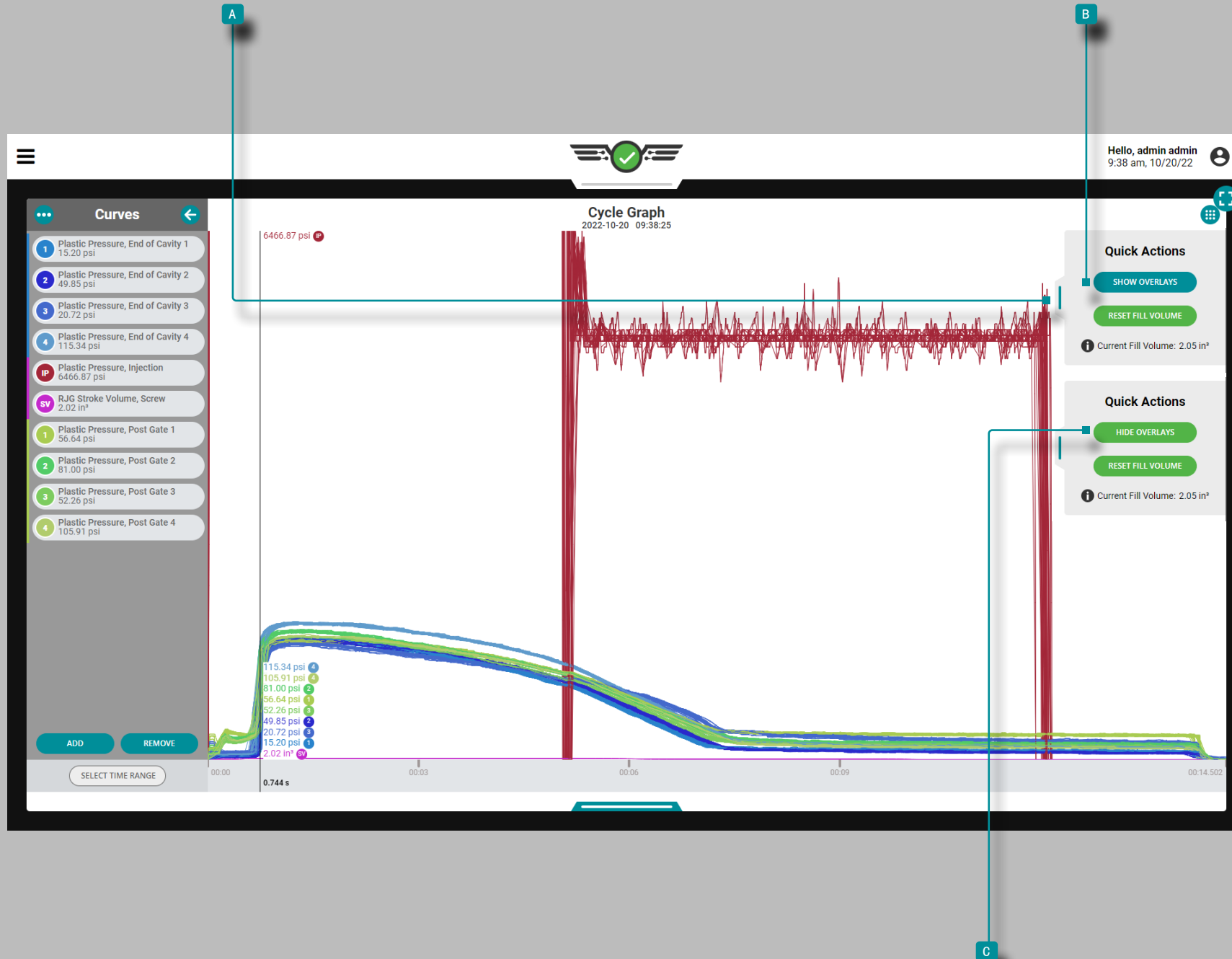


映射阀门浇口分配

任何具有匹配分配的阀门浇口分配都会自动在当前工艺和参考模板工艺之间映射。

点击  以选择 **A** 参考阀门浇口，然后点击工艺 **B** 阀门浇口 以将模板参考阀门浇口映射（匹配）到工艺阀门浇口。点击  **C** 保存 按钮。

作业仪表板（续）



循环图叠加循环

在周期图上，可以使用叠加功能将后续周期叠加在一起。

显示叠加循环

在循环图上，点击👆、按住并将 **A 快速操作** 菜单滑块向左拖动，然后点击👇 **B 显示叠加** 按钮；这将在激活覆盖功能时的当前循环之上覆盖每个后续循环。

清除覆盖循环

要删除覆盖循环，请点击循环图 **A 快速操作** 菜单上的👇 **C 隐藏覆盖** 按钮。

① **NOTE** 每当摘要或循环图的缩放比例发生变化时，应用的叠加层将被重置；CoPilot 系统不存储循环数据，它呈现数据。要查看存储的周期数据，请在 The Hub 软件上查看作业。

作业仪表板（续）



循环图传感器错误和数据丢失

在循环图上，导致数据丢失的传感器错误显示为点。传感器错误也会显示在摘要图表上；请参阅“传感器错误和丢失数据摘要图” on page 109。

作业仪表盘（续）



模板匹配

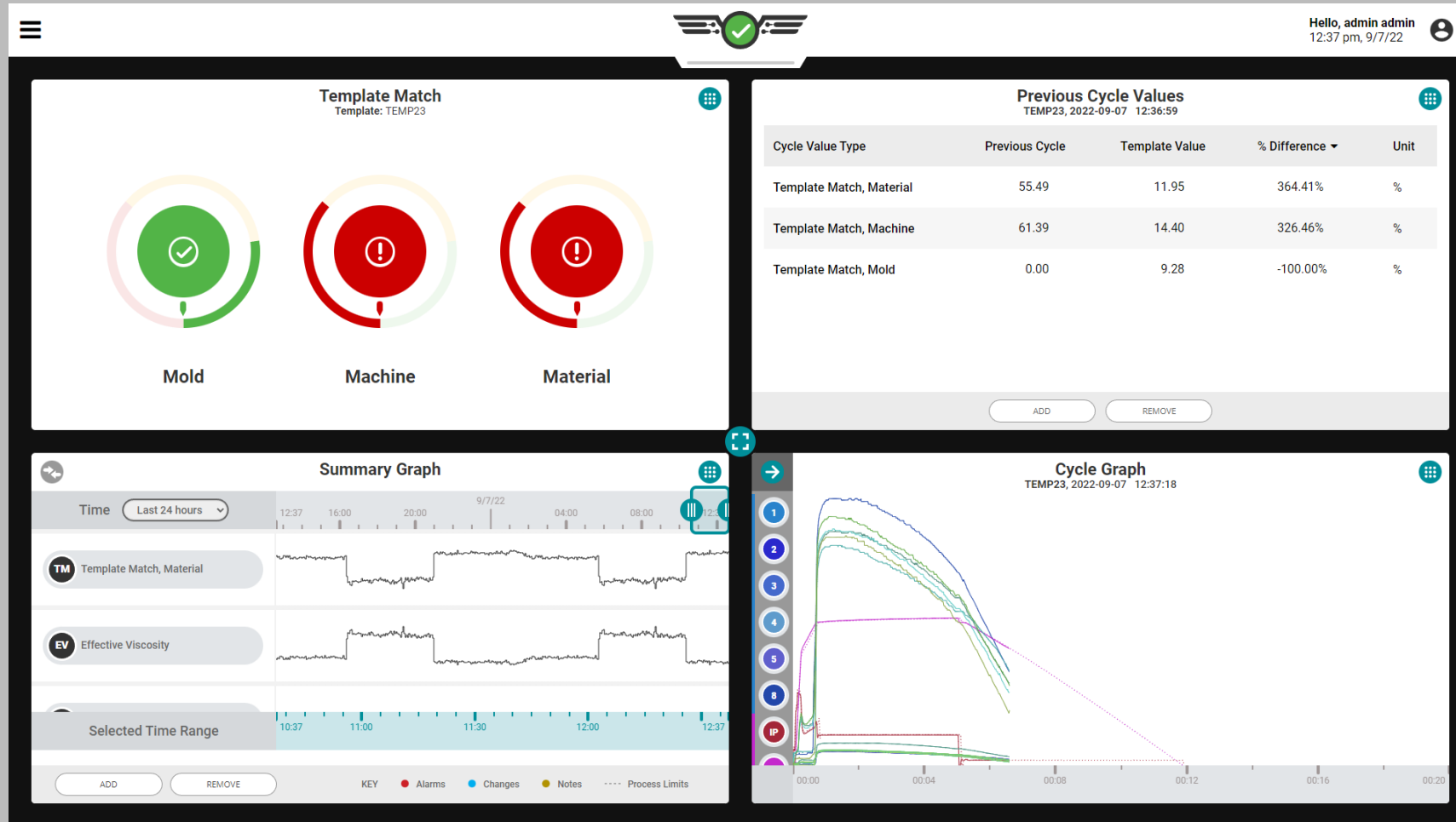
模板匹配小部件根据输入的良好和警告百分比以及循环图中为模具、机器和材料工艺值选择的工艺模板提供工艺模板匹配状态。模板匹配小部件将上一个周期的汇总值与模板值进行比较，并显示每个值的差异和百分比差异。

模板匹配小部件显示三个“表盘”：**A** 模具、**B** 机器、**C** 和材料。点击 并按住模板匹配表盘以查看所选表盘上一个周期的匹配百分比；松开拨盘以返回默认视图。

每个刻度盘上显示的匹配百分比对应于上一个周期与所引用模板值的匹配百分比。零百分比表示与模板值的差异为零；值与模板值的百分比差异越大，值越接近不匹配。当系统无法计算汇总变量时，将显示错误状态。

如果在过程设置期间没有为拨号输入百分比，则模板匹配拨号将处于非活动状态。

作业仪表板（续）



模板匹配（续）

必须在循环图上创建和加载模板，模板匹配小部件才能运行。有关创建和加载周期图模板的信息，请参阅“创建模板” on page 76。在创建模板以与模板匹配小部件一起使用之前，该过程必须稳定。

加载的模板名称显示在模板匹配小部件上。如果远程用户更改加载的模板，系统将使用该模板。如果连接/分配了新传感器，则必须保存新模板以包含新传感器。

用户可以添加和查看模板匹配模具、机器、and/or 汇总图表的材料趋势；请参阅“汇总图” on page 99。模具、机器和材料的总体百分比差异模板匹配可以在上一个循环值小部件上添加和查看；请参阅“上一周期值表” on page 110。

作业仪表盘（续）

The image shows two overlapping screenshots of a 'Template Match' dashboard. The top screenshot displays a 'Set Normal Process Variation' dialog box with a 'Cycles Back' input field set to 20. A red error banner at the bottom of the dialog reads: 'The number of Cycles Back (20) must be less than the number of previously completed cycles. 3 cycles have been completed for this job.' The bottom screenshot shows a 'Calculate Ranges' table with columns for Type, Min, Max, Range, and Unit. A yellow confirmation dialog is overlaid on the table, asking: 'Are you sure you want to reset the template match ranges? This action cannot be undone.' with 'CANCEL' and 'RESET RANGES' buttons.

Type	Min	Max	Range	Unit
Transfer, Stroke Volume	-1.000	-1.000	0.000	in ³
Template Match, Mold	-1.000	-1.000	0.000	%
Template Match, Material	-1.000	-1.000	0.000	%
Template Match, Machine	-1.000	-1.000	0.000	%
Shot Size, Stroke Volume	-1.000	-1.000	0.000	in ³
RJG Transfer, RJG Stroke Volume	-1.000	-1.000	0.000	in ³
RJG Shot Size, RJG Stroke Volume	-1.000	-1.000	0.000	in ³
Recovery Time	-1.000	-1.000	0.000	sec
Peak Pressure, Post Gate 1	-1.000	-1.000	0.000	psi
Peak Pressure, End of Cavity 4	1.000	1.000	0.000	psi
Peak Pressure, End of Cavity 3	1.000	1.000	0.000	psi
Peak Pressure, End of Cavity 2	1.000	1.000	0.000	psi

设置正常过程变化

当运行大多数模具和材料时，会出现一定量的正常变化。

为了减少基于正常变化的模板匹配警报的发生，请确保流程稳定并创建良好的零件，然后允许其运行至少 20 个周期，然后再继续。

要设置流程的范围（如果流程中当前不存在范围），请点击模板匹配小组件左上角的 **A** 齿轮图标。

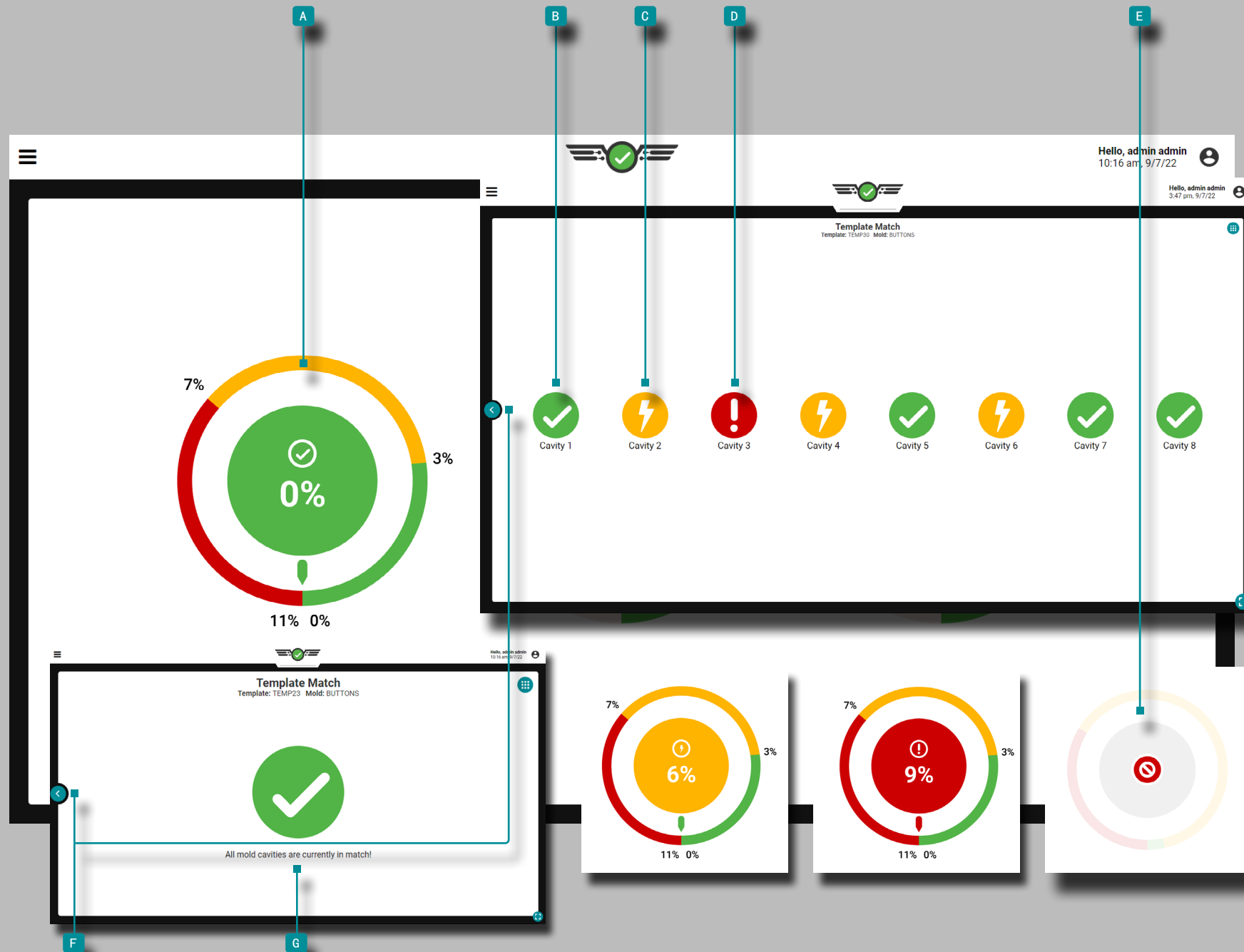
输入 **B** 返回的循环次数（最少 20）；如果没有输入值，系统默认为最小值 20。如果输入的周期多于已运行的周期，则会生成 **C** 用户通知 以通知用户。

点击 **D** “计算范围” 按钮计算正常过程变异范围。

显示每个可用汇总变量（包括当前未用于模板匹配的变量）的 **E** 类型、**F** 最低限度、**G** 最大限度、**H** 范围和 **I** 单元的表格。点击 **J** 后退图标 可返回到模板匹配仪表视图。

要重置范围，请点击模板匹配小部件上的 **K** 重置范围 按钮，然后 点击用户通知上的 **L** 重置范围 按钮以确认重置。用户必须设置新的循环数，并在范围重置发生后再次计算范围以设置正常的过程变化。

作业仪表板（续）



模具匹配

模具匹配刻度盘监控并显示连接和分配的型腔压力传感器匹配百分比。模具匹配百分比基于前一个周期的 EOC 冷却速率、峰值压力、型腔填充时间和型腔填充 & 打包时间摘要值与所选模板值的比较。如果表盘中心为绿色，则所有腔体都在“良好”匹配范围内；如果表盘的中心是黄色的，则至少有一个空腔在“警告”范围内；如果表盘的中心是红色的，则至少有一个空腔“不匹配”。

在工艺设置期间，模具匹配设置默认为 3%（良好匹配百分比）和 7%（警告匹配百分比）。

点击 **A** 模具匹配转盘 上的 可查看 **B** 良好型腔、**C** 警告型腔、**D** 不匹配型腔和 **E** 错误状态型腔。点击 **F** 后退按钮 返回到模板匹配小部件概览。如果所有传感器都匹配，模具匹配表盘将 **G** 在匹配屏幕中显示所有传感器的整体。模具名称显示在模具匹配详细信息视图中。

当传感器失效时，将显示 **E** 错误状态。如果没有连接/分配模具传感器，模具匹配模板拨盘将处于非活动状态。



作业仪表板（续）

机器匹配

机器匹配表盘监控并显示 11 个机器相关值的匹配百分比，包括：

- 工艺填充时间
- 切换体积
- 射出量
- 抓住时间， 恢复时间，
- 减压/每搏输出量，
- 坐垫/行程容积，
- 冷却时间，
- 周期时间，
- 保持压力/塑料压力， 和
- 背压/塑料压力。

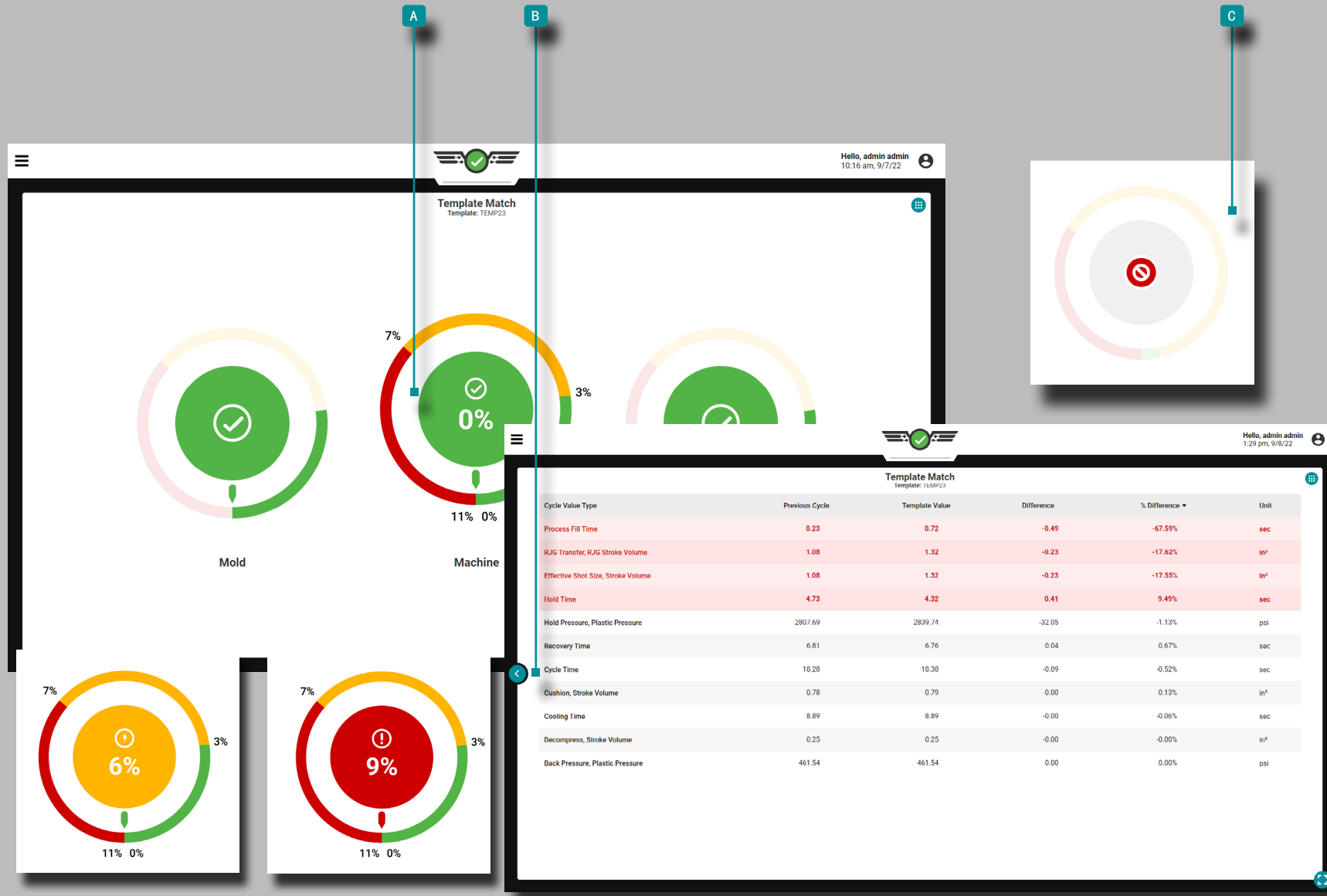
良好或警告匹配百分比没有默认设置；始终根据经过验证的稳定过程值设置良好和警告匹配百分比。如果表盘中心为绿色，则所有值都在“良好”匹配范围内；如果表盘中心为黄色，则至少有一个值在“警告”范围内；如果表盘的中心是红色的，则至少有一个值是“不匹配”。

点击 **A** 机器匹配转盘 上的  以查看机器值。点击 **B** 后退按钮  返回到模板匹配小部件概览。

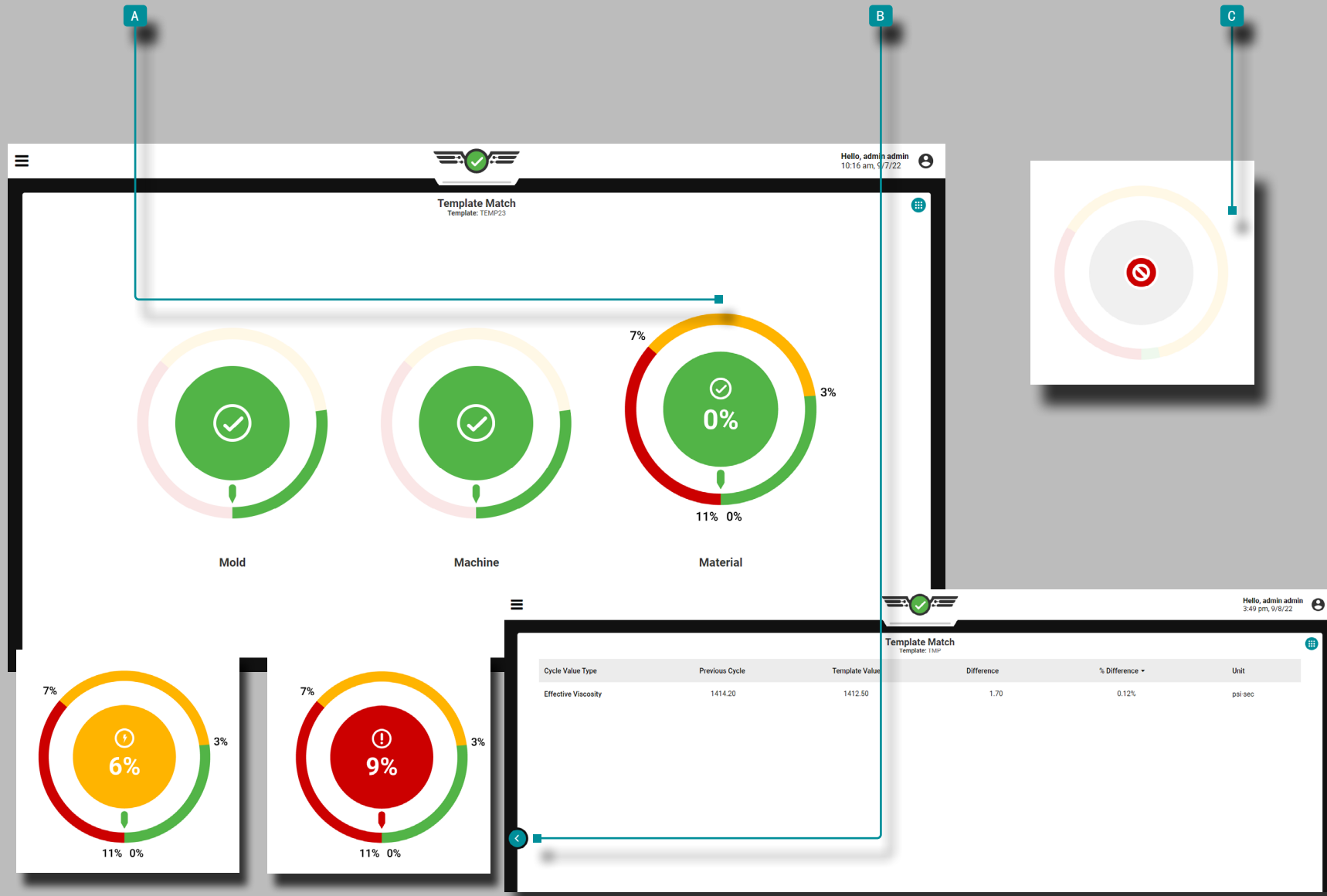
确保分拣输出时间设置为模具结束夹紧在工艺设置期间允许冷却时间待计算； 请参阅“分选输出时间设置” on page 41。

当机器传感器失效时，将显示 **C** 错误状态。如果未指定机器良好或警告限制，则机器匹配模板拨盘将处于非活动状态。

为了使机器匹配起作用，请填写体积 必须使用循环图上的光标进行设置。请参阅“设定填充体积在光标处” on page 68 页面上的有关设置填充的信息和说明体积在光标处。



作业仪表板（续）



材料匹配

材料匹配刻度盘监控并显示有效粘度匹配百分比。材料匹配基于前一个循环的有效粘度与所选模板有效粘度值的比较。良好或警告匹配百分比没有默认设置；始终根据经过验证的稳定过程值设置良好和警告匹配百分比。如果表盘中心为绿色，则有效粘度在“良好”匹配范围内；如果表盘的中心为黄色，则有效粘度在“警告”范围内；如果表盘的中心是红色的，则有效粘度“不匹配”。

点击 **A** 材料匹配 表盘 上的 以查看上一个循环、模板、差异和百分比差异有效粘度值。点击 **B** 后退按钮 返回到模板匹配小部件概览。当机器传感器无效时，将显示 **C** 错误状态。如果没有指定材料合格或警告限制，则材料匹配模板刻度盘将处于非活动状态。

如果材料匹配发生变化，而没有机器设置/机器匹配值且温度没有变化，则进料发生了变化。

为了使材料匹配起作用，必须使用循环图上的光标设置填充量。有关在光标处设置填充量的信息和说明，请参阅页面上“设定填充体积在光标处” on page 68。

作业仪表板（续）

The screenshot displays the 'Template Match Options' configuration screen. It features three columns for 'Mold Match', 'Machine Match', and 'Material Match'. Each column includes a circular progress indicator showing a '1%' match. Below each indicator are two sliders: 'Good Match Percentage' and 'Warning Match Percentage'. The 'Material Match' column has a '20%' warning match percentage. At the bottom right, there are 'DONE' and 'SAVE' buttons. Callout boxes A through G are placed around the interface to highlight specific elements: A (Menu), B (Settings), C (Template Match card), D (Match percentage field), E (Save button), F (Done button), and G (Enable Template Match toggle).

编辑模板匹配百分比

模板匹配模具、机器和材料良好和警告匹配百分比可以通过设置仪表板进行编辑。

点击 **A** 菜单按钮，点击 **B** 设置仪表板，然后点击 **C** 模板匹配设置仪表板卡；点击 **D** 良好或警告匹配百分比字段以编辑该字段。输入所需的匹配百分比，然后点击 **E** “保存”按钮保存更改，或点击 **F** “完成”按钮退出并取消任何更改。

打开/关闭模板匹配

模板匹配功能可以开启/关通过设置仪表板卡设置后。

点击 **A** 菜单按钮，点击 **B** 设置仪表板，然后点击 **C** 模板匹配设置仪表板卡；点击 **G** 启用模板匹配开/关滑块打开或关闭模板匹配功能，然后点击 **E** 节省按钮保存更改，或点击 **F** 完毕按钮退出并取消任何更改。

作业仪表板（续）



工艺匹配协助

位于模板匹配小部件上的工艺匹配辅助功能为工艺技术人员提供建议，通过系统地校正与型腔填充、型腔保压和冷却相关的工艺变量来校正与模板不匹配的模具压力和材料粘度。

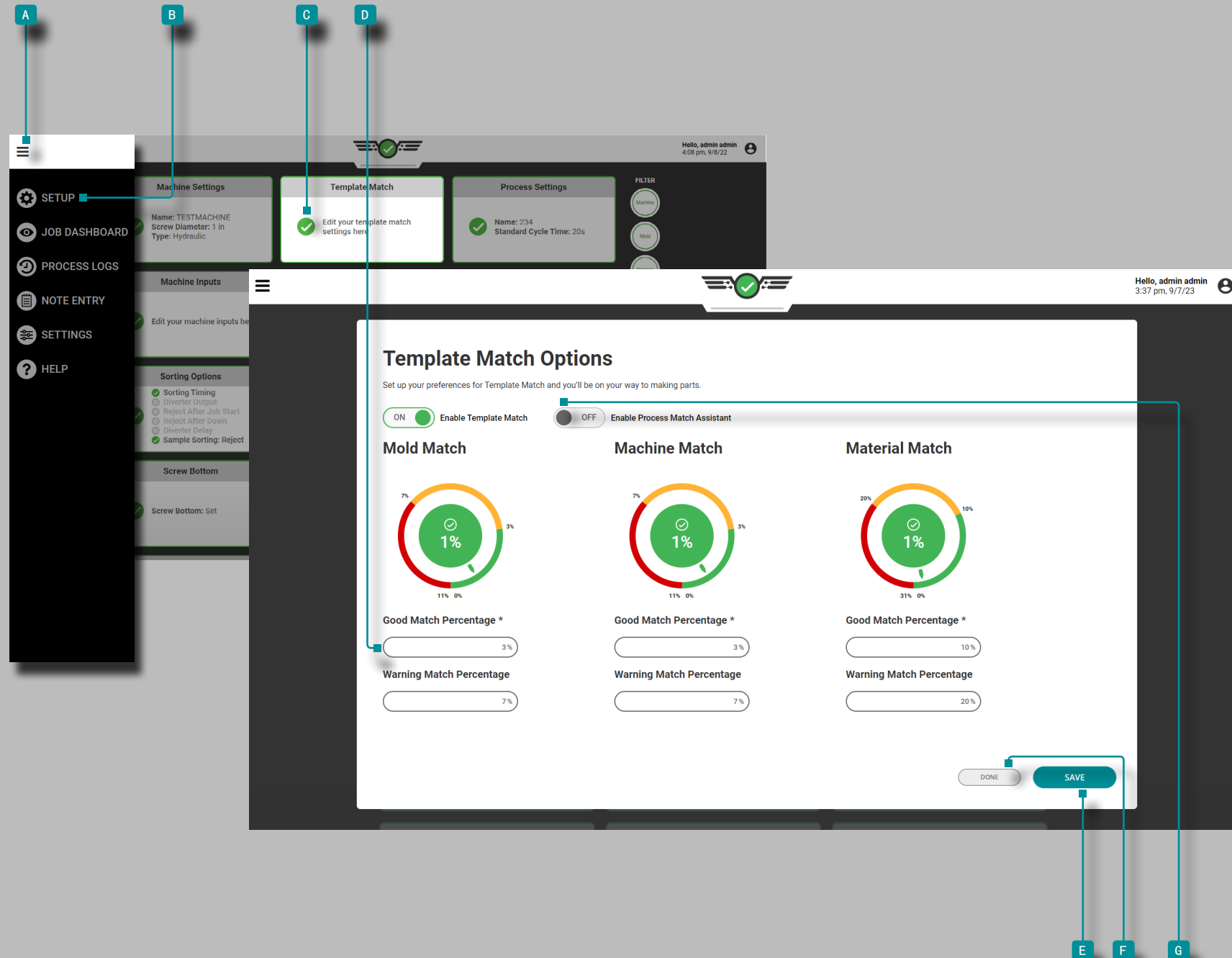
要求

要使用流程匹配帮助，需要满足以下条件：

1. 必须已连接、分配型腔压力传感器
2. 必须加载流程模板。流程匹配助手将与现有的 CoPilot 模板配合使用；这些模板将具有追溯计算的摘要数据，这些数据可能会影响工作绩效或可能导致模板匹配和建议变得不可靠。
3. 必须在流程上启用流程匹配辅助 Setup>Process 设置期间或设置过程中的设置卡 Dashboard>Template 匹配仪表板卡。
4. 在开始提供建议之前，当前工作必须至少完成 10 个周期。
5. 具有工艺工程师或工艺技术员角色的用户必须登录到 CoPilot 系统。

CAUTION 工艺匹配辅助目前不适用于 DECOUPLED III 工艺。

作业仪表板（续）



处理匹配协助激活

流程匹配助手功能可以打开/关通过设置仪表板卡进行设置后。

点击 **A** 菜单按钮，点击 **B** 设置仪表板，然后点击 **C** 模板匹配设置仪表板卡；点击 **G** “启用流程匹配助手开/关”滑块以打开或关闭“流程匹配助手”功能，然后点击 **E** “保存”按钮保存更改，或点击 **F** “完成”按钮退出并取消任何更改。

当模具处于匹配状态时，工艺匹配辅助控制栏会隐藏。仅当模具处于警告或不匹配状态时，带有“开始建议”按钮的控制栏才可见。

如果模具不匹配 并且 未选择模板匹配小部件，则每个小部件选择图标都会切换到带有脉冲动画的不匹配状态。当模具不匹配时，如果尚未选择模板匹配小部件，则小部件选择菜单应显示一条消息并突出显示模板匹配小部件。

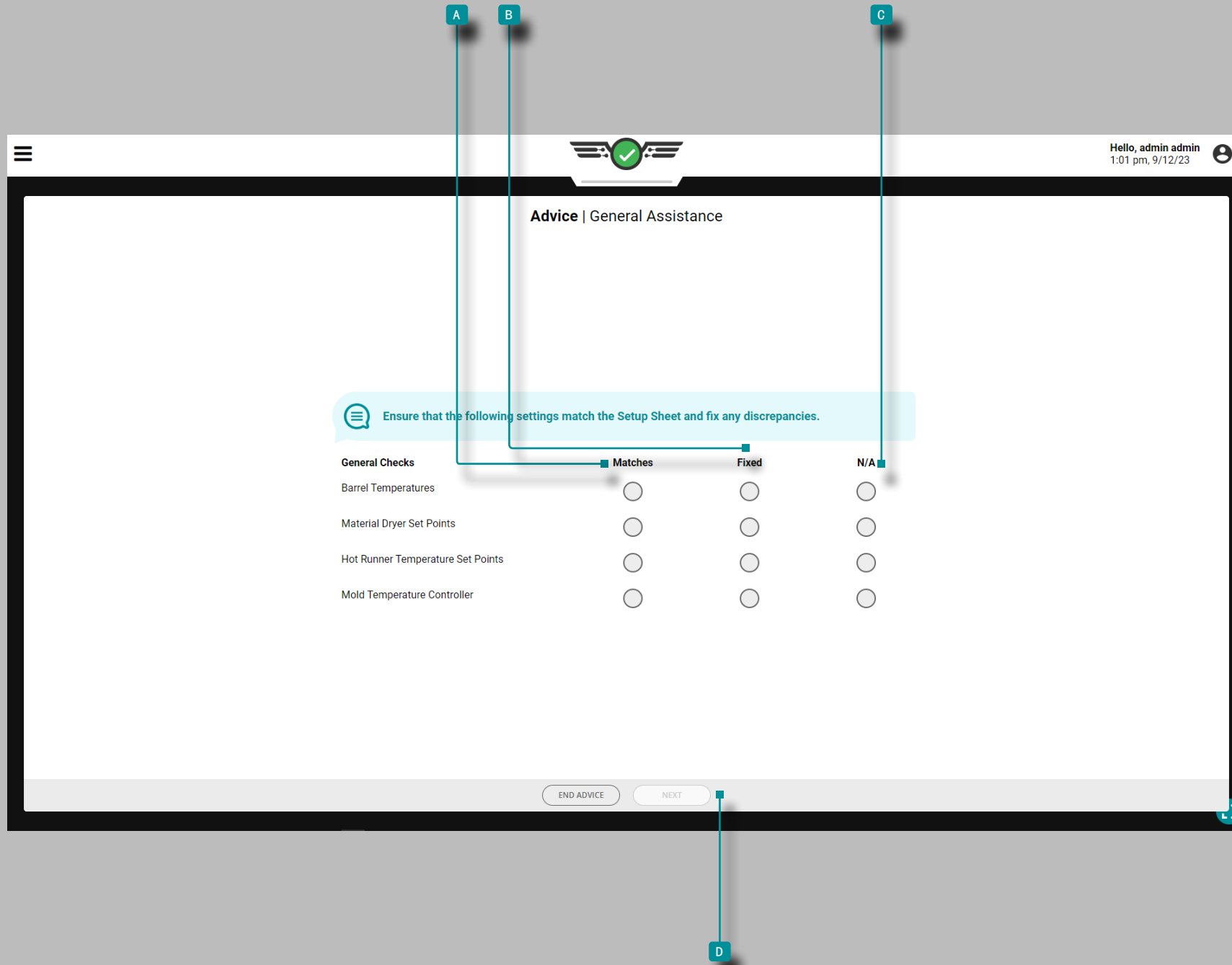
CAUTION 在建议过程中不会引用复合变量。

不匹配并不意味着存在活动警报周期或损坏部件，只是当前流程与所选流程模板不匹配。

CAUTION 用户必须登录才能启动建议。

NOTE 工艺工程师可以针对任何模具禁用工艺匹配辅助。

作业仪表板（续）



一般检查

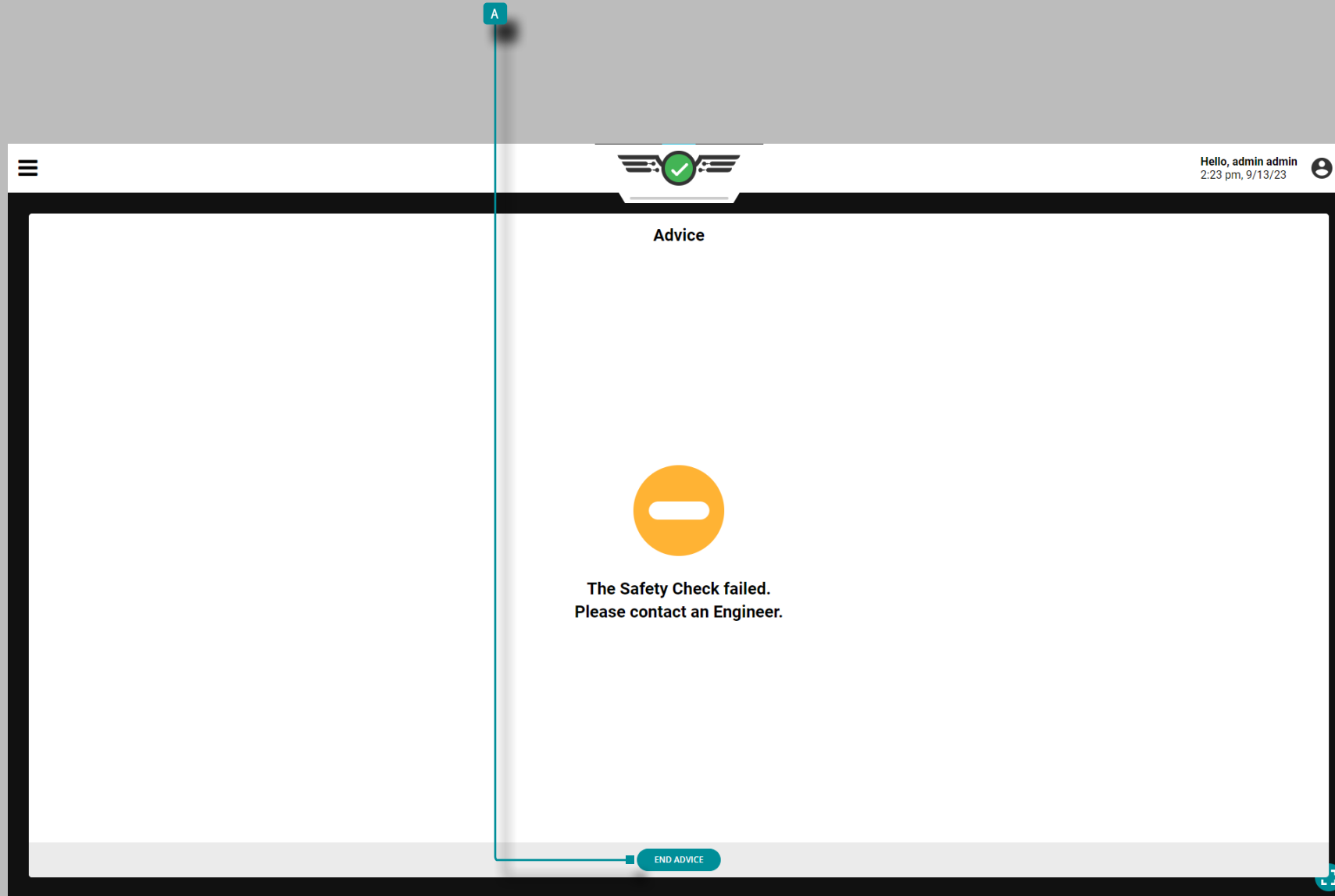
常规检查是对设置表上的设置进行检查，其中包括使用 RJG, Inc. 无法轻松检测到的任何无关设置。CoPilot 系统硬件，包括：

- 炮筒温度
- 物料干燥机设定点
- 热流道温度设定点
- 模具温度控制器

点击 选择 **A** “匹配”、**B** “固定”或 **C** N/A 对于每个常规检查，然后点击 **D** 下一步按钮继续处理匹配帮助。一般检查完成后，系统将进入三十分钟的等待，然后流程匹配协助将提供下一步。

每次作业停止、机器信号通信中断导致机器停机状态或用户取消先前的建议会话时，都必须完成常规检查。


作业仪表板（续）



启动建议

完成常规检查后，以下所有内容必须为真，否则软件将引导用户“获取工程师”并且不提供建议/帮助：

- 至少 50% 的型腔必须处于警告或不匹配状态；
- 材料粘度必须在或等于循环模板的 $\pm 20\%$ 以内；
- 型腔填充时间平衡必须大于或等于最后 10 个周期中至少 8 个周期的下限；
- 所有型腔峰值压力不得超过循环模板的 10%； 和/或
- 循环模板中缺少建议所需的摘要变量。

如果软件显示“获取工程师”页面，请点击  **A** “结束建议”按钮，然后填写所需的注释（请参阅第“建议注意事项” on page 97）。

作业仪表盘（续）

The screenshot shows a dashboard interface with the following components:

- Header:** A hamburger menu icon on the left, a green checkmark icon in the center, and a user profile on the right with the text "Hello, admin admin" and "1:43 pm, 9/12/23".
- Main Content:** A large white area with the title "Advice | Fill Process Match" and subtitle "Template: TEMP2".
- Advice Card:** A light blue card with a speech bubble icon, containing the text "Decrease the Fill Speed setpoint." and "Process Fill Time is too fast and does not match the Template.".
- Table:** A table with four columns: "Process Fill Time", "Template Value", "Difference", and "% Difference". The values are: 0.65 sec, 0.71 sec, -0.04 sec, and -4.96%.
- Buttons:** "END ADVICE" and "NEXT" buttons at the bottom of the main content area.

Callout boxes A-F point to the following elements:

- A:** The advice card.
- B:** The "Process Fill Time" value (0.65 sec).
- C:** The "Template Value" (0.71 sec).
- D:** The "Difference" value (-0.04 sec).
- E:** The "% Difference" value (-4.96%).
- F:** The "NEXT" button.

建议

完成常规检查后，如果满足建议启动要求，CoPilot 系统将显示 **A 建议**，以纠正流程以匹配模板。将显示正在校正的变量的 **B 当前值**，以及 **C 模板值**、**D 差异**和 **E 差异百分比**。

进行建议的更改，然后 点击 **F 下一步** 按钮继续。

作业仪表板（续）



建议（续）

流程匹配辅助建议将允许流程在进行影响流程变量的更改后稳定三个周期。等待三个周期过去。

当三个周期等待结束后，视图将更改为：

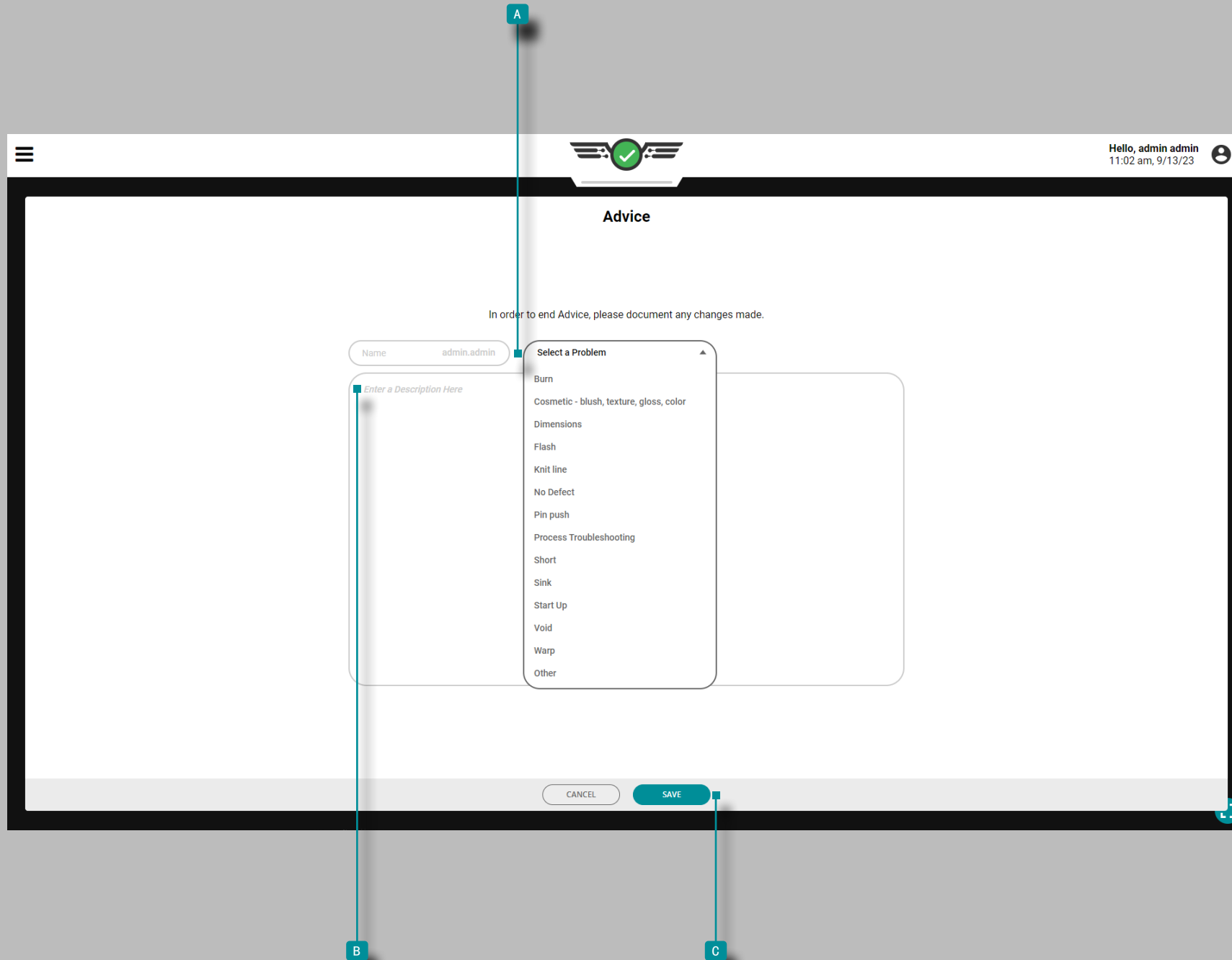
- 引导用户进行下一步建议； 点击 **下一步 A 按钮** 继续建议，或 点击 **B 结束建议** 退出建议，或者
- 确认模板已匹配/咨询会话成功； 点击 **C 结束建议按钮** 退出建议屏幕，然后填写所需的注释（请参阅第“建议注意事项” on page 97）。

如果出现以下情况，建议将停止：




- 已超过三个建议尝试并提示他们下一步该做什么
- 如果型腔峰值压力高于模板匹配上限 10%，建议也会停止，以防止溢料和损坏 模具
- 在执行一般检查以及验证背压和螺杆运行时间后，材料粘度变化超过 20%

在软件中生成建议文档并进行版本控制，该文档将记录遵循的建议规则集以及提供建议以纠正过程变量值的次数，以便在调查问题时易于使用。

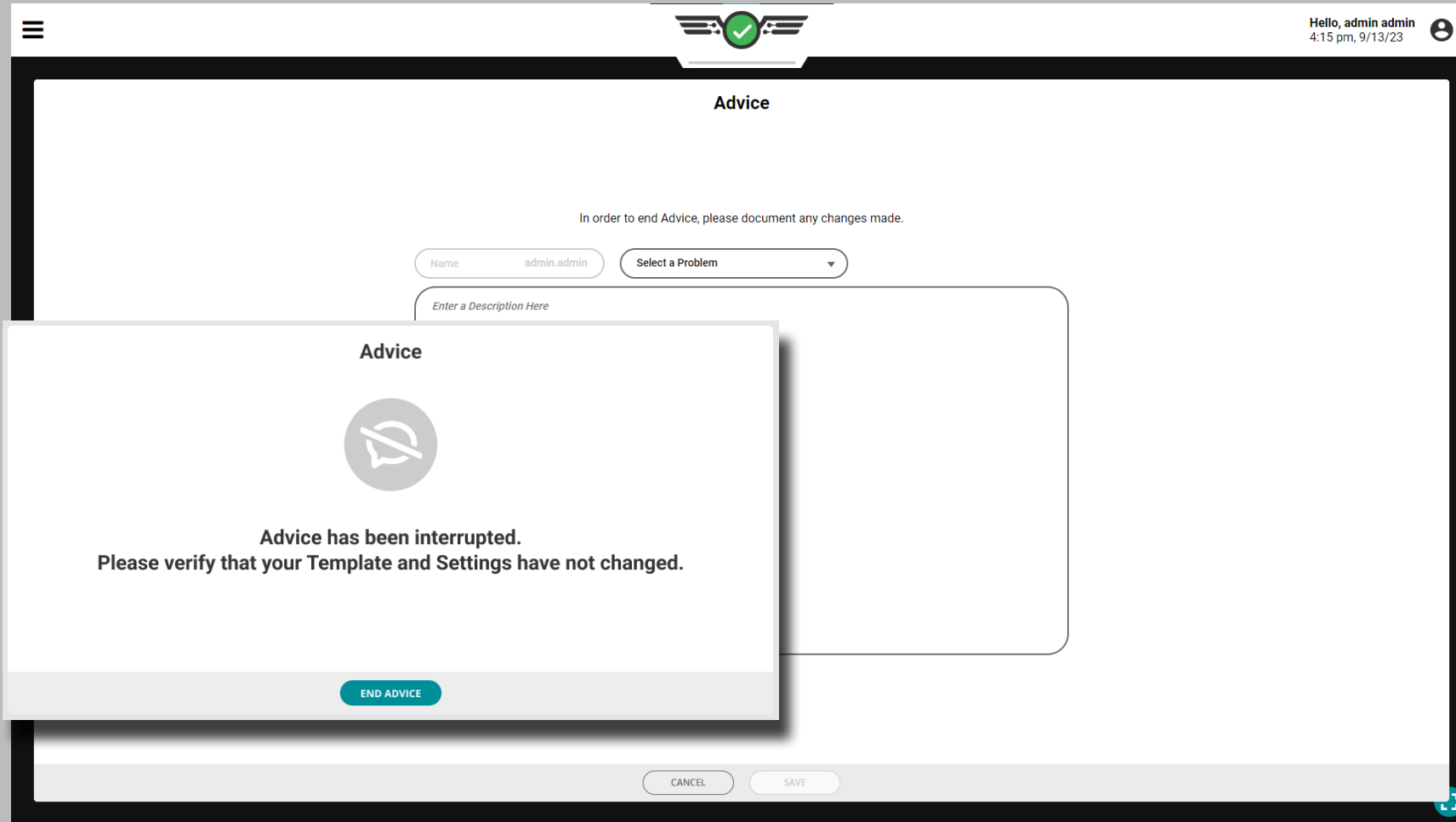
作业仪表盘（续）



建议注意事项

当建议会话完成或在完成之前放弃时，必须输入注释。系统将使用登录的用户名自动填充注释名称字段；名称字段不可编辑。点击  从下拉列表中选择模具工艺 **A** 问题 类型（短路、毛边、水槽等），然后 点击  字段输入 **B** 描述；点击  **C** 保存 按钮保存笔记。在流程匹配建议工作流程中创建的注释可在“注释”小部件或“注释”选项卡下找到；请参阅“备注” on page 137 和“注释输入” on page 151。

作业仪表盘（续）



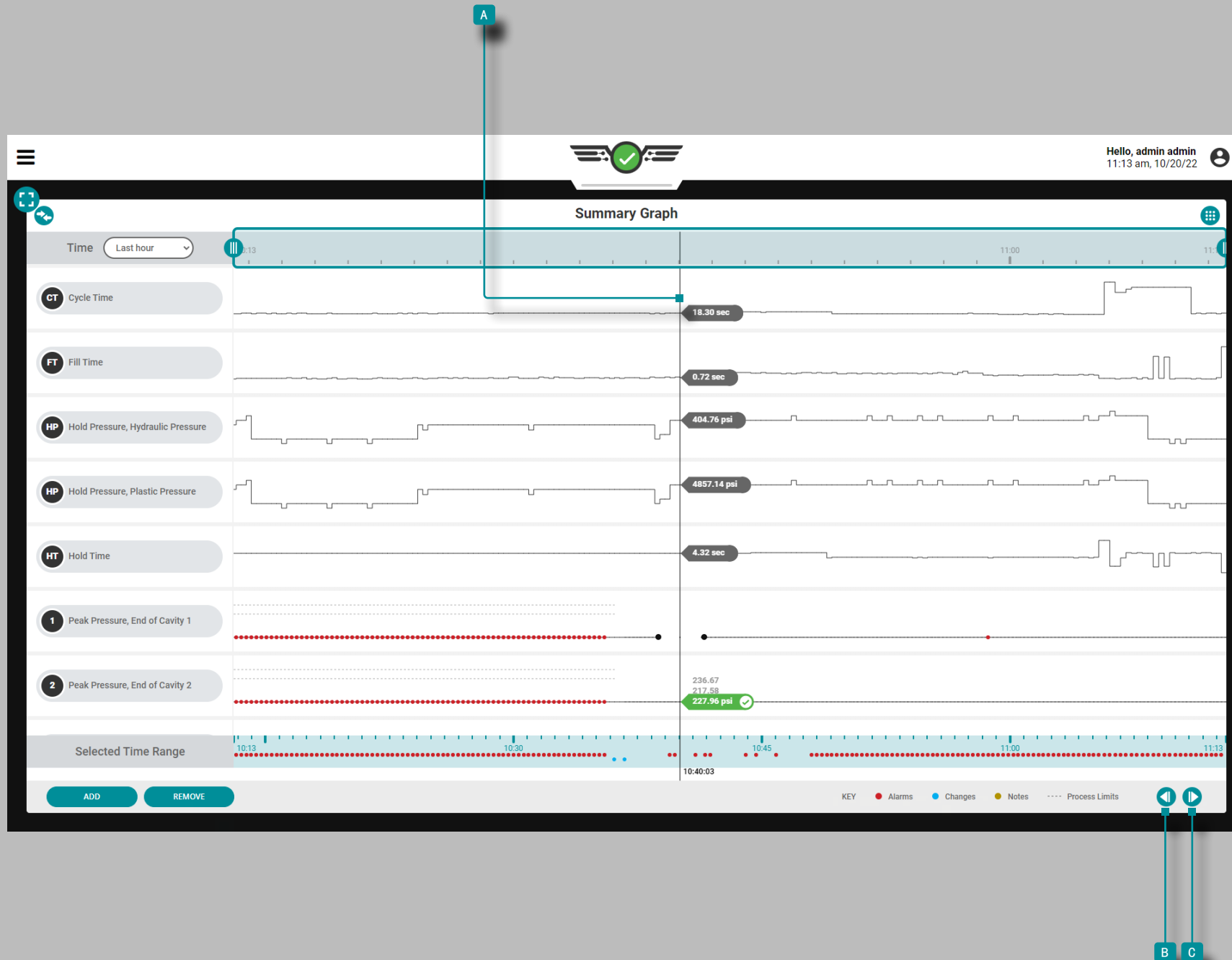
建议中断

如果在使用流程匹配辅助功能过程中发生以下任何行为，软件会将咨询会话记录为“中断”：

- 作业已停止
- 机器进入停机状态
- 循环模板已更改
- 流程上的模板匹配阈值已更改

除非作业已停止，否则用户必须在建议会话中断后输入注释；请参阅第“建议注意事项” on page 97。

作业仪表板（续）



汇总图

周期数据趋势

周期图提供了形成趋势并突出显示警报条件的作业周期汇总数据的选择和图形化显示。

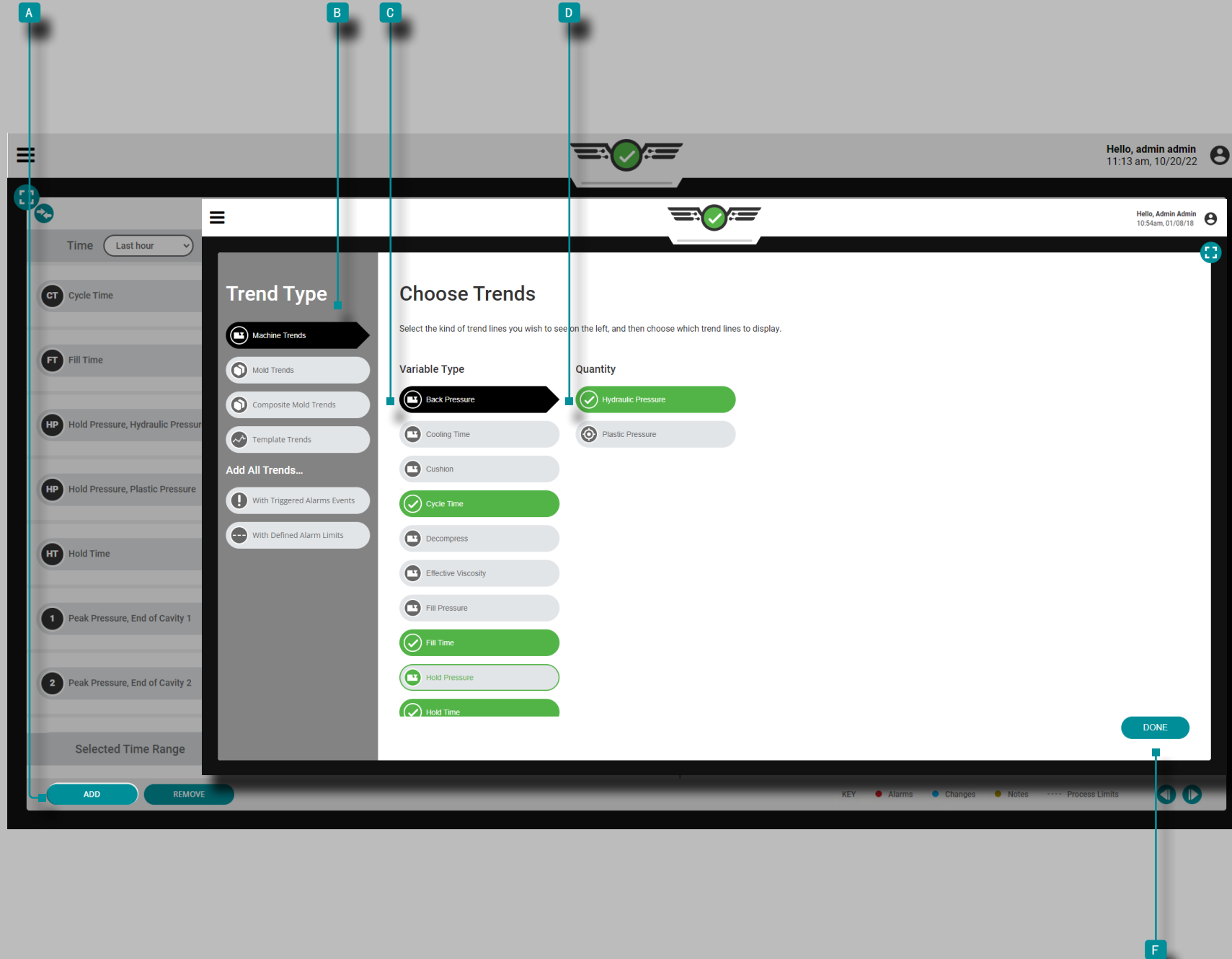
周期汇总数据是一个完整周期的汇总值；一个数据点代表一个周期。数据点按时间顺序显示，创建一条曲线并允许查看趋势。可用的周期数据趋势的类型和数量取决于所安装的设备（机器和模具）。

为每个循环数据趋势类型设置的过程上下限用虚线（----）显示趋势；警告（●），闹钟（●），变化（●），和笔记（●）也显示在每个趋势上。

点击 并按住汇总图以显示 **A** 光标；**A** 光标显示周期数据曲线值。拖动 **A** 光标 ← 左右 → 以查看整个周期数据曲线上的值。

点击 **B** 上一个或 **C** 下一个按钮将光标移至上一个或下一个周期。

作业仪表板（续）

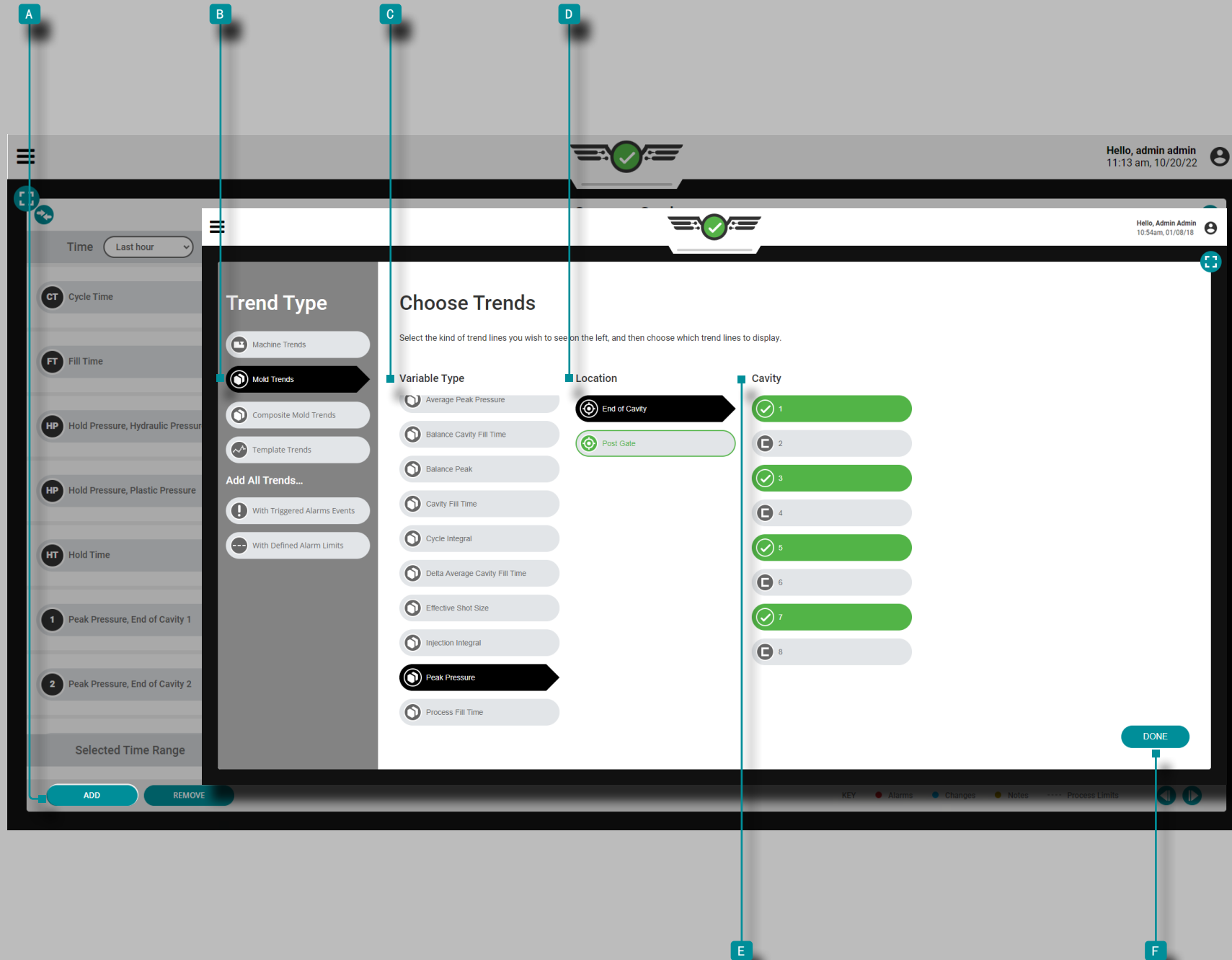


汇总图控件

添加机器趋势

点击 **A** 添加按钮查看可选的机器周期数据趋势；点击 **B** 所需的 **B** 周期数据趋势类型 **C** 和变量类型，然后（如果适用）点击 **D** 所需的 **D** 的数量，然后点击 **E** “完成”按钮以返回到汇总图。

作业仪表板（续）

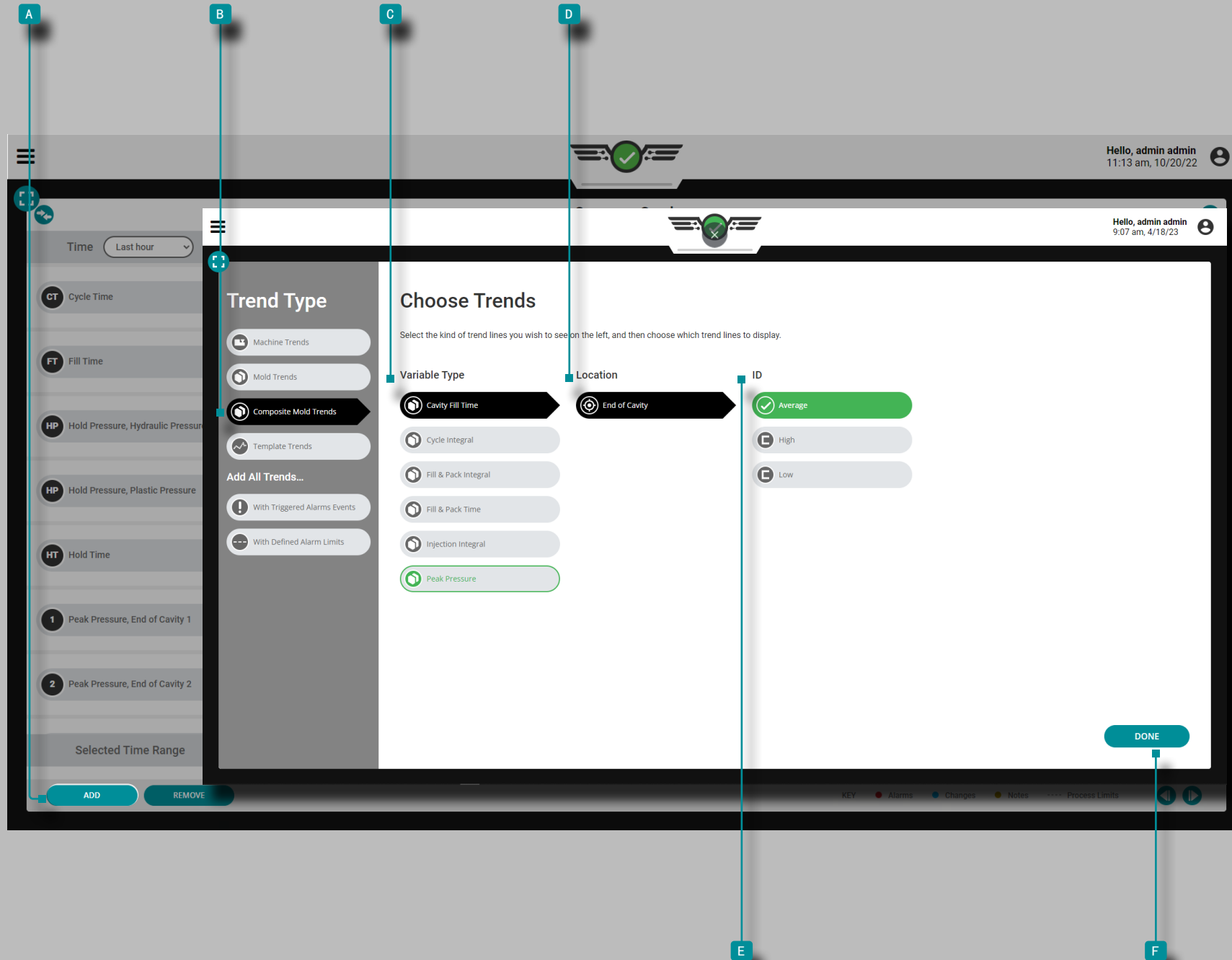


汇总图控件（续）

添加模具趋势

点击 添 **A** 加按钮查看可选择的模 具循环数据 趋势；
点击 所需的 **B** 循环数据趋势类型、**C** 变量类型、**D** 位
置，并且（如果适用）点击 所需的 **E** 腔体， 然后点击
F 完成按钮返回到摘要图表

作业仪表板（续）

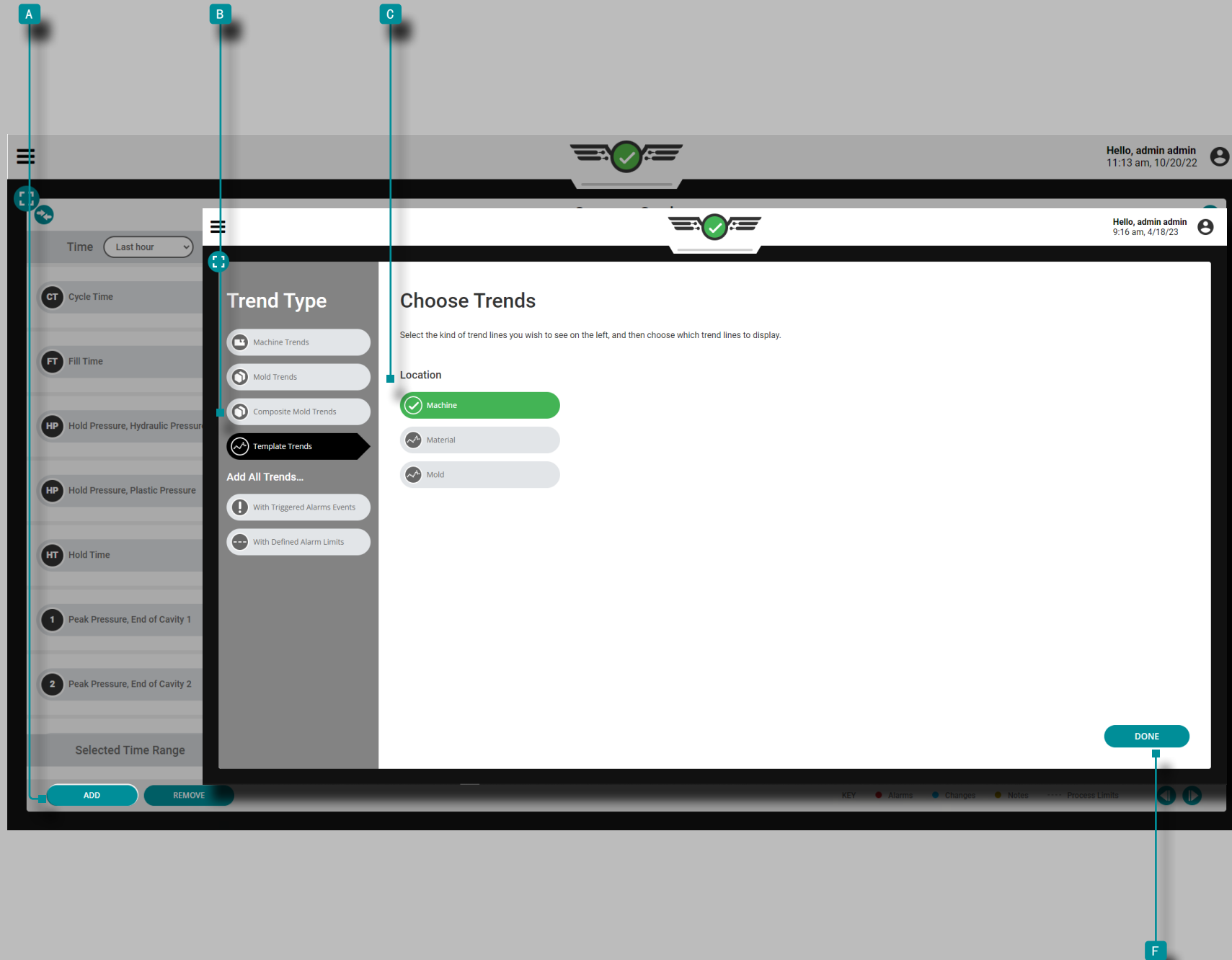


汇总图控件（续）

添加复合模具趋势

点击【**A** ADD】按钮查看可选择的周期数据趋势；点击【**B** 复合模具趋势、**C** 变量类型、**D** 位置，然后点击【**E** ID（平均、高、低或范围），然后点击【**F** 完成按钮 返回到摘要图形。

作业仪表盘（续）

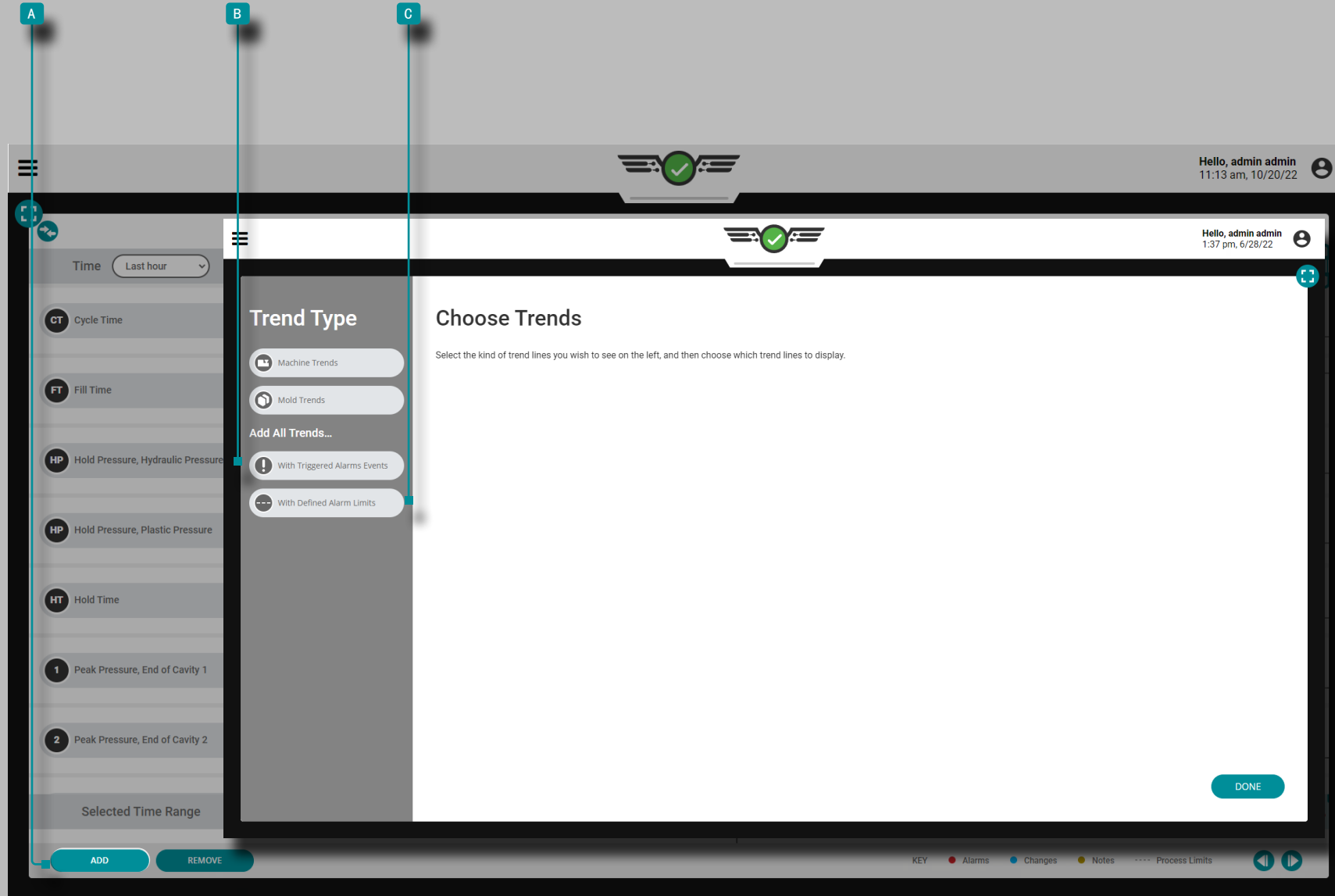


汇总图控件（续）

添加模板趋势

点击【**A** 添加】按钮查看可选模板周期数据趋势；点击【**B** 模板趋势，**C** 位置（机器、材料或模具），然后点击【**F** 完成】按钮返回到摘要图。

作业仪表板（续）

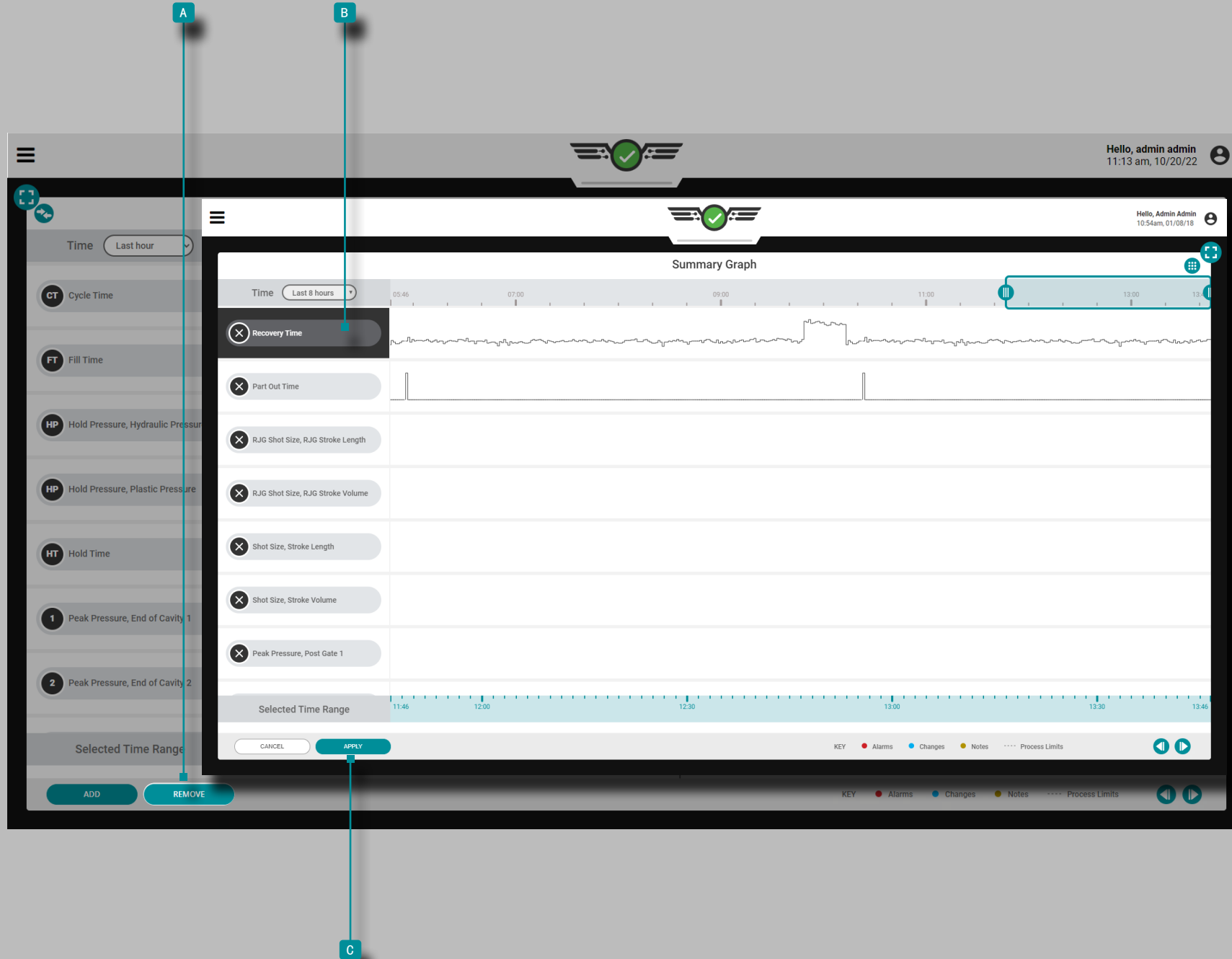


汇总图控件（续）

添加带有警报或限制的所有趋势

点击 **A** 添加按钮查看可选择的机器或模具周期数据趋势；
点击 **B** 添加触发警报事件的所有趋势和/或 **C** 添加定义警报限值的所有趋势按钮以显示警报事件的所有趋势和/或设置限值并返回汇总图。

作业仪表板（续）

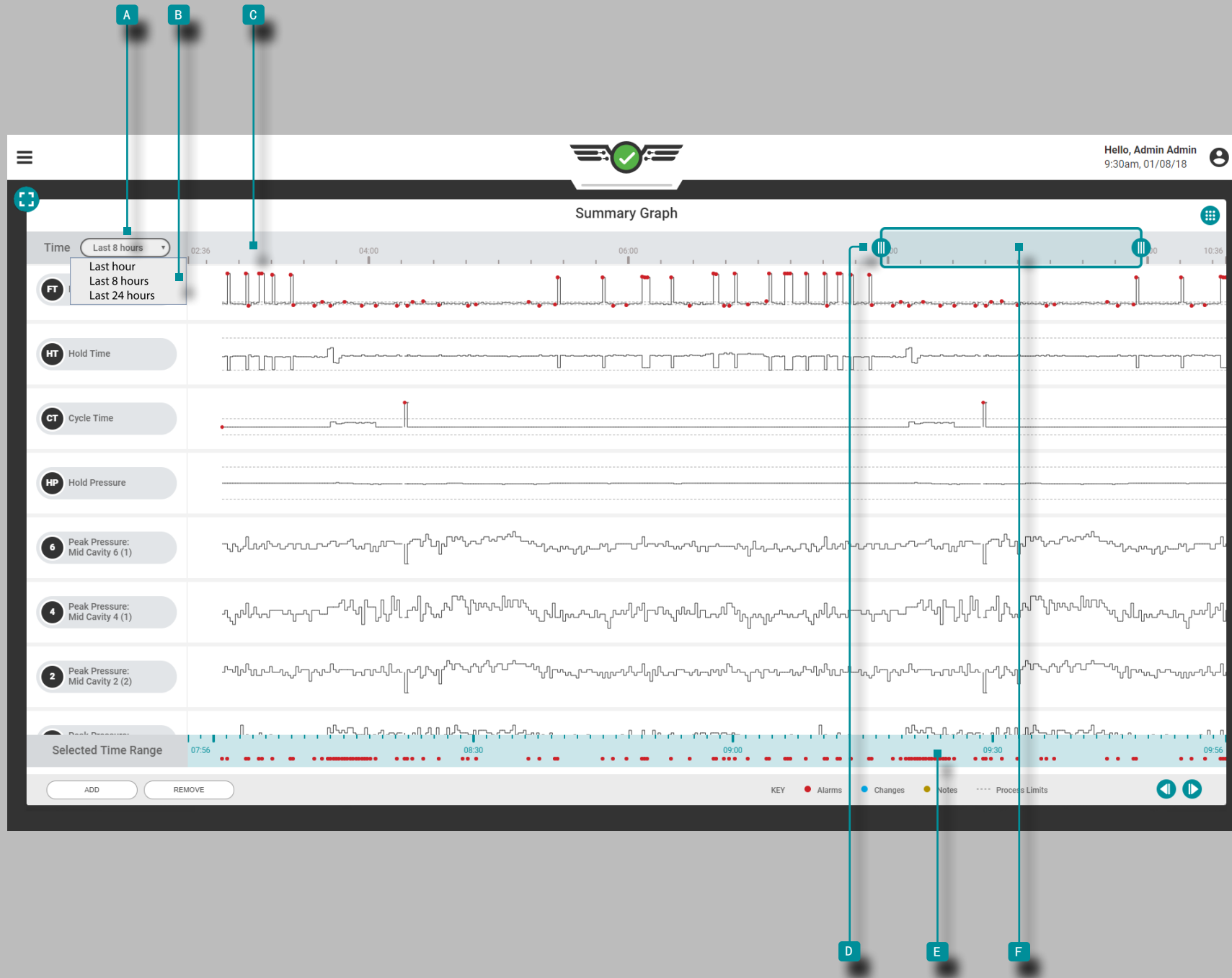


汇总图控件（续）

删除趋势

点击 **A** “删除”按钮，点击 **B** 所需的周期数据趋势，然后点击 **C** “应用”按钮删除趋势。

作业仪表板（续）



汇总图控件（续）

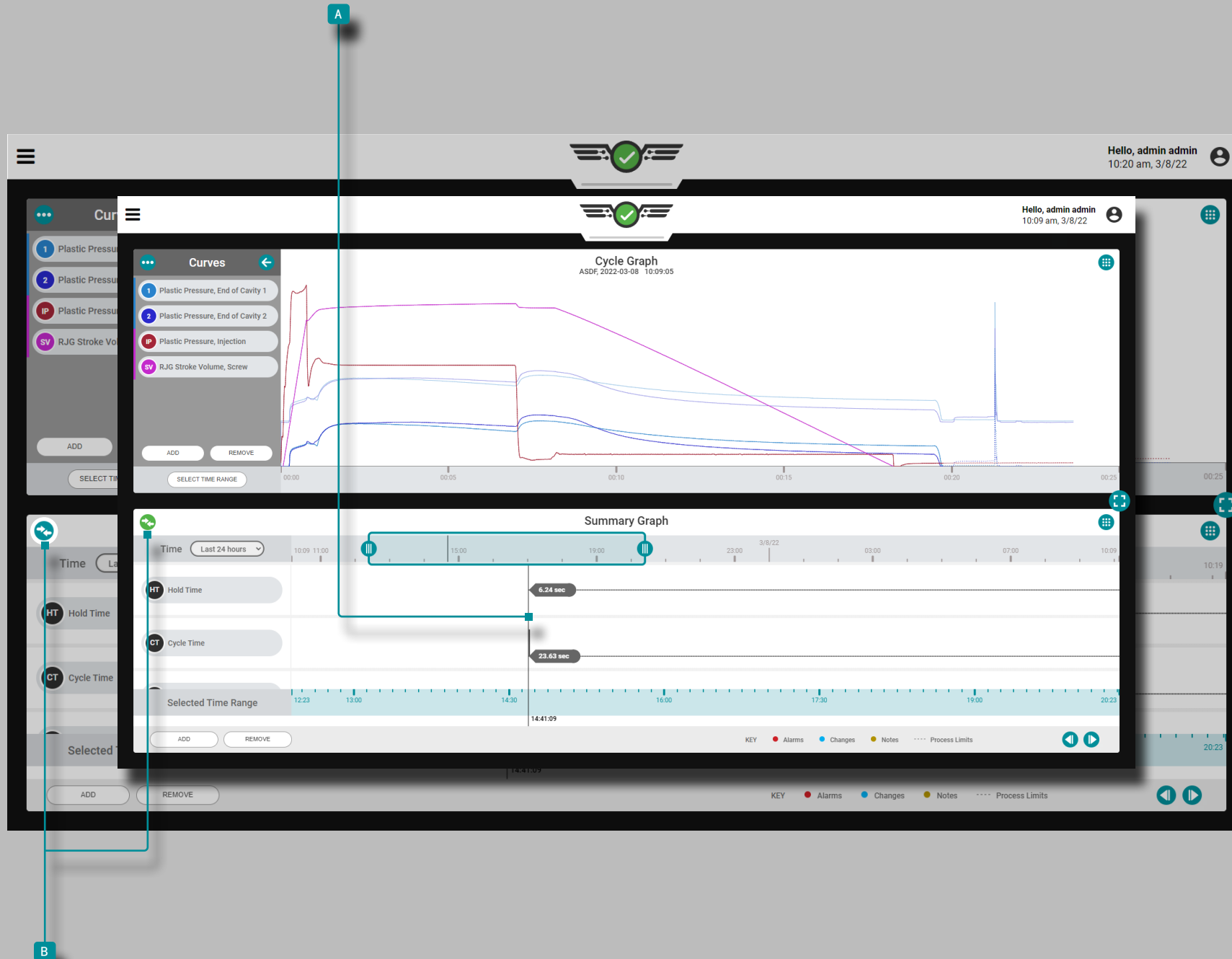
选择数据时间范围

汇总趋势图显示最近1小时，最近8小时或最近24小时的数据；点击 **A** “时间” 下拉菜单，然后点击 **B** 显示的周期趋势图的所需 **B** 数据时间范围。**C** 时间范围将在屏幕上自动更新，并显示在汇总图的顶部。

放大或缩小

点击 **D**，按住并将其中一个或两个 **D** 滑块拖至所需时间。所选时间范围的自动缩放指示将在汇总趋势下方更新。点击 **E**，按住并拖动 **E** 间选择栏，以在周期图上向左或向右平移。



作业仪表板（续）



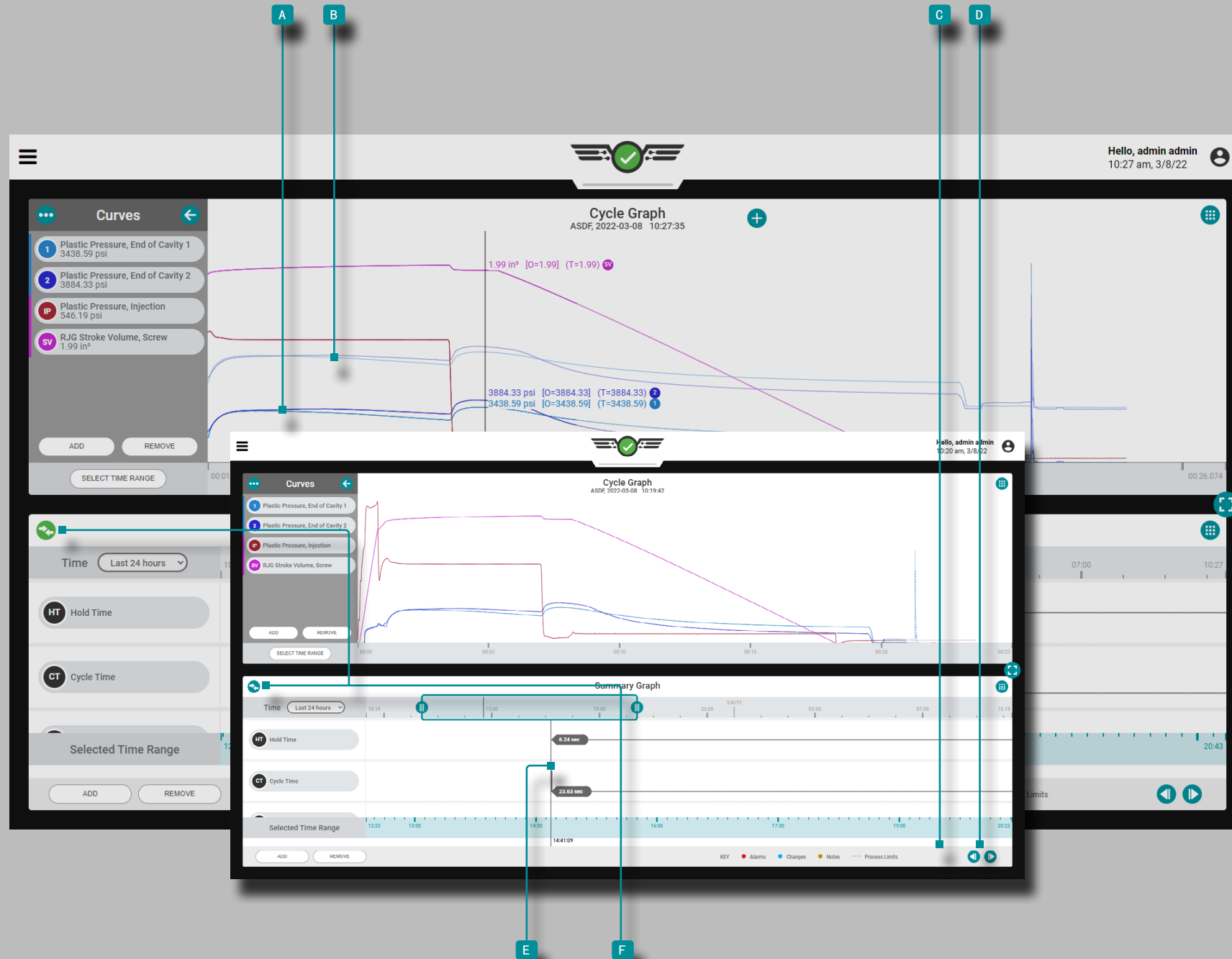
比较摘要图周期与当前周期

可以选择汇总图中的周期进行比较并显示在当前周期图上。当摘要图和周期图一起显示在作业仪表板上时，此功能最有效（有关选择和调整作业仪表板小部件的说明，请参阅 页面 48）。

选择一个循环进行比较

点击 ，按住并拖动汇总图上的 **A** 光标 到所需的周期；**B** 比较图标 将是青色。如果在汇总图上没有选择循环进行叠加，比较图标将为灰色。点击  **B** 比较图标 以在循环图上显示选定的汇总图循环；图标将变为绿色。

作业仪表板（续）



比较摘要图周期与当前周期（继续）

循环图比较循环显示和行为

周期图将显示 **A** 当前运行作业的曲线和汇总图中 **B** 选定的周期。比较周期在周期图上显示为比当前运行作业的周期曲线更浅的曲线。

如果模板在周期图上处于活动状态，则该模板将继续显示。周期图光标将显示当前周期、模板（如果选择）和从汇总图中选择的覆盖周期的值。

比较周期将一直显示在周期图上，直到比较周期被清除，或直到作业停止。

选择不同的周期进行比较

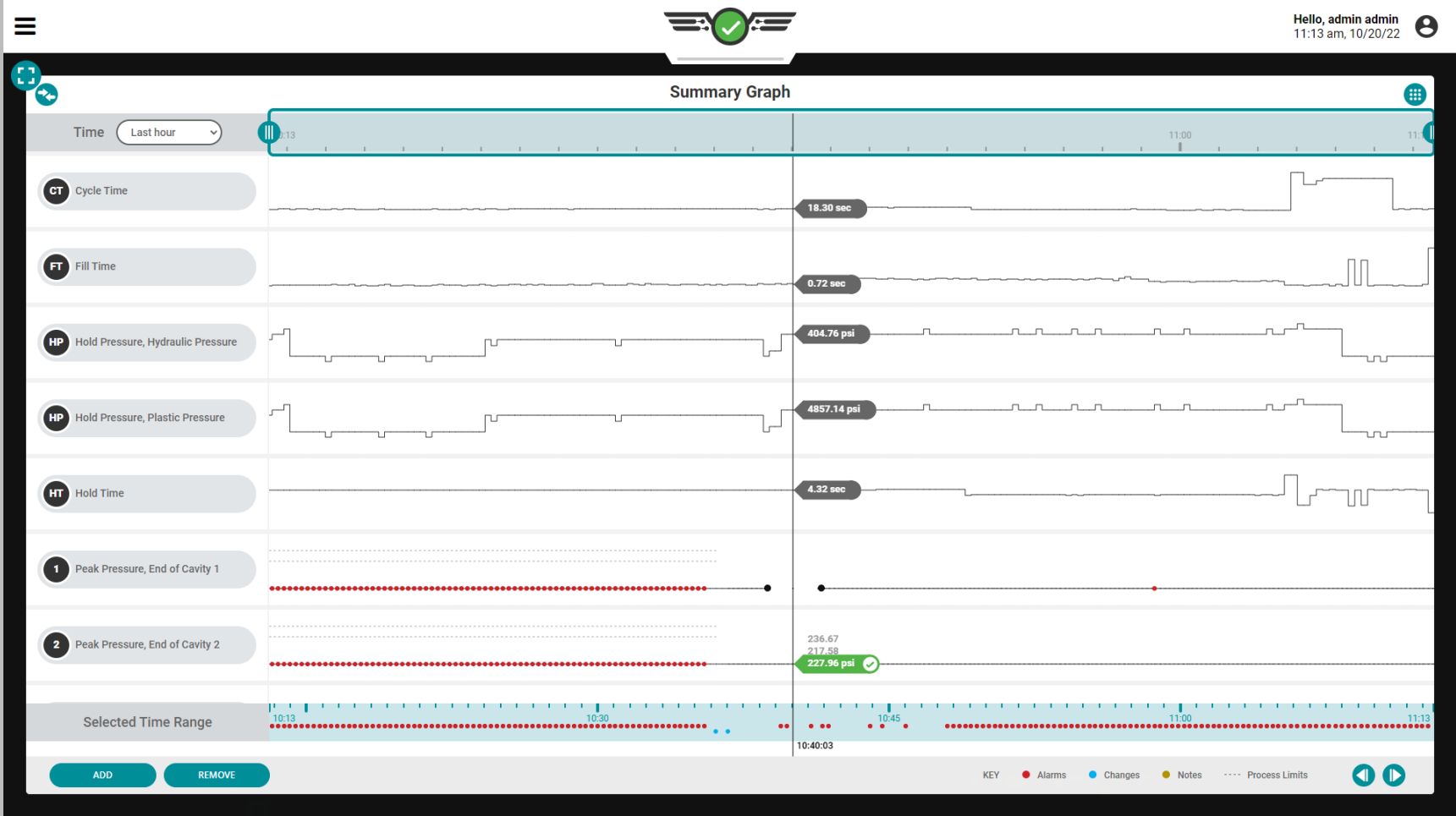
要选择不同的周期以在周期图上进行比较，请使用 **C** 以前的或 **D** 下一个按钮导航到所需的周期，或点击 、按住并将 **E** 光标拖动到所需的周期。循环图将自动更新。

清除比较周期

要删除比较周期，请点击 **F** 比较图标；图标将是青色或停止工作。

有关循环图 小部件信息和说明，请参阅 页面 65—页面 76。

作业仪表盘（续）



传感器错误和丢失数据摘要图

在摘要图表上，导致数据丢失的传感器错误显示为点传感器错误也会显示在循环图上；请参阅第 “循环图传感器错误和数据丢失” on page 83。

作业仪表板（续）

The screenshot shows a dashboard titled 'Previous Cycle Values' for 'MASTEMP, 2023-01-24 14:31:47'. It features a table with columns for 'Cycle Value Type', 'Previous Cycle', 'Template Value', 'Difference', '% Difference', and 'Unit'. Callouts A-E point to these columns respectively. The table contains 12 rows of data, with some rows highlighted in red (warning) or yellow (alert). At the bottom, there are 'ADD' and 'REMOVE' buttons.

Cycle Value Type	Previous Cycle	Template Value	Difference	% Difference	Unit
Fill Pressure, Hydraulic Pressure	1003.66	965.20	38.46	3.98%	psi
Fill Pressure, Plastic Pressure	12043.96	11582.42	461.54	3.98%	psi
Effective Viscosity	498.46	383.74	114.73	29.90%	psi-sec
Cooling Time	8.89	10.39	-1.50	-14.49%	sec
Cycle Time	18.29	19.68	-1.39	-7.09%	sec
Balance Peak, End of Cavity	92.19	89.87	2.32	2.58%	%
Cavity Fill Time, End of Cavity 1	0.63	0.64	-0.01	-0.78%	sec
Balance Cavity Fill Time	97.21	96.81	0.40	0.41%	%
Back Pressure, Hydraulic Pressure	65.93	65.93	0.00	0.00%	psi
Back Pressure, Plastic Pressure	791.21	791.21	0.00	0.00%	psi
Average Peak Pressure, End of Cavity	2070.26	2147.97	-77.71	-3.62%	psi

上一周期值表

每个周期的工艺值都可以在作业仪表板的上一个周期值视图中访问——包括温度、计时、压力、位置和材料粘度。除工艺值外，还显示每个周期的模腔压力传感器的压力值。

该表可以显示每个工艺周期值，包括 **A** **B** 上一个周期值，模 **C** 板（目标）值，（目标/当前值的 **D** ）差值，差异%（百分比）（目标/当前值的）数值 **E** 单位（测量）。

不匹配的循环值以红色突出显示，带有红色文本，而警告值以黄色突出显示，带有黄色文本以便于识别

作业仪表板（续）

The screenshot shows a dashboard titled "Previous Cycle Values" with a table of cycle data. A modal window titled "Choose Cycle Values" is open, allowing users to select variables and their locations. Callouts A-F are as follows:

- A**: Points to the "ADD" button at the bottom of the modal.
- B**: Points to the "Machine Values" category in the modal's left sidebar.
- C**: Points to the "Hydraulic Pressure" variable in the "Quantity" section.
- D**: Points to the "End of Cavity" location in the "Location" section.
- E**: Points to the "Cavity 1" selection in the "Cavity" section.
- F**: Points to the "SAVE" button at the bottom right of the modal.

Cycle Value Type	Previous Cycle	Template Value	Difference	% Difference	Units
Fill Time					sec
Effective Viscosity					psi/sec
Transfer					in
Hold Time					sec
Decompress					in
Recovery Time					sec
Part Out Time					sec
Cycle Time					in
Cushion					sec
Hold Pressure					in
Cooling Time					psi
Shot Size					sec
Back Pressure					in
Fill Pressure					psi

添加上一个周期值

点击 **A** 添加按钮以查看可选的周期值；点击 **B** 所需的周期值类型，**C** 变量类型，然后（如果适用）点击 **D** 所需的“数量”或 **E** “位置和模腔”，然后点击 **F** “保存”按钮以返回到汇总图。

作业仪表板（续）

Previous Cycle Values
VWXY, 2019-06-24 10:29:03

Cycle Value Type	Previous Cycle	Template Value	Difference	% Difference	Units
Fill Time	---	---	---	---	sec
Effective Viscosity	---	---	---	---	psi/sec
Transfer	---	---	---	---	in
Hold Time	---	---	---	---	sec
Decompress	---	---	---	---	in
Recovery Time	---	---	---	---	sec
Part Out Time	---	---	---	---	sec
Cycle Time	---	---	---	---	sec
Cushion	---	---	---	---	in
Hold Pressure	---	---	---	---	psi
Cooling Time	---	---	---	---	sec
Shot Size	---	---	---	---	in
Back Pressure	---	---	---	---	psi
Fill Pressure	---	---	---	---	psi

Previous Cycle Values
JHG, 2020-03-09 07:24:07

Cycle Value Type	Previous Cycle	Template Value	Difference	% Difference	Units
Cycle Integral, End of Cavity 5	44942.07	45495.73	-553.66	-1.22%	psi-sec
Back Pressure, Hydraulic Pressure	65.93	65.93	-0.00	-0.00%	psi
Back Pressure, Plastic Pressure	98.90	98.90	-0.00	-0.00%	psi

CANCEL APPLY

ADD REMOVE

删除以前的周期值

点击 **A** “删除”按钮，点击 **B** 所需的周期值，然后点击 **C** “应用”按钮以删除选定的周期值。

作业仪表板（续）



模腔填充时间

“模腔填充时间”^①小部件在条形图上显示具有已分配的EOC模腔压力传感器和模腔填充时间警报设置的模腔的每个模腔填充时间，并显示模腔填充时间平衡—表示为整个模具的模腔填充时间比较的一个百分比。实时更新图形还在每个模腔的条形图中带有指示标记，指示警报下限，模板值和警报上限（上限）。

① NOTE 必须为每个EOC模腔压力传感器设置一个模腔填充时间警报，以使模腔填充时间小部件显示每个模腔/传感器的数据。

当材料进入模具模腔并被EOC传感器检测到时，图表的条将“填充”；当检测到模腔已满时，条将停留在其检测到的填充位置，直到周期结束。如果填充时间在指定的警报范围内，则该条将为绿色；如果填充时间处于警告状态，则条形图为黄色；如果填充时间高于或低于指定的警报限值，则该条将显示为红色；如果腔体没有设置警报，则该条为蓝色。

① NOTE 如果一个模腔没有报警设定，模腔中的指示条将是蓝色，并且将不会显示分配报警时出现的绿色或红色指示。

点击^①**A**显示模板按钮以查看/隐藏图表上的模板值线；点击^②**B**“显示警报限制”按钮以查看/隐藏图表上的警报上限（上）和警报下限（下）。点击^③并按住一个栏可查看警报上限和下限值，模板值以及实际的模腔填充时间值。

作业仪表板（续）



峰值压力：模腔末端

“峰值压力：模腔末端”小组件在单个条形图上显示分配在EOC模腔末端的每个模腔压力传感器的峰值压力和峰值压力警报极限设置，并显示EOC峰值压力平衡。使用百分比来表示整个模具的EOC峰值压力的比较。实时更新图形还在每个模腔的条形图中带有指示标记，指示警报下限，模板值和警报上限（上限）。

NOTE 必须为每个EOC模腔压力传感器设置一个峰值压力警报，以使峰值压力：EOC小部件显示每个模腔/传感器的数据。

当材料进入模具型腔并被EOC传感器检测到时，图表的条将“填充”，直到确定模腔处于峰值压力为止，此时在周期结束时条将再次降至零。如果峰值压力在指定的报警范围内，则该条为绿色；如果峰值压力处于警告状态，则条形图为黄色；如果峰值压力高于或低于指定的警报限值，则该条将显示为红色；如果没有为空腔设置警报，则该条将显示为蓝色。

点击 **A** 显示模板按钮以查看/隐藏图表上的模板值线；点击 **B** “显示警报限制”按钮以查看/隐藏图表上的警报上限（上）和警报下限（下）。点击并按住栏可查看警报上限和下限值，模板值以及EOC处的实际峰值压力。

作业仪表板（续）

Sensor Name	Status	Setpoint	Unit	Enabled?
Primary				
End of Cavity 5	●	8200.00	psi	Yes
Secondary				
Plastic Injection Pressure	●	608.00	psi	No

速度到压力控制（V→P）

速度到压力的切换用于控制机器何时使用模腔压力在填充开始后到指定的设定点或指定的时间从速度（填充和填充）阶段切换到压力（保压）阶段。这消除了基于模具外部螺杆位置的机器控制的切换，而是将控制移至模具内部的工艺值，从而提供了控制，该控制可限制由固有材料变化引起的变化。

为了使用V→P控制，必须安装，连接OR2-M或OA1-M-V模块的输出，并已在机器设置中将其分配给V→P控制（请参阅CoPilot™有关安装说明的《硬件安装和设置指南》，以及有关在设置中分配控制输出的说明，请参见第26页的”分配输出” on page 20。

CAUTION 使用V→P控制工具时，请务必在机器上设置备份设定点；否则可能会导致设备损坏或毁坏以及人员受伤。

作业仪表板（续）

The screenshot shows a dashboard titled "Velocity to Pressure Control". At the top right, it says "Hello, Admin Admin" and "9:30am, 06/30/19". The main content is a table with the following columns: "Sensor Name", "Status", "Setpoint", "Unit", and "Enabled?". There are two rows in the table. The first row is labeled "Primary" and has a green dot in the Status column. The second row is labeled "Secondary" and has a grey dot in the Status column. A red circle with the number "1" is next to the first row. At the bottom of the dashboard, there are "ADD" and "REMOVE" buttons. A red circle with the letter "C" is at the bottom left of the dashboard area.

Sensor Name	Status	Setpoint	Unit	Enabled?
End of Cavity 5	●	8200.00	psi	Yes
Plastic Injection Pressure	●	608.00	psi	No

控制

RJG, Inc. 建议同时分配主要控制和辅助控制，以控制机器V→P切换。

主要控制

A 主要控制是指将其设置为主切换控制设定点的控制。

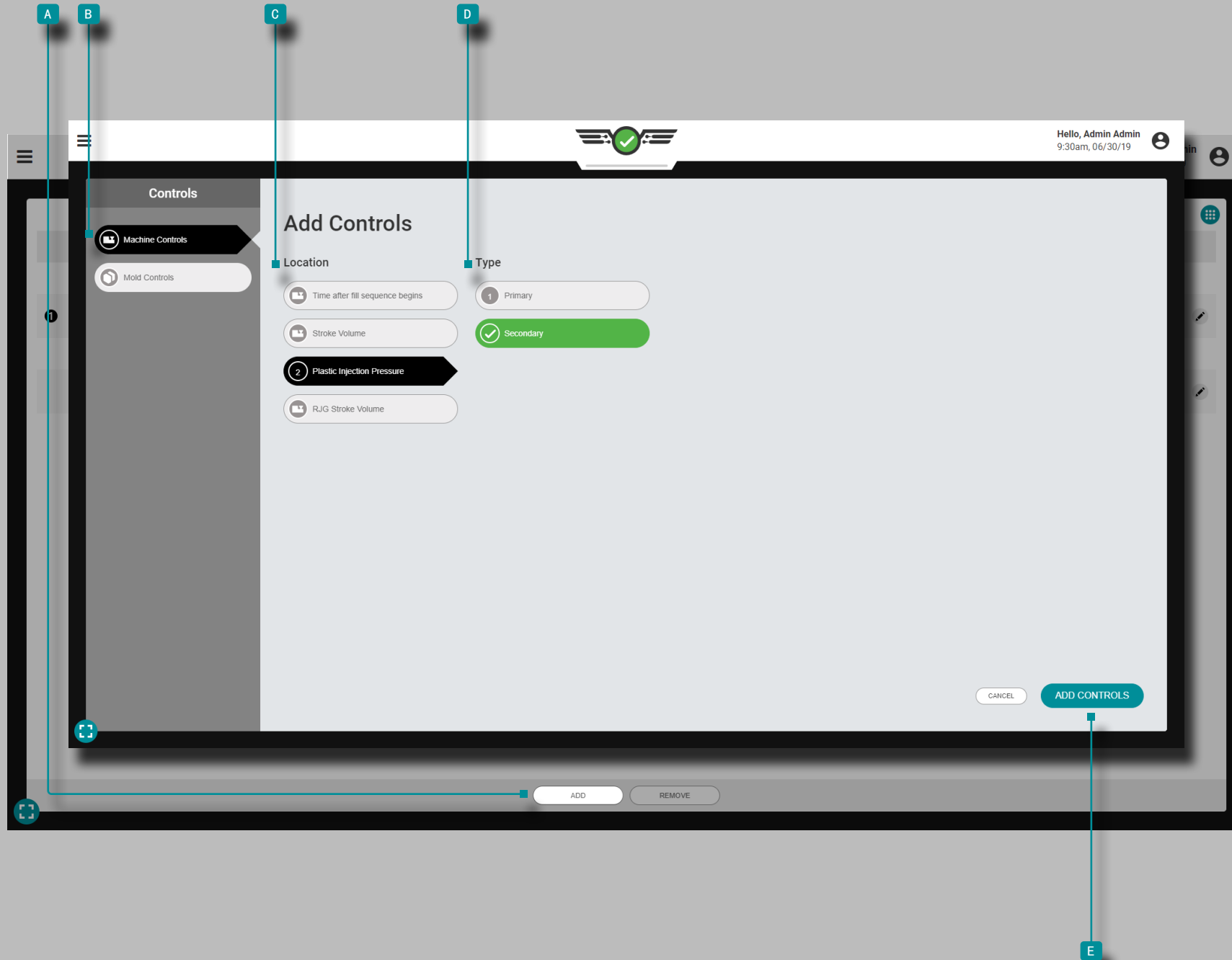
辅助控制

辅助控制是为了在未达到主要控制情况下设置的控制，该辅助控件将提供切换信号作为备用。

V→P控制将根据首先达到的那个主要设定值来切换机器；任何已启用但未首先达到其设定点的控制都将成为备份控制。如果未达到任何一个主要控制，则这些控制将移至辅助控制，这些辅助控制将按达到设定值的顺序作为主要控制。

在上一个周期中触发机器切换的控制/设定点在VP 控制小部件上由 **C** 小部件左侧控制旁边的带圆圈的数字表示。

作业仪表板（续）



添加V→P控件

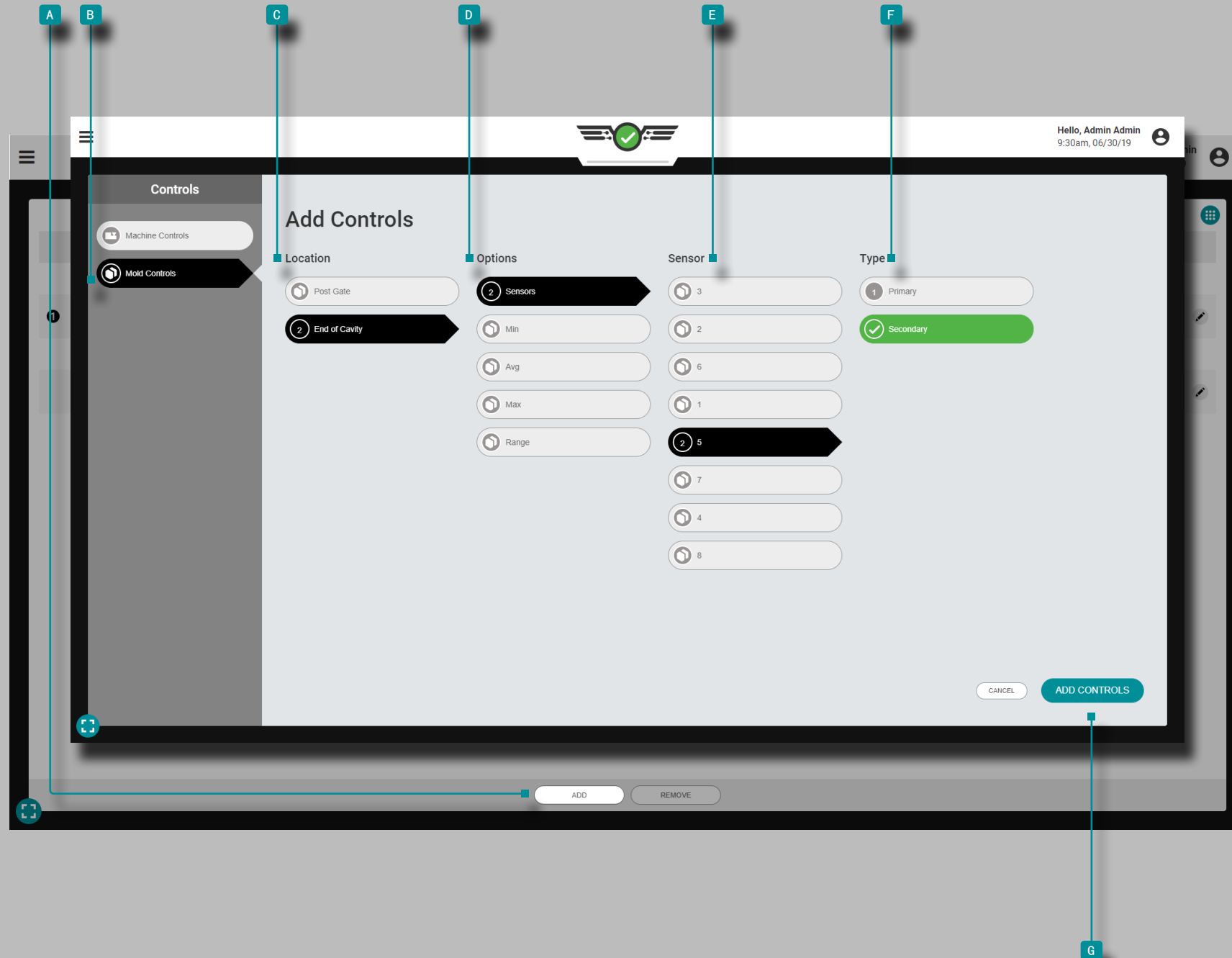
在作业运行时，从V→P小部件添加控件。

机器控制

点击 **A** “添加”按钮，然后点击 **B** “机器控制”以查看可选机器控制；点击 **C** 所需的位置和 **D** 类型，然后点击 **E** 添加控件按钮以返回到V→P小部件。

所添加的控件将出现在V→P小部件上，但是在分配了设定点之前才处于活动状态。请参阅第页的”编辑或删除V→P控件” on page 119。

作业仪表板（续）



添加V→P控件（续）

模具控制

模具控制基于模具中模腔压力传感器提供的模腔压力。V→P的模具控制可以基于以下内容：

1. 具有模腔压力设定点（将在该点发生切换）的各个传感器设置为主要控制或辅助控制；
2. 设置为主要或辅助控件的所有选定传感器类型必须达到的最小或最小模腔压力阈值设定点；
3. 范围，基于所有选定模腔压力传感器的范围计算而将发生切换的设定点，设置为主要或辅助控制；
4. 所有选定传感器类型都必须达到的最大或最大模腔压力阈值设定点，设置为主要或辅助控制
5. 平均或将基于所有选定的模腔压力传感器类型的平均值进行切换的设定点，设置为主要或辅助控件。

点击 **A** “添加” 按钮，然后点击 **B** “模具控制” 以查看可选模具控制；点击 **C** 所需的位置和 **D** 选项，然后根据选择的选项选择 **E** 传感器和/或 **F** 类型。完成后，点击 **G** 添加控件按钮以返回到V→P小部件。

所添加的控件将出现在V→P小部件上，但是在分配了设定点之前才处于活动状态。请参阅第页的” 编辑或删除V→P控件” on page 119。

作业仪表盘（续）

The screenshot shows a dashboard for 'Velocity to Pressure Control'. It features a table with columns: Sensor Name, Status, Setpoint, Units, and Enabled?. The table has two rows: 'Primary' and 'Secondary'. The 'Primary' row shows 'Time after fill sequence begins' with a status of 'No', a setpoint of '0' (in a text input field), units of 'sec', and an 'Enabled?' toggle set to 'YES'. The 'Secondary' row shows 'End of Cavity 4' with a status of 'No', a setpoint of '0', units of 'psi', and an 'Enabled?' toggle set to 'No'. At the bottom of the table are 'ADD CONTROL' and 'REMOVE CONTROL' buttons. A 'SAVE' button and a close 'X' button are located to the right of the 'Primary' row's 'Enabled?' toggle. Callout boxes A through E point to the 'Edit' button, the setpoint input field, the 'Enabled?' toggle, the 'SAVE' button, and the close button, respectively.

Sensor Name	Status	Setpoint	Units	Enabled?
Primary	No	0	sec	YES
Secondary	No	0	psi	No

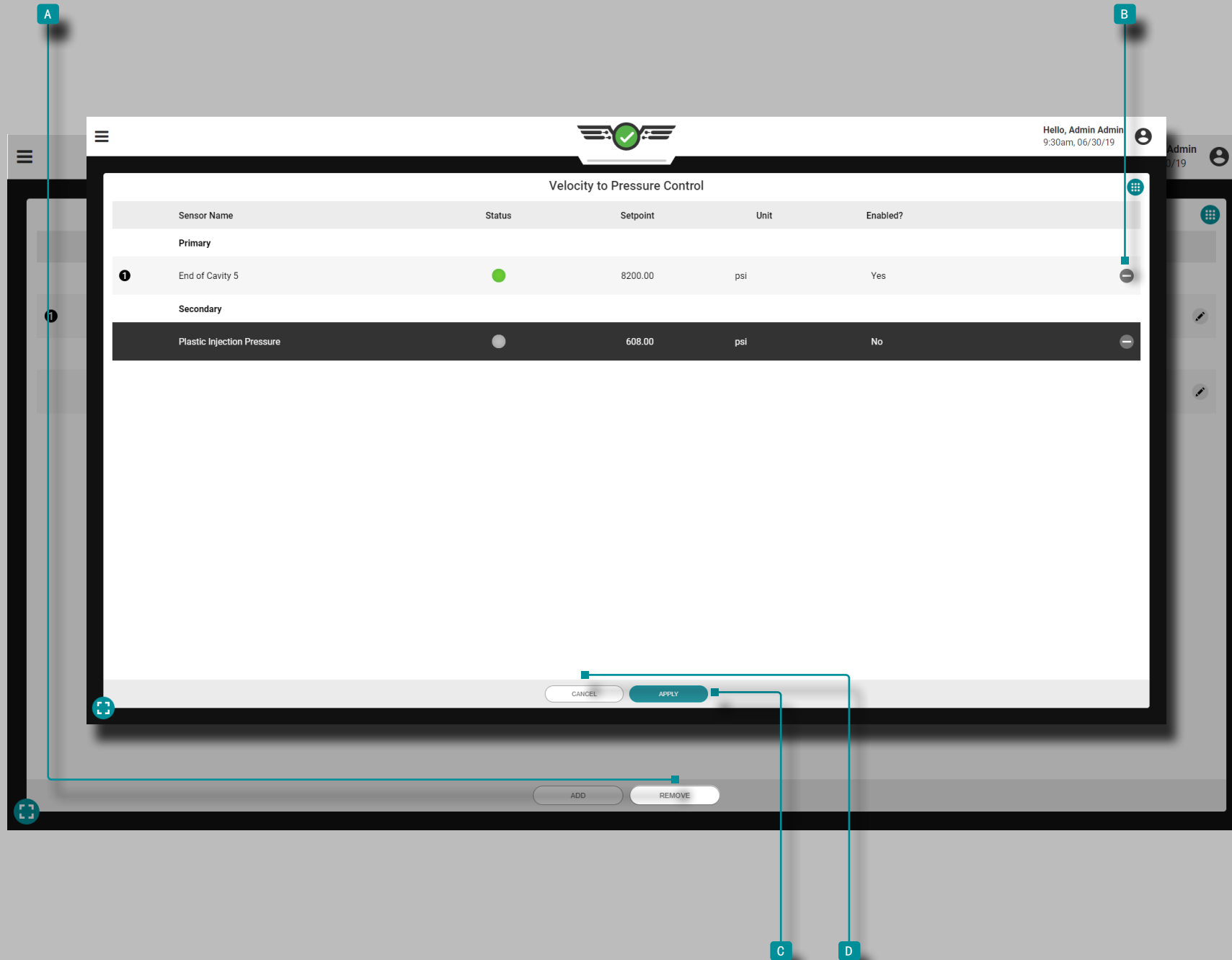
编辑或删除V→P控件

添加控件后，可以在V→P小部件上启用，编辑或删除该控件。

启用或编辑V→P控件

点击要启用或编辑的控件旁边的 **A** 编辑按钮，然后点击 **B** 设定值字段以输入新的设定值。点击 **C** 启用？滑块以启用或禁用控件。完成后，点击 **D** “保存”按钮以保存更改并返回到V→P小部件。或者，点击 **E** 退出按钮以取消所有更改。

作业仪表板（续）



编辑或删除V→P控件（继续）

编辑或删除V→P控件

点击 **A** “删除”按钮，然后点击 **B** 删除的控件旁边的“删除”按钮。完成后，点击 **C** “应用”按钮以保存更改并返回到V→P小部件。或者，点击 **D** 取消按钮取消所有更改。

如果控件被删除，将显示警告通知，要求用户确认控件的删除。

如果仅存在一个V→P控件，则无法在不停止作业的情况下将其删除。

CAUTION 除非进行更改以确保机器将根据机器设置从速度切换压力，否则请勿删除唯一的V→P控件。否则可能会导致设备损坏或毁坏，并对人员造成伤害。

作业仪表板（续）

The screenshot shows a control interface titled "Velocity to Pressure Control" with a table of sensors. The table has columns for Sensor Name, Status, Setpoint, Units, and Enabled?. Below the table are four red error messages with white exclamation marks and 'X' icons.

Sensor Name	Status	Setpoint	Units	Enabled?
Primary				
Time after fill sequence begins	●	5	sec	Yes
Secondary				
2 Post Gate #Min	●	6,000	psi	Yes

! 没有为V→P分配输出传感器。V→P将不工作。

! 删除此控件可能会损坏您的模具。请在软件中停止作业，或根据机器设置将机器从速度切换为压力。

! 禁用此控件可能会损坏您的模具。请在软件中停止作业，或根据机器设置将机器从速度转换为压力。

! 在分配了V→P输出之前，无法启用V→P设定值。

ADD CONTROL REMOVE CONTROL

V→P错误

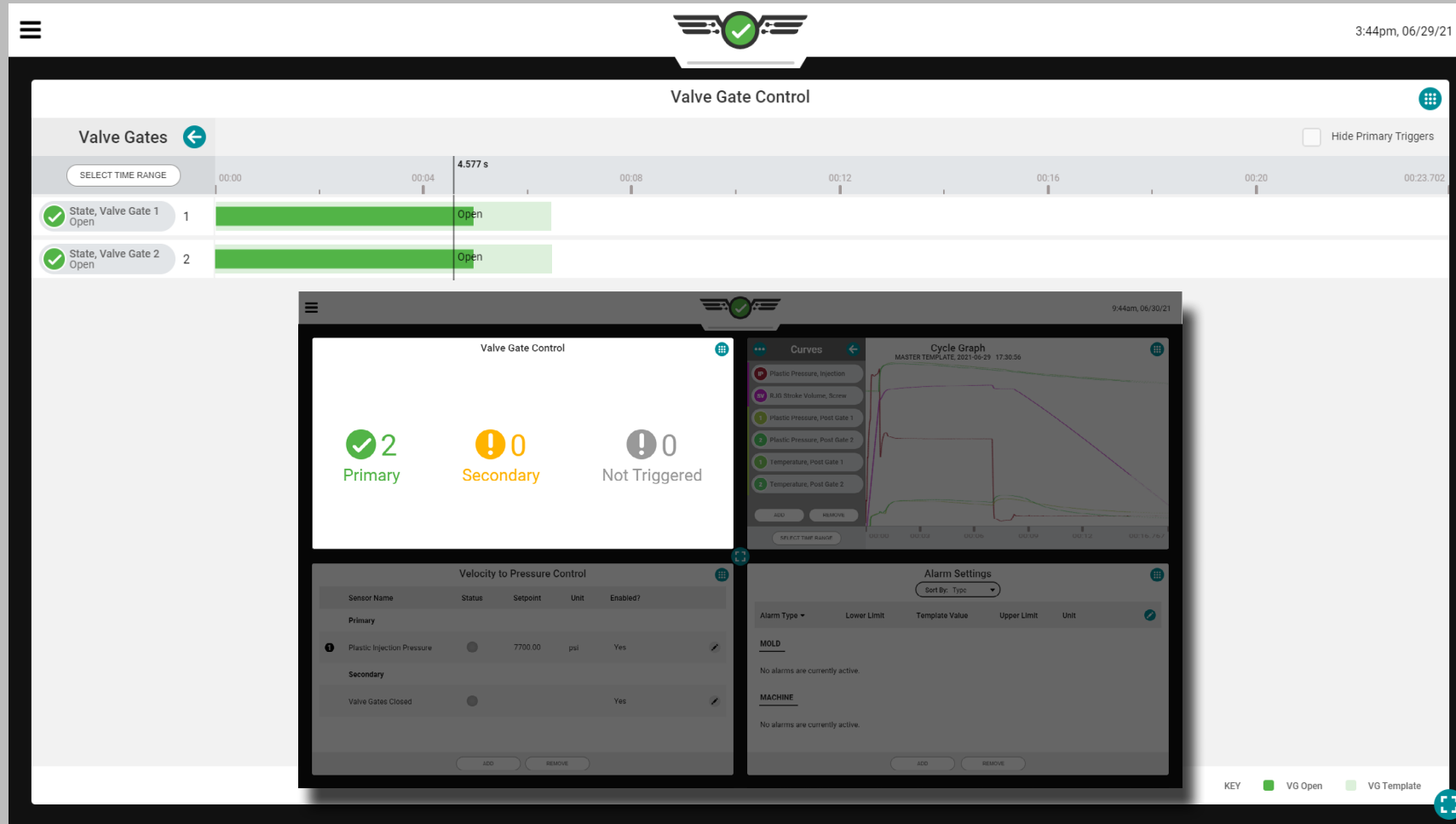
如果为模腔填充时间和EOC位置设置了模腔压力控制，而在EOC处未检测到1,000 psi的阈值，则会显示错误通知以警告用户该问题。

当分配的V→P输出失去与所连接的物理硬件的通信时，将显示一条错误消息，通知用户输出已中断，并且控件将无法正常运行。

在作业开始时断开分配的输出的物理硬件的连接时，将显示一条错误消息，通知用户该输出不再可用，并且该控件将被禁用。

当作业正在运行并且其传感器进入错误状态或断开连接的设定点时，将显示错误消息以通知输出已中断，并且控件将无法运行。

作业仪表板（续）



针阀浇口控制

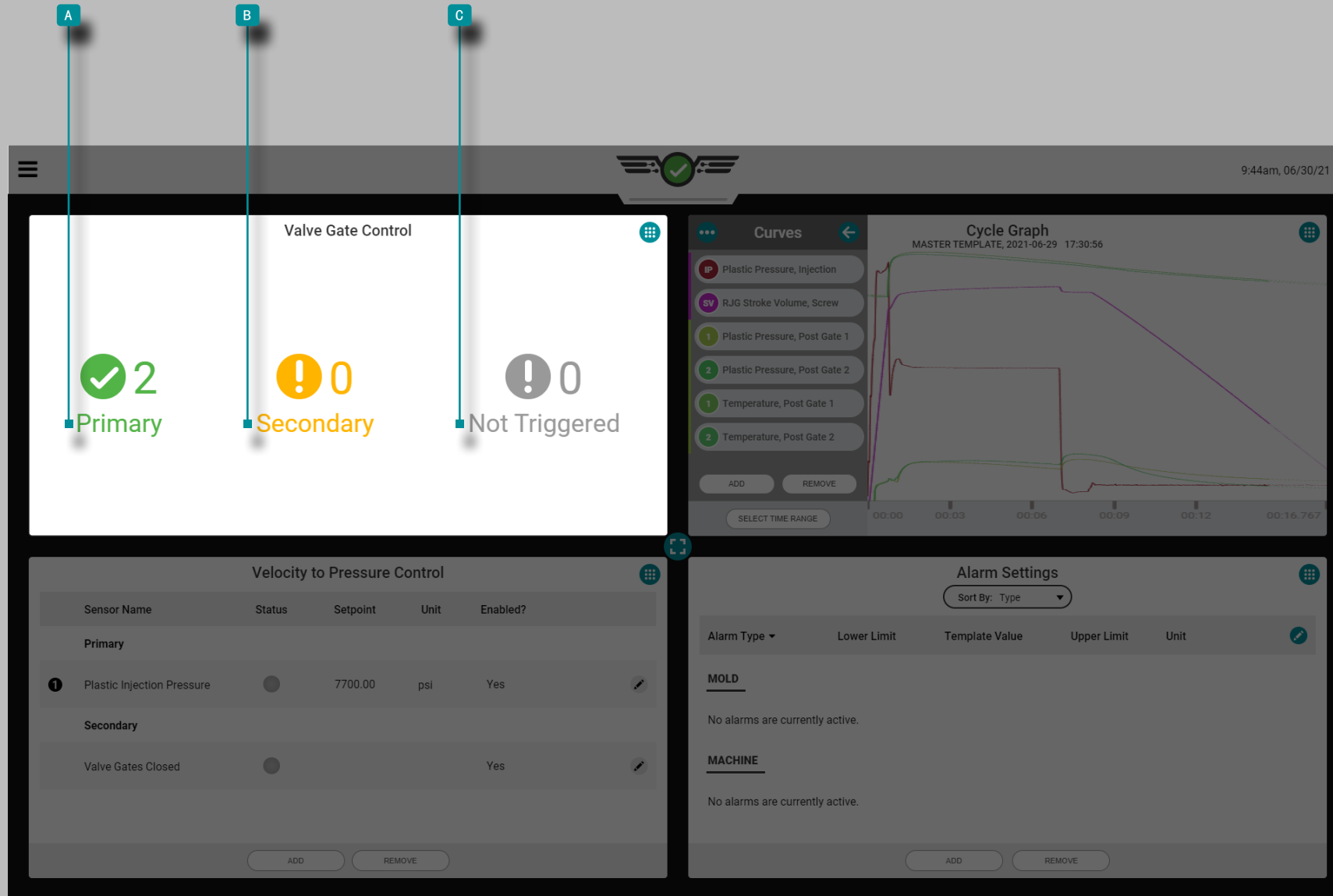
阀浇口控制工具（可选 - 如果获得许可）旨在注塑周期中的特定情况下打开阀浇口，然后在其他情况下时再次关闭阀浇口。利用注射开始加上一个时间延迟，模具开始锁模，模腔压力、温度或 RJG 行程体积来使用阀浇口控制工具设置打开和关闭。使用阀浇口控制可以显著降低材料变化的影响。

该工具还允许一旦所有阀浇口都关闭将机器从速度切换到压力（保压）。这允许您降低保压压力并开始更早计量（螺杆转动），这可能会缩短周期时间或改善混合和融化（如果冷却时间仍然需要）。有关设置，请参阅 X。

为了使用阀浇口控制，必须安装、连接 OR2-M 或 OA1-MV 模块的输出，并在模具设置中分配（请参阅 CoPilot™ 硬件安装和设置指南以获取安装说明，” 模具输出” on page 36 “模具输出” 页上的有关在设置中分配输出的说明）。

CAUTION 警告使用阀浇口控制工具时，始终在机器上设置备用设定点；不遵守将导致设备损坏或毁坏以及人员受伤。

作业仪表板（续）



作业仪表板阀浇口控制四分之一视图屏幕

在作业仪表板上与其他三个屏幕一起查看时，阀浇口控制四分之一视图屏幕将显示当前阀门浇口的简单信息视图，包括主要、辅助和未触发阀浇口的计数。

主要

根据主要规则打开和关闭阀浇口将显示为一 (1) **A** 个主要计数。

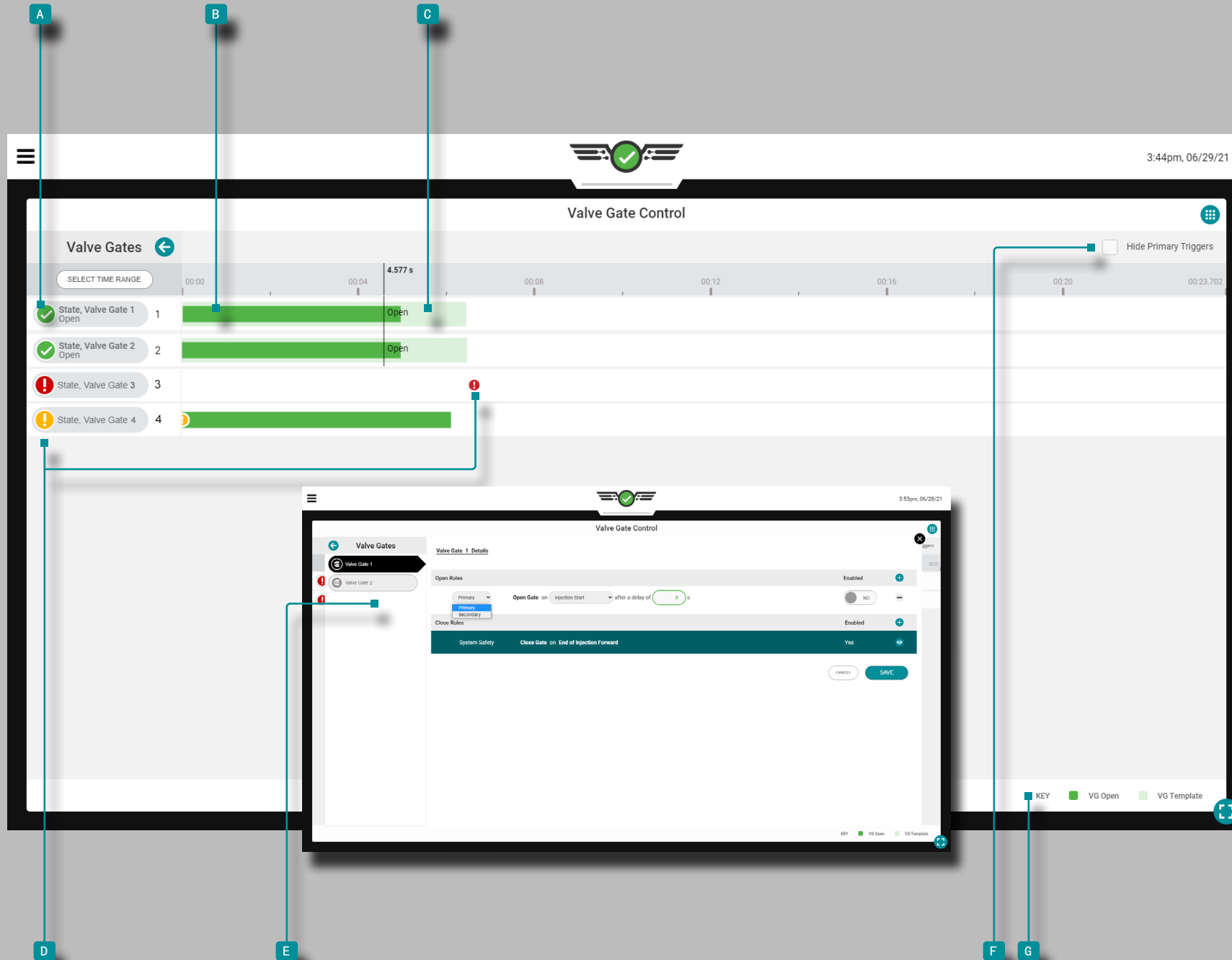
辅助

根据辅助规则打开或关闭阀浇口将显示为一 (1) **B** 次辅助计数。

未触发

未打开或未关闭阀浇口将显示为一 (1) **C** 未触发计数。

作业仪表板（续）

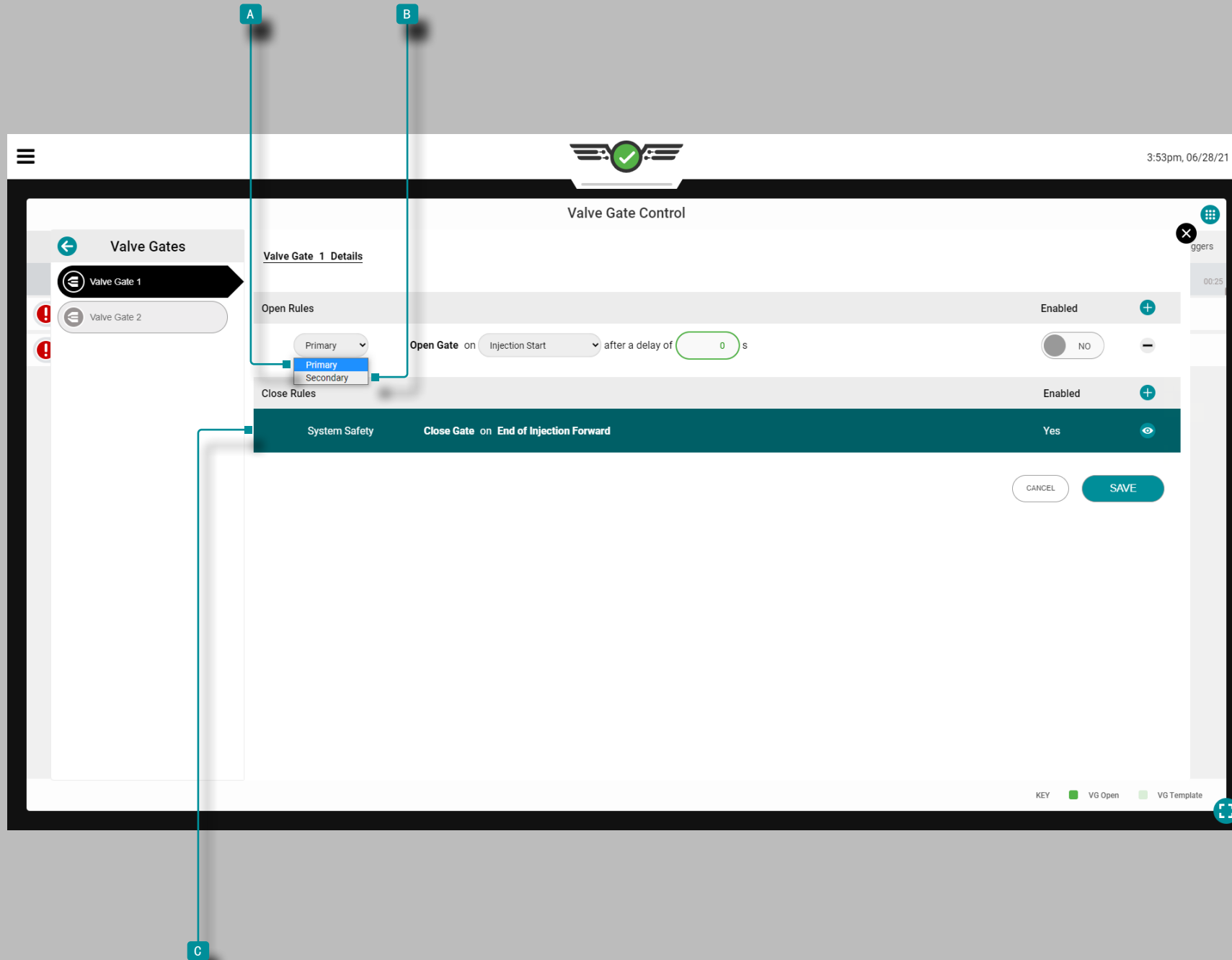


作业仪表板阀浇口控制全视图屏幕

在作业仪表板上全屏查看时，阀门浇口控制小部件将在甘特图类型视图中显示当前阀门浇口，包括以下内容：

- A：浇口和模腔名称标签，
- B：打开和关闭实际，
- C：打开和关闭工艺模板，
- D：辅助和未触发的事件图标，
- E：查看或编辑阀浇口规则设置，
- F：隐藏在主要控制规则按钮上触发的阀门浇口，以及
- G：颜色键。

作业仪表盘（续）



阀浇口控制设置

一旦分配了阀浇口输出的作业开始，阀浇口控制小部件将出现在作业仪表盘上。点击小部件以查看和添加控件。

RJG, Inc. 建议为阀浇口控制分配主要和辅助控制。

主要控制

主 **A** 要控制是为了成为主要控制设定点而设置的控制。

辅助控制

B 辅助控制是这样设置的控制，如果没有达到主要控制，辅助控制将提供信号作为备用。

阀门浇口控制将根据首先达到的主要设定点打开或关闭浇口；任何启用但未首先达到其设定点的控件将成为备用控件。如果未达到任何一个主要控制，则这些控制将移至辅助控制，这些辅助控制将按达到设定值的顺序作为主要控制。

内置 **C** 系统安全 控制将在注射结束时关闭阀门浇口，以防止损坏模具或机器。无法编辑或删除此控件。

作业仪表板（续）

The screenshot displays the 'Valve Gate Control' interface. On the left, a sidebar shows 'Valve Gates' with 'Valve Gate 1' selected. The main area is titled 'Valve Gate 1 Details'. It features two sections: 'Open Rules' and 'Close Rules'. The 'Open Rules' section is currently enabled and shows 'Open Gate on Injection Start after a delay of 0 s'. A dropdown menu is open under 'Injection Start', listing options: 'Injection Start', 'RJG Stroke Volume', 'Start of Mold Clamped', 'Cavity Pressure', and 'Temperature'. The 'Close Rules' section is also enabled and shows 'Close Gate on End of Injection Forward'. At the bottom, there are 'CANCEL' and 'SAVE' buttons. A key at the bottom right indicates 'KEY' with 'VG Open' (green square) and 'VG Template' (light green square).

阀浇口控制设置（续）

打开阀浇口控制

五（5）种情况设置可以设定一个阀浇口打开：

- 在注射开始时加X秒
后打开如果选择，阀浇口将在 在注射开始时的X秒打开，如用户输入的数字所示秒. 此功能可用作锁模信号未出现时的备用功能。这也用于一种“运行启动”，其中机器开始注射并在浇口打开之前对熔体进行一定的压实。
- 在RJG行程体
积上打开 如果选择，阀浇口将在体积设置值高于零时打开。零是螺杆马达停止转动时螺杆的位置。随着螺杆向前移动体积增加（材料注入）。使用此功能可以平衡具有显著不同模腔的家族模具，以进行平衡或连续熔接线控制。
- 在模具锁
模开始时打开如果选择，当模具锁模时阀浇口将打开. 将此功能用于在聚碳酸酯应用中预热阀针。
- 使用模腔压
力打开 如果选择，阀浇口将在用户选择的模腔压力传感器压力上升或下降到输入的压力时打开。将此功能用于连续熔接线控制。
- 温度上升
时打开如果选择，阀浇口将在用户所选温度传感器的温度上升时并到达设定的注射体积时打开。所输入的附加体积值是溶体前端到达传感器后的螺杆行程体积—体积数值是指溶体前端到达传感器时体积的增加量。将传感器安装在应该打开浇口的稍上游的位置， 额外的体积允许在打开阀浇口之前螺杆前进一定的体积。在发泡塑料成型等材料流过传感器时没有压力的工艺中使用此功能。

作业仪表板（续）

The screenshot shows the 'Valve Gate Control' interface. At the top, there is a header with a logo and the text 'Valve Gate Control'. Below this, there is a 'Valve Gate 1 Details' section. On the left, there is a 'Valve Gates' sidebar with 'Valve Gate 1' and 'Valve Gate 2' listed. The main area contains 'Open Rules' and 'Close Rules'. The 'Open Rules' section has five rows, each with a 'Primary' dropdown, an 'Open Gate on' dropdown, a condition, and an 'Enabled' toggle. The 'Close Rules' section has one row with 'System Safety' and 'Close Gate on End of Injection Forward' and an 'Enabled' toggle. At the bottom, there are 'CANCEL' and 'SAVE' buttons. Callout letters A through I point to various elements: A points to the 'Valve Gate 1' item in the sidebar; B points to the 'Valve Gate 1 Details' header; C points to the 'Enabled' toggle for the first rule; D points to the 'Primary' dropdown for the first rule; E points to the 'Open Gate on' dropdown for the first rule; F points to the 'Pressure Rising' dropdown for the first rule; G points to the 'Enabled' toggle for the first rule; H points to the 'CANCEL' button; I points to the 'SAVE' button.

阀浇口控制设置（续）

添加、编辑或删除打开的阀浇口控制

分配了模具输出的作业必须正在运行。

要添加打开的阀浇口控制，请全屏打开阀浇口控制小部件，然后从列表中点击 **A** 阀浇口；点击 **B** 编辑图标，然后点击 **C** 添加图标。

点击 **D** 下拉菜单 可选择主要或辅助控件类型。

点击 **E** 下拉菜单 选择打开阀浇口的选项；根据选择，点击以选择模腔压力或温度传感器，点击字段并输入所需信息（延迟 X秒，在 3 个设定点中，° F/° C，和/或 **I** 压力上升/压力下降）。

点击 **F** 滑块 以选择是启用或禁用控制。

点击 **G** 删除图标 以删除控件。

点击 **H** 取消按钮取消任何更改或点击 **I** 保存按钮保存任何更改。

所做的任何更改将在接下来的完整周期内生效。

NOTE 如果选择，“压力上升”将在压力增加时（在峰值之前）传感器处的压力达到输入的设定值时打开针阀。如果选中，“压力下降”将在压力峰值后当压力降至输入的设定值打开针阀。如果您使用此方法并且压力永远不会达到设定值，则阀浇口将不会在压力下打开。

作业仪表板（续）

The screenshot displays the 'Valve Gate Control' interface. On the left, a sidebar shows 'Valve Gates' with 'Valve Gate 1' selected. The main area is titled 'Valve Gate 1 Details'. It features two sections: 'Open Rules' and 'Close Rules'. The 'Close Rules' section is currently active, showing a dropdown menu with options: 'Injection Start', 'RJG Stroke Volume', 'End of Injection Forward', 'Cavity Pressure', and 'Temperature'. The 'Injection Start' option is selected. Below the dropdown, there is a 'Close Gate on' toggle set to 'on', followed by a dropdown menu set to 'Injection Start', and a text input field for 'after a delay of' with the value '0' and a unit 's'. There are also 'CANCEL' and 'SAVE' buttons at the bottom right. A legend at the bottom indicates 'KEY' with 'VG Open' (green square) and 'VG Template' (light green square).

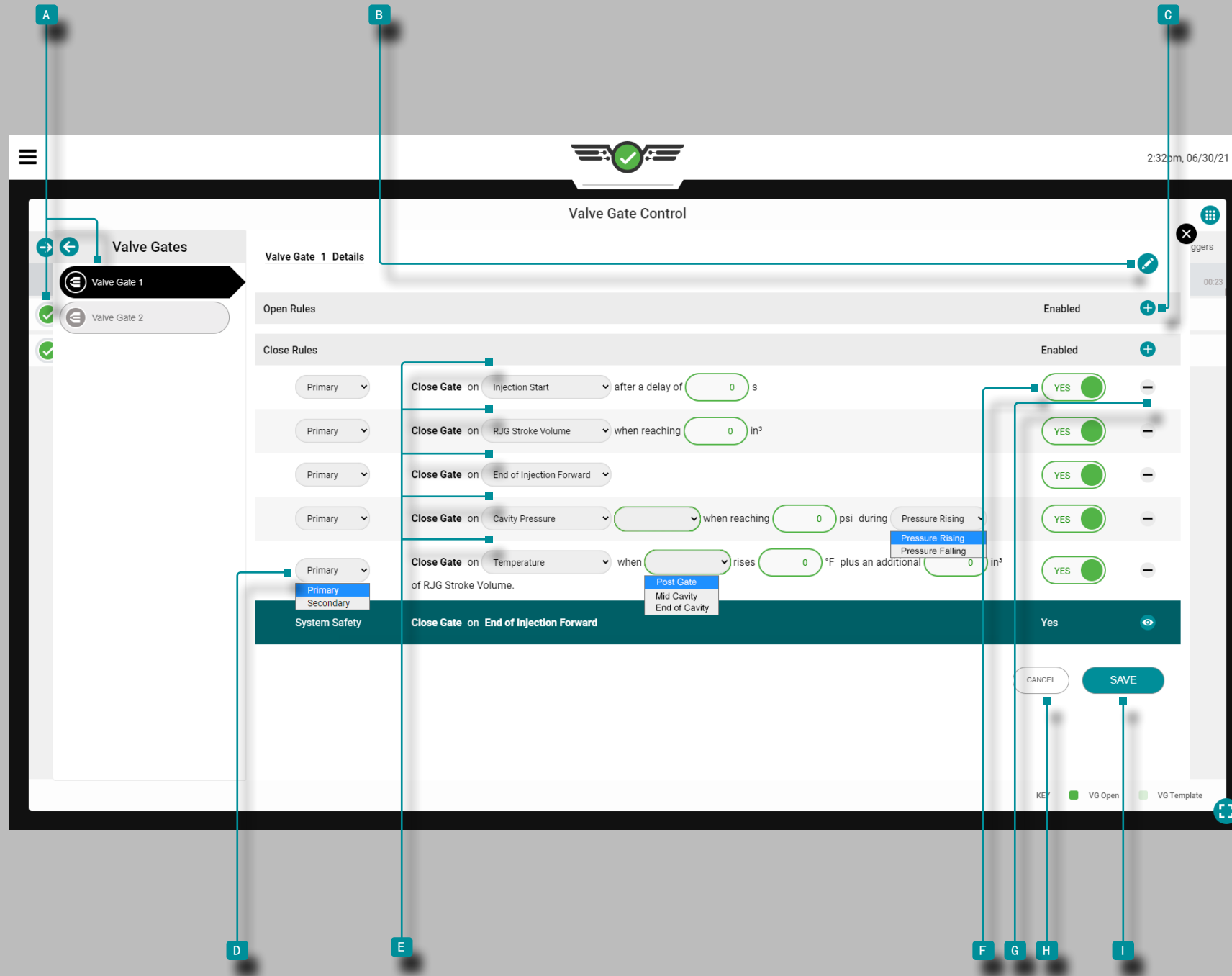
阀浇口控制设置（续）

阀浇口关闭控制

五 (5) 种情况下可设定一个阀浇口关闭:

- 如果选中在注射开始后延迟 X 秒时关闭, 则阀浇口将在注射开始后 0 - X 秒延迟时关闭, 如用户输入的秒数所示。此功能可用作锁模信号未出现时的备用功能。
- 如果选择 RJG 行程体积来关闭, 阀浇口将在阀浇口设置的体积大于零以上关闭。零是螺杆马达停止时螺杆的位置。这体积随着螺杆向前移动增加 (材料注入)。如果无法达到相应压力时, 可使用这一功能作为备用方法。这在交替注入模腔系统中尤其重要, 在机器加速进入下一个填充阶段之前, 第一模腔必须关闭以打开第二模腔。
- 如果选中在注射前进结束时关闭, 阀浇口将在注射前进结束时关闭。
- 如果选择模腔压力关闭, 阀浇口将在用户选择的压力上升或压力下降期间达到用户输入的所选传感器的模腔压力值时关闭。将此功能用于顺序熔接线控制。如果使用“注射”, 显示的压力不是液压, 而是塑料压力 (液压压力 \times 增强比 [Ri])。在补缩后利用压力下降关闭浇口来控制泄压。“压力降”对于补缩后的泄压控制很有用, 以减少压力和尺寸梯度。
- 如果选择温度上升时关闭, 阀浇口将在用户输入的所选传感器的温度上升并满足加上的额外体积时关闭。输入的附加体积值是流体前端到达传感器后的螺杆行程体积——体积数值是指流体前端到达传感器时体积的增加量。传感器安装在阀浇口应该关闭的位置稍上游的位置, 额外的体积允许螺杆在打开阀门浇口之前前进一定的体积。

作业仪表板（续）



阀浇口控制设置（续）

添加、编辑或删除一个关闭阀浇口控制

分配了模具输出的作业必须正在运行。

要添加关闭阀门浇口控制，打开阀门浇口控制小部件至全屏，然后从列表中点击 **A** 个阀门浇口；点击 **B** 编辑图标，然后点击 **C** 添加图标。

点击 **D** 下拉菜单 可选择主要或辅助控件类型。

点击 **E** 下拉菜单 选择关闭阀门浇口的事件；根据选择，点击以选择模腔压力或温度传感器，点击一个字段并输入所需信息（X 秒延迟、in³ 设定值、° F/° C 和/或 **F** 压力上升/压力下降）。

点击 **F** 滑块 以选择是启用或禁用控制。

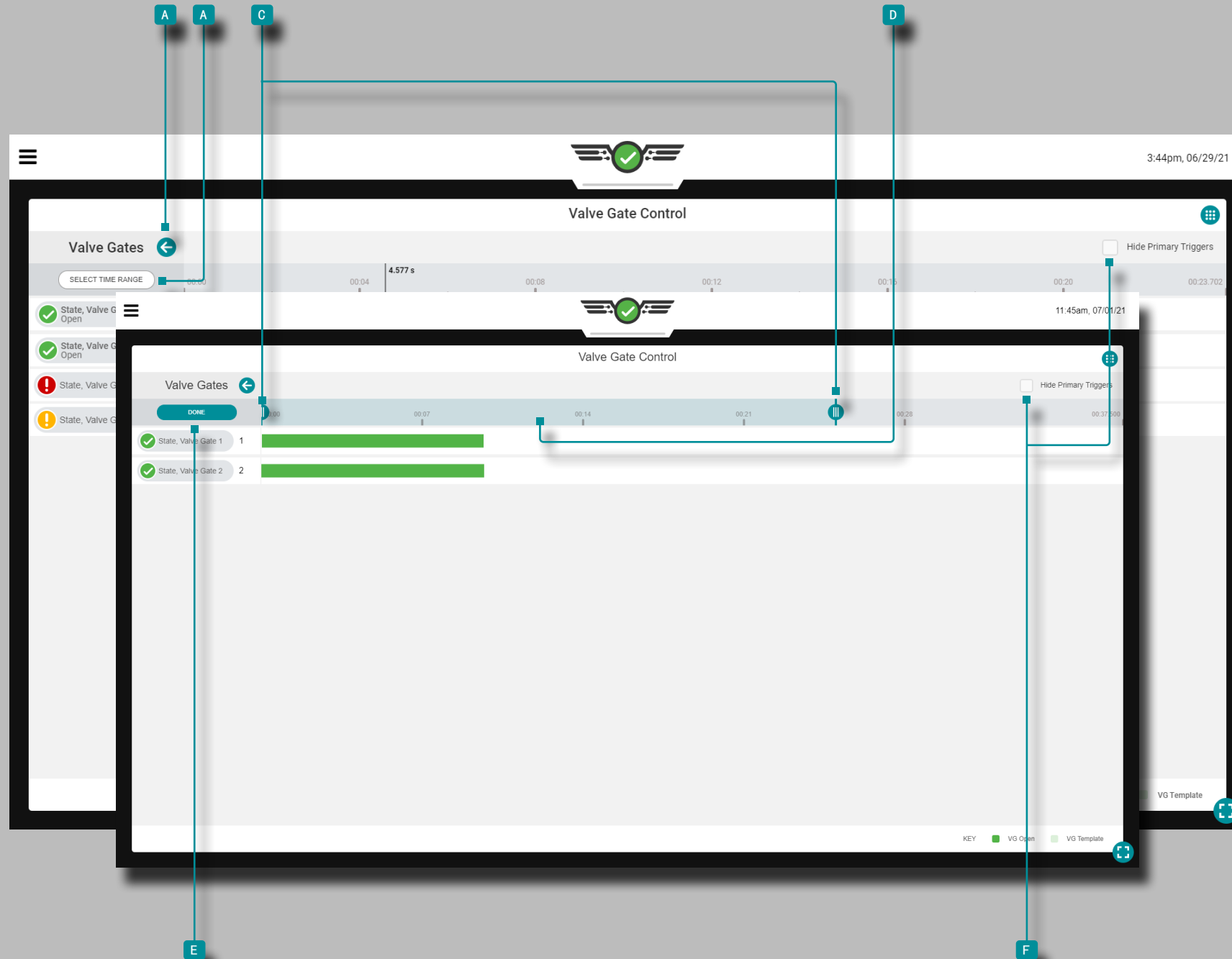
点击 **G** 删除图标 以删除控件。

点击 **H** 取消按钮取消任何更改或点击 **I** 保存按钮保存任何更改。

所做的任何更改将在接下来的完整周期内生效。

NOTE 如果选择，“压力上升”将在压力增加时（在峰值之前）传感器处的压力达到输入的设定值时关闭阀浇口。如果选择，当压力低于输入的设定值时，“压力下降”将在峰值后关闭阀门。如果您使用这种方法而压力从未超过设定值，则无法通过压力控制阀门浇口的开合。这种方法在保压后控制出料以便实现降低压力和多维梯度时十分有用。

作业仪表板（续）



阀门浇口控制工具

工艺模板

如果在周期图小部件中选择，阀浇口控制工具会显示带有正在运行的工艺的工艺模板。有关工艺模板创建和查看说明，请参阅 第 1 “周期图工艺模板” on page 76。

放大

点击 **A** 箭头按钮展开并查看阀浇口控制菜单，然后点击 **B** 选择时间范围按钮放大周期图的时间选择。点击，按住并将 **C** 一个或两个滑块拖动到所选时间。

点击，按住并拖动时间 **D** 选择栏，以在周期图上向左或向右平移。点击 **E** 完成按钮以应用更改。

缩小

点击 “**B** 选择时间范围” 按钮以放大到周期图的时间选择，然后点击，按住并拖动一个或两个 **C** 滑块到所选时间。点击 **E** 完成按钮以应用更改。

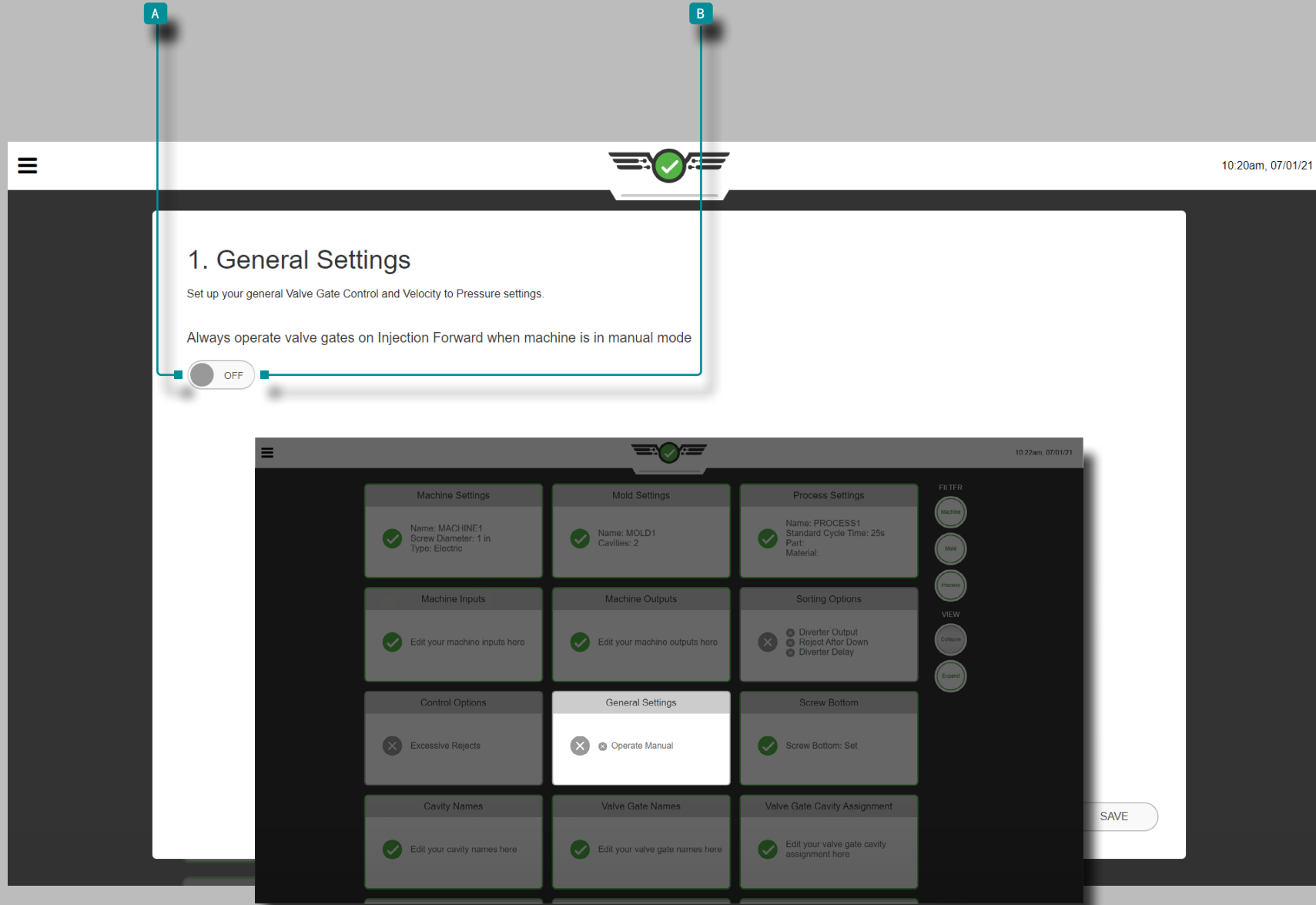
平移视图

在阀浇口打开/关闭图表上点击、按住并拖动，可随时向左或向右平移。

隐藏主触发器

点击 **F** 隐藏主要触发器复选框以隐藏或取消隐藏主要阀浇口打开和关闭触发器。

作业仪表板（续）



阀浇口控制一般设置

此选项仅适用于阀浇口控制用户。

为了能够通过模具和阀浇口进行清洗，导航到仪表板，找到常规设置卡，然后点击 以选择它；点击 以选择 **A** 择“开”，这样即使在手动模式下门也会打开并允许材料通过；如果不需要，点击 以选择 **B** 择关闭。

必须在机器设置中连接和分配机器手动序列信号，以便在手动模式下操作阀浇口控制。

该选项也可以在工艺设置过程中进行设置；请参阅第 44 页上的“常规设置” on page 44。

作业仪表板（续）

Part Sample Setup

1. What Type of samples would you like to take?*

2. What is the group name for sampled parts?*

3. How many sample shots will be taken?*

4. Please provide any additional notes:

零件取样器

零件取样器小部件使 工艺工程师 和 QC 工程师 用户能够创建零件样品，以便在 The Hub 软件中输入和查看相关的零件测量值。

零件变体

为了获取零件样品，必须在作业下拉菜单中选择零件变体（请参阅“GoPilot仪表板”，页码 x）。零件变体用于关联由相同模具制造但具有不同材料/客户/流程，并将零件测量与从零件变体中提取的任何样本相关联。如果未在工作槽口上选择零件变体，则无法将这些零件样品的测量值输入到 Hub 软件中；屏幕上将显示一条通知以通知用户。

样品类型

有两种样品类型——QC 样品和分组样品。QC 样品通常是在工艺开发之后、零件在生产中时采集的；组样品通常用于新模具的工艺开发过程中。

作业仪表板（续）

Part Sample Progress
Sample Group: 3 of 5

Please take the next sample shot.

Shot ID	Shot Start	Shot Ejection
1-1	01:45:27	Completed
1-2	01:45:51	Completed
1-3	01:46:15	Completed
1-4	01:46:38	In Progress

You have saved Control Settings, these changes will take effect next cycle.

CANCEL SAMPLES

制件样品分拣

如果在采样期间对排序输出进行了更改，则更改将在下一个采样中生效（进行中的采样将使用之前的设置）；将在屏幕上为用户显示通知。

良好控制或拒绝控制

使用零件取样器小部件时，零件样品将根据分选选项仪表板卡（合格零件或拒收零件）上的分选设置进行分选。

过分拒收

开始分拣时，在样品完成之前，会禁用过多的不合格品分拣。样本周期不会计入过多的不合格周期计数，一旦样本完成，周期计数将恢复。

保持分选设备和分选设备延时输出

在零件采样期间，保持分选设备输出和分选设备延迟输出分选设置不受影响。

停机后拒收

开始分选时，停机后拒收分选禁用直至样品完成。样品周期数不会计入停机后拒收周期数，一旦样品完成，周期计数将恢复。

分选输出时序

使用零件采样器小部件时，零件样品将根据仪表板卡上的当前的分选设置进行分选，以对分选输出时间 - 请参”分选选项” on page 41和 页面 43。

作业仪表板（续）

The screenshot shows the 'Part Sample Setup' interface. At the top right, it says 'Hello, admin admin' and '12:26 pm, 3/4/22'. The main form has four questions:

1. What Type of samples would you like to take?*
Buttons: **A** QC SAMPLE, GROUP SAMPLE
2. What is the group name for sampled parts?*Input field: Enter Group Name **B**
3. How many sample shots will be taken?*Input field: Enter # **C**
4. Please provide any additional notes:
Input field: Enter Additional Notes **D**

At the bottom, there are two buttons: CLEAR **E** and START **F**. A teal banner at the bottom of the screen displays the message: **G** Part samples are currently in progress for Sample Group: C Sample (2 of 10).

零件取样

QC 取样

要获取零件样品，请点击 **A** QC 取样按钮以选择样品类型。

或者，点击 **B** 该字段以输入 采样部件的 **B** 组名；如果未输入组名，则零件采样器将默认为组名“QC Sample”。

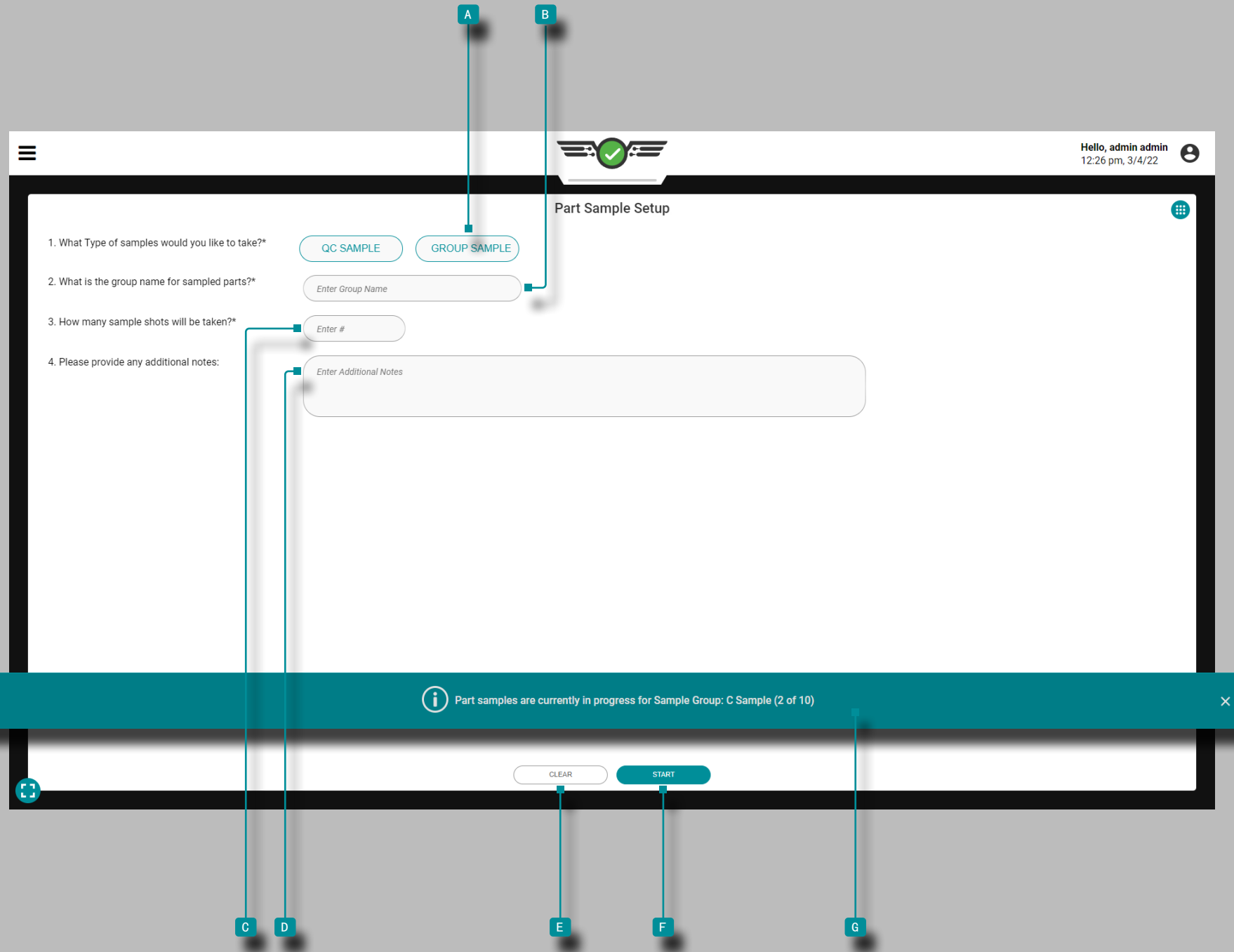
或者，点击 **C** 该字段以输入 将 **C** 注射的样本数量；如果未输入编号，则零件采样器将默认进行一次 QC 样品注射。

或者，点击 **D** 该字段以输入 样品的任何 **D** 注释。

点击 **E** 明确 按钮清除任何输入的信息，或点击 **F** START 按钮开始采集部分样本。

采集零件样品时，屏幕上会出现一个横幅，表明样品正在进行中。**G** 零件样品横幅 将显示样品组名称和计数 (x of y)，以允许用户在零件样品运行时查看其他小部件和设置。

作业仪表盘（续）



零件取样（续）

分组样本

要进行分组样本，请点击 **A** 团体样本 按钮以选择样本类型。

点击 **B** 该字段以输入 采样零件的 **B** 组名。

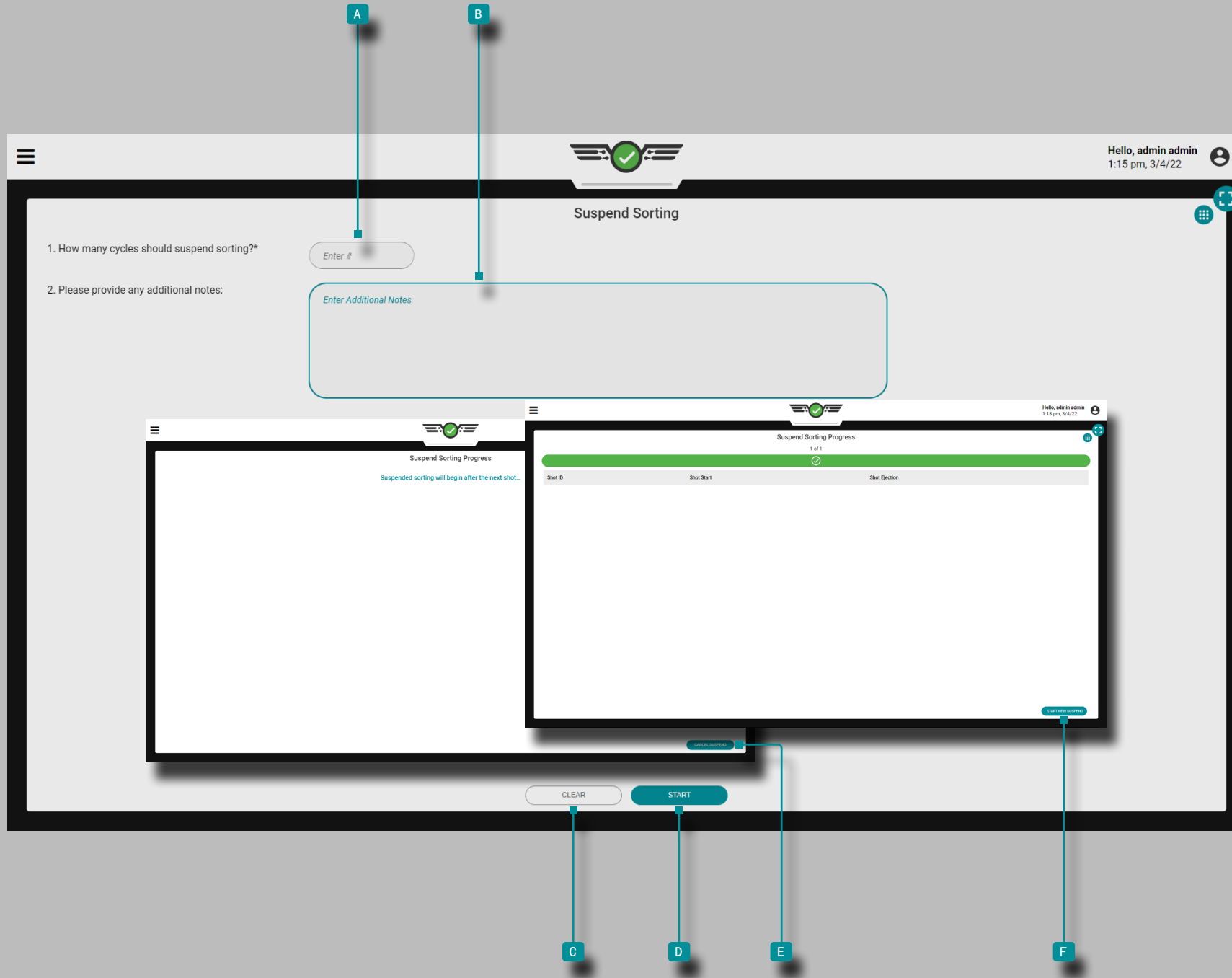
点击 **C** 该字段以输入 将 **C** 注射的样本数量。

或者，点击 **D** 该字段以输入 样品的任何 **D** 注释。

点击 **E** 明确 按钮清除任何输入的信息，或点击 **F** 开始 按钮开始采集部分样本。

采集零件样品时，屏幕上会出现一个横幅，表明样品正在进行中。**H** 零件样品横幅 将显示样品组名称和计数 (x of y)，以允许用户在零件样品运行时查看其他小部件和设置。

作业仪表盘（续）



暂停分选

暂停分选小部件有助于在指定的周期数内暂停所有分选设置，以便执行故障排除和维护活动。

点击 以输入暂停周期 **A** 的周期数。或者，点击 以输入任何 **B** 其他注释。

点击 **C** 清除按钮清除任何输入的信息，或点击 **D** 开始按钮开始暂停排序。

选择开始按钮后，分拣暂停将在下一个镜头开始；将显示一个屏幕，通知用户状态。要在运行时取消分拣暂停，请点击 **E** 取消暂停按钮。

一旦指定的分选暂停次数已经过去，将显示一个屏幕，通知用户分选暂停已完成。要再次暂停分选，请点击 **F** 开始新的暂停按钮返回暂停分选小部件主页。

作业仪表盘（续）

The screenshot shows a 'Notes' dashboard with a table of notes. Callout boxes A through E point to the following table headers: A (Date/Time), B (User), C (Type), D (Problem), and E (Details).

Date/Time	User	Type	Problem	Details
2019-06-24 09:50:01	Bilbo	General Note		Don't change the process after midnight.
2019-06-24 09:49:29	Beowulf	Process Change Reason	Process Troubleshooting	Something went wrong.

NEW NOTE

备注

查看在“注释”小部件上输入的所有注释；注释详细信息包括输入注释的 **A** 日期/时间，输入注释的 **B** 用户，注释 **C** 类型，**D** 问题（如果注释类型是工艺更改原因）以及用户输入的任何 **E** 详细信息。

作业仪表盘（续）

The screenshot shows a 'Notes' form within a dashboard. The form is titled 'Notes' and has a header bar with a user profile 'Hello, Admin Admin' and the time '9:30am, 06/30/19'. The form contains the following elements:

- A**: A 'NEW NOTE' button located at the bottom of the dashboard.
- B**: A dropdown menu labeled 'Latest Cycle' with the value '2023-06-01 09:22:40'.
- C**: A text input field labeled 'Name' containing the text 'admin admin'.
- D**: A dropdown menu labeled 'General Note'.
- E**: A large text area for entering details, with the placeholder text 'Enter Details Here'.
- F**: A 'SUBMIT NOTE' button located at the bottom right of the form.

At the bottom of the form, there are two buttons: 'CANCEL' and 'SUBMIT NOTE'.

添加新注释

点击 **A** “新注释” 按钮。点击 **B** 下拉菜单中的 **B**，选择要附加注释的周期 - 最新周期或选定周期（在摘要图表上）。点击 **C** 字段以输入用户名，然后点击 **D** 下拉菜单选择备注类型；点击 **E** 字段以输入注释，然后点击 **F** “提交注释” 按钮以保存并关闭注释条目。

也可以使用注释输入功能输入注释；有关注释输入功能和注释类型的说明，请参见第”注释输入” on page 151。

作业仪表盘（续）



Cycle Accepted

45 of previous 100 cycles

Last Cycle:
9/13/22 1:46 PM

Mold: BUTTONS
Part: px1111

空闲状态屏幕

当用户对软件不活动时，CoPilot软件将继续监视正在运行的作业。如果作业正在 CoPilot 系统上运行，并且 10 分钟或更长时间没有用户处于活动状态，则将显示空闲状态屏幕“周期已接受”、“周期警告”、“周期已拒绝”或“机器停机”，以提供当前流程的快速参考视图。当前的空闲状态屏幕将一直保留，直到用户与CoPilot系统交互为止。

接受周期

“已接受循环”空闲状态屏幕包括当前日期和时间、最近一百个循环中匹配的循环数以及模具和零件名称。

作业仪表板（续）



Cycle Warning

45 of previous 100 cycles

Last Cycle:
1/20/23 4:10 PM

Mold: DemoMold
Part: DPart1x

周期警告

周期警告 闲置状态屏幕包括当前日期和时间、最近 100 个循环中发出警告的循环数以及模具和零件名称。

作业仪表盘（续）



Cycle Rejected

18 of previous 79 cycles

Last Cycle:
9/13/22 1:33 PM

Mold: BUTTONS
Part: px1111

周期被拒绝

“循环被拒绝”空闲状态屏幕包括当前日期和时间、最近一百个循环中不匹配的循环数以及模具和零件名称。

作业仪表板（续）



Machine Down

No cycles currently running

2017-04-05 10:00:42

Part: RFF 34 Mold: RFF1

注塑机关闭

注塑机停机闲置状态屏幕包括当前日期和时间，以及模具和零件名称。

CAUTION 当 CoPilot 系统进入停机状态时，不会保存作业数据。

作业仪表板（续）

The screenshot shows the 'Choose Alarms' configuration interface. On the left, there is a sidebar with 'Machine Alarms' selected. The main area is titled 'Choose Alarms' and contains the instruction: 'Select the kind of alarms you wish to see on the left, and then choose which alarms to add.' Below this, there are two columns: 'Variable Type' and 'Quantity'. In the 'Variable Type' column, 'Back Pressure' is selected. In the 'Quantity' column, 'Hydraulic Pressure' is selected. Other options in the 'Variable Type' column include Cooling Time, Cushion, Cycle Time, Decompress, Effective Viscosity, Fill Pressure, Fill Time, Hold Pressure, and Hold Time. In the 'Quantity' column, 'Plastic Pressure' is also visible. At the bottom right, there are 'CANCEL' and 'SAVE' buttons.

标准化工艺值

CoPilot软件能够以位置（英寸）或体积（英寸³）显示某些机器工艺值。速度（in./sec）或体积流量（in.³/sec）；液压（psi）或塑料压力（ppsi）。这些测量中的每组都首先显示机器的工艺测量，其次从“标准化”视图显示工艺测量。

这些值是“正常的”，因为它们与模具内部（塑料的观点）而非外部相关。显示标准化的工艺测量值可以使在任何机器上的模具制造出相同的零件。

位置或体积

填充模具的模腔所需的材料（体积）数量保持恒定（不计算嵌件）。要调整进入模具的材料量，必须调整机器的注射量和切换（位置）。

如果一台机器上的螺杆直径与另一台机器上的螺杆直径不同，则将在每台机器上采用不同的螺杆位置值以将相同的体积注入模具中。通过根据体积（in.³）而不是机器位置（in.）来定义填充量，可以在不同的机器上将模具内部的工艺设置为相同。

作业仪表板（续）

The screenshot shows a web-based interface for configuring alarms. At the top, there is a navigation menu with a hamburger icon, a logo with a green checkmark, and a user profile section displaying 'Hello, Admin Admin' and the time '10:54am, 01/08/18'. The main content area is titled 'Choose Alarms' and includes the instruction: 'Select the kind of alarms you wish to see on the left, and then choose which alarms to add.' On the left side, there are two categories: 'Machine Alarms' (selected) and 'Mold Alarms'. The 'Machine Alarms' category is expanded to show a list of variables under two columns: 'Variable Type' and 'Quantity'. Under 'Variable Type', the following variables are listed: Back Pressure (selected), Cooling Time, Cushion, Cycle Time, Decompress, Effective Viscosity, Fill Pressure, Fill Time, Hold Pressure, and Hold Time. Under 'Quantity', the following variables are listed: Hydraulic Pressure (selected) and Plastic Pressure. At the bottom right of the configuration area, there are 'CANCEL' and 'SAVE' buttons.

速度或体积流速

将正确数量的材料注入模具内的模腔所需的填充时间保持不变（不计算嵌件）。要调整将材料移入模具所需的时间，必须调整机器的速度（英寸/秒）。但是，如果在具有不同螺杆的另一台机器上以相同的填充时间（in./sec）设置了工艺，则在填充时间内注入的物料量（in.³/sec）将不同。使用体积流速（in.³/sec）而不是速度

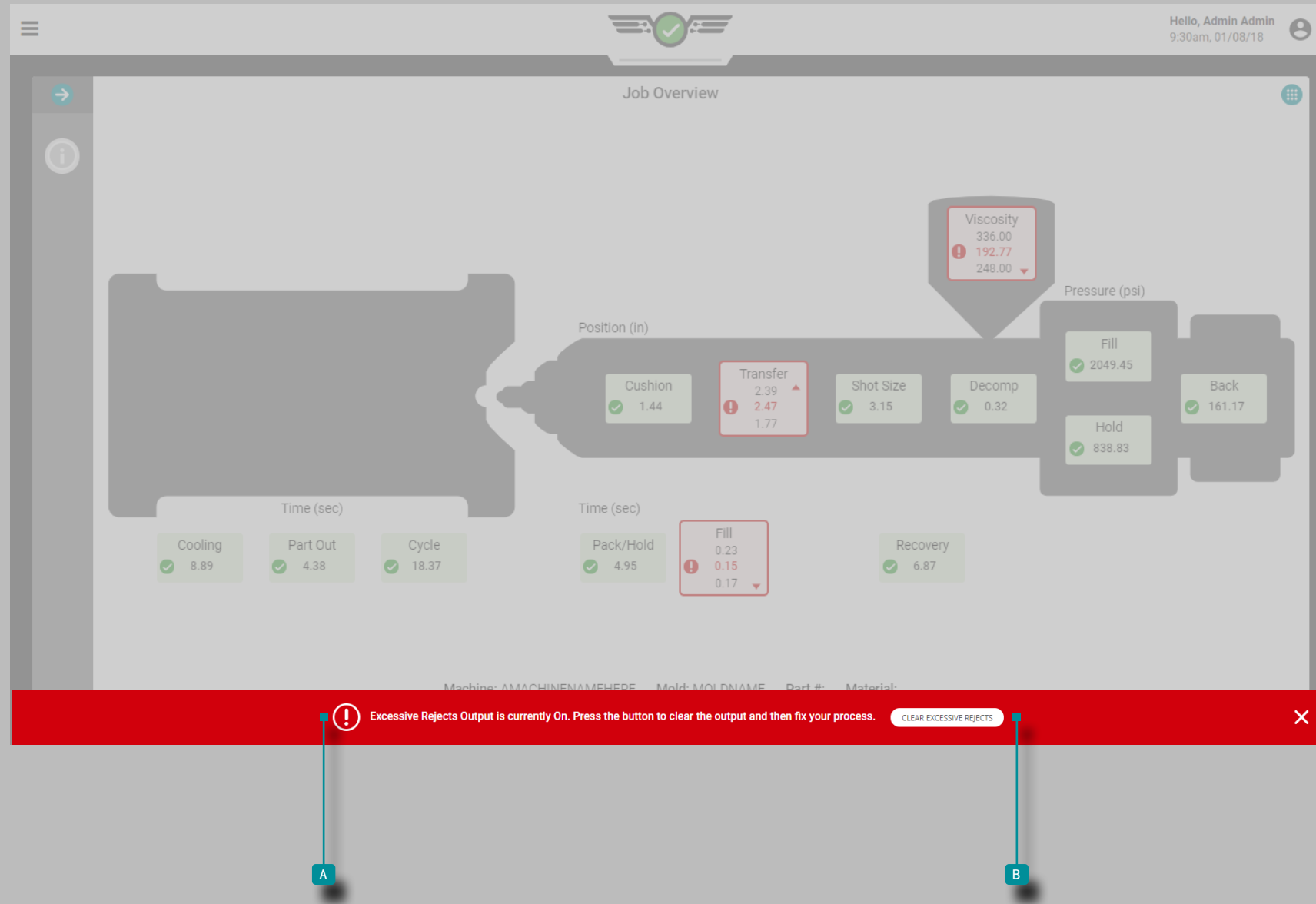
（in./sec）对填充率进行标准化，方法与对位置进行标准化相同。与液压不同，塑料压力使机器之间的工艺正常化。

液压压力或塑料压力

液压压力是指液压单元填充模具内模腔所需的压力（psi）。要调整进入模具的塑料的压力，必须调整机器的保压压力和背压。

炮筒内或模腔内部的塑料压力（ppsi）不等于液压单元内部的液压压力（psi）。增强比Ri用于乘以液压压力以确定塑料压力。通过用塑料压力（ppsi）而不是液压压力（psi）定义压力，可以在不同的机器上对模具内部的工艺进行相同的设置。

作业仪表板（续）



工艺错误

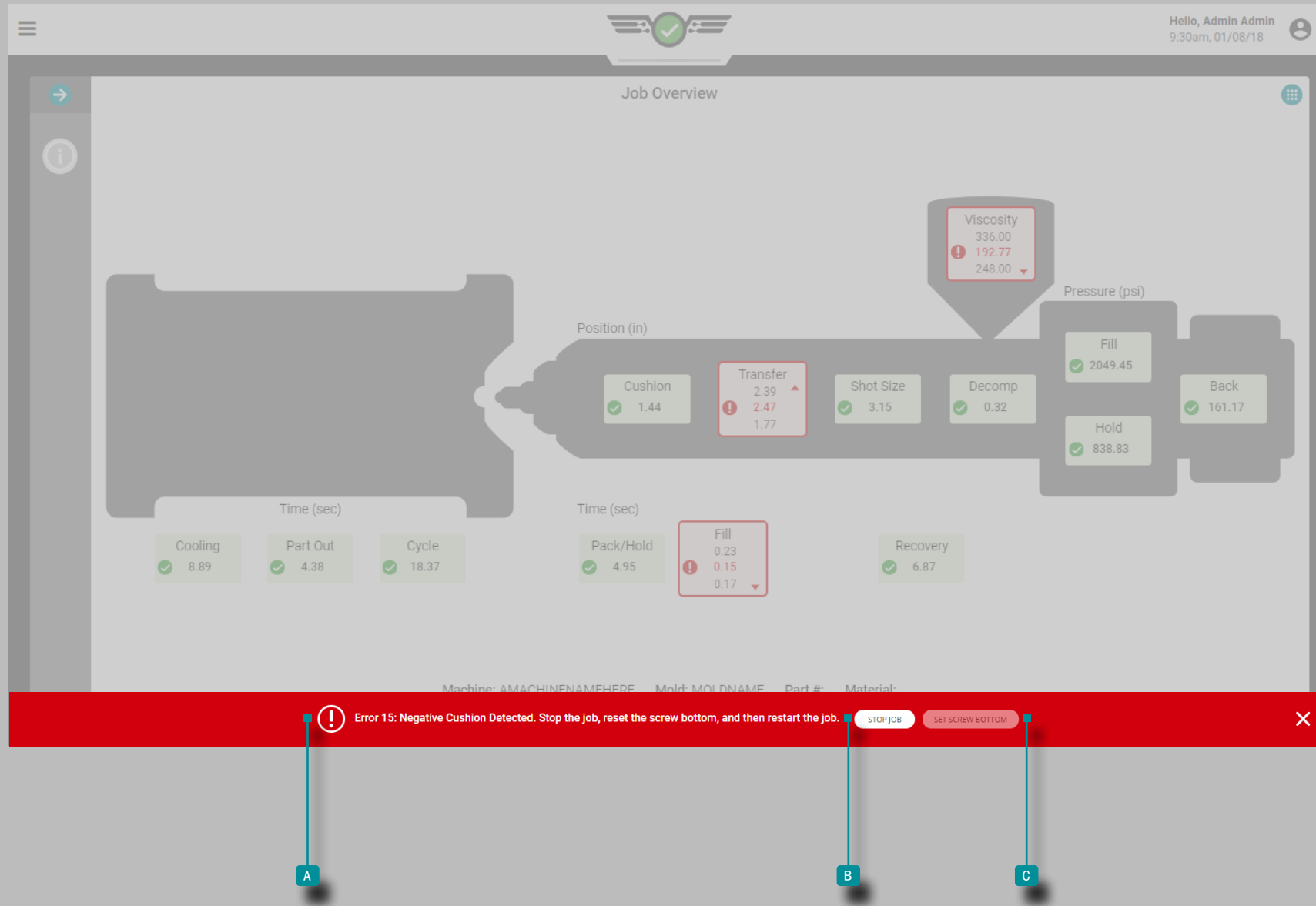
过分拒收

如果在机器设置期间分配了过分拒收的控制输出选项，并在工艺设置过程中对其进行了配置，则在指定的连续周期内出现指定次数的不良品后，将激活所连接的机器人或机器（请参阅第23页的”分配输出” on page 20）。有关详情，请参阅第”控制选项” on page 45。

如果激活了过分拒收输出，将显示一条 **A** 错误消息，指示输出已打开，必须清除该错误才能继续作业。点击 **B** “清除过分拒收”按钮以清除条件。


清除激活的输出后，如果满足了机器和工艺设置过程中所定义的过多不良品的条件，则重置并准备激活。


作业仪表板（续）



检测到残量值无效

如果在工艺设置过程中未正确设置螺杆底部，可能会出现一条 **A** 错误消息，表明检测到残量无效，必须验证螺杆底部是否已正确设置。

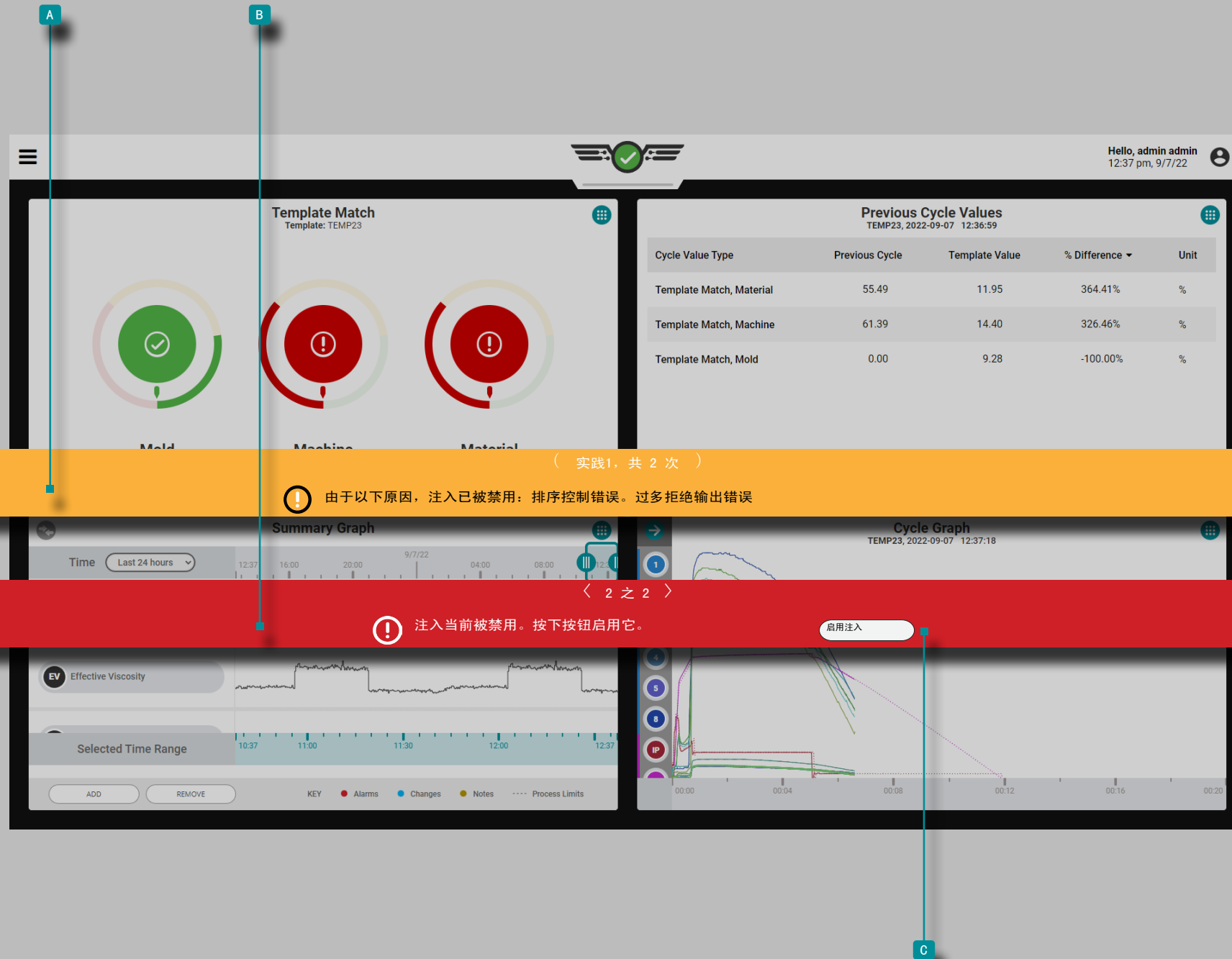
点击 **B** “停止作业” 按钮停止作业；将机器上的螺杆推到炮筒最前端，然后点击  以选择

C  “固定螺杆底部” 按钮。设置螺杆底部后，必须重新启动作业。

NOTE 每次创建设置时必须设置螺杆底部。CoPilot不会存储该位置，如果未设置螺杆底部，则无法正确计算残量。

如果通过设置螺钉底部无法解决错误，请检查物理行程传感器是否存在通信中断。

作业仪表盘（续）



注入启用禁用

启用注入 允许机器运行，直到发生以下情况之一：控制传感器出现故障或停止与 CoPilot 系统的通信；用于控制或排序的任何模块无法与 CoPilot 系统通信；与 启用注入控制关联的输出继电器模块已断开连接；或 CoPilot 系统的电源已断开。

如果出现任何禁用注入的情况，将出现一条 **A 错误消息** 以指示发生了哪种情况，然后将出现另一条 **B 错误消息** 以允许用户重新启用注入。

点击 **C 启用注入** 按钮重新启用注射，而无需停止和重新启动 CoPilot 系统上的作业。

作业仪表盘（续）



周期时间超出。

如果超过设定的周期时间超过 50%，系统将进入停机状态，系统将停止保存数据，并显示以下消息：

“由于超出标准周期时间（x 秒）超过 50%（y 秒），作业已停止；验证流程设置中的标准周期时间是否正确。不会为下行周期保存数据。”

作业仪表板（续）

序列错误

由于序列错误可能会出现 15 个错误，如下所示：

- 在注射前，检测到螺杆转动
- 错误 8 — CoPilot 系统检测到不正确的循环启动，通常是由于合模或注射正向序列信号不正确或丢失造成的。
- 错误 9 — CoPilot 系统检测到不正确的循环启动，通常是由于合模或注射正向序列信号不正确或丢失造成的。
- 错误 11 — CoPilot 系统序列发生器无法计算值，通常是由于序列信号不正确或丢失。
- 错误 12 — CoPilot 系统无法检测填充时间；这可能是由于不正确的第一或第二状态序列信号、或者断开的第一或第二序列信号造成的。
- 检测到 残量值无效停止作业，重新设置螺杆末端，然后再重新启动作业。这通常是由于螺杆底部设置不正确或行程 传感器的通信中断造成的。
- 错误16—CoPilot系统无法检测螺杆方向；这可能是由于通信错误造成的。
- 错误17—CoPilot系统无法检测转移位置；这可能是由于第一或第二阶段序列信号不正确或丢失造成的。
- 错误 18 — CoPilot 系统无法计算从填充开始到保持结束的某些数据；这可能是由于序列信号丢失或传感器通信错误造成的。
- 错误 20 — 在实际开始填充之前，超过了 CoPilot 系统腔体填充时间的腔体结束阈值；这可能是由于序列信号和传感器数据不正确或丢失造成的。
- 由于周期中早达到最大值1000 PSI，模腔填充时间的显示似乎不正确。这可能是由于缺少 或不正确的序列信号或传感器通信错误。
- 用户设置填充体积没有达到，系统无法计算工艺填充时间或工艺填充和补缩时间。
- 已分第一阶段，但在注射过程中没有到达。
- 已分配第二阶段，但在注入过程中未触发。
- 无法计算冷却时间当排序时间不是 “ 模具末端夹紧 ” 被选中。
- 无法计算冷却时间当排序时间不是 “ 模具末端夹紧 ” 被选中。

! 在注射前，检测到螺杆转动

×

! 错误8

×

! 错误9

×

! 错误11

×

! 错误12

×

! 检测到 残量值无效停止作业，重新设置螺杆末端，然后再重新启动作业。

×

! 错误16

×

! 错误17

×

! 错误18

×

! 错误20

×

! 由于周期中早达到最大值1000 PSI，模腔填充时间的显示似乎不正确。

×

! 用户设置填充体积没有达到，系统无法计算工艺填充时间或工艺填充和补缩时间。

×

! 已分第一阶段，但在注射过程中没有到达。

×

! 已分配第二阶段，但在注入过程中未触发。

×

! 无法计算冷却时间当排序时间不是 “ 模具末端夹紧 ” 被选中。

×

作业仪表板（续）

传感器通信错误

由于传感器通信错误可能会出现七个错误，如下所示：

- 错误 5 — CoPilot 系统螺杆位置传感器未连接或分配；这可能是由于传感器通信错误造成的。
- 错误13—CoPilot系统无法找到螺丝位置；这可能是由于传感器通信错误造成的。
- 错误 14 — CoPilot 系统检测到一般传感器错误；这可能是由于传感器通信错误（传感器由于低于或超过范围的情况而无效）。
- 由于未检测到螺杆置零，因此无法计算模腔填充时间。这可能是由于负冲程数据、不正确的螺杆运行归零，或者可能是由错误 15 或 16 引起的（请参阅“序列错误” on page 149）。
- 错误22：由于未达到模腔最小压力值1000 PSI，因此无法计算模腔填充时间。
- 由于模腔传感器末端不可用，因此无法计算模腔填充时间。
- 错误 25 — CoPilot 系统检测到无效的传感器数据；这可能是由于传感器无效或传感器通信错误造成的。

! 错误5

×

! 错误13

×

! 错误14

×

! 由于未检测到螺杆置零，因此无法计算模腔填充时间。

×

! 错误22： 由于未达到模腔最小压力值1000 PSI，因此无法计算模腔填充时间。

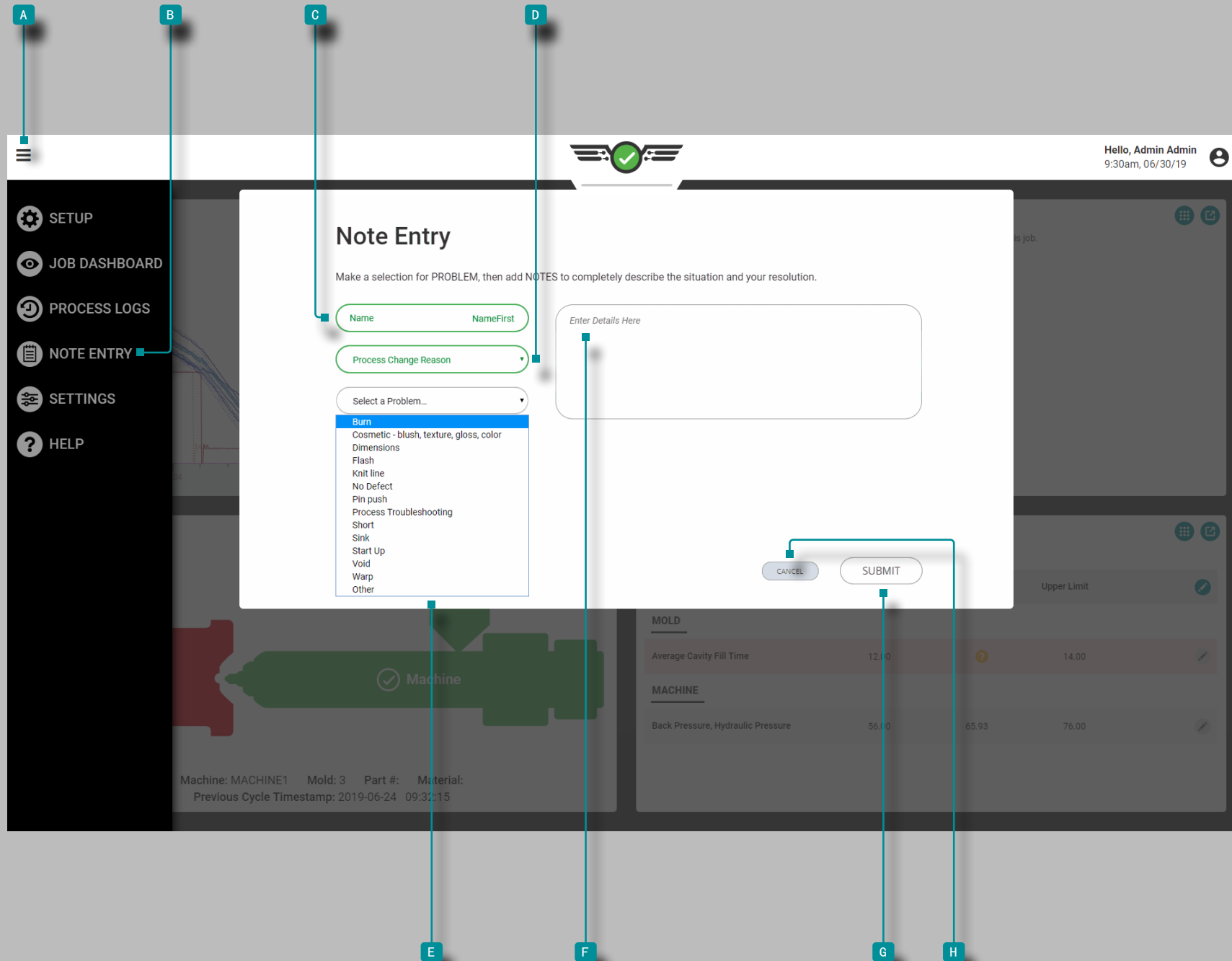
×

! 由于模腔传感器末端不可用，因此无法计算模腔填充时间。

×

! 错误25

×



注释输入

注释可以作为一般注释输入，用于工艺更改原因，或带有工艺更改控制编号，以便在工艺日志和/或作业仪表板上的注释小部件中查看。

一般说明

点击 **A** 菜单按钮，然后 点击 **B** 注释输入；输入 **C** 用户名，然后 点击 **D** 以选择 **D** 注释类型。

在详细信息字段中输入 **F** 所需的任何 **F** 详细信息。点击 **G** “提交”按钮以保存注释，或点击 **H** “取消”按钮放弃所有更改。

工艺变更原因说明

点击 **A** 菜单按钮，然后 点击 **B** 注释输入；**B** 输入用户名 **B**，然后 **C** 点击 **C** 以选择注释 **D** 类型。如果注释类型是“工艺更改原因”，请点击 **E** 以从下拉菜单中选择 **E** “问题”。

问题包括以下可选选项（仅适用于“工艺更改原因”注释类型）：

- 烧焦
- 外观——泛白、质地、光泽、颜色
- 尺寸
- 飞边
- 熔接痕
- 无缺陷
- 顶针推入
- 工艺故障排除
- 短射缺胶
- 缩痕
- 启动
- 缩孔
- 翘曲
- 其他

在详细信息字段中输入 **F** 所需的任何 **F** 详细信息。点击 **G** “提交”按钮以保存注释，或点击 **H** “取消”按钮放弃所有更改。

注释输入（续）

Note Entry

Make a selection for PROBLEM, then add NOTES to completely describe the situation and your resolution.

Name: krystina

Change Control: [dropdown]

Change Control Number: 0

Enter Details Here

CANCEL SUBMIT

Machine: MACHINE1 Mold: 3 Part #: Material: Previous Cycle Timestamp: 2019-06-24 09:32:15

MOLD			
Average Cavity Fill Time	12.10	14.00	

MACHINE			
Back Pressure, Hydraulic Pressure	56.10	65.93	76.00

工艺变更控制编号注释

点击 **A** 菜单按钮，然后点击 **B** 备注条目；输入 **C** 用户名，然后点击 **D** 以选择更改控制 **D** 注释类型。在字段中输入 **E** 更改控制编号。在详细信息字段中输入所需的任何 **F** 详细信息。点击 **G** “提交”按钮以保存注释，或点击 **H** “取消”按钮放弃所有更改。

工艺日志

The screenshot shows the 'Process Logs' page in the CoPilot system. A sidebar on the left contains navigation options: SETUP, JOB DASHBOARD, PROCESS LOGS (highlighted), NOTE ENTRY, SETTINGS, and HELP. The main content area displays a table of process logs with columns for Machine Name, Mold Name, Process Name, Job Started, Job Ended, and Reject / Total Cycles. A 'DETAILS' section is expanded for a selected log entry, showing fields for Name, Plant Code, Work Order Number, and Material Batch Code. Below this is an 'ALARMS' section with a table of alarm types and limits. At the bottom, a 'PROCESS CHANGES' section shows a list of process changes with columns for Machine Name, Mold Name, Process Name, Job Started, Job Ended, and Reject / Total Cycles. Callouts A-F point to specific UI elements: A (Menu icon), B (PROCESS LOGS menu item), C (Process log entry), D (DETAILS section), E (ALARM Type), and F (Process change entry).

Machine Name	Mold Name	Process Name	Job Started	Job Ended	Reject / Total Cycles
AMACHINENAMEHERE	MOLDNAME	PROCESSNAME	2018-10-25 13:00:00	2018-10-25 13:12:58	0 / 40

Name	Value
Plant Code	ALBQNY20915
Work Order Number	100009152018
Material Batch Code	ABS_GRN_DPT8816

Alarm Type	Below Limit	Above Limit	Error
Average Peak Pressure EOC	0	6	0

Machine Name	Mold Name	Process Name	Job Started	Job Ended	Reject / Total Cycles
AMACHINENAMEHERE	MOLDNAME	PROCESSNAME	2018-10-25 13:48:03	2018-10-25 15:20:48	114 / 300
AMACHINENAMEHERE	MOLDNAME	PROCESSNAME	2018-10-25 15:43:23	2018-10-26 07:56:27	847 / 3158
AMACHINENAMEHERE	MOLDNAME	PROCESSNAME	2018-10-26 08:00:57	2018-10-26 12:36:52	244 / 895

CoPilot系统为用户未纠正的不匹配实例输入日志。系统日志包含与用户日志相同的信息，但问题，解决方案和注释除外。

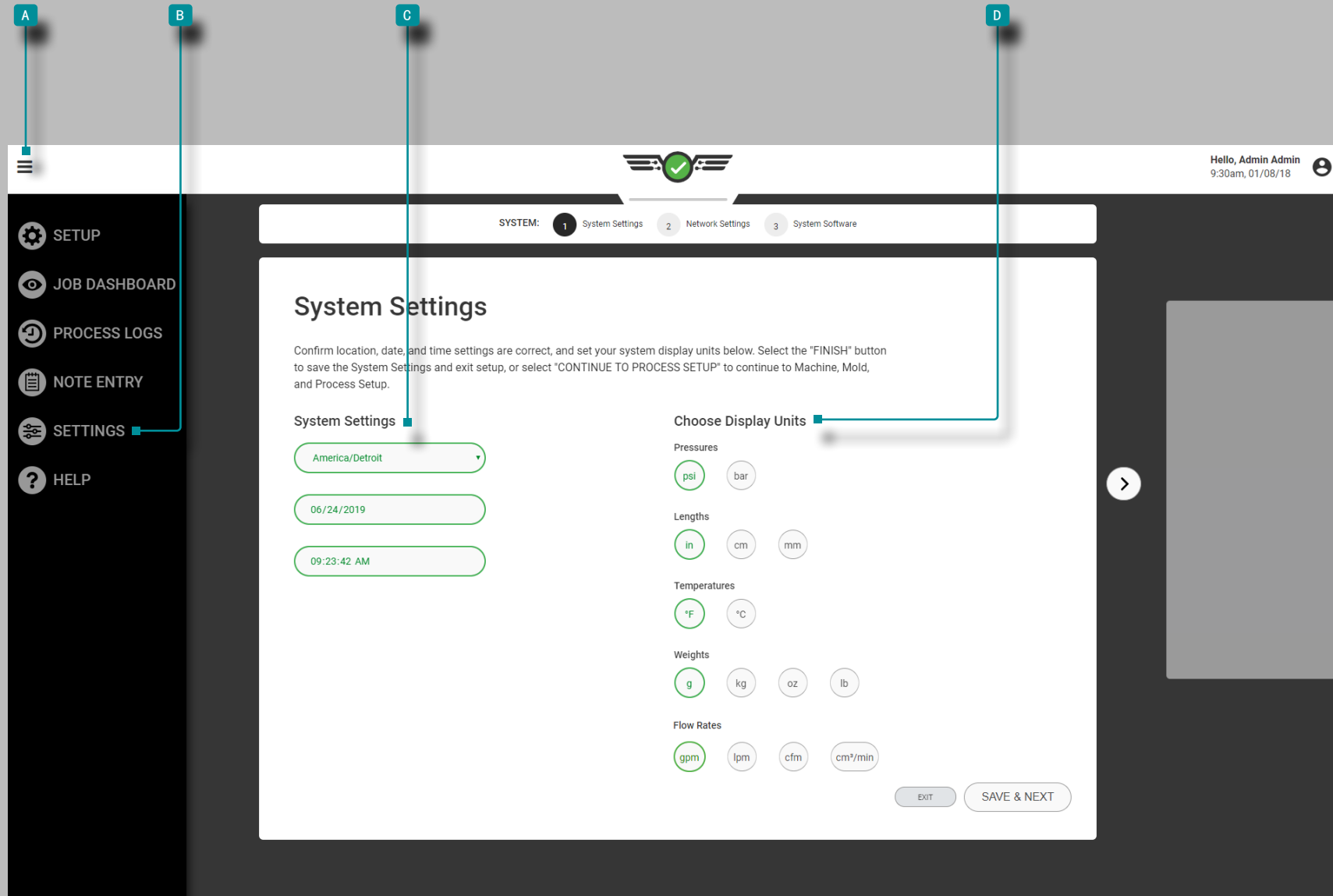
查看日志

工艺日志包括对工艺所做更改的每个条目。要查看工艺日志，请点击 **A** 菜单按钮，然后点击 **B** “工艺日志”。

工艺日志中 **B** 的详细信息包括机器、模具和工艺名称、作业开始和结束日期和时间，以及拒绝次数和总循环次数。

要查看工艺日志的其他详细信息，请点击 **C** 一个条目。其他详细信息包括 **D** 自定义字段详细信息，**E** 警报事件，**F** 工艺更改以及所有注释（如果输入）。

设置



CoPilot设置

“设置”中提供了CoPilot系统，网络和软件设置以及信息实用程序。点击 **A** 菜单按钮，然后点击 **B** 设置以查看CoPilot软件设置和信息。

系统设置

首次创建设置时，请完成系统设置。系统设置包括时区，日期，时间和显示单位。

时区，日期，时间

点击 **C** 以从提供的 **C** 下拉框中选择所需的时区，日期和时间。

显示单位

点击 **D** 以选择所需的压力，长度，温度和重量的软件 **D** 显示单位。

设置（续）

The screenshot shows a web-based configuration interface for network settings. At the top, there is a navigation bar with a hamburger menu on the left, a logo in the center, and a user profile on the right displaying 'Hello, Admin Admin' and the time '9:30am, 01/08/18'. Below the navigation bar is a progress indicator labeled 'SYSTEM:' with three steps: '1 System Settings', '2 Network Settings' (the current step), and '3 System Software'. The main content area is titled 'Network Settings' and contains the following elements:

- A heading: 'Configure the CoPilot™ and The Hub® network below, or skip to continue without networking.'
- A section for 'CoPilot™' with a 'Network Configuration' label. It features two radio buttons: 'DHCP' (labeled with callout A) and 'Static' (labeled with callout B). The 'Static' option is currently selected.
- Below the 'Static' option are three input fields: 'IP Address' (labeled with callout C), 'Subnet Mask', and 'Default Gateway'. Lines connect callout C to the IP Address field and callout B to the Subnet Mask field.
- A section for 'The Hub®' with a 'Network Address' label and a single input field (labeled with callout D).
- At the bottom of the form are two buttons: 'EXIT' and 'SAVE'.

Callouts A, B, C, and D are represented by blue squares with white text, connected to the corresponding UI elements by thin blue lines.

网络设置

首次设置时，请完成CoPilot和Hub®网络配置的网络设置，或者稍后通过“设置”实用程序配置CoPilot和Hub系统。

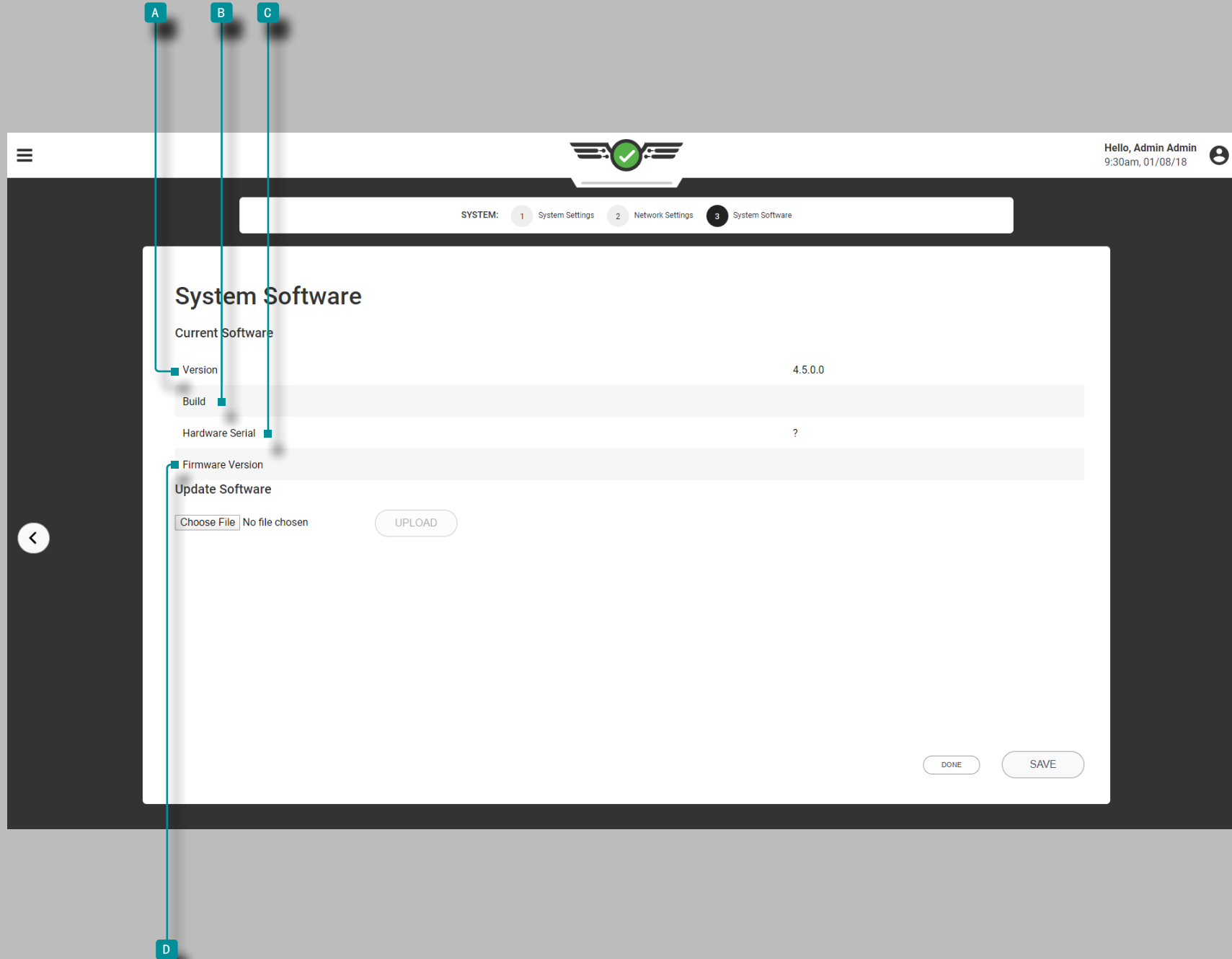
CoPilot网络配置

选择所需的CoPilot网络配置：**A** DHCP **B** 或静态。如果选择了**B** 静态配置，请在提供的字段中输入 **C** 所需的网络信息。

The Hub网络配置

在提供的字段中输入Hub **D** 网络地址。

设置（续）



系统软件

软件版本：

软件版本是已安装的软件**A**版本号。

软件建构

软件建构号是已安装的**B**软件构建号。

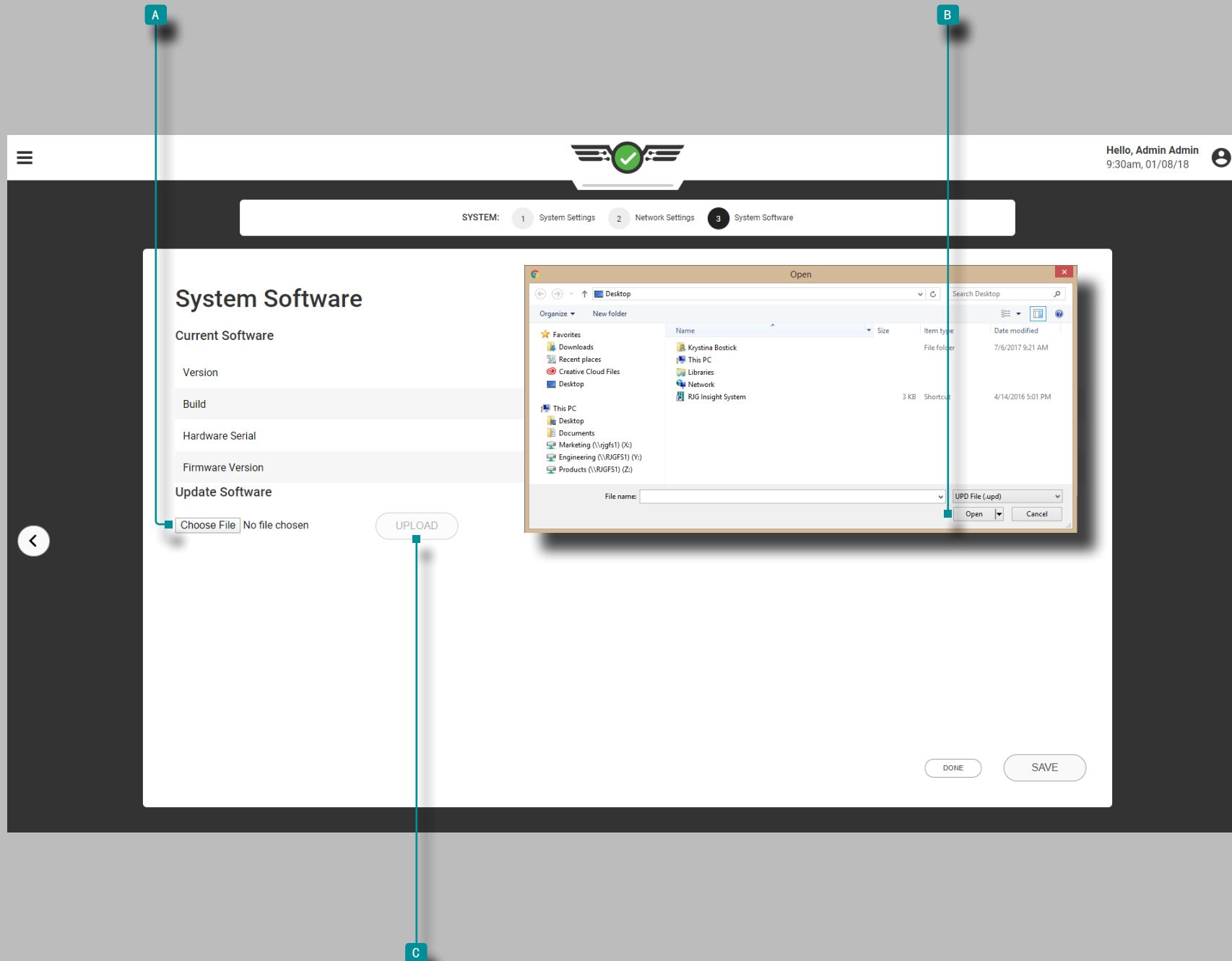
硬件序列

显示与已安装设备关联的**C**硬件序列号。

固件版本

显示与已安装的硬件关联的**D**固件内部版本号。

设置（续）



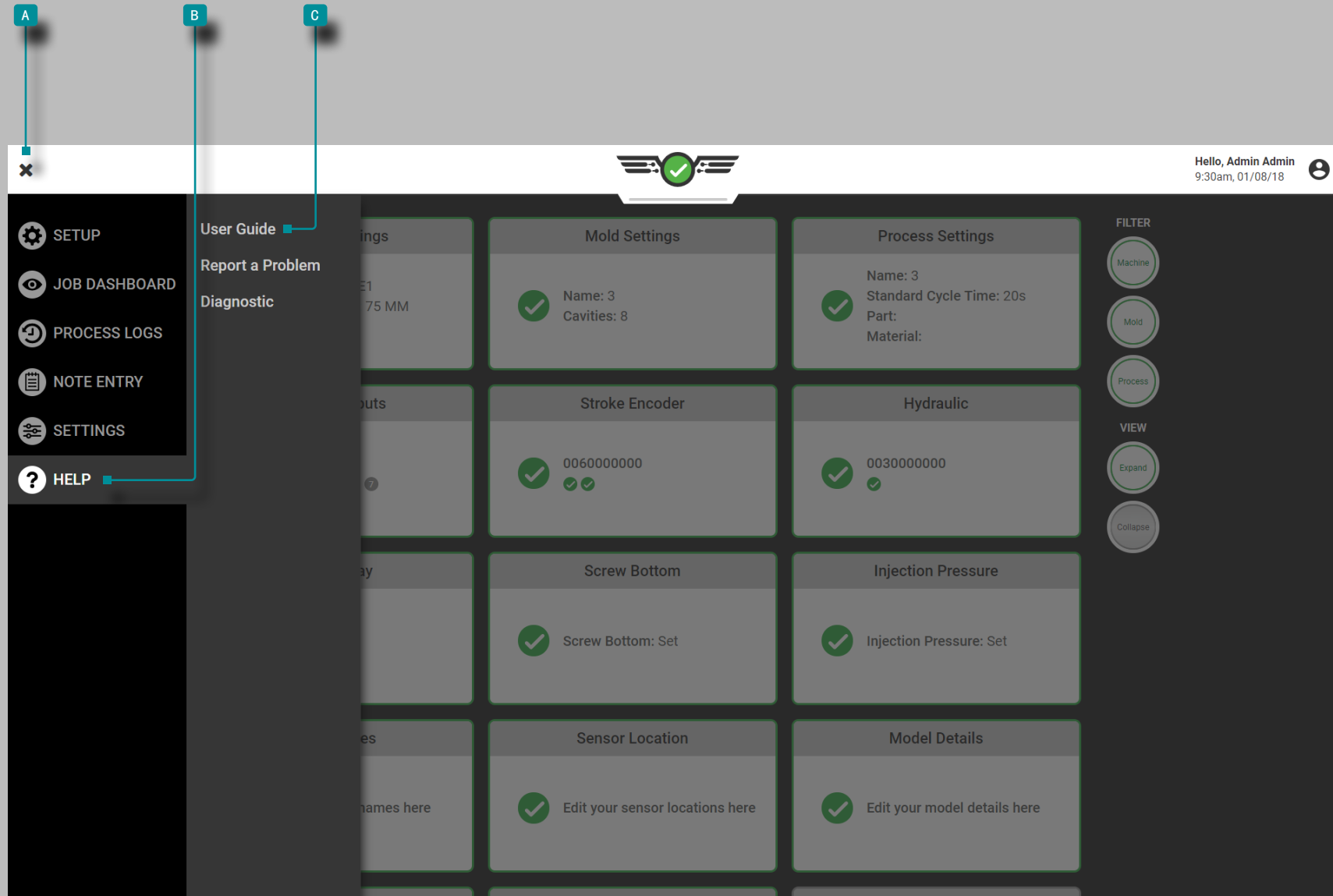
更新软件

如果 CoPilot 系统与 The Hub 系统联网，请参阅 The Hub 软件用户指南以获取软件更新说明。如果 CoPilot 系统未与 The Hub 系统联网，请在更新可用时执行以下操作。

CAUTION 不要跳过更新版本；如果有较旧的更新可用，则不要应用较新的更新——即，将 v7.2 更新应用到 v7.0 系统与将 v7.1 更新应用到 v7.0 系统，然后应用 v7.2 更新。请参阅 RJG 网站以确保将正确的更新应用到 CoPilot 系统。不遵守可能会导致 CoPilot 系统出现错误或问题。

从 rjginc.com 网站下载相应的更新文件。点击 **A** 选择文件按钮选择更新文件；点击 **B** 更新文件 (.UPD)，点击 **B** 打开按钮安装软件更新，然后点击 **C** 上传按钮。

帮助



CoPilot帮助和问题报告

帮助和问题报告可从“帮助”菜单中获得。点击 **A** 菜单按钮，然后 点击 **B** 帮助 报告软件问题。

用户指南

点击 **C** 用户指南 按钮可查看将用户引导至 rjg 网站以查看 CoPilot 系统用户指南的通知。

报告问题

在提供的 **B** 字段中输入姓名 **A** 称和描述，然后点击 **C** 提交”按钮以报告软件问题。

帮助（续）

The image shows a web application interface with a 'Report a Problem' modal form. The form has a title 'Report a Problem' and two input fields: 'Name' and 'Description'. The 'Name' field contains the placeholder text 'Enter Your Name Here' and is marked with callout 'A'. The 'Description' field contains the placeholder text 'Enter A Description Here' and is marked with callout 'B'. At the bottom of the form are two buttons: 'CANCEL' and 'SUBMIT'. The 'SUBMIT' button is marked with callout 'C'. The background shows a dark sidebar with navigation icons and a top navigation bar with a logo, user information 'Hello, Admin Admin', and the time '9:30am, 01/08/18'. On the right side of the modal, there are 'FILTER' and 'VIEW' sections with various icons.

诊断

“诊断”页面用于对潜在的Lynx™传感器问题进行故障排除。通常，此页面供RJG, Inc. 客户支持人员使用。

帮助（续）

The screenshot displays the Lynx Diagnostic software interface. On the left, a dark navigation menu contains several options: SETUP, JOB DASHBOARD, PROCESS LOGS, NOTE ENTRY, SETTINGS, and HELP. The HELP option is highlighted with a blue box labeled 'A'. The main content area shows a dashboard with three cards: 'Mold Settings' and 'Process Settings', both with green checkmarks. Below these is the 'Advanced Settings' page, which has a sidebar menu with 'Advanced Settings' selected. Two toggle switches are visible on the page, both set to 'ON'. The first toggle is labeled 'E' and the second is labeled 'D'. A blue box labeled 'B' points to the 'HELP' option in the navigation menu, and a blue box labeled 'C' points to the 'Diagnostic' option in the top navigation bar. The top right of the interface shows the user's name and time: 'Hello, Admin Admin 9:30am, 01/08/18'.

高级设置

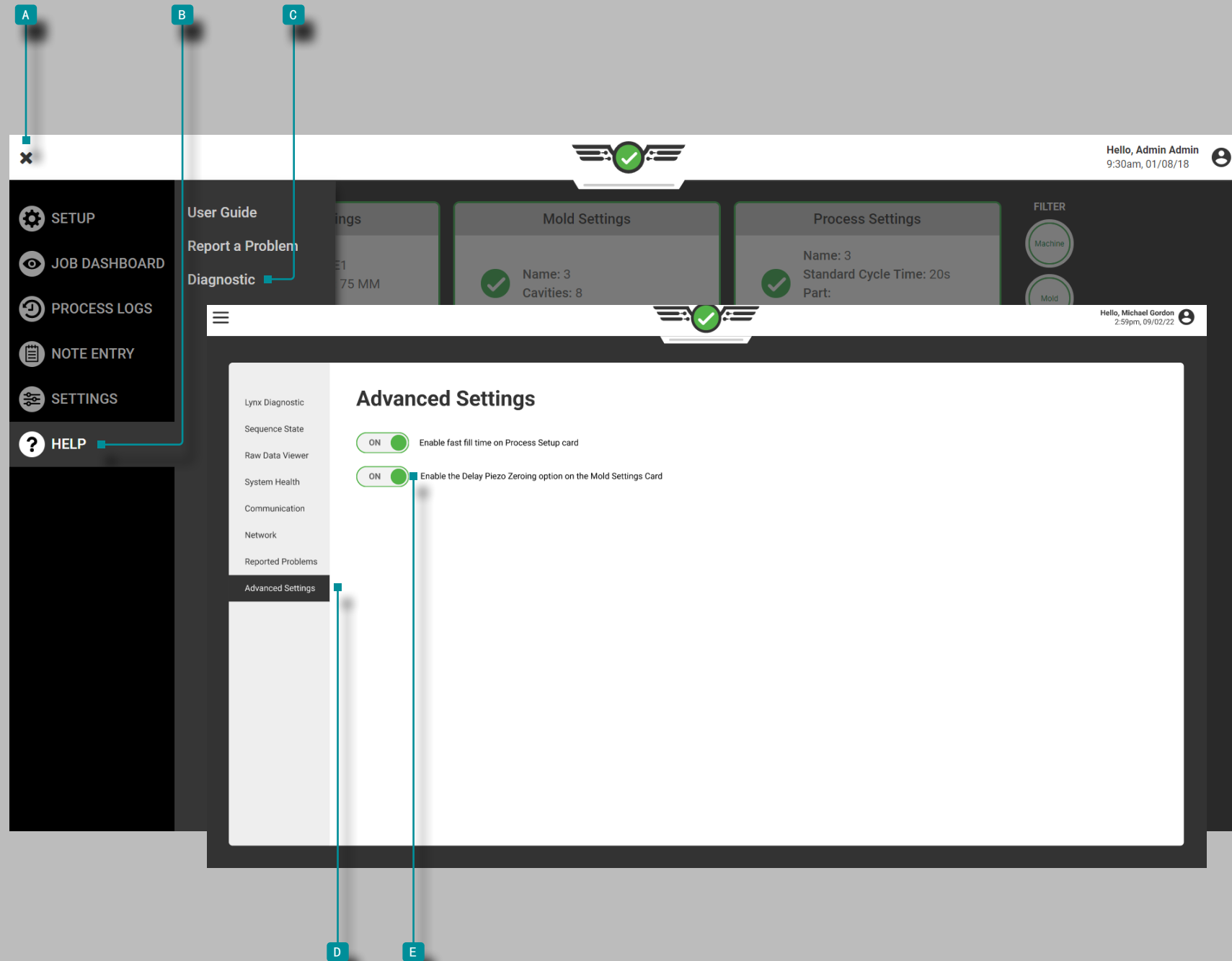
启用快速填充时间

但是，如果快速填充时间 小于 0.1秒使用，高级设置必须在诊断/高级 设置页面激活，以便在设置中显示相关设置。

点击 **A** 菜单 按钮，然后 点击 **B** 帮助，然后 点击 **C** 诊断，然后 点击 **D** 高级设置。

启用或禁用快速填充时间，点 击 滑块选择 **E** 开/关；开 将启用快速填充时间和设置过程中的相关选项，而关闭将禁用快速填充时间以及设置过程中的相关选项。

帮助（续）



压电传感器调零

压电传感器使用适配器连接到 CoPilot 系统，该适配器包含需要在每个周期对电子设备进行重置或“归零”的组件。每个周期使用模具闭合序列信号（在模具闭合的下降沿）对压电传感器组件进行重置或“归零”，以便正确计算上一个和下一个周期的传感器数据。

在某些过程中，压电传感器在模具关闭信号结束后继续施加压力。如果在模具关闭下降沿后 0.5 秒内传感器上仍存在压力，则传感器数据将超出范围，导致低于范围的情况。当发生欠范围情况时，CoPilot 确定数据无效，并且将不再显示压电传感器数据。

为了防止这种欠范围情况，用户可以选择将默认的压电传感器组件周期“归零”从模具闭合的下降沿更改为模具夹紧的上升沿（延迟组件的归零）。该选项可以在高级设置页面启用，并在 CoPilot 系统软件的模具设置页面激活。

点击 **A** 菜单 按钮，然后 点击 **B** 帮助，然后 点击 **C** 诊断，然后 点击 **D** 高级设置。

要启用或禁用延迟压电传感器归零，请点击 **E** 滑块选择 **开或关**；**i** 在将在模具设置期间启用延迟压电传感器调零选项，而 离开将保留默认的压电传感器调零。

i NOTE 即使在“高级设置”页面上启用，延迟压电传感器归零也不会激活，直到用户在模具的“模具设置”页面上激活该选项。如果需要，每个模具必须单独激活此选项。

附录

阀浇口控制应用

顺序阀浇口应用

有三种不同的方案，可在长扁平零件中顺序控制阀浇口以防止出现熔接线：射出体积控制，模腔压力补缩控制和模腔腔压力针织线控制熔接线。

- 如果模具中没有模腔压力传感器可使用射出体积控制。
- 通过使用模腔压力传感器的补缩控制来关闭阀浇口。
- 使用模腔压力传感器的熔接线控制来打开和关闭阀浇口——这种方法是最可靠的。

注意尽可能使用“体积”来代替螺杆位置——这就“标准化”了所有机器上的模具，因此无论螺杆直径如何，控制设置都是相同的。

射出体积控制

如果模具中没有模腔压力传感器，执行以下射出体积控制应用：

1. 打出一系列短射产品，在刚过下一个浇口时记录下每次的射出体积（“峰值，注射体积”）。
2. 设置打开阀浇口控制如下：
 - 浇口 1 在注射前进时打开。
 - 浇口2 和 浇口3 在熔流过它们的地方打开（在记录体积值加上少许值）。
 - 浇口4 和 浇口5 在几乎填满时打开。

当材料几乎填充到模腔末端后（在高速情况下），将机器的补缩速度减慢——大约以填充速度的10%为初始值。

通过实验，为每个阀浇口找到一个体积值，将适当地补缩模具的该区域，假设每次注射的平衡不会改变，然后将阀浇口将在这些设置的体积位置关闭。

一旦所有浇口关闭，阀浇口控制将机器切换到保压压力。或者，使用保压阶段填充满零件；设置阀浇口在注射结束时关闭。

一旦所有的阀浇口都关闭，请移除保压压力足够长的时间来冷却任何的抽芯，然后结束注射（通过时间）并启动螺杆。

模腔压力补缩控制

如果有模腔压力传感器安装在模具中，可以输入设定值以在特定补缩压力下关闭每个阀浇口。体积设置可用于按顺序打开阀门，但这仍可能因止逆环泄露而导致变化。为防止这种情况，请使用模腔压力熔接线控制作为第三种方法讨论 - 请参阅“模腔压力熔接线控制” on page 162。

在模腔压力补缩控制中，当其相关传感器达到设定点时，每个浇口被设置为关闭。在阀浇口关闭控制中，选择最靠近该阀浇口控制点的传感器位置——如果传感器实际上位于中间模腔或其他地方，则不必在浇口。输入一个体积设定值作为阀浇口关闭控制小部件中的备份，以防万一那个点的传感器压力永远不会达到其设定点。

模腔压力控制可以对上升或下降信号进行操作，使模腔填充到比要求更高点的压力，然后在关闭浇口前释放一些压力。如果使用这个方案，整个零件的压力梯度会降低，但是一旦所有阀浇口都关闭，机器必须切换。

模腔压力熔接线控制

模腔压力用于熔接线控制使零件最佳的一致性成为可能，避免熔接线和补缩完成零件使用相同或指定的压力。

模腔压力熔接线控制使用模腔压力打开和关闭阀浇口（阀浇口 1 除外，它将在注射时打开）。

通过将阀浇口设置为低压开启，设置开启设定值以“检测”熔体前方，并在熔体通过时打开阀浇口——例如，100 psi ——在靠近阀浇口的传感器上。输入一个体积作为阀浇口打开控制上的设定点作为备份。

如果需要，按照之前的方法关闭浇口，“模腔压力补缩控制” on page 162。

附录（继续）

独立模腔控制

在这种控制方法中，所有模腔同时填充和补缩。CoPilot 系统利用每个模腔的压力分别控制每个模腔的阀浇口。这控制了最终的补缩压力，通常可以改善多腔零件的尺寸控制。

阀浇口设置

1. 将每个阀浇口设置为“注射开始”打开。
2. 对于每个阀浇口关闭控制，选择模腔压力，关闭阀浇口的传感器，并选择压力上升期间。RJG 建议使用浇口控制传感器，并将模腔编号与阀浇口编号匹配（浇口 1 关闭阀浇口 1）。
3. 在传感器上输入一个非常高的压力以启动工艺设置——这可以防止在工艺设置期间阀浇口控制关闭任何浇口，直到流变学研究完成并将机器设置为“快速填充到慢速补缩”位置。

工艺设置

基本工艺将被设置为机器体积控制，然后将过渡到阀浇口模腔压力控制。这需要一些额外的步骤，但这是设置过程的最安全方法。

1. 初始注塑机设置在注塑机上设置至少两个速度——一个用于高速填充的速度（V1），和当模腔快填满时切换到一个较慢的速度（V2）。V1 到 V2 的转换位置设置与正常第一阶段结束并切换（V→P 切换）的位置相同。这样，V2 将不会使用直至稍后补缩速度被设置。

2. 建立填充速度设置进行模内流变测试以找到一个工艺运行最一致的填充速度范围。一般来说，在不损坏模具或牺牲零件质量的情况下设置使用尽可能快的填充速度。
3. 根据上一步中使用的填充速度在机器上重新建立 V1→V2 切换位置 取决，该制件可能严重短射缺料。在切换时将制件填充至95%，请在注塑机上设置V1→V2 位置和 V→P 切换位置，以便制件仅在 V1 上填充。这可以通过设置工艺来制作只填充制件，然后调整切换位置，直到第一个只填充制件达到 90-95% 为止。要制作仅填充的制件，请设置保压压力和保压时间为零。当注塑机切换到第二阶段时，注射前进将立即结束，导致阀浇口关闭。
4. 调整模腔与模腔的平衡调整尖端温度，以消除不平衡，一旦填充速度已选定，通过制作短射和调整尖端温度，直到仅填充制件的重量在每个腔相同。
5. 在机器上设置补缩速度（V2）在机器上设置第二阶段速度曲线。最初，这个速度将设置为填充速度的大约 10%。开始时，不要改变切换位置；V→P 切换将增加，但应首先测试系统控制。

6. 测试控制

记录上一个周期值上的“峰值，注射体积”值或周期图上体积曲线达到顶峰的光标值。在 V→P 控制工具上，使用“Stroke 体积”或“RJG 行程体积”的方法，进入“峰值、射击”体积”作为设定值。接下来，回到注塑机，逐渐增加 V→P 切换位置。CoPilot 系统应接管 V→P 切换的控制权，并且注塑机应继续在同一位置切换，制作相同尺寸的仅填充零件。验证，明显减小 CoPilot 系统上的 V→P 切换位置；仅填充的制件应该变小。

7. 设置注塑机切换位置，以便 CoPilot 系统控制 V→P 切换一旦确信注塑机使用 V→P 切换工具正确切换，请在注塑机上设置 V→P 切换位置，以便 CoPilot 系统始终优先切换。工艺设置完成后，将其重置到一个位置，以便在 CoPilot 系统控制因任何原因出现故障时充当备份。

8. 使用 V→P 切换

工具填充模腔增加 V→P 切换工具上的体积设定值，直到其中一个模腔被正确填充。一旦出现这种情况，使用周期图上的光标值或前一个周期值工具上显示的数值来记录该模腔的峰值压力。例如，如果模腔 #4 先填充，查“峰值、浇口后#4”值；在下一步中使用此数值。

附录（继续）

独立模腔控制—工艺设置（续）

9. 在阀浇口工具（模腔 1）

输入模腔压力值在阀门浇口工具中，找到控制现在已完全填充的模腔的阀浇口。在第 8 步的示例中，这将是模腔 #4。在压力控制关闭，输入一个略低于该模腔压力峰值的压力值（在第 8 步的示例中，这是“峰值，后浇口 #4”的值）。阀浇口现在应该通过模腔压力关闭。

10. 在阀浇口工具中输入模腔压力值（剩余模腔）

对每个模腔重复前两个步骤（8 和 9）。这是在 V→P 切换工具中通过增加体积的设定值，随着每个模腔填满，在阀浇口控制工具中为该模腔输入模腔压力设定值。继续这个过程，直到所有的模腔都使用模腔压力制切换。随着模腔开始关闭，其余模腔体的补缩率将增加；在补缩结束时，在机器上设置额外的较慢速度，以减缓尚未关闭的模腔的补缩速度。

设置备用

1. 行程体积或 RJG 行程体

积 在 V→P 切换工具中设置备用行程体积或 RJG行程体积设定值，以防所有阀门未触发（比此工具上用于体积切换的最后设定值高约 10%）。例如，在设置期间，如果最后一个关闭的阀门浇口其模腔压力设置为 6250 psi 体积是 1.48 in²，那么输入 1.6 in²作为切换注射体积。

2. 模腔压

力 既然阀浇口在模腔压力下关闭，那么如果由于某种原因传感器没有探测到压力（例如，由于机械问题），设置备份以防止损坏是很重要的。为此，请在阀浇口关闭控制中输入备用 RJG 行程体积积设定值。这一设定值应略微高于目前为关闭浇口设定的实际注射量。找到每个浇口关闭的注射体积（使用周期图），并将每个模腔的注射体积备份设置为其值的大约 10% 以上。这种方法不仅可以避免止逆环和原料差异导致的过早切换，而且还能在没有检测到压力时防止发生损坏。

举例，如果浇口 #3 和 #4 在 2 注射体积达到 1.455 in² 时关闭。和浇口 #1 和 #2 接近 1.48 in² 时关闭，设置浇口 #3 和 #4 注射体积备份为 1.6 in²。和浇口 #1 和 #2 注射体积备份为 1.63 in²。

防止模腔变异

某些时候冷料有可能会堵住材料，使其无法进入模腔。在这种情况下，被堵塞的模腔无法达到其压力设定值，同时材料无法全量注入。在使用两个模腔的时候，在启动任何备份前，所有原料只能流向一个模腔，有可能会严重损坏该模腔。始终在 CoPilot 系统和机器上设置适当的备份。


附录（继续）


其它阀浇口控制技巧

“运行”启动

如果通过延迟打开阀浇口来防止开始时出现流涎或开始时注射速度慢，那么某些高速阀浇口应用可能会发挥最佳效果。阀浇口控制提供了两种执行操作的方法，将在以下部分详细介绍。

使用RJG 行程体积打开

使  用RJG 行程体积打开 可能是最一致的“运行启动”方法。零注射量是起步阶段采取的一种好方法，一旦活塞达到正常速度，就能抵消零注射量。这需要在过程中有一些减压。

 **CAUTION** 如果使用高注射速度且阀浇口的打开有显着延迟，则这种方法可能会使歧管过度加压。

使用压力打开

类似于“使用RJG行程体积打开”技术，“使用压力打开”方法使用压力对炮筒“预加压”和由于压力积累，迫使初始注射非常快速。唯一的区别是“注射压力”将被选为打开目标选项。

压力释放

在某些制件上，尽量减小制件的应力梯度是很重要的——这可以减少一端到另一端的尺寸变化。

在正常工艺中，设置一个快速填充和慢速的压力补缩，使得关闭浇口后在近浇口的压力远高于模腔末端压力。

阀浇口关闭导致机器切换。

为了减少压力梯度，使用 CoPilot 系统 V→P 切换工具让机器切换到保压。该工具设置为在需的最大补缩压力下切换机器到保压。

交替模腔控制

交替模腔控制是一种通过按顺序填充、补缩和关闭模腔阀浇口来降低锁模力吨位的技术。这意味着在下一个浇口打开之前，每个模腔都已完全完成（填充、补缩和关闭）。如果有两个以上的模腔，必要时可以分组进行。这种方法的缺点是一些周期时间会丢失。

已经开发了两种方法来实现该技术。在第一种方法中，设置一个速度来填充和补缩所有模腔。使用模腔压力设定值来打开或关闭阀浇口。在第二种方法中，模腔压力设定值被用于打开和关闭阀浇口，但有多速度用于填充和补缩每个模腔。

附录（继续）

替代模腔控制（续）

方法 #1：单速

该方法在第一阶段使用单一速度。用一个较慢的填充速度，一个模腔补缩到其模腔的压力设定值，阀浇口关闭，下一个模腔打开。这个过程一直持续到所有的模腔都被填充和补缩完成。这种方法的优点是工艺设置简单。使用该方法的一个缺点是这个过程以较慢的速度运行，这可能无法生产高质量的零件。

工艺设置（方法 #1）

设置交替模腔工艺需要注塑机控制设置和 CoPilot 系统控制设置。下面是一个分步方法，用于设置具有两个交替模腔的工艺，每个模腔中有一个浇口。此工艺假设阀浇口控制工具和 V→P 切换工具在 CoPilot 系统上已设置和测试。



1. 建立注射量

在螺杆前端加载足够的材料用以填充和补缩两个模腔。最初，首先同时填充所有模腔以确定您的注射量。为此，将两个模腔的阀浇口控制设置为在注射开始时打开并在注射前进关闭时关闭。然后使用中低填充速度制作一个仅填充射出（短射）。逐渐增加注射量，直到两个模腔都能够填充；确保有足够的材料用于补缩和留有残量。

在 CoPilot 软件中打开阀浇口控制工具。对于控制第一个模腔填充的阀浇口，创建阀浇口打开控制“注射开始”。接下来，为阀浇口关闭控制，创建一个“压力在”控制，然后选择哪个压力传感器用于控制阀浇口。最初，输入一个低模腔压力设定点，例如 1000 psi。还要用“RJG 行程体积”创建一个阀浇口关闭控制并输入一个无法达到的高值。

其余每个阀浇口的设置与第一个模腔相同，只是阀浇口打开控制将设置为在前一个阀浇口关闭时打开。例如，第二个阀浇口将设置为当阀浇口 1 关闭时打开。

NOTE 目前在 Copilot 系统中没有“阀浇口关闭时阀浇口打开”控制。用于前一个浇口的关闭设定点可以设置为下一个浇口的打开的设定点。

2. 按配置阀门浇口控制工具设置机器填充速度，在机器上设置一个  低填充速度和  低的注射压力。

CAUTION 这些应该设置得足够低，如果阀浇口没有关闭，模具就不会损坏。

3. 找一个可以打出制件的填充速度和压力注射几模次——有时需要注射几模才能让浇口开始正确流动。第一个模腔由于低填充速度和压力而导致不能达到模腔压力的设定值。如果是，请确定要调整这两个设置中的哪一个。在周期图上，观察注射压力曲线看是否达到注射压力设置（达到峰值压力然后趋于平缓）。如果是这样，在机器上逐渐增加注射压力设定值。否则，逐渐增加注射速度。继续这样做直到第一个模腔到达它的模腔压力设定值。这应该会导致第一个模腔的阀浇口关闭，第二个模腔打开。如果制件仍然短射，请增加模腔压力设定值（在主阀浇口屏幕上），直到制件刚好填满。对每个模腔重复此过程。完成此操作后，所有制件应已填满，一次填充一个。

4. 填充满制

件一次一个模腔，增加模腔压力阀浇口控制中的设定值，直到该模腔完全填满；进一步加大机器的注射压力设定值来做到这一点。注塑机应保持恒定速度 即使这样需要更大的注射压力。

5. 在周期

图序列图的底部设置备份，找到第一个阀浇口关闭的点。将光标置于该点并读取显示的RJG行程体积数值。将此数值增加5 - 10% 并输入到阀浇口打开控制屏幕中在RJG行程体积关闭一栏里。如果由于任何原因模腔压力传感器无法读取模腔压力，这将确保阀浇口关闭。对每个模腔重复此操作。

附录（继续）

替代模腔控制（续）

方法 #2: 多个速度

使用这种方法，可以在注射单元中设置多个速度。每个模腔都以较快的速度填充制件（至 90%）和一个较慢的速度来补缩制件。一旦第一个模腔被填充满，阀浇口关闭，下一个模腔的阀浇口打开。这个过程一直持续到所有的模腔都被填充和补缩充满。这种方法的优点包括有更大的灵活性去优化控制和能使用高的一次填充速度，不会超过设定值。缺点包括更复杂的过程设置、对切换设定值的更多调整（由于工艺的变化）以及速度控制与阀浇口控制的手动协调。如果使用的模腔数量较多，则使用此方法出错的可能性也更大。

工艺设置（方法 #2）

设置交替模腔工艺需要注塑机控制设置和 CoPilot 系统控制设置。以下是使用两个交替模腔设置工艺的分步方法，每个模腔中有一个浇口。此过程假设阀门浇口工具和 V→P 传输工具已在 CoPilot 系统上设置和测试。

1. 建立注射量

在螺杆前端加载足够的材料用以填充和补缩两个模腔。最初，首先通过同时填充所有模腔来确定注射量，方法是将两个模腔的阀浇口控制设置为在注射开始时打开并在注射前进结束时关闭。然后使用低填充速度设置仅填充制件（短射）。逐渐增加注射量，直到两个模腔都能够填充满为止。确保有足够的材料用于补缩和残量。

2. 设置模腔 1 阀浇口

导航到 CoPilot 软件中的阀浇口控制工具。

- 选择控制要填充的第一个模腔的阀浇口。
- 添加阀浇口打开控制，选择注射开始选项。
- 接下来，添加阀浇口关闭控制并选择用“模腔压力”关闭浇口方式，然后选择将用于控制阀浇口的压力传感器。首先，输入一个足够高的模腔压力设定值以至于永远不会达到，例如 20,000 psi。
- 还将为“RJG 行程体积”添加为阀浇口关闭控制并输入一个无法达到的高的设定值。
- 最后，将“注射前进结束”添加为阀浇口关闭控制。

3. 关闭其他模腔

对于每个剩余的模腔，不要设置任何控制。这将防止阀门打开，仅允许您仅在此时设置模腔1。

4. 设置切换方式

将注塑机设置为在外部触点闭合或位置上切换，以先到者为准。

5. 用一个中低的填充

速度找到切换位置再慢速补缩，在注塑机上找到制件已填充至 90% 的切换位置。例如，对于两个模腔模具，切换位置应小于整个注射量的一半。

6. 设置快速

填充速度使用机器控制进行模内流变测试并决定对于模腔1最佳填充速度。流变学研究时，制作仅填充制件（必须短射，甚至在最高填充速度下）。一旦填充速度确定后，选择一个填充至制件90-95%的切换位置。

7. 测试外部切换（可选）

进行单模腔短射并记录上个周期值工具上的“峰值，注射体积”的值。输入一个比控制浇口1关闭的RJG行程体积值低约 30% 的值。这将会导致 CoPilot 系统在到达其切换位置之前切换注塑机，从而导致有更短射的制件和在上一个周期值工具里更低的“峰值，注射体积”值。如果注塑机没有提前切换，请检查控制阀浇口的硬件和软件的位置。

设置 关闭在RJG 行程体积的值恢复到原来的水平。

附录（继续）

交替模腔控制—方法#2：多重速度（续）

以下 4 个步骤只是设置 - 暂时不要制作制件！

8. 设置慢补缩速

在注塑机上添加第二段注射速度，其速度慢至约为填充制件到90%所用速度的10%左右。然后，第二个速度将继续，直到“注射前进”设定点达到关闭阀浇口。

9. 增加注塑机上的切

换位置 调整注塑机上的切换位置，使其不会引起切换。此时，CoPilot 系统应控制阀浇口的切换，如果首先到达机器的切换位置，则无法完成此操作。最简单的方法是将机器的切换位置设置在螺杆底部。

10. 设置保压压力 / 时

间设置机器的保压压力为零，如果没有型芯控制需要任何额外的冷却时间，设置保压时间也为零。只要所有阀门都关闭，然后机器可以开始计量（螺杆转动）。

11. 稳定的填充模腔 1

（经过多次注射）增加关闭阀浇口1的RJG行程体积的设定值，直到模腔 1 被正确填满。记下这个体积 用于设置备份。

12. 为模腔 1 阀浇口关闭

设置备份将光标置于与阀浇口 1 关闭一致的周期图上并读取用于控制传感器的模腔压力。记下此值或将光标留在该位置，因为该值将用于设置该阀浇口的模腔压力设定点。现在RJG行程体积关闭阀浇口1的值逐渐增加约 3%（或更少以避免过度填充制件）。在调整RJG行程体积关闭阀浇口的值同时继续射出制件直到在不损坏模具的情况下模腔压力达到最大值。此位置将成为关闭阀浇口的备用位置，以防止模腔压力切换不成功。

13. 使用模腔压

力关闭阀浇口1输入在浇口1#处控制浇口1#关闭的压力传感器在光标处压力值。该模腔阀浇口的关闭现在应该为模腔压力而不是 RJG行程体积。如果是这种情况，由压力关闭此阀浇口时，此阀浇口将呈绿色。

NOTE RJG 建议在此时保存模板（例如，命名为“填充和补缩模腔 1”）。虽然这里不会再次使用该模板，但它可能在稍后需要再次设置工艺时有用。

14. 此时准备设置模腔 2

，一个模腔应该制出一个好的制件。现在设置下一个模腔。在设置下一步时注塑机停机。

15. 在阀浇

口打开控制屏幕上设置模腔2 阀浇口，将浇口 2 设置为在浇口 1 关闭时打开。然后设置浇口2 关闭在RJG行程体积，当注射前进关闭时，和压力在浇口#2。最初的压力设置可以相当高，或者通过设置高于所建立的压力来防止损坏第一个模腔。

接下来，在RJG行程体积处初始设置为关闭浇口2。这应该是在模腔2填充超过一半但仍然短射的位置。一种方法是取RJG行程体积处关闭阀浇口模腔 1的值并添加仅填充制件体积。这应该是在射出量上可以调整的部分制件直至制件达到 90%。

附录（继续）

交替模腔控制—方法#2：多重速度（续）

16. 在注塑机上设

置下一次注射速度，添加第三个速度曲线。这将成为模腔2的快速填充速度，因此它可以设置为与模腔1填充相同的速度作为快速填充速度。选择先前的速度结束位置（慢的填充速度对于模腔1）——V2-V3 切换位置——就在阀浇口1 关闭点之后。这将通过反复试验来完成，但遵循以下步骤将有所帮助：

- 在上一个周期值工具上，添加“峰值，注射行程”值。确保其显示的单位与注塑机上的行程单位相同。
- 从注塑上的注射量中减去“峰值，注射行程”值。输入该值作为注塑机上的 V2-V3 切换位置。
- 注射一模。第一个模腔应填充并补缩，然后第二个模腔通过在阀浇口控制工具上RJG 行程体积关闭阀浇口设置关闭阀浇口之前第2穴应填充了一部分。
- 在周期图上，将光标放在阀浇口1 关闭的点上，检查注射体积曲线。图中 V2 变为 V3 的扭结应该在此之后稍微发生。调整注塑机上的 V2-V3 切换位置，直到它发生在第一个阀浇口关闭后。

17. 调整仅填充射出量

稳步调整 浇口 2 关闭的体积值，直到模腔 2 填充至90%。

接下来，添加第四个速度剖面，这将是第二个模腔的慢速填充速度。这速度设置应该和模腔1慢速填充速度一样。要找到从 V3 切换到 V4 的位置（第二个模腔的快速填充到慢速补缩），请注意上一个周期值工具上的“峰值、注射行程”值。从注射机上的注射量中减去这个（速度改变位置 = 注射量 - “峰值，注射行程”）。输入该值作为注塑机上 V3 到 V4 的切换位置。

打开阀浇口控制工具。继续增加浇口 2关闭RJG行程体积值，直到模腔2中的制件像模腔1一样完全充满。

在周期图上，将光标与浇口2 的关闭对齐并读取模腔压力用于第二个模腔的控制传感器（在我们的示例中，“PST 2”，或 Post Gate #2）。记下此值或将光标留在该位置作为体积 备份在下一步中确定。此值将用于设置关闭在第二个模腔的压力值。

现在，将浇口 2关闭在RJG 行程体 积下的值逐渐增加约3%（或更少，以避免过度填充制件）。调整关闭阀浇口在浇口RJG 行程体积值的同时继续 射出制件，直到在不损坏模具的情况下获得模腔中的最大压力。该位置将成为关闭阀浇口的备用位置，以防模腔压力转换不成功。

在浇口2的关闭在压力设置处给第二个浇口（前面提到过）输入光标处的压力值。该模腔的阀浇口现在应该开始模腔压力替代在 RJG 行程体积关闭阀浇口。如果是这种情况，当阀门浇口关闭时，在此阀门浇口的压力设置下关闭阀门浇口将呈绿色。

在此时，好的制件应该在两个模腔中制造。

① NOTE RJG 建议在此时保存模板（例如，命名为“填充和补缩模腔2”）。虽然这里不会再次使用该模板，但它可能在稍后需要再次设置工艺时有用。

如果有更多模腔，则重复对第二个模腔的过程，直到所有模腔都在生产中。完成后，调整模具锁模时间获得最后模腔所需的冷却（具有最少时间可用的）。减慢螺杆RPM在接近模具锁模时间结束时螺杆转动停止，为计量时间的变化留出一点时间。

附录（继续）

替代模腔控制（续）

进行工艺调整

此过程按序构建了两个部分，因此必须深思熟虑地对过程进行调整；对一个部分进行更改可能会对另一部分产生影响。

1. 大的压力增加 模腔1补缩压

力随着补缩压力在模腔 1 上的增加，为了达到新的压力，需要更大的射出体积。最终浇口1 将在到达其备份体积时关闭不再受控于压力。不 增加备份体积对于浇口1。机器设置为速度在备用位置，所以它会以 80% 速度开始填充模腔1。如果腔 1 需要更多补缩压力，机器位置为加速和备份体积需要同时增加。在这种情况下，最好返回到模腔 1 设置步骤的末尾，关闭模腔 2 并完成模腔 1，就像从头开始一样。

2. 残量太小

如果螺杆前端在模腔 2 完成之前或非常接近完成时已接近炮筒底部，请添加残量。仅在机器控制上为每个机器配置文件添加相同的量到转换位置。确认螺杆运转加载至新的注射量。当螺杆停止时，CoPilot 系统 将为注射开始找到新的零点位置和所有阀浇口控制上的注射体积备份将保持不变。

3. 残量太大

减少残量与增加残量是相反的，如上所述。从机器设置的每一步中减去额外的料垫。但是，如果将炮筒加载到 145 mm并且将注射量减小到 140mm，则炮筒中仍然有5mm的余量。为了不过度填充模腔，请清料并重新加载以便CoPilot 系统 知道新的零位（螺杆停止），以便从炮筒中去除多余的材料。

汇总参数备注

由于填充体积（在周期图中设置）仅提供第一个模腔的填充时间，因此“有效粘度，填充”值仅适用于该模腔。“平均值，填充速度”和“填充率”数值适用范围与其类似。

“平均值，补缩速度”和“补缩率”只有在填充模腔 1 时才会有效（模腔 2 一直不会打开）。这些值仍可用于将工艺转移到另一台机器并匹配补缩率，至少对于模腔 1。

第二个模腔的“工艺时间，模腔填充”数值没有什么意义。但是“工艺时间，模腔补缩”数值对第二个模腔有效，因为这是一个填满模腔（模腔末端压力为 1000 psi，序列设置保持默认值）到一个充满模腔（浇口后峰值的 98%）的时间。

模腔的峰值和积分功能正常。

模腔 1 的冷却时间比模腔 2 长得多，因此在“最坏情况”下模腔 2 的冷却时间将短得多。“序列时间，塑料冷却”数值仅适用于模腔 1。

慢速预打开浇口

阀门浇口不会立即运行——总有一些电磁阀延迟时间，即使是液压系统。使用气动阀，在Copilot指示阀门开启或关闭的时间和阀门实际开启或关闭的时间之间有可能有0.25 秒或更长时间的延迟。

在一个示例中，2号浇口在1号浇口关闭后很长时间才打开，以至于有一段时间两个浇口都关闭着。由于机器没有减速，它继续压缩炮筒中的材料。当第二扇门打开时压力的聚集造成了某种物质的“爆裂”，因此在浇口出现了喷射痕。

为了防止这种情况，第二个浇口应该提前打开。增加了另一种打开浇口2的方法，特别是当浇口1到达某个模腔压力时打开浇口2。

浇口 2 的打开设定为250psi低于浇口 1 关闭时的 压力(3770 psi)。如果浇口1关闭设定压力已调整，浇口2关闭设定压力也应调整以保持“预开”时间正确。

附录（继续）

替代模腔控制—进行调整（续）

喷射痕控制

除了第 “慢速预打开浇口” on page 170, 经常需要缓慢情况外，通常还需要缓慢启动每个模腔的填充过程。对于模腔1，这很容易做到，只需在开始时添加一个如下所示的初始慢速：如果模腔1的填充速度与模腔2减少喷射痕所需的慢速度相同，通常情况下，在模腔2的填充开始时，可以使用小的额外的慢速填充。如果没有，可能需要在那里插入一个慢速配置文件。如果比模腔1的填充慢，这将成为一个问题，因为机器控制配置文件中的位置是浇口切换的位置。

多浇口 & 多模腔问题

当四个模腔分两对填充并补缩时，当前两个模腔的阀浇口都关闭时，将第二对模腔的阀浇口设置为打开，按照以下步骤操作：

1. 设置浇口#3的打开控制

在阀门浇口打开控制屏幕上浇口 #3，选择必须关闭浇口以便浇口 #3 打开。

2. 设置浇口#4打开控制

在浇口 #4 的阀门浇口打开控制屏幕上，选择必须关闭的浇口才能打开浇口 #4。

NOTE 这种设置也适用于多个模腔应用，其中每个模腔包含两个或多个浇口。

与独立模腔一样，随着模腔开始关闭，其余打开的模腔的填充率将增加。

术语表

时序

冷却时间

熔体达到其维卡硬度所需的时间。保压时间结束后，冷却时间立即开始，一直持续到可以将塑件安全地从模具中顶出，同时保持尺寸稳定。

冷却时间过短会导致塑件粘连以及零件尺寸缺陷。冷却时间过长也会导致零件尺寸缺陷，并不必要地延长了周期时间。

CoPilot在合模信号结束时计算该信号，并在以下任一情况下（按优先级顺序）将其关闭：

- 松退开始
- 周期时间结束
- 模具闭合

周期时间

注射成型系统成型零件并返回其原始位置/状态所需的时间。

填充时间

从螺杆松退点到螺杆切换位置所需要的填充模腔的时间。填充信号由CoPilot计算，如在螺杆前进信号上升打开，在切换结束时关闭。

填充时间取决于螺杆的行进距离和速度。如果螺杆距离或螺杆速度中的任何一个（或两者都）发生变化，则填充时间也会改变。

填充时间需要保持恒定，因为机器会根据需要通过修改其他参数自动进行补偿。如果自动补偿操作不正确，则填充时间之类的工艺值可能超出可接受范围。

补缩/保压时间

补缩

尽可能充满模具模腔，而不会在模具上造成过大的应力或在成品零件上出现飞边。

保压

施加保压的时间；当浇口封闭所有已填充到模腔中的材料时，保压时间结束。如果保压时间设置得太短，则浇口附近可能会出现缩水痕（浇口可能无法封闭），或者会导致零件尺寸过小。

CoPilot在注射前进的下降或第二阶段信号的下降时计算保压信号。

计量时间

螺杆旋转完成一射的熔胶并返回原始位置的时间长度。

词汇表（续）

位置

残量

螺杆前进结束后，螺杆前端残留的塑料；它是螺杆停止向前移动后，喷嘴与螺杆之间的线性距离。塑料保留在螺杆和喷嘴之间，传递螺杆压力以保持压紧并保持对模具内部的压力。无残量，模具补缩无法进行。

验证注射量和切换位置是否符合工艺设置的规范。增加注射量和切换位置以调节残量。

松退

螺杆旋转完成后，螺杆后退的距离，用于减轻旋转过程中积累在螺杆前面的塑料压力。如果减压过低，塑料可能会从喷嘴中渗出到注口衬套中，从而导致喷嘴或衬套阻塞，或者使冷塑料注入到零件中。如果减压过大，空气可能会进入熔体流，从而在零件中形成气泡或展开。

这也被称为松退。

注射量

从注射开始到切换位置的塑料量。注射量应为炮筒容量的20 - 80%。

切换位置

螺杆从速度控制切换到压力控制的位置-通常零件已被填充至95-99%。

机器从通过速度控制填充模具到压力填充模具的切换点。机器上的此设定点是在设置中确定的。如果增加该值，将导致注入模具的塑料量减少，并可能导致零件短射，凹陷或尺寸不正确。减小该值将导致零件更大，并可能导致飞边。

也称为速度转压力切换，或V→P。

切换压力的变化意味着粘度的变化。

词汇表（续）

压力

平均峰值

特定模腔压力传感器组检测到的最高压力的平均值；可以是PG平均峰值，MID平均峰值或EOC平均峰值。

背压压强

当塑料压力在螺杆前端建立时，注射单元在注射油缸后施加的压力。塑料压力必须大于背压，否则螺杆将失速；增加背压可能会减少螺杆熔胶的变化。

背压会提高熔体温度，并有助于材料的均匀混合。随着背压的增加，螺杆的运行时间增加，并可能延长周期时间。背压决定下一次的射出量。

平衡峰值

使用范围和平均值进行的一种数学计算，考虑到每个模腔中的峰值压力，以确定模腔之间的质量分布。通常，峰值平衡用于在软件中设置警报或警告，通常不用于分选。

在每次注射结束时（积分限制或螺杆旋转结束），软件都会计算出构成平衡的所有基本值。以下示例使用EOC传感器：

首先，该软件为每个EOC传感器计算EOC峰值。然后，软件会计算这些传感器的范围：

$$\text{EOC峰值的范围} = \text{最高EOC峰值} - \text{最低EOC峰值}$$

同时，该软件为每个传感器创建峰值平均值：

$$\text{EOC峰值的平均值} = \frac{\text{添加了所有EOC峰值}}{\text{EOC峰值数目}}$$

然后，该软件使用已经找到的范围和平均值计算平均峰值百分比：

$$\text{EOC峰值平衡}\% = \frac{\left(\frac{1 - \text{EOC峰值范围}}{2} \right)}{\text{EOC峰值平均值}} \times 100$$

填充压力

从计量到切换位置，填充模腔所需的压力。填充压力会因材料粘度的不同而不同。

在填充过程中，切勿达到第一阶段的注射压力设定值。应将其设置为高于填充模具所需的压力。如果达到第一阶段注射压力，注塑机不能弥补粘度的变化。

保压压强

填充零件后用于将塑料保留在模腔中的压力。如果保压压力太低，则零件尺寸可能过小或有外观缺陷，例如缩水或短射；如果保压压力太高，则零件可能尺寸过大，卡在模具中或出现外观缺陷，例如顶针拖痕。

峰值

特定模腔压力传感器检测到的最高压力；可以是浇口后峰值，中腔峰值和/或模腔末端峰值。

塑料压力

注塑过程中注塑机中塑料的实际压力。

词汇表（续）

有效粘度

对于一个模具、机器和喷嘴组合，填充一个特定模具的阻力的相对量度，包括材料粘度的变化、模具或机器流动通道中的阻碍，以及材料、模具或热流道温度的变化。有效粘度反映了各种原因造成的问题，并且是检测工艺问题的有力工具。

材料粘度

非牛顿聚合物由于内摩擦而具有的流动阻力。材料的粘度越高，它必须流动的阻力就越大；材料的粘度越低，其流动阻力就越小。

当材料粘度变化时，某些工艺值（例如填充压力）将受到影响。但是，填充时间需要保持恒定，因为机器会根据需要通过修改其他参数自动进行补偿。如果自动补偿操作不正确，则填充时间之类的过程值可能超出可接受范围。

公式

增强比（Ri）

如果施加压力的输入（注射缸）的平方英寸面积大于引导压力的输出平方英寸的面积（螺杆），则输出压强将大于输入压强。

$$Ri = \text{注射缸横截面积 (in}^2\text{)} \div \text{螺杆横截面积 (in}^2\text{)}$$

示例：注射缸横截面积为50 in²，螺杆横截面积为5 in²的注塑机的增强比为50 in² ÷ 5 in² = 10或10: 1。

塑料压力（压强ppsi）

通过将系统压力（磅/平方英寸（psi））乘以注塑机的增强比（Ri）来计算“塑料压力”，这仅适用于液压机。

$$\text{ppsi} = \text{系统压力 (psi)} \times Ri$$

示例：注塑机的塑料压力为1,000 ppsi，增强比为10（10: 1）为
1,000 ppsi x 10 = 10,000 ppsi。

有效粘度

材料的有效粘度是通过将填充时间（以秒（秒）为单位）乘以传递压力（以每平方英寸塑料压力（ppsi）为单位）来计算的。

$$\text{有效粘度 (psi / sec)} = \text{填充时间 (sec)} \times \text{传递压力 (ppsi)}$$

示例：填充时间为0.128秒，传递压力为16,940 psi，材料的有效粘度为
0.128秒 x 16,940 ppsi = 2,168 psi / sec。

西格玛（标准差）

Sigma σ（标准差）的计算方法是：求一组数据的均值，然后从该均值和一组数据中计算方差（该组数据的散布大小与均值相比），最后求出方差。

意思是 = 所有数据点 / 数据点数

那么，方差 = （每个（数据点 - 平均值）的总和）² / （number 数据点数 - 1）

那么，西格玛 = √方差

$$\text{西格玛} (\sigma) = \sqrt{\frac{\left(\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2\right)}{n - 1}}$$

在哪里

x_i = 数据集中第 i 点的值

\bar{x} = 数据集的平均值

n = 数据集中的数据点数

词汇表（续）

DECOUPLED MOLDING®

一种讨论如何使用注塑机控制来向模具中填充塑料并补缩的工艺控制方法。在分段成型过程中，使用了大的第一阶段压力，并且将填充（速度）阶段与补缩（压力）阶段分离。

DECOUPLED MOLDING II

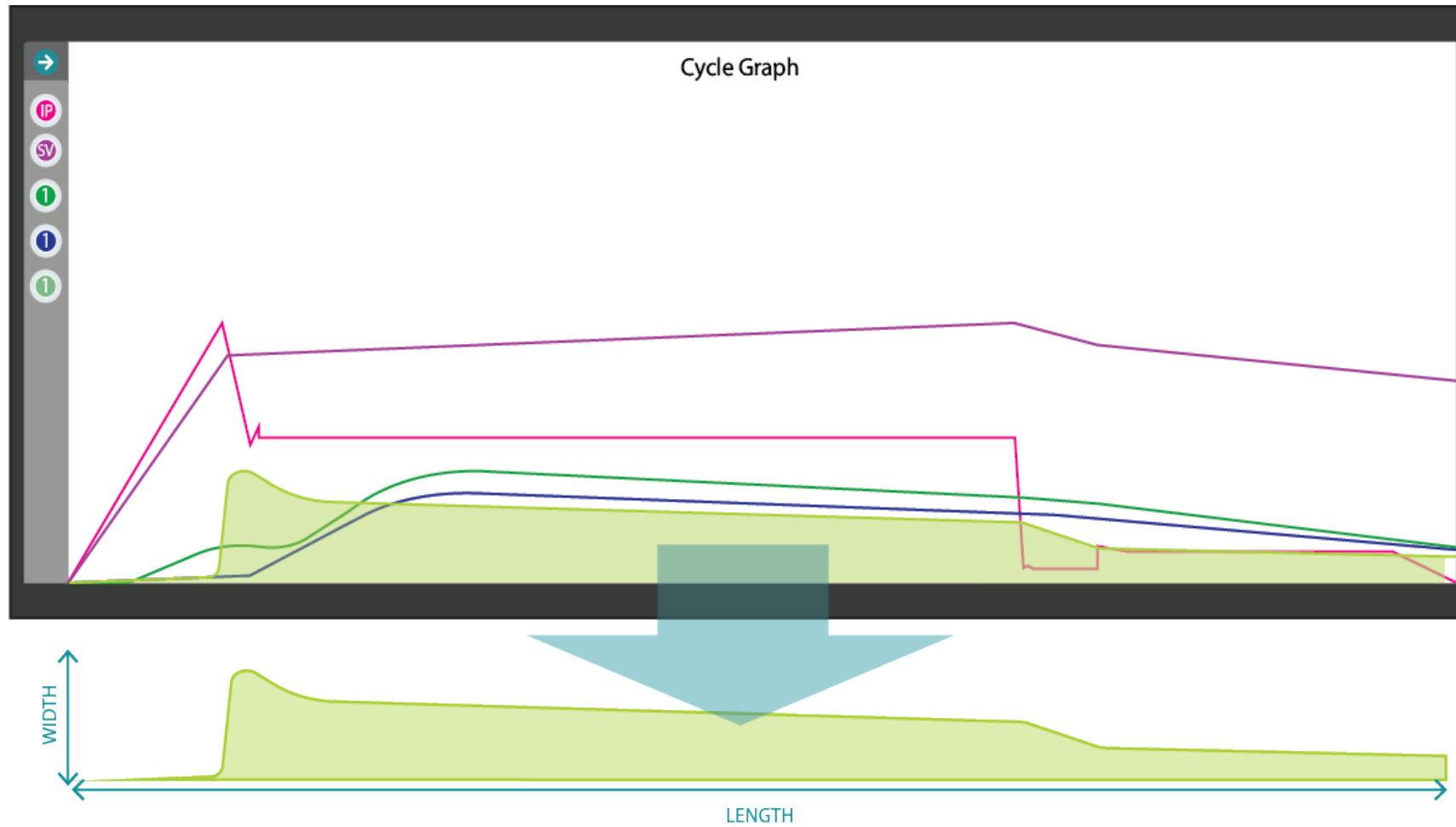
使用压力和时间

在质量允许的情况下尽快填充模具，并在模腔填满95 - 98%时按螺杆位置进行切换。熔体减压，螺杆在模腔填满之前变慢。第二阶段（保压）压力用于完成零件的填充和补缩。

DECOUPLED MOLDING III

使用速度和模腔压力

快速填充模具，通过螺杆位置分段。当模腔填充到85-90%，转换到慢速控制补缩。当模腔压力或螺杆位置切换完成零件补缩时，补缩完成。



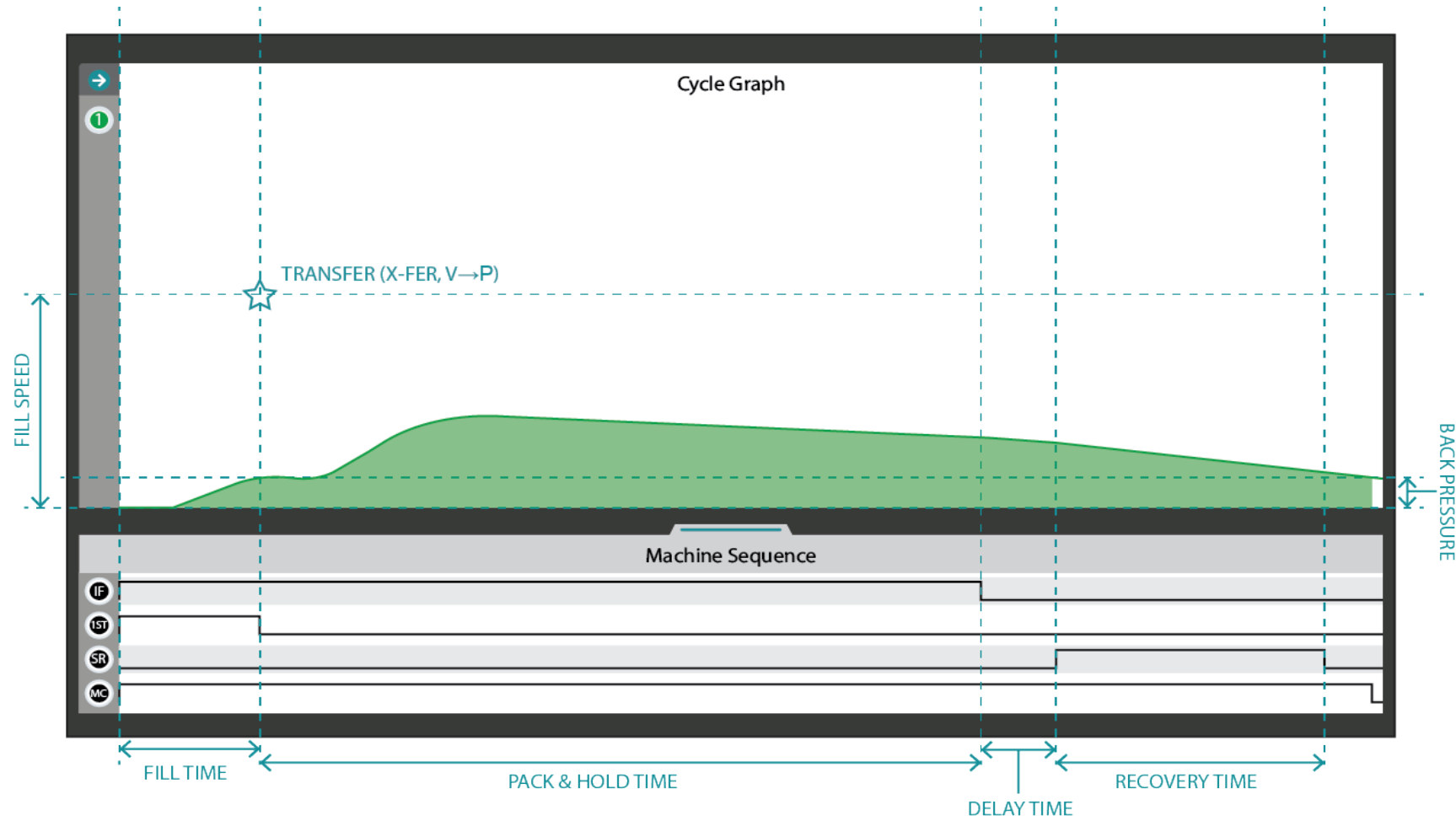
积分

“积分”是微积分术语，大致翻译为“区域”。在简单几何图形中，面积等于宽度乘以长度（面积=宽度 \times 长度）。模腔压力和体积积分是使用每个周期内在周期图上看到的压力或体积曲线下的总面积计算的。积分计算从周期开始时开始；积分计算的定义终点称为积分限制。

积分可用于检测零件重量或尺寸的变化。模腔压力传感器可检测流入模腔的材料注射压力，补缩压力和保压压力，因此，在整个周期中，传感器检测到的整个压力范围可以直接反映所注射，补缩和保压在模腔中的材料量。

如果注射，补缩和保压在模腔中的材料的压力/数量发生变化，则零件重量和/或尺寸将发生变化，这将反映在积分中。

词汇表（续）

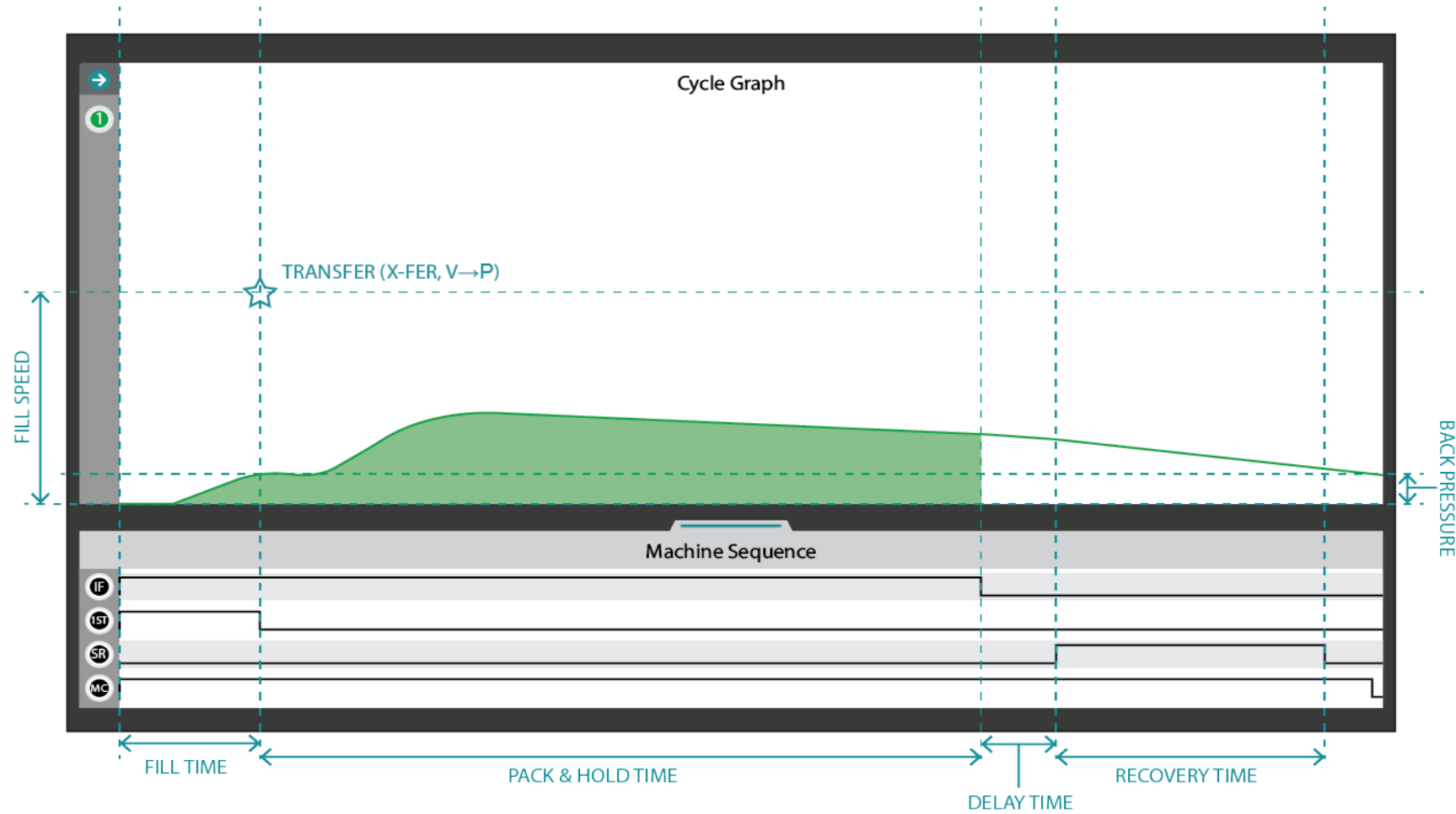


周期积分

周期积分是根据周期过程中模腔压力周期曲线下的面积计算得出的；周期积分的积分限制是合模序列信号的结束点。下面以绿色阴影显示的是浇口后模腔压力曲线周期积分的直观描述。

周期积分包括模腔压力传感器检测到的所有压力乘以模具合模信号关闭之前传感器检测到的压力的时间。

词汇表（续）



注射积分

使用一个周期内模腔压力传感器周期曲线下的面积来计算注射积分；注射积分的积分极限是注射前进机器序列信号的结束点。下面以绿色阴影显示的是浇口后模腔压力曲线注射积分的直观描述。

注射积分包括由模腔压力传感器检测到的所有压力乘以传感器在注射前进信号关闭之前检测到压力的时间。

地点/办事处

美国
RJG 美国公司 (总部)
3111 Park Drive
Traverse City, MI 49686
P +01 231 947-3111
F +01 231 947-6403
sales@rjginc.com
www.rjginc.com

墨西哥
RJG (墨西哥) 分公司
墨西哥奇瓦瓦
P +52 614 4242281
sales@es.rjginc.com
es.rjginc.com

法国
RJG 法国分公司
Arnithod, 法国
P +33 384 442 992
sales@fr.rjginc.com
fr.rjginc.com

德国
RJG 德国分公司
德国卡尔施泰因电话
+49 (0) 6188 44696 11
sales@de.rjginc.com
de.rjginc.com

爱尔兰/英国
RJG TECHNOLOGIES, LTD.
Peterborough, England
P +44 1733-232211
sales@ie.rjginc.com
www.rjginc.co.uk

新加坡
RJG (S. E. A.) PTE LTD
新加坡, 新加坡共和国
P +65 6846 1518
sales@sg.rjginc.com
en.rjginc.com

中国
RJG CHINA
中国成都
P +86 28 6201 6816
sales@cn.rjginc.com
zh.rjginc.com

区域代表

韩国
CAEPRO
韩国首尔
P +82 02-2081-1870
sales@ko.rjginc.com
www.caepro.co.kr

印度
VINAYAK ASSOCIATES
Neraluru, 班加罗尔
P +91 8807822062

台湾
睿智创新公司有限公司.
台北市, 台湾
P +88 6927999255